



# Module système II Les Inter Process Communication (IPC)

Support de cours 2

3<sup>È</sup>me année INSA CVL

Département STI

2017-2018

# Concept des IPC système V

- Mécanisme de communication entre processus
- Ils permettent de partager des données, de synchroniser des processus entre eux
- Complètent les signaux et tubes qui comportent un certain nombre de limitations

système V

# Les mécanismes au nombre de trois

- Files de messages (Message Queues)  
système de boîte à lettres permettant à un processus d'y déposer un ou plusieurs messages et à d'autres de venir les lire.
- Mémoire partagée
- Sémaphores

système V

# La gestion des clefs system V

- Pour qu'un processus accède à un IPC il faut qu'il obtienne une clef (numéro unique qui identifie l'IPC)
- Cette clef peut être générée manuellement ou par l'utilisation de la fonction `ftok()` « File To key »
- La fonction « `ftok` » permet de générer la clef  
`#include <sys/types.h>`  
`#include <sys/ipc.h>`

`key_t ftok(char *pathname, char proj)`

système V

# Les droits d'accès

- IPC possède des droits d'accès pour assurer la confidentialité
- Chaque IPC possède une structure `ipc_perm` contenant les informations de permission

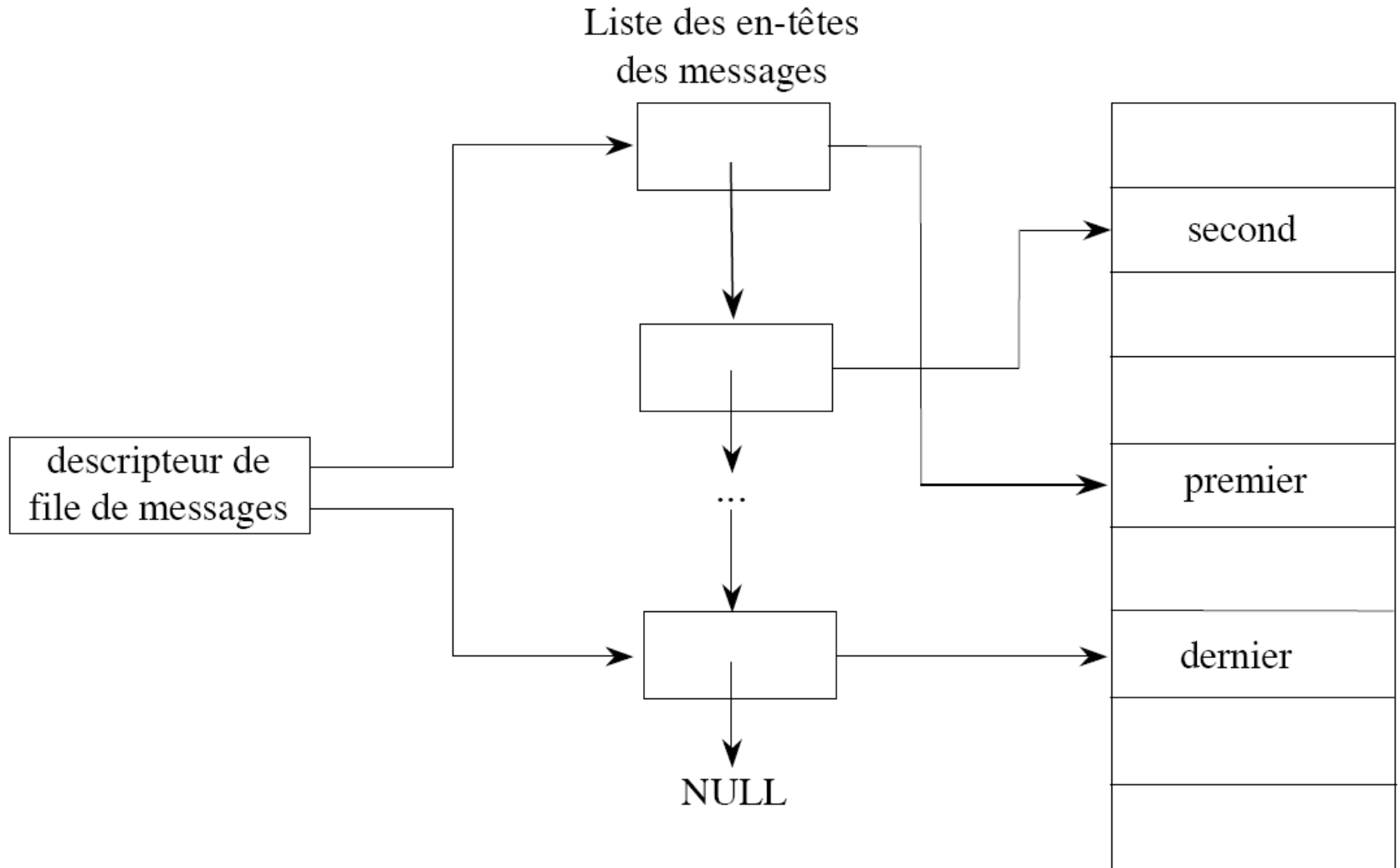
```
struct ipc_perm {  
    ushort uid; /* owner's user id */  
    ushort gid; /* owner's group id */  
    ushort cuid; /* creator's user id */  
    ushort cgid; /* creator's group id */  
    ushort mode; /* access modes */  
    ushort seq; /* slot usage seq. number */  
    Identification de la ressource  
    système V  
    key_t key; /* key */  
};
```

# Les catégories d'appels système

- Création : msgget, semget, shmget  
Attention la ressource créée est gérée par le noyau, ainsi si le processus se termine, la ressource peut toujours exister. (utilisation des commandes ipcs et ipcrm à partir de l'interpréteur de commande pour les gérer).
- Contrôle : msgctl, semctl, shmctl, semop, shmop
- Communication : msgsnd, msgrcv

système V

# Les files de messages



# Les files de messages

- Principe : liste chaînée de messages en mémoire accessibles par plusieurs processus.
- Le message doit comporter à son début, une étiquette (priorité sous la forme d'un entier long), cette étiquette est appelée « type » puis sa structure est définie par le programmeur.
- L'accès à ces messages s'effectue de manière FIFO mais la notion de priorité (étiquette) est traitée.
- Le nombre de messages simultanés est limité à MSGMAX. MSBMNB donne le nombre maximum d'octets dans la file  
`/usr/include/linux/msg.h`

système V



# Les files de messages

- basées sur du FIFO
- Pas d'accès concurrents à une même donnée
- 2 recopies complètes par msg : expéditeur  
-> cache système -> destinataire

système V

# msgget() 2 rôles :

- Création d'une nouvelle file de messages
- Recherche d'une file de messages existante (créée par un autre processus) grâce à sa clef

# Arguments de msgget()

- `int msgget (key_t clef, int option)`
  - 2 cas :
    - si la clef n'est pas utilisée par un autre processus, et si `IPC_CREAT` est dans l'argument option, alors la file est créée
    - si la clef est utilisée par un autre processus et si les droits d'accès sont permis, alors on peut lire et écrire.
    - Remarque si l'option contient `IPC_CREAT` et `IPC_EXCL` alors la file est créée si la clef n'est pas en utilisation sinon la fonction échoue.
  - La fonction renvoie un identificateur de file de messages.
- système V

# Contrôle des files de messages

- `int msgctl (int msqid, int cmd ,struct msqid_ds *buf)`
  - msqid identificateur de file
  - cmd opérations à effectuer :
    - ◆ MSG\_STAT, copie la table associée à la file messages à l'adresse \*buf
    - ◆ IPC\_SET, possible d'accéder à trois champs de la structure `msg_perm.uid`, `msg_perm.gid` et `msg_perm.mode` etc.
    - ◆ IPC\_RMID, destruction de la file de messages

# Structure msqid\_ds

```
Struct msqid_ds {  
    struct ipc_perm msg_perm; /* operation permission struct */  
    struct msg *msg_first; /* ptr to first message on q */  
    struct msg *msg_last; /* ptr to last message on q */  
    ushort msg_cbytes; /* current # of bytes on q */  
    ushort msg_qnum; /* # of messages on q */  
    ushort msg_qbytes; /* max # of bytes on q */  
    ushort msg_lspid; /* pid of last msgsnd */  
    ushort msg_lrpid; /* pid of last msgrcv */  
    time_t msg_stime; /* last msgsnd time */  
    time_t msg_rtime; /* last msgrcv time */  
    time_t msg_ctime; /* last change time */  
};
```

ystème V

# Émission de messages

- `int msgsnd( int msqid, struct msgbuf *msgp, int msgtaille, int msgopt);`
  - `msgbuf` structure à définir, le premier champ est le type de message **obligatoirement** sous la forme d'un entier long.
  - `msgtaille` taille des données à envoyer (!! sans l'entier long)
  - si `msgopt=IPC_NOWAIT` alors l'appel n'est pas bloquant.
- Remarque : pour que l'envoi soit possible, il faut posséder les droits d'écrire dans la file de messages

# Réception de messages

- `int msgrcv (int msqid, struct msgbuf *msgp, int msgsz, long msgtyp, int msgflg);`
  - message récupéré à l'adresse \*msgp
  - taille de la zone mémoire de récupération msgsz
  - msgtyp type de message à récupérer, c'est le premier champ de la structure msgbuf qui indique ce type
- - deux options dans msgflg
  - ❶ `MSG_NOERROR` si la taille du message > msgsz alors le message est tronqué
  - ❷ `IPC_NOWAIT`, si la file est vide, l'erreur `ENOMSG` est retournée sinon l'appel est suspendu jusqu'à l'arrivée d'une donnée

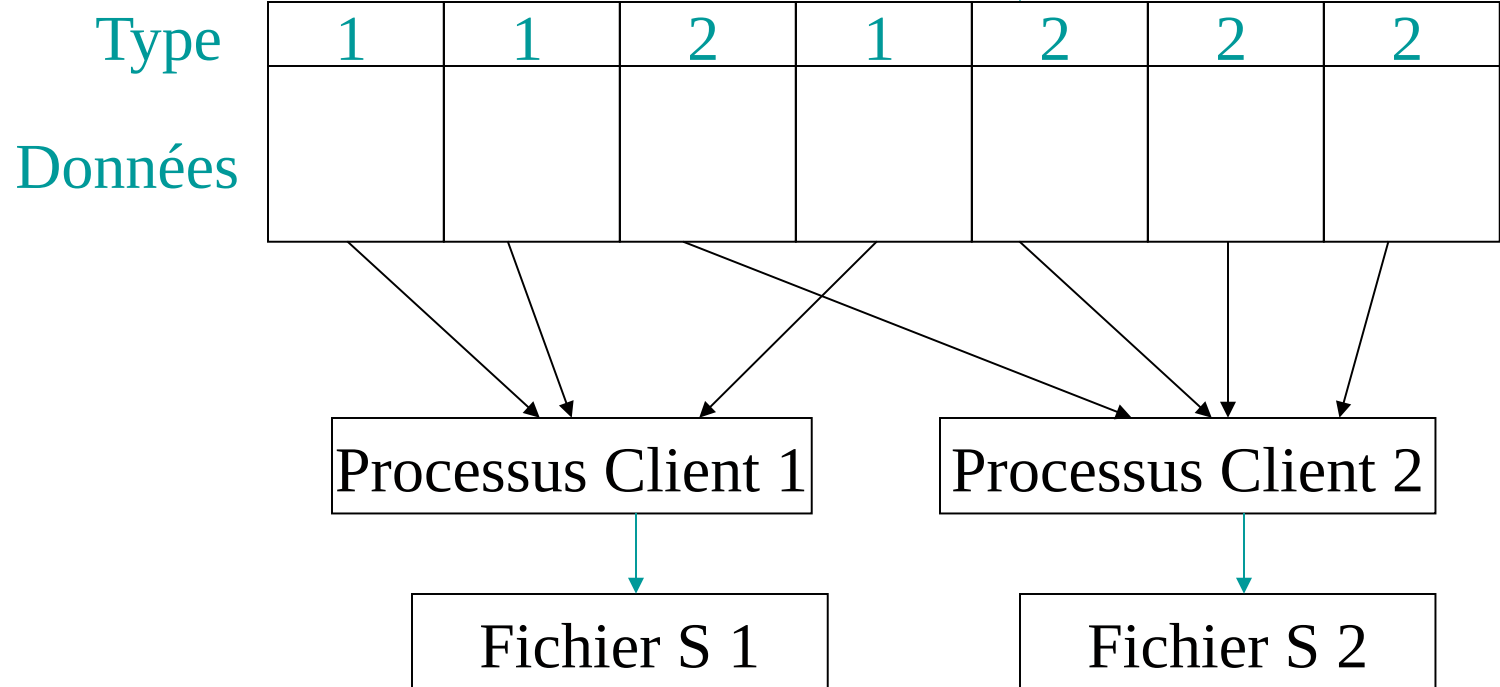
système V

Fichier E 1

Fichier E 2

Processus Serveur

# Exemple d'utilisation



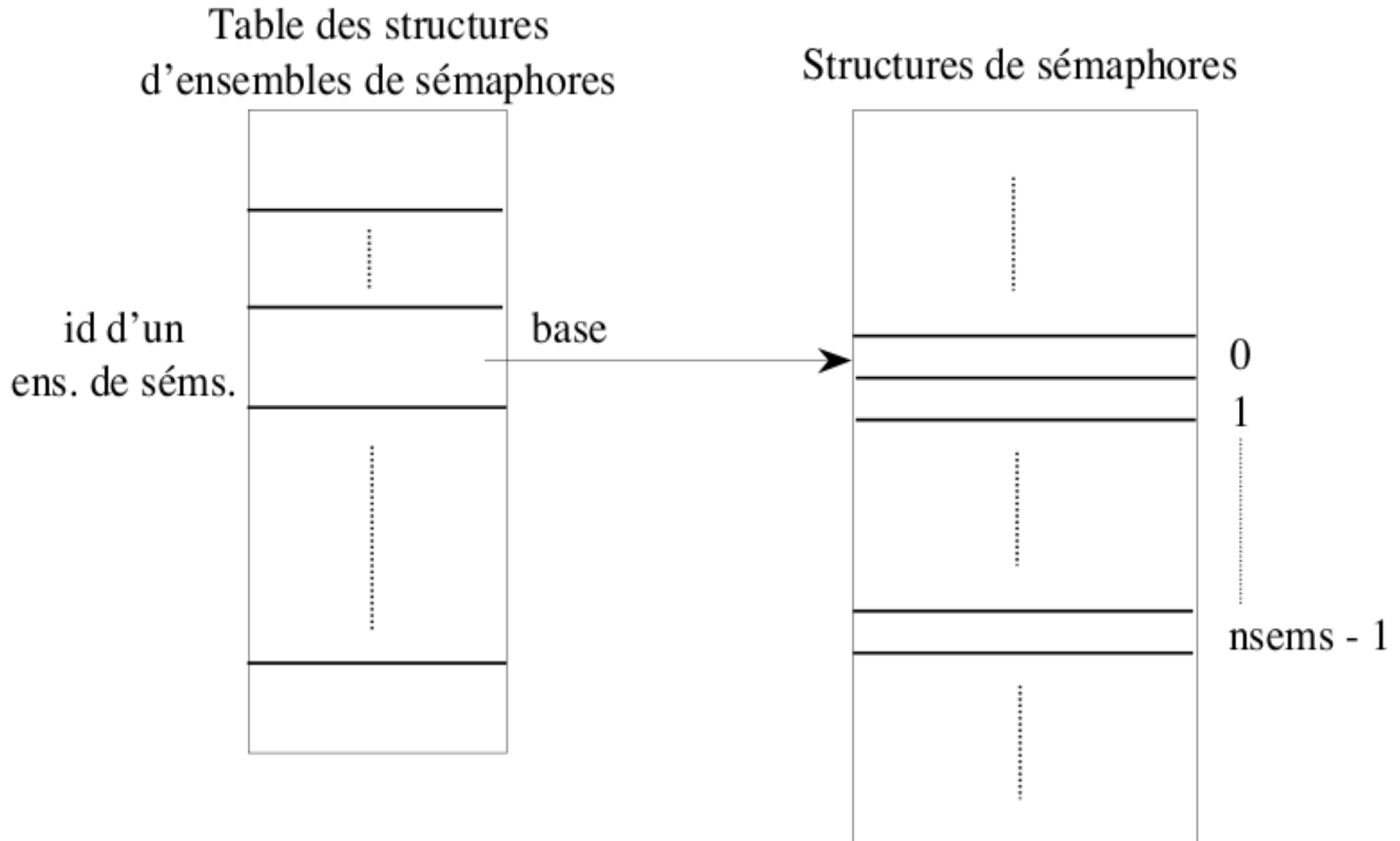


# Sémaphores

- Gestion par ensemble de sémaphores
- Structure d'un sémaphore
  - un compteur : nombre d'accès disponibles avant blocage
  - une file d'attente : processus bloqués en attente d'un accès
- - opération P « P - proberen traduction puis-je ? » (test compteur si  $>0$  alors décrémentation et utilisation de la ressource sinon attend)
  - Opération V « V - verhogen traduction vas-y » (incrémente le compteur et libère la ressource)

système V

# Sémanphores



# Struct liée au sémaphore

Chaque sémaphore dans un ensemble de sémaphores se voit associer les valeurs suivantes :

```
unsigned short  semval;  /* valeur du sémaphore  */  
unsigned short  semzcnt; /* # Attente pour zéro  */  
unsigned short  semncnt; /* # Attente d'incrément */  
pid_t          sempid;  /* dernier processus agissant */
```

système V

# Appel système relatif aux sémaphores

- `int semget (key_t key, int nsems, int semflg);`  
idem à `msgget` mais pour un tableau de sémaphores
  - `nsems` : nombre de sémaphores

# Opérations sémaphores

int semop (int semid, struct sembuf \*sops, unsigned nsops);

- nsops nombre d'opérations à effectuer
- sembuf structure contenant un ensemble de sémaphores

Chaque élément dans le tableau pointé par sops indique une opération à effectuer sur un sémaphore

struct sembuf{

unsigned short sem\_num; /\* Num. du sémaphore\*/

short sem\_op; /\* Opération sur le sémaphore \*/

short sem\_flg; /\* Options pour l'opération

[IPC\_NOWAIT,SEM\_UNDO]\*/ };

# Contrôle des sémaphores

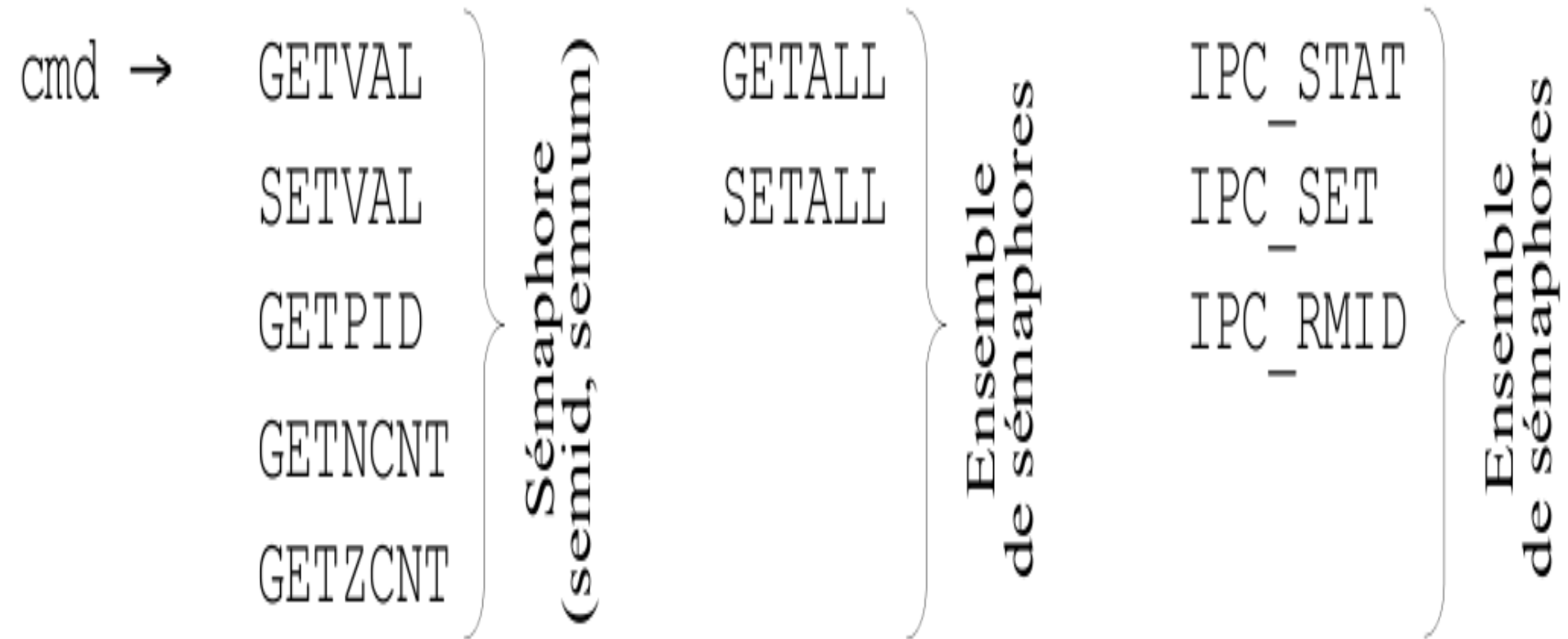
- `int semctl (int semid, int semnun, int cmd, union semun arg);`
  - suivant `cmd`, la valeur « `val` » de l'union peut représenter soit le nombre soit le numéro du sémaphore

```
union semun {  
int val;  
struct semid_ds *buf;  
u_short *array;  
};
```

système V

# Contrôle des sémaphores

- Valeurs de « cmd »



system V

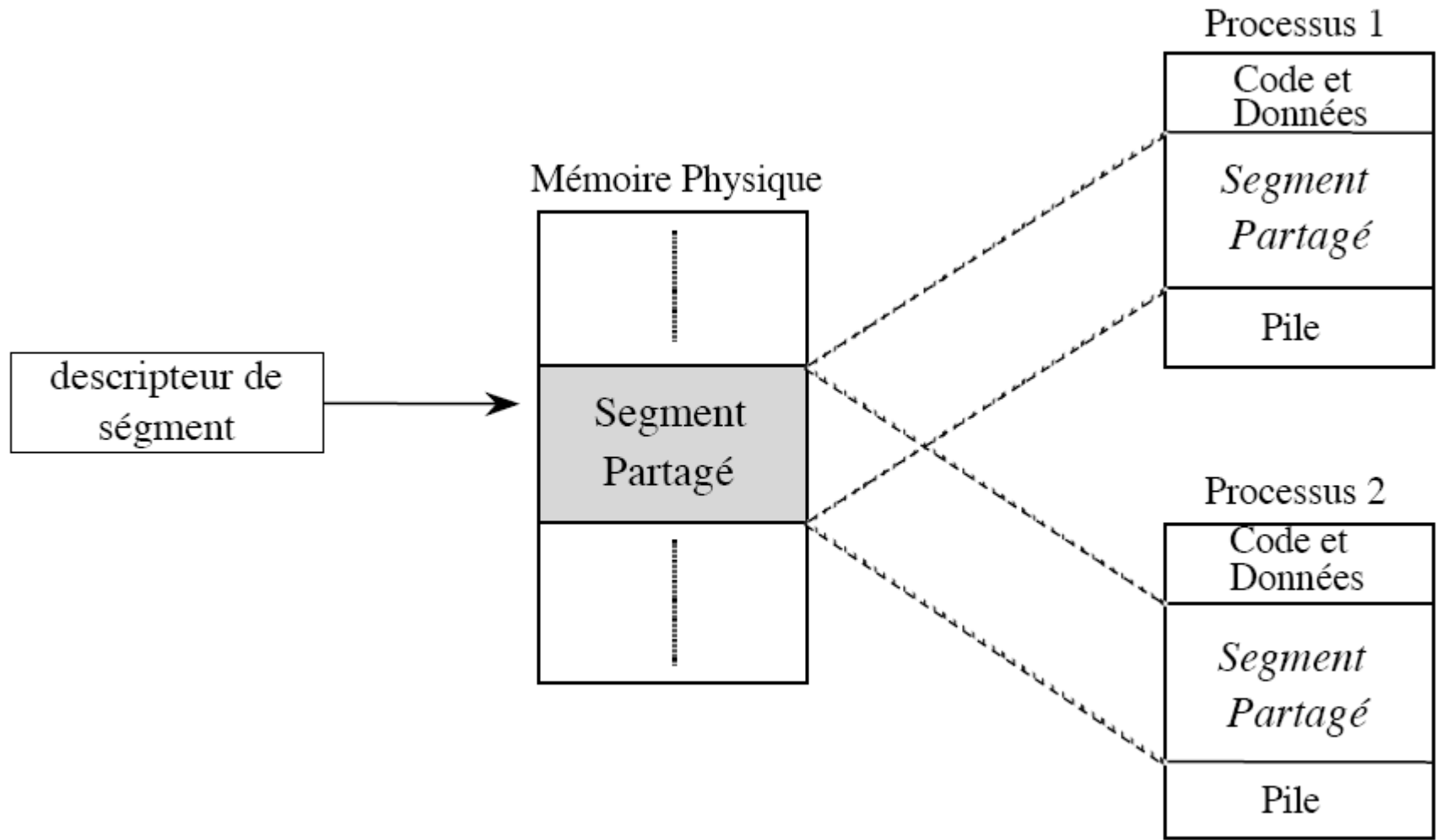
# Mémoires partagées (Shared Memory)

- Permet aux processus de partager une partie de l'espace adressable.

Utilisation de sémaphores pour gérer les accès concurrents.



# Mémoires partagées (Shared Memory)



# Mémoires partagées (Shared Memory)

- Accès libre à l'espace de données
- Pas de recopie des données
- Gestion des accès concurrents à prévoir
- Les pointeurs ne sont valables que dans l'espace d'adressage du processus

# Création et recherche d'une mémoire partagée

- `int shmget (key_t clef, int taille, int option);`
  - `taille` est la taille allouée, elle doit être un multiple de 4ko

# Attachement d'une zone mémoire à un processus

- `void *shmat (int shmid ,const void *shmaddr, int option);`
  - si `shmaddr=NULL`, Linux cherche une adresse sinon essaye du système à l'adresse mémoire virtuelle du processus indiqué.

# Détachement d'un processus d'une zone mémoire

- `int shmdt (const void *shmaddr)`

# Contrôle des zones de mémoire partagée

- `int shmctl (int shmid, int cmd, struct shmid_ds *buf);`
  - `IPC_STAT` : donne les informations sur la mémoire partagée.
  - `IPC_SET` : valide les changements sur les champs `uid`, `gid`, `mode`.
  - `IPC_RMID` : permet de marquer un segment mémoire pour sa destruction

# Les IPCs et l'héritage

- Appel système `fork()`
  - Héritage de tous les objets IPC par le fils
- Appel système `exec()`
  - Tous les accès à des objets IPC sont perdus

ATTENTION : les objets ne sont pas détruits

  - Dans le cas de la mémoire partagée, le segment est détaché

# IPCs System V et POSIX

IPC System V  $\neq$  IPC POSIX !

- POSIX est un standard portable
- POSIX demande un système "thread-safe"
- IPC POSIX sont globalement + simples d'utilisation, et + fonctionnels
- API System V requiert un appel système par fonction
- Les sémaphores POSIX se manipulent à l'unité
- Les IPC POSIX apparaissent dans l'espace de noms du système de fichiers « /dev/shm »

Les IPC POSIX ne sont pas dans la Glibc mais dans les bibliothèques « rt » ou « pthread »



# Les files de messages

`#include <mqueue.h>`

## Accès

`mq_open` ⇒ créer / ouvrir une file en RAMDISK

`mq_close` ⇒ fermer l'accès à une file

`mq_unlink` ⇒ détruire une file

`mq_getattr` ⇒ obtenir les attributs de la file (taille, mode d'accès, ...)

`mq_setattr` ⇒ modifier le mode d'accès (`O_NONBLOCK`)

## Opérations sur une file

`mq_send` ⇒ déposer un message

`mq_receive` ⇒ retirer un message

`mq_notify` ⇒ signal d'arrivée d'un message

# Les files de messages

```
struct mq_attr {  
[...]  
long mq_maxmsg; //max nb of msgs in queue  
long mq_msgsize; //max size of a single msg  
long mq_flags; //behaviour of the queue  
long mq_curmsgs; //nb of msgs currently in queue  
[...]  
};
```

`mq_flags = O_NONBLOCK` ou 0

# files de messages «open»

```
mqd_t mq_open(char* name, int flags, struct mq_attr*  
    attrs);
```

Crée une nouvelle file ou recherche le descr. d'une file déjà existante

Retourne un descripteur positif si succès, -1 sinon

flags idem open

attrs peut être rempli avant pour définir des valeurs (sauf mq\_flags)

mq\_flags : O\_RDONLY ; O\_WRONLY ; O\_RDWR.

```
mq_getattr(mqd_t mq descr, struct mq_attr* attrs);
```

```
mq_setattr(mqd_t mq descr, struct mq_attr* new_attrs  
struct mq_attr* old_attrs);
```

# files de messages «open»

`mq_getattr()` renvoie une structure `mq_attr` dans le tampon pointé par `attr`. Cette structure est définie comme suit :

```
struct mq_attr {  
    long mq_flags;      /* Drapeaux : 0 or O_NONBLOCK */  
    long mq_maxmsg;     /* Max. # de messages dans la file */  
    long mq_msgsize;     /* Max de la taille du message  
                          (octets) */  
    mq_curmsgs;         /* # de messages actuellement dans la  
                          file */  
};
```

# files de messages «close»

```
int mq_close(mqd_t mqdescr);
```

- retourne 0 en cas de succès, -1 sinon.
- Automatiquement appelé lors de la terminaison du pcs
- Pas d'effet sur l'existence ou le contenu de la file

```
int mq_unlink(char* mqname);
```

- retourne 0 en cas de succès, -1 sinon.
- Détruit la file associée à mqname ainsi que son contenu

Après l'appel, plus aucun processus ne peut ouvrir la file

Destruction effective une fois que tous les processus qui y ont accès ont appelé mq\_close

# files de messages «send»

```
int mq_send(mqd_t mqdescr, const char* msg_data,  
size_t msg_length, unsigned int priority);
```

retourne 0 en cas de succès, -1 sinon.

msg\_data le contenu du message

msg\_length la taille du message

priority sa priorité,  $0 \leq \text{priority} \leq \text{MQ\_PRIOMAX}$  ( $\geq 32$ ,  
déf. dans limits.h)

Si  $\text{priority} > \text{MQ\_PRIOMAX}$ , l'appel échoue

- File ordonnée par priorités, en FIFO pour les msgs de même prio
- Appel bloquant si la file est pleine et `O_NONBLOCK` non spécifié

# files de messages «recv»

```
int mq_receive(mqd_t mqdescrip, const char*  
msg_data, size_t msg_length, unsigned int *priority);
```

- retourne le nb de octets lu en cas de succès, -1 sinon.
- msg\_data le contenu du message
- msg\_length la taille du message

Si msg\_length > mq\_attr.mqmsgsize, l'appel échoue

- priority sa priorité
- Appel bloquant si la file est vide et O\_NONBLOCK non spécifié

# files de messages «notif»

```
int mq_notify(mqd_t mqdescr, const struct sigevent*  
notification);
```

retourne 0 en cas de succès, -1 sinon

Appel non bloquant

Un seul processus par file peut demander à être notifié

Notification si aucun processus n'est bloqué en attente  
de msg

Après notification, dés-enregistrement de la demande

⇒ pour être notifié à chaque arrivée de msg, il faut  
refaire un appel après chaque notification



# files de messages «notif»

```
struct sigevent { [...]  
int sigev_notify //Notification type  
(SIGEV_NONE, SIGEV_SIGNAL, SIGEV_THREAD)  
int sigev_signo //Signal number  
union sigval sigev_value  
//Notif. data  
void (*)(union sigval) sigev_notify_function  
//Notif. function  
[...] };
```

# Mémoire partagée

`#include<sys/mman.h>`

`shm_open` ⇒ créer / ouvrir un segment en RAMDISK

`close` ⇒ fermer un segment

`mmap` ⇒ attacher un segment dans l'espace du processus

`munmap` ⇒ détacher un segment de l'espace du processus

`shm_unlink` ⇒ détruire un segment

Opérations sur un segment

`mprotect` ⇒ changer le mode de protection d'un segment

`ftruncate` ⇒ allouer une taille à un segment

`msync` ⇒ mettre à jour le segment mémoire 42 POSIX

# Mémoire partagée «open»

```
int shm_open(const char *name, int flags, mode_t  
mode);
```

- Crée un nouveau segment de taille 0 ou recherche le descripteur d'un segment déjà existant
- Retourne un descripteur positif en cas de succès, -1 sinon
- flags idem open
- mode idem chmod

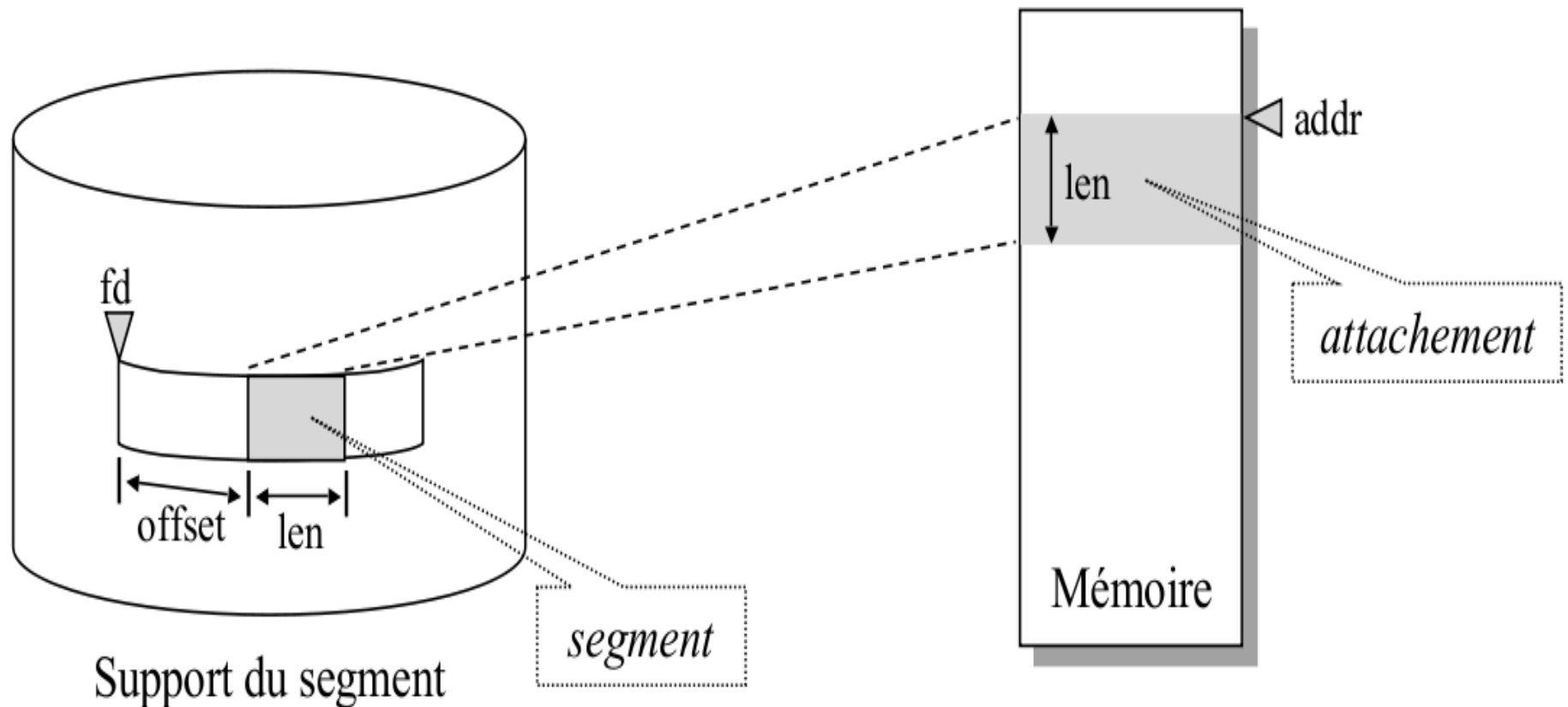
## Destruction

```
int shm_unlink(const char *name);
```

Idem mq\_unlink

# Mémoire partagée «attach»

```
void * mmap(void *addr, size_t len, int prot, int flags,  
int fd, off_t offset);
```



# Mémoire partagée «attach»

```
void * mmap(void *addr, size_t len, int prot, int flags,  
int fd, off_t offset);
```

- Retourne NULL en cas d'échec, ou l'adresse du segment partagé
- addr

adresse où attacher le segment en mémoire ; 0 ⇒ choix du système

- prot

protection associée (PROT\_READ, PROT\_WRITE, PROT\_EXEC, PROT\_NONE)

# Mémoire partagée «attach»

- flags

mode de partage

MAP\_SHARED : modifs visibles par tous les processus ayant accès (partage)

MAP\_PRIVATE : modifs visibles par le processus appelant uniquement (shadow copy)

MAP\_FIXED : force l'utilisation d'addr

int munmap(caddr\_t addr, size\_t len);

- Détruit l'attachement de taille len à l'adresse addr
- Retourne -1 en cas d'échec, 0 sinon

# Opérations mémoire

`void * mprotect(caddr_t addr, size_t len, int prot);`

- Modifie la protection associée au segment

`PROT_READ, PROT_WRITE, PROT_EXEC,`

`PROT_NONE` – Retourne -1 en cas d'échec, 0 sinon

`int ftruncate(int fd, off_t length);`

- Définit la taille « length » du segment de descripteur fd si (ancienne taille > nouvelle taille), alors les données en excédent sont perdues

`int msync(void *addr, size_t len, int flags);`

- Met à jour le segment associé à l'attachement d'adresse addr et de taille len

- flags `MS_SYNC, MS_ASYNC`

# Sémaphores

2 types de sémaphores :

- Sémaphores nommés
  - Portée : tous les processus de la machine
  - Primitives de base : `sem_open`, `sem_close`, `sem_unlink`, `sem_post`, `sem_wait`
- Sémaphores anonymes (memory-based)
  - Portée : threads du même processus ou threads de processus différents
  - Primitives de base : `sem_init`, `sem_destroy`, `sem_post`, `sem_wait`

Inclus dans la bibliothèque des pthreads



# Sémaphores nommés

```
#include <semaphore.h>
```

```
sem_t *sem_open(const char *name, int oflag, mode_t  
    mode, int value);
```

- Crée ou ouvre le sémaphore de nom name
- oflag, mode idem open
- value valeur initiale du compteur

Retourne un pointeur sur le sémaphore, NULL en cas d'erreur

Ex : Création d'un sémaphore initialisé à 10

```
sem_t *s;
```

```
s = sem_open(« monsem », O_CREAT | O_RDWR,  
    0600, 10);
```

# Sémaphores anonymes

`int sem_init(sem_t *sem, int pshared, unsigned value);`

Crée et initialise le sémaphore `sem`

- Si `pshared` vaut 0, il est partagé entre les threads d'un processus et devrait être situé à une adresse visible par tous les threads (ex : variable globale)
- Si `pshared` n'est pas nul, le sémaphore est partagé entre processus et devrait être situé dans une région de mémoire partagée
- `value` : valeur initiale du sémaphore

Ex : création de sémaphore partagé, initialisé à 10

```
sem_t s;
```

```
sem_init(&s, 1, 10);
```

# Sémaphores close destroy

Sémaphore nommé :

1) Fermer le sémaphore

```
int sem_close(sem_t *sem);
```

2) Détruire le sémaphore

```
int sem_unlink(const char *name);
```

Sémaphore anonyme :

```
int sem_destroy(sem_t *sem);
```