

ЛЕКЦИЯ 5

Действие группы на множестве. Орбиты и стабилизаторы. Транзитивные и свободные действия. Три действия группы на себе. Теорема Кэли. Классы сопряжённости.

Пусть G — произвольная группа и X — некоторое множество.

Определение 1. Действием группы G на множестве X называется отображение $G \times X \rightarrow X$, $(g, x) \mapsto gx$, удовлетворяющее следующим условиям:

- 1) $ex = x$ для любого $x \in X$ (e — нейтральный элемент группы G);
- 2) $g(hx) = (gh)x$ для всех $g, h \in G$ и $x \in X$.

Если задано действие группы G на множестве X , то каждый элемент $g \in G$ определяет биекцию $a_g: X \rightarrow X$ по правилу $a_g(x) = gx$ (обратным отображением для a_g будет $a_{g^{-1}}$). Обозначим через $S(X)$ группу всех биекций (перестановок) множества X с операцией композиции. Тогда отображение $a: G \rightarrow S(X)$, $g \mapsto a_g$, является гомоморфизмом групп. Действительно, для произвольных элементов $g, h \in G$ и $x \in X$ имеем

$$a_{gh}(x) = (gh)x = g(hx) = ga_h(x) = a_g(a_h(x)) = (a_g a_h)(x).$$

Можно показать, что задание действия группы G на множестве X равносильно заданию соответствующего гомоморфизма $a: G \rightarrow S(X)$.

Пример 1. Симметрическая группа S_n естественно действует на множестве $X = \{1, 2, \dots, n\}$ по формуле $\sigma x = \sigma(x)$ ($\sigma \in S_n$, $x \in X$). Условие 1) здесь выполнено по определению тождественной подстановки, условие 2) выполнено по определению композиции подстановок.

Пусть задано действие группы G на множестве X .

Определение 2. Орбитой точки $x \in X$ называется подмножество

$$Gx = \{x' \in X \mid x' = gx \text{ для некоторого } g \in G\} = \{gx \mid g \in G\}.$$

Замечание 1. Для точек $x, x' \in X$ отношение « x' лежит в орбите Gx » является отношением эквивалентности:

- (1) (рефлексивность) $x \in Gx$ для всех $x \in X$: это верно, так как $x = ex \in Gx$ для всех $x \in X$;
- (2) (симметричность) если $x' \in Gx$, то $x \in Gx'$: это верно, так как из условия $x' = gx$ следует $x = ex = (g^{-1}g)x = g^{-1}(gx) = g^{-1}x' \in Gx'$;
- (3) (транзитивность) если $x' \in Gx$ и $x'' \in Gx'$, то $x'' \in Gx$: это верно, так как из условий $x' = gx$ и $x'' = hx'$ следует $x'' = hx' = h(gx) = (hg)x \in Gx$.

Отсюда вытекает, что множество X разбивается в объединение попарно непересекающихся орбит действия группы G .

Определение 3. Стабилизатором (стационарной подгруппой) точки $x \in X$ называется подгруппа $\text{St}(x) := \{g \in G \mid gx = x\}$.

Упражнение 1. Проверьте, что множество $\text{St}(x)$ действительно является подгруппой в G .

Пример 2. Рассмотрим действие группы $S^1 = \{z \in \mathbb{C} \mid |z| = 1\}$ (см. пример 3 из лекции 2) на множестве \mathbb{C} , заданное формулой $(z, w) \mapsto zw$, где $z \in S^1$, $w \in \mathbb{C}$, а zw — обычное произведение комплексных чисел. Для этого действия орбитами будут множества вида $|z| = c$, где $c \in \mathbb{R}_{\geq 0}$, — это всевозможные окружности с центром в нуле, а также отдельная орбита, состоящая из нуля. Имеем

$$\text{St}(z) = \begin{cases} \{1\}, & \text{если } z \neq 0; \\ S^1, & \text{если } z = 0. \end{cases}$$

Пример 3. Рассмотрим действие группы $SL_n(\mathbb{R})$, $n \geq 2$ на множестве \mathbb{R}^n , заданное формулой $(A, v) \mapsto A \cdot v$, где в правой части вектор v рассматривается как столбец своих координат. Оказывается, что для этого действия имеется всего две орбиты $\{0\}$ и $\mathbb{R}^n \setminus \{0\}$. Чтобы показать, что $\mathbb{R}^n \setminus \{0\}$ действительно является одной орбитой, достаточно проверить, что всякий ненулевой вектор можно получить, подействовав на элемент e_1 (первый базисный вектор) подходящей матрицей из группы $SL_n(\mathbb{R})$. Пусть $v \in \mathbb{R}^n$ — произвольный вектор с координатами (x_1, \dots, x_n) . Покажем, что существует матрица $A \in SL_n(\mathbb{R})$, для которой $Ae_1 = v$ или, эквивалентно,

$$(1) \quad A \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}.$$

Из уравнения (1) следует, что в первом столбце матрицы A должны стоять в точности числа x_1, \dots, x_n . Как мы знаем из линейной алгебры, вектор v можно дополнить до базиса v, v_2, \dots, v_n пространства \mathbb{R}^n . Пусть A' — квадратная матрица порядка n , в которой по столбцам записаны координаты векторов v, v_2, \dots, v_n . Эта матрица невырождена и удовлетворяет условию $A'e_1 = v$ (а также $A'e_i = v_i$ для всех $i = 2, \dots, n$). Однако её определитель может быть отличен от 1. Поделив все элементы последнего столбца матрицы A' на $\det A'$, мы получим искомую матрицу A с определителем 1. Итак, мы показали, что $\mathbb{R}^n \setminus \{0\}$ — одна орбита для нашего действия. Легко видеть, что стабилизатор точки e_1 при этом бу-

дет состоять из всех матриц в $SL_n(\mathbb{R})$, у которых первый столбец равен $\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix}$. (У любой другой точки стабилизатор будет другим!)

Лемма 1. Пусть конечная группа G действует на множестве X . Тогда для всякого элемента $x \in X$ справедливо равенство

$$|Gx| = |G|/|\text{St}(x)|.$$

В частности, число элементов в (любой) орбите делит порядок группы G .

Доказательство. Рассмотрим множество¹ $G/\text{St}(x)$ левых смежных классов группы G по подгруппе $\text{St}(x)$ и определим отображение $\psi: G/\text{St}(x) \rightarrow Gx$ по формуле $g\text{St}(x) \mapsto gx$. Это определение корректно, поскольку для любого другого представителя g' левого смежного класса $g\text{St}(x)$ имеем $g' = gh$, где $h \in \text{St}(x)$, и тогда $g'x = (gh)x = g(hx) = gx$. Сюръективность отображения ψ следует из определения орбиты Gx . Проверим инъективность. Предположим, что $g_1\text{St}(x) = g_2\text{St}(x)$ для некоторых $g_1, g_2 \in G$. Тогда $g_1x = g_2x$. Подействовав на левую и правую части элементом g_2^{-1} , получим $(g_2^{-1}g_1)x = x$, откуда $g_2^{-1}g_1 \in \text{St}(x)$. Последнее и означает, что $g_1\text{St}(x) = g_2\text{St}(x)$. Итак, мы показали, что отображение ψ является биекцией. Значит, $|Gx| = |G/\text{St}(x)| = [G : \text{St}(x)]$ и требуемое равенство вытекает из теоремы Лагранжа (см. лекцию 1). \square

Пусть снова группа G действует на множестве X .

Определение 4. Действие G на X называется *транзитивным*, если для любых $x, x' \in X$ найдётся такой элемент $g \in G$, что $x' = gx$. (Иными словами, все точки множества X образуют одну орбиту.)

Определение 5. Действие G на X называется *свободным*, если для любой точки $x \in X$ условие $gx = x$ влечёт $g = e$. (Иными словами, $\text{St}(x) = \{e\}$ для всех $x \in X$.)

Определение 6. Действие G на X называется *эффективным*, если условие $gx = x$ для всех $x \in X$ влечёт $g = e$. (Иными словами, $\bigcap_{x \in X} \text{St}(x) = \{e\}$.)

Замечание 2. Из определений следует, что всякое свободное действие эффективно. Обратное утверждение неверно, как показывает пример 1 при $n \geq 3$, см. ниже.

В примерах 1–3 все действия эффективны. В примере 1 действие транзитивно, свободно при $n \leq 2$ и не свободно при $n \geq 3$. В примере 2 действие не транзитивно и не свободно; но если его ограничить на подмножество $\mathbb{C} \setminus \{0\}$ (то есть выбросить из \mathbb{C} точку 0), то оно станет свободным. В примере 3 действие не транзитивно и не свободно; но если его ограничить на подмножество $\mathbb{R}^n \setminus \{0\}$, то оно станет транзитивным.

Замечание 3. Действие G на X эффективно тогда и только тогда, когда определяемый им гомоморфизм $\alpha: G \rightarrow S(X)$ инъективен.

¹Это множество может не быть факторгруппой, так как подгруппа $\text{St}(x)$ не обязана быть нормальной в G .

Определение 7. Ядром неэффективности действия группы G на множестве X называется подгруппа $K = \{g \in G \mid gx = x \text{ для всех } x \in X\}$.

Легко проверить, что $K = \text{Кер } a$, где $a: G \rightarrow S(X)$ — определяемый действием гомоморфизм. Отсюда следует, что K — нормальная подгруппа в G . Рассмотрим факторгруппу G/K и определим её действие на множестве X по формуле $(gK)x = gx$. Поскольку $kx = x$ для всех $k \in K$ и $x \in X$, действие определено корректно.

Лемма 2. Определённое выше действие группы G/K на множестве X является эффективным.

Доказательство. Пусть элемент $g \in G$ таков, что $(gK)x = x$ для всех $x \in X$. Тогда $gx = x$ для всех $x \in X$, откуда $g \in K$ и $gK = K$. \square

Пусть G — произвольная группа. Рассмотрим три действия G на самой себе, т. е. положим $X = G$:

- 1) действие умножениями слева: $(g, h) \mapsto gh$;
- 2) действие умножениями справа: $(g, h) \mapsto hg^{-1}$;
- 3) действие сопряжениями: $(g, h) \mapsto ghg^{-1}$.

Непосредственно проверяется, что первые два действия свободны и транзитивны. Орбиты третьего действия называются *классами сопряжённости* группы G . Например, $\{e\}$ — класс сопряжённости в любой группе. В частности, для нетривиальных групп действие сопряжениями не является транзитивным.

Определение 8. Два действия группы G на множествах X и Y называются *изоморфными*, если существует такая биекция $\varphi: X \rightarrow Y$, что

$$(2) \quad \varphi(gx) = g\varphi(x) \text{ для любых } g \in G, x \in X.$$

Предложение 1. Всякое свободное транзитивное действие группы G на множестве X изоморфно действию группы G на себе левыми сдвигами.

Доказательство. Зафиксируем произвольный элемент $x \in X$. Покажем, что отображение $\varphi: G \rightarrow X$, заданное формулой $\varphi(h) = hx$, является искомой биекцией. Сюръективность (соответственно инъективность) отображения φ следует из транзитивности (соответственно свободности) действия G на X . Условие (2) следует из цепочки равенств $\varphi(gh) = (gh)x = g(hx) = g(\varphi(h))$. \square

Следствие 1. Действия группы G на себе правыми и левыми сдвигами изоморфны.

Теорема Кэли. Всякая конечная группа G порядка n изоморфна подгруппе симметрической группы S_n .

Доказательство. Рассмотрим действие группы G на себе левыми сдвигами. Как мы знаем, это действие свободно, поэтому соответствующий гомоморфизм $a: G \rightarrow S(G) \simeq S_n$ инъективен, т. е. $\text{Кер } a = \{e\}$. Учитывая, что $G/\{e\} \cong G$, по теореме о гомоморфизме получаем $G \cong \text{Im } a$. \square

СПИСОК ЛИТЕРАТУРЫ

- [1] Э. Б. Винберг. Курс алгебры. М.: Факториал Пресс, 2002 (глава 10, § 3)
- [2] А. И. Кострикин. Введение в алгебру. Основные структуры алгебры. М.: Наука. Физматлит, 2000 (глава 1, § 3)
- [3] Сборник задач по алгебре под редакцией А. И. Кострикина. Новое издание. М.: МЦНМО, 2009 (глава 13, § 57)