Loïc Emmanuel G1

04/03/2020

**BX-06 Bras robot qui joue du xylophone**

**Compte rendu séance projet 8**

Au début de la séance, avec Dan, nous avons dû réaliser quelques ajustements sur notre bras car ce dernier ne tapait plus sur les touches du xylophone.

Une fois ce souci réglé en baissant la hauteur du bras, nous avons également modifié dans un endroit plus calme l’angle appliqué au servomoteur de la baguette.

Ensuite nous avons réalisé quelques vidéos de notre bras en action pour ne pas avoir de mauvaise surprise le jour de l’oral.

Durant la deuxième partie de l’heure, je suis parti aider le groupe de Lena et Anthony avec leur application.

On a passé du temps sur la communication Arduino 🡪 Bluetooth pour incrémenter le score sur leur application et allumer les leds du gilet quand le laser touche une ldr.