Лекции по предмету

Линейная алгебра и геометрия

Группа лектория ФКН ПМИ 2015-2016
Ася Иовлева
Ксюша Закирова
Руслан Хайдуров

2016 год

Содержание

Лекция 15 от 11.01.2016

Скаляры. Поля

Для начала вспомним, что такое *векторное пространство* — это множество, на котором введены операции сложения, умножения на скаляр и в котором будут выполнятся восемь аксиом (см. 1 семестр). Но что такое скаляр?

Определение. *Скаляры — это элементы некоторого фиксированного поля.*

Определение. *Полем называется множество F, на котором заданы две операции — «сложение» $(+)$ и «умножение» $(\cdot)$,*

$$F \times F \to F \Rightarrow \begin{matrix} +\colon (a, b) \mapsto a + b \\ \cdot\colon (a, b) \mapsto a \cdot b \end{matrix}$$

удовлетворяющие следующим свойствам («аксиомам поля»): $\forall a, b, c \in F$

1. $a + b = b + a$ *(коммутативность по сложению);*
2. $(a + b) + c = a + (b + c)$ *(ассоциативность по сложению);*
3. $\exists\, 0 \in F\colon 0 + a = a + 0 = a$ *(существование нулевого элемента);*
4. $\exists -a \in F\colon a + (-a) = (-a) + a = 0$ *(существование противоположного элемента);*
5. $a(b + c) = ab + ac$ *(дистрибутивность; связь между сложением и умножением);*
6. $ab = ba$ *(коммутативность по умножению);*
7. $(ab)c = a(bc)$ *(ассоциативность по умножению);*
8. $\exists\, 1 \in F \setminus \{0\} : 1 \cdot a = a \cdot 1 = a$ *(существование единицы);*
9. $a \neq 0 \Rightarrow \exists a^{-1} \in F : a \cdot a^{-1} = a^{-1} \cdot a = 1$ *(существование обратного элемента).*

Пример.

- $\mathbb{Q}$ — *рациональные числа;*
- $\mathbb{R}$ — *вещественные числа;*
- $\mathbb{C}$ — *комплексные числа;*
- $F_2 = \{0, 1\}$, *при сложении и умножении по модулю 2.*

Поле комплексных чисел

Поле вещественных чисел $\mathbb{R}$ плохо тем, что в нем уравнение $x^2 + 1 = 0$ не имеет решения. Отсюда возникает идея определить поле, удовлетворяющее следующим требованиям:

(T1) новое поле содержит $\mathbb{R}$;

(T2) уравнение $x^2 + 1 = 0$ имеет решение.

Давайте формально простроим такое поле.

Определение. *Полем $\mathbb{C}$ комплексных чисел называется множество $\{(a, b) \mid a, b \in \mathbb{R}\}$, на котором заданы операции сложения: $(a_1, b_1) + (a_2, b_2) = (a_1 + a_2, b_1 + b_2)$ и умножения: $(a_1, b_1) \cdot (a_2, b_2) = (a_1a_2 - b_1b_2, a_1b_2 + b_1a_2)$.*

Предложение. *$\mathbb{C}$ и впрямь является полем.*

Доказательство. Операции сложения и умножения введены, осталось только проверить выполнение всех аксиом.

1. очевидно, так как сложение идет поэлементно;
2. также очевидно;
3. $0 = (0, 0)$;
4. $-(a, b) = (-a, -b)$;
5. почти очевидно (т.е. прямая проверка);
6. ясно (тоже прямая проверка);
7. проверим:

$$\begin{gathered}((a_1, b_1)(a_2, b_2))(a_3, b_3) = (a_1a_2 - b_1b_2, a_1b_2 + b_1a_2)(a_3, b_3) = \\ = (a_1a_2a_3 - b_1b_2b_3 - a_1b_2b_3 - b_1a_2b_3, a_1a_2b_3 - b_1b_2b_3 + a_1b_2a_3 + b_1a_2a_3) = \\ = (a_1, b_1)(a_2a_3 - b_2b_3, a_2b_3 + b_2a_3) = (a_1, b_1)((a_2, b_2)(a_3, b_3));\end{gathered}$$

8. $1 = (1, 0)$;
9. $(a, b) \neq 0 \Leftrightarrow a^2 + b^2 \neq 0 \to (a, b)^{-1} = \left(\frac{a}{a^2+b^2}, \frac{-b}{a^2+b^2}\right)$.

$\square$

Осталось только проверить, правда ли введенное поле $\mathbb{C}$ удовлетворяет нашим требованиям:

(T1) Заметим, что в подмножестве $\mathbb{C}$, состоящим из элементов вида $(a, 0)$ операции сложения и умножения будут работать как в поле вещественных чисел.

$$\begin{gathered}(a, 0) + (b, 0) = (a + b, 0) \\ (a, 0) \cdot (b, 0) = (ab, 0)\end{gathered}$$

Следовательно, отображение $a \mapsto (a, 0)$ отождествляет $\mathbb{R}$ с этим подмножеством, то есть $\mathbb{R} \to \mathbb{C}$. Что нам и требуется.

(T2) Примем $i = (0, 1)$. Тогда $i^2 = (0, 1) \cdot (0, 1) = (-1, 0) = -1$. Итого, требование выполнено.

Однако запись комплексных чисел в виде упорядоченной пары (a, b) не очень удобна и громоздка. Поэтому преобразуем запись следующим образом:

$$(a, b) = (a, 0) + (0, b) = (a, 0) + (b, 0) \cdot (0, 1) = a + bi.$$

Тем самым мы получили реализацию поля $\mathbb{C}$ комплексных чисел как множества $\{a + bi \mid a, b \in \mathbb{R}, \; i^2 = -1\}$, с обычным сложением и умножением.

Определение. *Запись $z = a + bi$ называется алгебраической формой комплексного числа $z \in \mathbb{C}$.*
$a = \operatorname{Re} z$ *— действительная часть числа z.*
$b = \operatorname{Im} z$ *— мнимая часть числа z.*

Определение. *Числа вида $z = bi$ (т.е. $\operatorname{Re} z = 0$) называются чисто мнимыми.*

Определение. *Отображение $\mathbb{C} \to \mathbb{C} : a + bi \mapsto a - bi$ называется (комплексным) сопряжением. Само число $\overline{z} = a - bi$ называется (комплексно) сопряженным к числу $z = a + bi$.*

Лемма. *Для любых двух комплексных числе $z, w \in \mathbb{C}$ выполняется, что*

1. $\overline{z + w} = \overline{z} + \overline{w}$;

2. $\overline{zw} = \overline{z} \cdot \overline{w}$.

Доказательство. Пусть $z = a + bi$, а $w = c + di$.

1. $\overline{z} + \overline{w} = a - bi + c - di = (a + c) - (b + d)i = \overline{z + w}$

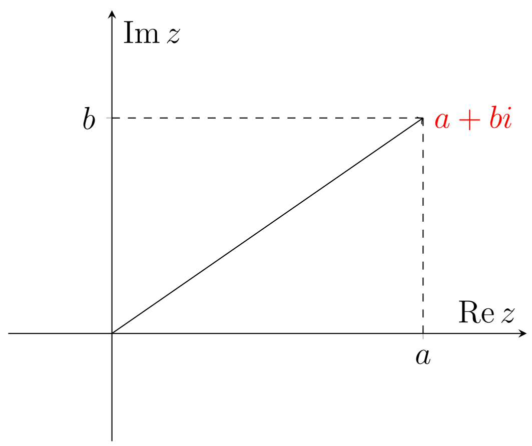
2. $\overline{z} \cdot \overline{w} = (a - bi)(c - di) = ac - adi - bci + bdi^2 = (ac - bd) - (ad + bc)i = \overline{zw}$

$\square$

Замечание. *Равенство $z = \overline{z}$ равносильно равенству $\operatorname{Im} z = 0$, то есть $z \in \mathbb{R}$.*

Геометрическая модель поля $\mathbb{C}$

Заметим, что поле комплексных числе $\mathbb{C} = \{(a, b) \mid a, b \in \mathbb{R}\}$ равно $\mathbb{R}^2$. Следовательно, комплексные числа можно представить как точки на действительной плоскости $\mathbb{R}^2$, или сопоставить их векторам.



В таком представлении сложение комплексных чисел сопоставляется со сложением векторов, а сопряжение — с отражением относительно оси $Ox(\operatorname{Re} z)$.

Определение. *Модулем комплексного числа $z = a + bi$ называется длина соответствующего вектора. Обозначение: $|z|$; $|a + bi| = \sqrt{a^2 + b^2}$.*

Свойства модуля:

1. $|z| \geqslant 0$, причем $|z| = 0$ тогда и только тогда, когда $z = 0$;

2. $|z + w| \leqslant |z| + |w|$ — неравенство треугольника;

3. $z \cdot \overline{z} = |z|^2$;

   Доказательство. $(a + bi)(a - bi) = a^2 - (bi)^2 = a^2 + b^2 = |z|^2$. □

4. $|zw| = |z| \cdot |w|$;

   Доказательство. Возведем в квадрат.

$$|z|^2 \cdot |w|^2 = z\overline{z}w\overline{w} = (zw)\overline{zw} = zw\overline{zw} = |zw|^2$$

□

Замечание. *Из свойства 3 следует, что при $z \neq 0$ выполняется:*

$$z^{-1} = \frac{\overline{z}}{|z|^2}$$
$$(a + bi)^{-1} = \frac{1}{a + bi} = \frac{a - bi}{a^2 + b^2}.$$

Определение. *Аргументом комплексного числа $z \neq 0$ называется всякий угол φ такой что*

$$\cos\varphi = \frac{a}{|z|} = \frac{a}{\sqrt{a^2 + b^2}}; \quad \sin\varphi = \frac{b}{|z|} = \frac{b}{\sqrt{a^2 + b^2}}.$$

Неформально говоря, аргумент z — это угол между осью Ox и соответствующим вектором.

Замечание.

1. *Аргумент определен с точностью до 2π.*

2. *Аргумент $z = 0$ не определен.*

Для $z \neq 0$ введем множество $\operatorname{Arg} z = \{$множество всех аргументов $z\}$ — *большой аргумент.* Также введем *малый аргумент* $\arg z$ — это такой $\varphi \in \operatorname{Arg} z$, который удовлетворяет условию $0 \leqslant \varphi < 2\pi$ и, следовательно, определен однозначно.

Используя аргумент, можно представить комплексное число следующим образом:

$$\left.\begin{aligned} a &= |z|\cos\varphi \\ b &= |z|\sin\varphi \end{aligned}\right| \Rightarrow z = a + bi = |z|\cos\varphi + i|z\sin\varphi = |z|(\cos\varphi + i\sin\varphi)$$

Определение. *Запись $z = |z|(\cos\varphi + i\sin\varphi)$ называется тригонометрической формой комплексного числа z.*

Замечание.

$$r_1(\cos\varphi_1 + i\sin\varphi_1) = r_2(\cos\varphi_2 + i\sin\varphi_2) \Leftrightarrow \begin{cases} r_1 = r_2 \\ \varphi_1 = \varphi_2 + 2\pi n, \quad n \in \mathbb{Z} \end{cases}$$

Лекция 16 от 18.01.2016

Вспомним предыдущую лекцию и кое-что дополним

Замечание.

1. *Элемент* 0 *— единственный.*

2. *И элемент* $-a$ *единственный.*

3. *Даже элемент* 1 *единственный.*

4. *Как это ни удивительно, но* a^{-1} *тоже единственный.*

Легко увидеть, что пункты 2 и 4 доказываются одинаково с точностью до замены операции, как и пункты 1 и 3.

Доказательство. Докажем пункт 3. Если существует $1'$ — еще одна единица, тогда по аксиомам $1' = 1' \cdot 1 = 1$.

Докажем теперь пункт 4. Пусть b и c таковы, что $b \neq c$ и $ba = ab = ac = ca = 1$. Тогда

$$bac = (ba)\,c = b\,(ac) = 1 \cdot c = c = 1 \cdot b = b$$

То есть $b = c$. □

Комплексные числа (продолжение)

Предложение. *Пусть* $z_1 = |z_1|\,(\cos\varphi_1 + i\sin\varphi_1)$, $z_2 = |z_2|\,(\cos\varphi_2 + i\sin\varphi_2)$. *Тогда*

$$z_1 z_2 = |z_1||z_2|\,(\cos(\varphi_1 + \varphi_2) + i\sin(\varphi_1 + \varphi_2))$$

Иными словами, при умножении комплексных чисел их модули перемножаются, а аргументы складываются.

Доказательство. Просто раскроем скобки и приведём подобные.

$$\begin{gathered} z_1 z_2 = |z_1||z_2|\,(\cos\varphi_1\cos\varphi_2 - \sin\varphi_1\sin\varphi_2 + i\,(\cos\varphi_1\sin\varphi_2 + \cos\varphi_2\sin\varphi_1)) = \\ = |z_1||z_2|\,(\cos(\varphi_1 + \varphi_2) + i\sin(\varphi_1 + \varphi_2)) \end{gathered}$$

□

Следствие. $\dfrac{z_1}{z_2} = \dfrac{|z_1|}{|z_2|}(\cos(\varphi_1 - \varphi_2) + i\sin(\varphi_1 - \varphi_2))$

Следствие (Формула Муавра). *Пусть* $z = |z|\,(\cos\varphi + i\sin\varphi)$. *Тогда:*

$$z^n = |z|^n\,(\cos(n\varphi) + i\sin(n\varphi)) \quad \forall n \in \mathbb{Z}.$$

Замечание. *В комплексном анализе функция* $\exp x\colon\ \mathbb{R} \to \mathbb{R}$ *доопределяется до* $\exp z\colon\ \mathbb{C} \to \mathbb{C}$ *следующим образом:*

$$\exp z = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{z^n}{n!}\,.$$

И тогда оказывается, что $\exp z$ *обладает теми же свойствами, кроме того:*

$$e^{i\varphi} = \cos\varphi + i\sin\varphi \quad \forall\varphi \in \mathbb{C}.$$

Всякое $z \in \mathbb{C}$ можно представить в виде $z = |z|e^{i\varphi}$, где $\varphi \in \mathrm{Arg}\ (z)$. Тогда формула Муавра приобретает совсем очевидный вид:

$$|z_1|e^{i\varphi_2} \cdot |z_2|e^{i\varphi_2} = |z_1||z_2|e^{i(\varphi_1 + \varphi_2)}.$$

Замечание. *Отображение* $R_\varphi\colon \mathbb{C} \to \mathbb{C}$, $z \to ze^{i\varphi}$, $\varphi \in \mathbb{R}$ *определяет поворот на угол* φ *вокруг* 0.

Корни из комплексного числа

Пусть $n \in \mathbb{N}$ и $n \geqslant 2$.

Определение. *Корнем n-й степени из числа z называется всякое $w \in \mathbb{C}$: $w^n = z$. То есть*

$$\sqrt[n]{z} = \{w \in \mathbb{C} \mid w^n = z\}.$$

Если $z = 0$, то $|z| = 0$, а значит $|w| = 0$, $w = 0$. Получается, 0 — единственное комплексное число, у которого корень определён однозначно.

Далее рассмотрим случай $z \neq 0$.

$$z = |z|\,(\cos\varphi + i\sin\varphi)$$
$$w = |w|\,(\cos\psi + i\sin\psi)$$

$$z = w^n \Leftrightarrow \begin{cases} |z| = |w|^n \\ n\psi \in \mathrm{Arg}\ (z) \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} |w| = \sqrt[n]{|z|} \\ n\psi = \varphi + 2\pi k, \quad k \in \mathbb{Z} \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} |w| = \sqrt[n]{|z|} \\ \psi = \dfrac{\varphi + 2\pi k}{n}, \quad k \in \mathbb{Z} \end{cases}$$

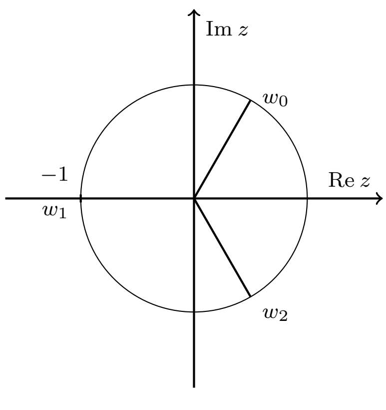
С точностью до кратного 2π различные значения в формуле $\psi = \dfrac{\varphi + 2\pi k}{n}$ получаются при $k = 0, 1, \ldots, n-1$. Значит z имеет ровно n корней n-й степени.

$$\sqrt[n]{z} = \left\{ |z| \left(\cos\frac{\varphi + 2\pi k}{n} + i\sin\frac{\varphi + 2\pi k}{n} \right) \;\middle|\; k = 0, \ldots, n-1 \right\}$$

Замечание. *Точки из множества $\sqrt[n]{z}$ при $z \neq 0$ лежат в вершинах правильного n-угольника, вписанного в окружность радиуса $\sqrt[n]{|z|}$.*

Пример. $z = -1 = \cos\pi + i\sin\pi$

$$\sqrt[3]{z} = \left\{ \cos\frac{\pi}{3} + i\sin\frac{\pi}{3};\ \cos\pi + i\sin\pi;\ \cos\frac{5\pi}{3} + i\sin\frac{5\pi}{3} \right\}$$



Решение квадратных уравнений с комплексными коэффициентами

Пусть дано квадратное уравнение $az^2 + bz + c = 0$, где a, b, $c \in \mathbb{C}$ и $a \neq 0$. Тогда имеем:

$$\begin{gathered}
z^2 + \frac{b}{a}z + \frac{c}{a} = 0 \\
z^2 + 2\frac{b}{2a}z + \frac{b^2}{4a^2} + \frac{c}{a} - \frac{b^2}{4a^2} = 0 \\
\left(z + \frac{b}{2a}\right)^2 = \frac{b^2 - 4ac}{4a^2} \\
z + \frac{b}{2a} \in \sqrt{\frac{b^2 - 4ac}{4a^2}} = \frac{\sqrt{b^2 - 4ac}}{2a}
\end{gathered}$$

То есть все решения — это $z_1 = \dfrac{-b + d_1}{2a}$, $z_2 = \dfrac{-b + d_2}{2a}$, где $\{d_1, d_2\} = \sqrt[2]{b^2 - 4ac}$. В частности, квадратное уравнение всегда имеет комплексный корень, а при $b^2 - 4ac \neq 0$ два корня.

Теорема (Основная теорема алгебры)**.** *Всякий многочлен $P(z) = a_n z^n + a_{n-1}z^{n-1} + \ldots + a_1 z + a_0$ степени n, где $n \geqslant 1$, $a_n \neq 0$, и $a_0, \ldots, a_n \in \mathbb{C}$ имеет корень.*

Векторные пространства над произвольным полем

И снова вспомним, что такое векторное пространство:

- некоторое множество V;
- есть операция сложения $V \times V \to V$;
- есть операция умножения на скаляр $F \times V \to V$;
- выполняются 8 аксиом.

Все основные понятия и результаты теории векторных пространств из прошлого полугодия можно перенести на случай пространства над произвольным полем F без изменений.

Пример. *Пусть V — векторное пространство над полем из двух элементов,* $\dim V = n$. *Тогда $|V| = 2^n$. Действительно, каждое конечномерное пространство обладает базисом (в данном случае $e_1, \ldots, e_n$). Тогда $V = \{k_1 e_1 + k_2 e_2 + \ldots + k_n e_n \mid k_i \in F\}$. Но очень легко заметить, что всего таких линейных комбинаций 2^n*

Лекция 17 от 25.01.2016

Овеществление и комплексификация

Пусть V — векторное пространство над $\mathbb{C}$.

Определение. *Овеществление пространства V — это то же пространство V, рассматриваемое как пространство над $\mathbb{R}$. Обозначение: $V_{\mathbb{R}}$.*

Операция умножения на элементы $\mathbb{R}$ в V уже есть, так как $\mathbb{R}$ — подполе в $\mathbb{C}$.

Пример. $\mathbb{C}_{\mathbb{R}} = \mathbb{R}^2$.

Предложение. *V — векторное пространство над $\mathbb{C}$, $\dim V < \infty$. Тогда $\dim V_{\mathbb{R}} = 2\dim V$.*

Доказательство. Пусть $e_1, \ldots, e_n$ — базис в V. Тогда $V = \{z_1e_1 + \ldots + z_ne_n \mid z_k \in \mathbb{C}\}$, причём такая запись единственная в силу определения базиса. Пусть $z_k = a_k + ib_k$, причём такая запись тоже единственная. Тогда будем иметь

$$\begin{aligned} V &= \{(a_1 + ib_1)\, e_1 + \ldots + (a_n + ib_n)\, e_n \mid a_k, b_k \in \mathbb{R}\} = \\ &= \{a_1e_1 + \ldots + a_ne_n + b_1ie_1 + \ldots + b_nie_n \mid a_k, b_k \in \mathbb{R}\} \end{aligned}$$

И причём такая запись тоже единственная. Выходит, что $e_1, e_2, \ldots, e_n, ie_1, ie_2, \ldots, ie_n$ — базис в $V_{\mathbb{R}}$, в котором $2n = 2\dim V$ элементов. □

Определение. *Комплексификация пространства W — это множество $W \times W = W^{\mathbb{C}} = \{(u, v) \mid u,v \in W\}$ с операциями $(u_1, v_1) + (u_2, v_2) = (u_1 + u_2, v_1 + v_2)$, $(a + ib)\,(u, v) = (au - bv, av - bu)$.*

Пример. $\mathbb{R}^{\mathbb{C}} = \mathbb{R}$.

Утверждение. *В нём выполняются все 8 аксиом векторного пространства над $\mathbb{C}$.*

W отождествляется подмножеством $\{(u, 0) \mid u \in W\}$. Действительно

$$w \in W \Leftrightarrow (w,0) \in W^{\mathbb{C}};\; i\,(w,0) = (0, w) \in W^{\mathbb{C}}$$

В итоге $\forall\,(u, v) \in W^{\mathbb{C}}$ представим в виде

$$(u,v) = (u,0) + (0,v) = (u,0) + i\,(v,0) = u + iv$$

То есть $W^{\mathbb{C}} = \{u + iv \mid u,v \in W\}$.

Предложение. $\dim W^{\mathbb{C}} = \dim W$

Замечание. *Здесь $W^{\mathbb{C}}$ — пространство над $\mathbb{C}$, а W — над $\mathbb{R}$.*

Доказательство. Пусть $e_1, \ldots, e_n$ — базис в W. Тогда

$$\begin{aligned} W^{\mathbb{C}} &= \{(u,v) \mid u,v \in W\} = \{(a_1e_1 + a_2e_2 + \ldots + a_ne_n, b_1e_1 + b_2e_2 + \ldots + b_ne_n) \mid a_k,b_k \in \mathbb{R}\} = \\ &= \{(a_1e_1,b_1e_1) + \ldots + (a_ne_n, b_ne_n)\} = \{(a_1 + ib_1)\, e_1 + \ldots + (a_n + ib_n)e_n)\} = \\ &= \{z_1e_1 + \ldots + z_ne_n \mid z_k \in \mathbb{C}\} \end{aligned}$$

То есть выходит, что $e_1, \ldots, e_n$ — базис в $W^{\mathbb{C}}$. □

Сумма подпространств

Пусть V — конечномерное векторное пространство, а U и W — подпространства (в качестве упражнения лектор предлагает доказать, что их пересечение — тоже подпространство).

Определение. *Сумма подпространств U и W — это множество.*

$$U + W = \{u + w \mid u \in U, w \in W\}$$

Замечание. $\dim\,(U \cap W) \leqslant \dim U \leqslant \dim\,(U + W)$

Пример. *Двумерные плоскости в пространстве $\mathbb{R}^3$ содержат общую прямую.*

Теорема. $\dim\,(U \cap W) = \dim U + \dim W - \dim\,(U + W)$

Доказательство. Положим $p = \dim(U \cap W)$, $k = \dim U$, $m = \dim W$. Выберем базис $a = \{a_1, \ldots, a_p\}$ в пересечении. Его можно дополнить до базиса W и до базиса U. Значит $\exists b = \{b_1, \ldots, b_{k-p}\}$ такой, что $a \cup b$ — базис в U и $\exists c = \{c_1, \ldots, c_{m-p}\}$ такой, что $a \cup c$ — базис в W.

Докажем, что $a \cup b \cup c$ — базис в $U + W$.

Во-первых, докажем, что $U + W$ порождается множеством $a \cup b \cup c$.

$$\left.\begin{array}{l} v \in U + W \Rightarrow \exists u \in U, w \in W\colon\ v = u + w \\ u \in U = \langle a \cup b \rangle \subset \langle a \cup b \cup c \rangle \\ w \in W = \langle a \cup c \rangle \subset \langle a \cup b \cup c \rangle \end{array}\right| \Rightarrow v = u + w \in \langle a \cup b \cup c \rangle \Rightarrow U + W = \langle a \cup b \cup c \rangle$$

Во-вторых, докажем линейную независимость векторов из $a \cup b \cup c$.

Пусть скаляры $\alpha_1, \ldots, \alpha_p$, $\beta_1, \ldots, \beta_{k-p}$, $\gamma_1, \ldots, \gamma_{m-p}$ таковы, что:

$$\underbrace{\alpha_1 a_1 + \ldots + \alpha_p a_p}_{x} + \underbrace{\beta_1 b_1 + \ldots + \beta_{k-p} b_{k-p}}_{y} + \underbrace{\gamma_1 c_1 + \ldots + \gamma_{m-p} c_{m-p}}_{z} = 0$$

$$x + y + z = 0$$

$$z = -x - y$$

$$z \in W$$

$$-x - y \in U \cap W$$

$$\Rightarrow \exists \lambda_1, \ldots, \lambda_p \in F\colon z = \lambda_1 a_1 + \ldots + \lambda_p a_p$$

Тогда $\lambda_1 a_1 + \ldots + \lambda_p a_p - \gamma_1 c_1 - \ldots - \gamma_{m-p} c_{m-p} = 0$. Но $a \cup c$ — базис W. Следовательно, $\lambda_1 = \ldots = \lambda_p = \gamma_1 = \ldots = \gamma_{m-p} = 0$. Но тогда $0 = x + y = \alpha_1 a_1 + \ldots + \alpha_p a_p + \beta_1 b_1 + \ldots + \beta_{k-p} b_{k-p}$. Но $a \cup b$ — базис $U + W \Rightarrow \alpha_1 = \ldots = \alpha_p = \beta_1 = \ldots = \beta_{k-p} = 0$. Итого, все коэффициенты равны нулю и линейная независимость тем самым доказана. То есть $a \cup b \cup c$ — базис $U + W$.

$$\begin{aligned} \dim(U + W) = |a \cup b \cup c| = |a| + |b| + |c| = p + k - p + m - p = k + m - p = \\ = \dim U + \dim W - \dim(U \cap W) \end{aligned}$$

□

Определение. *Если $U \cap W = \{0\}$, то $U + W$ называется прямой суммой.*

Следствие. *В таком случае* $\dim(U + W) = \dim U + \dim W$.

Пример. *U — плоскость, W — прямая в $\mathbb{R}^3$.*

Переход к новому базису

Пусть V — векторное пространство, $\dim V = n$, $e_1, \ldots, e_n$ — базис. То есть

$$\forall v \in V \quad \exists!\, v = x_1 e_1 + \ldots + x_n e_n,$$

где $x_1, \ldots, x_n \in F$ — координаты вектора v в базисе $(e_1, \ldots, e_n)$. Пусть также есть базис $e'_1, \ldots, e'_n$:

$$\begin{aligned} e'_1 &= c_{11} e_1 + c_{21} e_2 + \ldots + c_{n1} e_n \\ e'_2 &= c_{12} e_2 + c_{22} e_2 + \ldots + c_{n2} e_n \\ &\vdots \\ e'_n &= c_{1n} e_1 + c_{2n} e_2 + \ldots + c_{nn} e_n \end{aligned}$$

Обозначим матрицу $C = (c_{ij})$. Тогда можно переписать $(e'_1, \ldots, e'_n)$ как $(e_1, \ldots, e_n) \cdot C$.

Предложение. $e'_1, \ldots, e'_n$ *образуют базис тогда и только тогда, когда* $\det C \neq 0$.

Доказательство.

[⇒] $e'_1, \ldots, e'_n$ — базис, а значит $\exists C' \in M_n$:

$$(e_1, \ldots, e_n) = (e'_1, \ldots, e'_n)\, C' = (e_1, \ldots, e_n)\, C'C$$
$$E = CC'$$
$$C' = C^{-1} \Leftrightarrow \exists C^{-1} \Leftrightarrow \det C \neq 0$$

[⇐] $\det C \neq 0 \Rightarrow \exists C^{-1}$. Покажем, что $e'_1, \ldots, e'_n$ в таком случае линейно независимы. Пусть $x_1 e'_1 + x_2 e'_2 + \ldots + x_n e'_n = 0$. Тогда можно записать

$$(e'_1, e'_2, \ldots, e'_n) \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} = 0$$

$$(e_1, \ldots, e_n)\, C \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} = 0$$

Поскольку $(e_1, \ldots, e_n)$ — базис, то $C \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} = 0$. Умножая слева на обратную матрицу, получаем, что $x_1 = x_2 = \ldots = x_n = 0$

□

Лекция 18 от 29.01.2016

Матрица перехода и переход к новому базису

Пусть V — векторное пространство, $\dim V = n$, вектора $e_1, \ldots, e_n$ — базис, а $e'_1, \ldots, e'_n$ — некий набор из n векторов. Тогда каждый вектор из этого набора линейно выражается через базис.

$$e'_j = \sum_{i=1}^{n} c_{ij} e_i, \quad c_{ij} \in F$$
$$(e'_1, \ldots, e'_n) = (e_1, \ldots, e_n) \cdot C, \quad C = (c_{ij})$$

То есть мы получили матрицу, где в j-ом столбце стоят коэффициенты линейного разложения вектора e'_j в базисе $(e_1, \ldots, e_n)$.

Теперь пусть $e'_1, \ldots, e'_n$ — тоже базис в V. Вспомним, что на прошлой лекции уже было сказано, что в этом случае $\det C \neq 0$.

Определение. *Матрица* C *называется матрицей перехода от базиса* $(e_1, \ldots, e_n)$ *к базису* $(e'_1, \ldots, e'_n)$.

Замечание. *Матрица перехода от* $(e'_1, \ldots, e'_n)$ *к* $(e_1, \ldots, e_n)$ *есть* C^{-1}.

И небольшое замечание касательно записи: когда базис записан в скобках, то есть $(e_1, \ldots, e_n)$, то нам важен порядок векторов в нем, в противном случае, при записи $e_1, \ldots, e_n$, порядок не важен.

Итого, имеем два базиса пространства V, $(e_1, \ldots, e_n)$ и $(e'_1, \ldots, e'_n)$, и матрицу перехода C такую, что $(e'_1, \ldots, e'_n) = (e_1, \ldots, e_n) \cdot C$. Возьмем некий вектор v и разложим его по обоим базисам.

$$v \in V \Rightarrow \begin{array}{ll} v = x_1 e_1 + \ldots + x_n e_n, & x_i \in F \\ v = x'_1 e'_1 + \ldots + x'_n e'_n, & x'_i \in F \end{array}$$

Предложение. *Формула преобразования координат при переходе к другому базису:*

$$\begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} = C \begin{pmatrix} x'_1 \\ \vdots \\ x'_n \end{pmatrix} \qquad \textit{или} \qquad x_i = \sum_{j=1}^{n} c_{ij} x'_j$$

Доказательство. С одной стороны:

$$v = x'_1 e'_1 + \ldots + x'_n e'_n = \begin{pmatrix} e'_1 & \ldots & e'_n \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x'_1 \\ \vdots \\ x'_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} e_1 & \ldots & e_n \end{pmatrix} C \begin{pmatrix} x'_1 \\ \vdots \\ x'_n \end{pmatrix}.$$

Однако с другой стороны:

$$v = x_1 e_1 + \ldots + x_n e_n = \begin{pmatrix} e_1 & \ldots & e_n \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}.$$

Сравнивая одно с другим, получаем, что:

$$\begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} = C \begin{pmatrix} x'_1 \\ \vdots \\ x'_n \end{pmatrix}.$$

□

Линейные отображения

Пусть V и W — два векторных пространства над полем F.

Определение. *Отображение* $f : V \to W$ *называется линейным, если:*

1. $f(u_1 + u_2) = f(u_1) + f(u_2), \quad \forall u_1, u_2 \in V$;
2. $f(\alpha u) = \alpha f(u), \quad \forall u \in V, \forall \alpha \in F$.

Замечание. *Свойства 1–2 эквивалентны тому, что*

$$f(\alpha_1 u_1 + \alpha_2 u_2) = \alpha_1 f(u_1) + \alpha_2 f(u_2), \quad \forall u_1, u_2 \in V, \forall \alpha_1, \alpha_2 \in F.$$

Здесь важно понимать, что сначала сложение векторов и умножение на скаляр происходит в пространстве V, а потом в пространстве W.

Простейшие свойства.

1. $f(\vec{0}_V) = \vec{0}_W$

   Доказательство. $f(\vec{0}_V) = f(0 \cdot \vec{0}_V) = 0f(\vec{0}_V) = \vec{0}_W$ □

2. $\varphi(-u) = -\varphi(u)$, где $(-u)$ — обратный элемент к u.

   Доказательство. $\varphi(-u) + \varphi(u) = \varphi(-u+u) = \varphi(\vec{0}_V) = \vec{0}_W \Rightarrow \varphi(-u) = -\varphi(u)$ □

Примеры

(0) $V \to V : v \mapsto v$ — тождественное отображение.

(1) $f : \mathbb{R} \to \mathbb{R}$ линейно $\Leftrightarrow \exists k \in \mathbb{R} : f(x) = kx, \quad \forall x \in \mathbb{R}$

Доказательство.

$\Rightarrow$ $f(x) = f(x \cdot 1) = xf(1) = kx$, где $k = f(1)$

$\Leftarrow$ Проверим необходимые условия линейности.

1. $f(x) = kx \Rightarrow f(x_1 + x_2) = k(x_1 + x_2) = kx_1 + kx_2 = kf(x_1) + kf(x_2)$
2. $f(\alpha x) = k\alpha x = \alpha kx = \alpha f(x)$

□

(2) $f : \mathbb{R}^2 \to \mathbb{R}^2$ — декартова система координат.

2.1 Поворот вокруг 0 на угол α линеен.

2.2 Проекция на прямую, проходящую через 0, линейна.

(3) $P_n = R[x]_{\leqslant n}$ — пространство всех многочленов от x степени не больше n.

$$\Delta : f \mapsto f' \text{ (производная)}$$

$$\left.\begin{aligned} (f+g)' &= f' + g' \\ (\alpha f)' &= \alpha f' \end{aligned}\right| \Rightarrow \Delta \text{ — линейное отображение из } P_n \text{ в } P_{n-1}$$

(4) Векторное пространство V, $\dim V = n$, $e_1, \ldots, e_n$ — базис.

$$V \mapsto \mathbb{R}^n$$

$$x_1e_1 + \ldots + x_ne_n \mapsto \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} \text{ — тоже линейное отображение.}$$

(5) $A \in \mathrm{Mat}_{m\times n}$, $k \geqslant 1$ — любое, $\varphi : \mathrm{Mat}_{n\times k} \to \mathrm{Mat}_{m\times k}$.

$$\varphi(X) = A \cdot X$$
$$A(X_1 + X_2) = AX_1 + AX_2$$
$$A(\alpha X) = \alpha(AX)$$

Частный случай, при $k = 1$ — $\varphi : F^n \to F^m$.

Изоморфизм

Определение. *Отображение* $\varphi : V \to W$ *называется изоморфизмом, если* φ *линейно и биективно. Обозначение:* $\varphi : V \xrightarrow{\sim} W$.

Рассмотрим те же примеры:

(0) Изоморфизм.

(1) Изоморфизм, при $k \neq 0$.

(2) 2.1 Изоморфизм.

2.2 Не изоморфизм.

(3) Не изоморфизм.

(4) Изоморфизм.

(5) Задача: доказать, что φ — изоморфизм тогда и только тогда, когда $n = m$ и $\det A \neq 0$.

Предложение. *Пусть* $\varphi : V \to W$ *— изоморфизм. Тогда* $\varphi^{-1} : W \to V$ *— тоже изоморфизм.*

Доказательство. Так как φ — биекция, то φ^{-1} — тоже биекция.

$$w_1, w_2 \in W \Rightarrow \exists v_1, v_2 \in V : \begin{matrix} \varphi(v_1) = w_1 & v_1 = \varphi^{-1}(w_1) \\ \varphi(v_2) = w_2 & v_2 = \varphi^{-1}(w_2) \end{matrix}$$

Тогда осталось только доказать линейность обратного отображения. Для этого проверим выполнение необходимых условий линейности.

1. $\varphi^{-1}(w_1 + w_2) = \varphi^{-1}\left(\varphi(v_1) + \varphi(v_2)\right) = \varphi^{-1}\left(\varphi(v_1 + v_2)\right) = \mathrm{id}(v_1 + v_2) = v_1 + v_2$
2. $\alpha \in F, \quad \varphi^{-1}(\alpha w_1) = \varphi^{-1}(\alpha\varphi(v_1)) = \varphi^{-1}(\varphi(\alpha v_1)) = \mathrm{id}(\alpha v_1) = \alpha v_1.$

□

Определение. *Два векторных пространства* V *и* W *называются изоморфными, если существует изоморфизм* $\varphi : V \xrightarrow{\sim} W$ *(и тогда существует изоморфизм* $V \xleftarrow{\sim} W$ *по предположению). Обозначение:* $V \simeq W$ *или* $V \cong W$.

Отображения можно соединять в композиции:

$$\left.\begin{matrix} \varphi : U \to V \\ \psi : V \to W \end{matrix}\right| \Rightarrow \psi \circ \varphi : U \to W \quad \psi \circ \varphi(u) = \psi(\varphi(u))$$

Предложение.

1. *Если* φ *и* ψ *линейны, то* $\psi \circ \varphi$ *тоже линейно.*
2. *Если* φ *и* ψ *изоморфизмы, то* $\psi \circ \varphi$ *тоже изоморфизм.*

Доказательство.

1. Опять-таки, просто проверим необходимые условия линейности.

   (a) $(\psi \circ \varphi)(u_1 + u_2) = \psi(\varphi(u_1 + u_2)) = \psi(\varphi(u_1) + \varphi(u_2)) = \psi(\varphi(u_1)) + \psi(\varphi(u_2)) = $
   $= (\psi \circ \varphi)(u_1) + (\psi \circ \varphi)(u_2)$

   (b) $(\psi \circ \varphi)(\alpha u) = \psi(\varphi(\alpha u)) = \psi(\alpha\varphi(u)) = \alpha\psi(\varphi(u)) = \alpha(\psi \circ \varphi)(u)$

2. Следует из сохранения линейности и того, что композиция биекций тоже биекция.

□

Следствие. *Изоморфизм это отношение эквивалентности на множестве всех векторных пространств над фиксированным полем F.*

Доказательство.

Рефлексивность $V \simeq V$.

Симметричность $V \simeq W \Rightarrow W \simeq V$.

Транзитивность $(V \simeq U) \ \wedge \ (U \simeq W) \Rightarrow V \simeq W$.

□

То есть множество всех векторных пространств над фиксированным полем F разбивается на попарно непересекающиеся классы, причем внутри одного класса любые два пространства изоморфны. Такие классы называются *классами эквивалентности.*

Теорема. *Если два конечномерных векторных пространства V и W над полем F изоморфны, то* $\dim V = \dim W$.

Но для начала докажем следующую лемму.

Лемма (1)**.** *Для векторного пространства V над полем F размерности n верно, что $V \simeq F^n$.*

Доказательство. Рассмотрим отображение $\varphi : V \to F^n$ из примера 4. Пусть $(e_1, \ldots, e_n)$ — базис пространства V. Тогда:

$$x_1 e_1 + \ldots + x_n e_n \mapsto \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}, \quad x_i \in F.$$

Отображение φ линейно и биективно, следовательно φ — изоморфизм. А раз существует изоморфное отображение между пространствами V и F^n, то они изоморфны. □

Лекция 19 от 01.02.2016

Изоморфизм (продолжение)

На прошлой лекции мы ввели теорему и доказали одну лемму. Напомним их.

Теорема. *Если два конечномерных векторных пространства V и W изоморфны, то* $\dim V = \dim W$.

Лемма (1)**.** *Если $\dim V = n$, то $V \simeq F^n$.*

Замечание. *Говорят, что функция φ отождествляет пространство V с пространством F^n, если $\varphi : V \xrightarrow{\sim} F^n$.*

Но перед тем, как доказывать эту теорему, докажем лучше еще одну лемму.

Лемма (2)**.** *Пусть $\varphi : V \xrightarrow{\sim} W$ — изоморфизм векторных пространств, а $e_1, \ldots, e_n$— базис V. Тогда $\varphi(e_1), \ldots, \varphi(e_n)$ — базис W.*

Доказательство. Пусть $w \in W$ — произвольный вектор. Положим $v \in V$ таковым, что $v = \varphi^{-1}(w)$.

$$\left.\begin{array}{l} v = x_1e_1 + \ldots + x_ne_n, \quad x_i \in F \\ w = \varphi(v) = \varphi(x_1e_1 + \ldots + x_ne_n) = x_1\varphi(e_1) + \ldots + x_n\varphi(e_n) \end{array}\right. \Rightarrow W = \langle \varphi(e_1), \ldots, \varphi(e_n) \rangle$$

Покажем, что $\varphi(e_1), \ldots, \varphi(e_n)$ — линейно независимые вектора.

Пусть $\alpha_1, \ldots, \alpha_n \in F$ таковы, что $\alpha_1\varphi(e_1) + \ldots + \alpha_n\varphi(e_n) = 0$. Это то же самое, что $\varphi(\alpha_1e_1 + \ldots + \alpha_ne_n) = 0$. Применяя φ^{-1}, получаем $\alpha_1e_1 + \ldots \alpha_ne_n = \varphi^{-1}(0) = 0$. Но так как $e_1, \ldots, e_n$ — базис в V, то $\alpha_1 = \ldots = \alpha_n = 0$, и потому вектора $\varphi(e_1), \ldots, \varphi(e_n)$ линейно независимы. Следовательно, этот набор векторов — базис в W. □

Теперь приступим наконец к доказательству теоремы.

Доказательство.

$\Rightarrow$ $V \simeq W \Rightarrow \exists \varphi : V \xrightarrow{\sim} W$. Тогда по лемме 2, если $e_1, \ldots, e_n$ — базис V, то $\varphi(e_1), \ldots, \varphi(e_n)$ — базис W, и тогда $\dim V = \dim W$.

$\Leftarrow$ Пусть $\dim V = \dim W = n$. Тогда по лемме 1 существуют изоморфизмы $\varphi : V \xrightarrow{\sim} F^n$ и $\psi : W \xrightarrow{\sim} F^n$. Следовательно, $\psi^{-1} \circ \varphi : V \to W$ — изоморфизм.

□

То есть получается, что с точностью до изоморфизма существует только одно векторное пространство размерности n. Однако не стоит заканчивать на этом курс линейной алгебры. Теперь главная наша проблема — это как из бесконечного множества базисов в каждом векторном пространстве выбрать тот, который будет наиболее простым и удобным для каждой конкретной задачи.

Например, рассмотрим вектор $v \in F^n$ с координатами $v = \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}$. Пусть $v \neq 0$. Тогда существует такой базис $e_1, \ldots, e_n$, что $v = e_1$, то есть в этом базисе вектор имеет координаты $v = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix}$.

Пусть V, W — векторные пространства над F, и $e_1, \ldots, e_n$ — базис V.

Предложение.

1. *Всякое линейное отображение $\varphi : V \to W$ однозначно определяется векторами $\varphi(e_1), \ldots, \varphi(e_n)$.*

2. *Для всякого набора векторов $f_1, \ldots, f_n \in W$ существует единственное линейное отображение $\varphi : V \to W$ такое, что $\varphi(e_1) = f_1, \ldots, \varphi(e_n) = f_n$.*

Доказательство.

1. Пусть $v \in V$, $v = x_1e_1 + \ldots + x_ne_n$, где $x_i \in F$. Тогда $\varphi(v) = x_1\varphi(e_1) + \ldots + x_n\varphi(e_n)$, то есть если мы знаем вектора $\varphi(e_i)$, то сможем задать $\varphi(v)$ для любого $v \in V$.

2. Определим отображение $\varphi : V \to W$ по формуле $\varphi(x_1e_1 + \ldots + x_ne_n) = x_1f_1 + \ldots + x_nf_n$. Прямая проверка показывает, что φ линейна, а единственность следует из пункта 1.

□

Следствие. *Если* $\dim V = \dim W = n$, *то для всякого базиса* $e_1, \ldots, e_n$ *пространства* V *и всякого базиса* $f_1, \ldots, f_n$ *пространства* W *существует единственный изоморфизм* $\varphi : V \xrightarrow{\sim} W$ *такой, что* $\varphi(e_1) = f_1, \ldots, \varphi(e_n) = f_n$.

Доказательство. Из пункта 2. предложения следует, что существует единственное линейное отображение $\varphi : V \to W$ такое, что $\varphi(e_1) = f_1, \ldots, \varphi(e_n) = f_n$. Но тогда $\varphi(x_1e_1 + \ldots + x_ne_n) = = x_1\varphi(e_1) + \ldots + x_n\varphi(e_n) = x_1f_1 + \ldots + x_nf_n$ для любых $x_i \in F$. Отсюда следует, что φ — биекция. □

Матрицы линейных отображений

Пусть V и W — векторные пространства, $\mathbb{e} = (e_1, \ldots, e_n)$ — базис V, $\mathbb{f} = (f_1, \ldots, f_m)$ — базис W, $\varphi : V \to W$ — линейное отображение. Тогда:

$$\varphi(e_j) = a_{1j}f_1 + \ldots + a_{mj}f_m = \sum_{i=1}^{m} a_{ij}f_i.$$

Определение. *Матрица* $A = (a_{ij}) \in Mat_{m\times n}(F)$ *называется матрицей линейного отображения* φ *в базисах* $\mathbb{e}$ *и* $\mathbb{f}$ *(или по отношению к базисам* $\mathbb{e}$ *и* $\mathbb{f}$*).*

Замечание. *Существует биекция* $\{$*линейные отображения* $V \to W\} \rightleftarrows Mat_{m\times n}$.

Замечание. *В* $A^{(j)}$ *стоят координаты* $\varphi(e_j)$ *в базисе* $\mathbb{f}$.

$$(\varphi(e_1), \ldots, \varphi(e_n)) = (f_1, \ldots, f_n) \cdot A$$

Рассмотрим пример.

Пусть $P_n = F[x]_{\leqslant n}$ — множество многочленов над полем F степени не выше n. Возьмем дифференцирование $\Delta : P_n \to P_{n-1}$.

Базис $P_n - 1, x, x^2, \ldots, x^n$. Базис $P_{n-1} - 1, x, \ldots, x^{n-1}$. Тогда матрица линейного отображения будет размерности $n \times (n+1)$ и иметь следующий вид.

$$\begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 & 0 & \ldots & 0 \\ 0 & 0 & 2 & 0 & \ldots & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 3 & \ldots & 0 \\ \ldots & \ldots & \ldots & \ldots & \ldots & \ldots \\ 0 & 0 & 0 & 0 & \ldots & n \end{pmatrix}$$

Предложение. *Если* $v = x_1e_1 + \ldots + x_ne_n$ *и* $\varphi(v) = y_1f_1 + \ldots + y_mf_m$, *то*

$$\begin{pmatrix} y_1 \\ \vdots \\ y_m \end{pmatrix} = A \cdot \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}$$

Доказательство. С одной стороны:

$$\varphi(v) = x_1\varphi(e_1) + \ldots + x_n\varphi(e_n) = (\varphi(e_1), \ldots, \varphi(e_n)) \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} = (f_1, \ldots, f_m)A \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}.$$

Однако с другой стороны:

$$\varphi(v) = (f_1, \ldots, f_m) \begin{pmatrix} y_1 \\ \vdots \\ y_m \end{pmatrix}.$$

Сравнивая обе части, получаем требуемое. □

А теперь проанализируем операции над матрицами линейных отображений.

V и W — векторные пространства. **Обозначение:** $\mathrm{Hom}(V, W)$:= множество всех линейных отображений $V \to W$.

Пусть $\varphi, \psi \in \mathrm{Hom}(V, W)$.

Определение.

1. *$\varphi + \psi \in \mathrm{Hom}(V, W)$ — это $(\varphi + \psi)(v) := \varphi(v) + \psi(v)$.*

2. *$\alpha \in F, \alpha\varphi \in \mathrm{Hom}(V, W)$ — это $(\alpha\varphi)(v) := \alpha(\varphi(v))$.*

Упражнение.

1. *Проверить, что $\varphi + \psi$ и $\alpha\varphi$ действительно принадлежат $\mathrm{Hom}(V, W)$.*

2. *Проверить, что $\mathrm{Hom}(V, W)$ является векторным пространством.*

Предложение. *Пусть $\mathbb{e} = (e_1, \ldots, e_n)$ — базис V, $\mathbb{f} = (f_1, \ldots, f_m)$ — базис W, $\varphi, \psi \in \mathrm{Hom}(V, W)$. При этом A_φ — матрица линейного отображения φ, A_ψ — матрица для ψ, $A_{\varphi+\psi}$ — для $\varphi+\psi$, а $A_{\alpha\varphi}$ — для $\alpha\varphi$.*

Тогда $A_{\varphi+\psi} = A_\varphi + A_\psi$ и $A_{\alpha\varphi} = \alpha A_\varphi$.

Доказательство. Упражнение. □

Теперь возьмем три векторных пространства — U, V и W размерности n, m и k соответственно, и их базисы $\mathbb{e}, \mathbb{f}$ и $\mathbb{g}$. Также рассмотрим цепочку линейных отображений $U \xrightarrow{\psi} V \xrightarrow{\varphi} W$. Пусть A — матрица φ в базисах $\mathbb{f}$ и $\mathbb{g}$, B — матрица ψ в базисах $\mathbb{e}$ и $\mathbb{f}$, C — матрица $\varphi \circ \psi$ в базисах $\mathbb{e}$ и $\mathbb{g}$.

Предложение. *$C = AB$.*

Замечание. *Собственно говоря, отсюда и взялось впервые определение умножения матриц.*

Доказательство. Запишем по определению:

$$(\varphi \circ \psi)(e_r) = \sum_{p=1}^{k} c_{pr} g_p, \quad r = 1, \ldots, n$$

$$\psi(e_r) = \sum_{q=1}^{m} b_{qr} f_q, \quad r = 1, \ldots, n$$

$$\varphi(f_q) = \sum_{p=1}^{k} a_{pq} g_p, \quad q = 1, \ldots, m$$

Тогда:

$$(\psi \circ \psi)(e_r) = \varphi(\psi(e_r)) = \varphi\left(\sum_{q=1}^{m} b_{qr} f_g\right) = \sum_{q=1}^{m} b_{qr} \varphi(f_g) = \sum_{q=1}^{m} b_{qr}\left(\sum_{p=1}^{k} a_{pq} g_p\right) = \sum_{p=1}^{k}\left(\sum_{q=1}^{m} a_{pq} b_{qr}\right) g_p$$

$$\Downarrow$$

$$c_{pr} = \sum_{q=1}^{m} a_{pq} b_{qr}$$

$$\Downarrow$$

$$C = AB$$

□

И снова, пусть V и W — векторные пространства с линейным отображением $\varphi : V \to W$.

Определение. *Ядро* φ *— это множество* $\operatorname{Ker}\varphi := \{v \in V \mid \varphi(v) = 0\}$.

Определение. *Образ* φ *— это множество* $\operatorname{Im}\varphi := \{w \in W \mid \exists v \in V : \varphi(v) = w\}$.

Пример. *Все то же* $\Delta : P_n \to P_{n-1}$. *Для него* $\operatorname{Ker}\Delta = \{f \mid f = const\}$, $\operatorname{Im}\Delta = P_{n-1}$.

Лекция 20 от 08.02.2016

Линейные отображения (продолжение)

Пусть $\varphi\colon V \to W$ — линейное отображение.

Предложение.

1. $\operatorname{Ker}\varphi$ *— подпространство в* V.
2. $\operatorname{Im}\varphi$ *— подпространство в* W.

Доказательство. Проверим по определению.

1.
   - $\varphi(0_v) = 0_w$ — этот факт мы уже доказали.
   - $v_1, v_2 \in \operatorname{Ker}\varphi \Rightarrow \varphi(v_1 + v_2) = \varphi(v_1) + \varphi(v_2) = 0_w + 0_w = 0_w \Rightarrow v_1 + v_2 \in \operatorname{Ker}\varphi$.
   - $v \in \operatorname{Ker}\varphi, \alpha \in F \Rightarrow \varphi(\alpha v) = \alpha\varphi(v) = \alpha 0 = 0$, то есть αv тоже лежит в ядре.
2.
   - $0_w = \varphi(0_v) \Rightarrow 0_w \in \operatorname{Im}(\varphi)$.
   - $w_1, w_2 \in \operatorname{Im}\varphi \Rightarrow \exists v_1, v_2 \in V\colon w_1 = \varphi(v_1), w_2 = \varphi(v_2) \Rightarrow w_1 + w_2 = \varphi(v_1) + \varphi(v_2) = \varphi(v_1 + v_2) \Rightarrow w_1 + w_2 \in \operatorname{Im}\varphi$.
   - $w \in \operatorname{Im}\varphi, \alpha \in F \Rightarrow \exists v \in V\colon \varphi(v) = w \Rightarrow \alpha w = \alpha\varphi(v) = \varphi(\alpha v) \Rightarrow \alpha w \in \operatorname{Im}\varphi$.

То есть все условия подпространства по определению выполнены и предложение доказано. □

Предложение.

1. φ *инъективно тогда и только тогда, когда* $\operatorname{Ker}\varphi = \{0\}$.
2. φ *сюръективно тогда и только тогда, когда* $\operatorname{Im}\varphi = W$.

Доказательство.

1.
   - $[\Rightarrow]$ Очевидно.
   - $[\Leftarrow]$ Пусть v_1, v_2 таковы, что $\varphi(v_1) = \varphi(v_2) \Rightarrow \varphi(v_1 - v_2) = 0 \Rightarrow v_1 - v_2 = 0 \Rightarrow v_1 = v_2$.
2. Очевидно из определения образа.

□

Следствие. φ *— изоморфизм тогда, и только тогда, когда* $\operatorname{Ker}\varphi = \{0\}$ *и* $\operatorname{Im}\varphi = W$.

Предложение. $U \subset V$ *— подпространство и* $e_1, \ldots, e_k$ *— базис. Тогда*

1. $\varphi(U)$ *— подпространство,* $\varphi(U) = \langle \varphi(e_1), \ldots, \varphi(e_k) \rangle$.
2. $\dim\varphi(U) \leqslant \dim U$.

Доказательство.

1. $\varphi(x_1e_1 + x_2e_2 + \ldots + x_ke_k) = x_1\varphi(e_1) + \ldots + x_k\varphi(e_k) \in \langle\varphi(e_1), \ldots, \varphi(e_k)\rangle$.
2. $\varphi(U) = \langle\varphi(e_1), \ldots, \varphi(e_k)\rangle \Rightarrow \dim\varphi(U) \leqslant \dim U$ по основной лемме о линейной зависимости.

□

V, W — векторные пространства, $\mathbb{e} = (e_1, \ldots, e_n)$ — базис V, $\mathbb{f} = (f_1, \ldots, f_m)$ — базис W. A — матрица φ по отношению к $\mathbb{e}, \mathbb{f}$.

Предложение. $\dim\operatorname{Im}\varphi = \operatorname{rk} A$.

Доказательство.

$$v \in V, v = x_1e_1 + \ldots x_ne_n$$
$$\varphi(v) = y_1f_1 + \ldots y_me_m$$

Тогда $\begin{pmatrix} y_1 \\ \vdots \\ y_m \end{pmatrix} = A\begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}$.

$A^{(j)}$ — столбец координат в базисе $\mathbb{f}$, $\alpha_1, \ldots, \alpha_n \in F$.

$$\alpha_1\varphi(e_1) + \ldots \alpha_n\varphi(e_n) = 0 \Leftrightarrow \alpha_1A^{(1)} + \ldots + \alpha_nA^{(n)} = 0$$

Отсюда следует, что

$$\operatorname{rk} A = \operatorname{rk}\{\varphi(e_1), \ldots, \varphi(e_n)\} = \dim\underbrace{\langle\varphi(e_1), \ldots, \varphi(e_n)\rangle}_{\operatorname{Im}\varphi} = \dim\operatorname{Im}\varphi$$

□

Следствие. *Величина* $\operatorname{rk} A$ *не зависит от выбора базисов* $\mathbb{e}, \mathbb{f}$.

Определение. $\operatorname{rk} A$ *называется рангом линейного отображения* φ*, обозначается* $\operatorname{rk}\varphi$.

Следствие. *Если* $\dim V = \dim W = n$*, то* φ *— изоморфизм тогда и только тогда, когда* $\det A \neq 0$*. Тогда* A *— квадратная.*

Доказательство.

[$\Rightarrow$] φ — изоморфизм, следовательно

$$\operatorname{Im}\varphi = W \Rightarrow \dim\operatorname{Im}\varphi = n \Rightarrow \operatorname{rk} A = n \Rightarrow \det A \neq 0$$

[$\Leftarrow$] $\det A \neq 0 \Rightarrow \exists A^{-1}$.

$$\begin{pmatrix} y_1 \\ \vdots \\ y_m \end{pmatrix} = A\begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} = A^{-1}\begin{pmatrix} y_1 \\ \vdots \\ y_m \end{pmatrix}$$

Таким образом, φ — биекция, а значит изоморфизм. □

Следствие. $A \in \operatorname{Mat}_{k\times m}, B \in \operatorname{Mat}_{m\times n}$*. Тогда* $\operatorname{rk} AB \leqslant \min\{\operatorname{rk} A, \operatorname{rk} B\}$

Доказательство. Реализуем A, B как матрицы линейных отображений, то есть $\varphi_A\colon F^m \to F^k, \varphi_B\colon F^n \to F^m$. Тогда матрица AB — матрица отображения $\varphi_A \circ \varphi_B$.

$$\operatorname{rk}(AB) = \operatorname{rk}(\varphi_A \circ \varphi_B) \begin{cases} \leqslant \dim \operatorname{Im} \varphi_A = \operatorname{rk} A \\ \leqslant \dim \operatorname{Im} \varphi_B = \operatorname{rk} B \end{cases}$$

Первое неравенство верно так как $\operatorname{Im}(\varphi_A \circ \varphi_B) \subset \operatorname{Im} \varphi_A \Rightarrow \dim \operatorname{Im}(\varphi_A \circ \varphi_B) \leqslant \dim \operatorname{Im} \varphi_A$. Рассматривая второе неравенство, получаем, что

$$\operatorname{Im}(\varphi_A \circ \varphi_B) = \varphi_A(\operatorname{Im} \varphi_B) \Rightarrow \dim \operatorname{Im}(\varphi_A \circ \varphi_B) = \dim(\varphi_A(\operatorname{Im} \varphi_B)) \leqslant \dim \operatorname{Im} \varphi_B$$

□

Упражнение.

- *Если* A *квадртана и* $\det A \neq 0$*, то* $\operatorname{rk} AB = \operatorname{rk} B$.
- *Если* $B \in M_n$ *и* $\det B \neq 0$*, то* $\operatorname{rk} AB = \operatorname{rk} A$.

Теорема. $\dim \operatorname{Im} \varphi = \dim \varphi - \dim \operatorname{Ker} \varphi$

Существует 2 способа доказательства. Рассмотрим оба.

Бескоординатный способ. Пусть $\dim \operatorname{Ker} \varphi = k$ и $e_1, \ldots, e_k$ — базмс в $\operatorname{Ker} \varphi$. Дополним его до базиса V векторами $e_k, \ldots, e_n$. Тогда

$$\operatorname{Im} \varphi = \langle \varphi(e_1), \ldots, \varphi(e_k), \ldots, \varphi(e_n) \rangle = \langle 0, 0, \ldots, 0, \varphi(e_{k+1}), \ldots, \varphi(e_n) \rangle = \langle \varphi(e_{k+1}), \ldots, \varphi(e_n) \rangle$$

Пусть $\alpha_{k+1}\varphi(e_{k+1}) + \ldots + \alpha_n \varphi(e_n) = 0$ для некоторых $\alpha_1, \ldots, \alpha_n \in F$. Тогда

$$\begin{aligned} &\varphi(\alpha_{k+1}e_{k+1} + \ldots + \alpha_n e_n) = 0 \\ &\Rightarrow \alpha_{k+1}e_{k+1} + \ldots + \alpha_n e_n \in \operatorname{Ker} \varphi \\ &\Rightarrow \alpha_{k+1}e_{k+1} + \ldots + \alpha_n e_n = \beta_1 e_1 + \ldots \beta_k e_k \end{aligned}$$

для некоторых $\beta_1, \ldots, \beta_k \in F$. Но так как $e_1, \ldots, e_n$ — базис в V, то $\alpha_{k+1} = \ldots = \alpha_n = \beta_1 = \ldots = \beta_k = 0$. То есть $\varphi(e_1), \ldots, \varphi(e_n)$ линейно независимы, а значит образуют базис $\operatorname{Im} \varphi$. Отсюда следует, что $\dim \operatorname{Im} \varphi = n - k = \dim V - \dim \operatorname{Ker} \varphi$ □

Координатный способ. Зафиксируем базис $\mathbb{e} = (e_1, \ldots, e_n)$ в V и $\mathbb{f} = (f_1, \ldots, f_m)$ в W. Пусть A — матрица φ в базисе $\mathbb{f}$. Тогда $v = x_1 e_1 + \ldots + x_n e_n$, $\varphi(v) = y_1 f_1 + \ldots + y_m f_m$. Получим, что $\begin{pmatrix} y_1 \\ \vdots \\ y_m \end{pmatrix} = A \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}$. $\operatorname{Ker} \varphi$ состоит из векторов, координаты которых удовлетворяют СЛУ $A \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} = 0$. Ранее в курсе мы уже доказали, что размерность пространства решений равна $n - \operatorname{rk} A$, то есть $\dim \operatorname{Im} \varphi = n - \operatorname{rk} A = \dim V - \dim \operatorname{Ker} \varphi$. □

Линейные операторы

Пусть V — конечномерное векторное пространство.

Определение. *Линейным оператором (или линейным преобразованиемм) называется всякое линейное отображение* $\varphi\colon V \to V$*, то есть из* V *в себя.*

Обозначается $L(V) = \mathrm{Hom}(V, V)$.

Пусть $\mathbb{e} = (e_1, \ldots, e_n)$ — базис в V и $\varphi \in L(V)$. $(\varphi(e_1), \ldots, \varphi(e_n)) = (e_1, \ldots, e_n)\, A$. В таком случае A — матрица линейного опреатора в базисе $\mathbb{e}$.

В столбце $A^{(j)}$ стоят координаты $\varphi(e_j)$ в базисе $\mathbb{e}$. Матрица A — квадратная.

Пример.

1. *$\varphi(v) = 0 \forall v \in V$ — нулевая матрица.*

2. *Тождественный оператор $\mathrm{id}(v) = v \forall v \in V$ — единичная матрциа.*

3. *Скалярный оператор $\lambda \mathrm{id}(v) = \lambda V$, матрица λE в любом базисе.*

Следствие (Следствия из общих фактов о линейных отображениях)**.**

1. *Всякий линейный оператор однозначно определяется своей матрицей в любом фиксированном базисе.*

2. *Для всякой квадратной матрицы $\exists!\ \varphi \in L(V)$ такой, что матрица φ есть A.*

3. *$\varphi \in L(V)$, A — матрциа φ в базисе $\mathbb{e}$.*

$$v = x_1 e_1 + \ldots + x_n e_n$$
$$\varphi(v) = y_1 e_1 + \ldots + y_n e_n$$
$$\begin{pmatrix} y_1 \\ \vdots \\ y_n \end{pmatrix} = A \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}$$

Пусть $\varphi \in L(V)$. A — матрица φ в базисе $\mathbb{e} = (e_1, \ldots, e_n)$. $\mathbb{e}' = (e'_1, \ldots, e'_n)$ — другой базис, причём $(e'_1, \ldots, e'_n) = (e_1, \ldots, e_n)C$, где C — матрица перехода. A' — матрциа φ в базисе $\mathbb{e}'$.

Предложение. $A' = C^{-1}AC$.

Доказательство.

$$(e'_1, \ldots, e'_n) = (e_1, \ldots, e_n)C.$$
$$e'_j = \sum_{i=1}^{n} c_{ij} e_j$$
$$\varphi(e'_j) = \varphi\left(\sum_{i=1}^{n} c_{ij} e_j\right) = \sum_{i=1}^{n} c_{ij}\varphi(e_j)$$
$$(\varphi(e'_1), \ldots, \varphi(e'_n)) = (\varphi(e_1), \ldots, \varphi(e_n))C = (e_1, \ldots, e_n)AC = (e'_1, \ldots, e'_n)\underbrace{C^{-1}AC}_{A'}$$

□

Лекция 21 от 15.02.2016

Пусть $\varphi\colon V \to V$ — линейный оператор. $\mathbb{e}$ — базис в V.

Обозначение. $A(\varphi, \mathbb{e})$ — *матрица линейного оператора* φ *в базисе* $\mathbb{e}$.

Если $\mathbb{e}' = (e'_1, \ldots, e'_n)$ — ещё один базис, причём $(e'_1, \ldots, e'_n) = (e_1, \ldots, e_n)C$, где C — матрица перехода. $A = A(\varphi, \mathbb{e})$, $A' = A(\varphi, \mathbb{e}')$. В прошлый раз мы доказали, что $A' = C^{-1}AC$.

Следствие. *Величина* $\det A$ *не зависит от выбора базиса.*

Доказательство. A' — матрица φ в другом базисе. Тогда получается

$$\det A' = \det\left(C^{-1}AC\right) = \det C^{-1} \det A \det C = \det A \det C \frac{1}{\det C} = \det A$$

□

Заметим, что $\det A$ — инвариант самого φ.

Обозначение. $\det \varphi$

Определение. *Две матрицы* $A', A \in M_n(F)$ *называются подобными, если* $\exists C \in M_n(F), \det C \neq 0\colon A' = C^{-1}AC$

Замечание. *Отношение подобия на* M_n *является отношением эквивалентности.*

Предложение. *Пусть* $\varphi \in L(V)$. *Тогда эти условия эквивалентны*

1. $\operatorname{Ker} \varphi = \{0\}$
2. $\operatorname{Im} \varphi = V$
3. φ *обратим (то есть биекция, изоморфизм)*
4. $\det \varphi = 0$

Доказательство.

1. $\Leftrightarrow 2$ — следует из формулы $\dim V = \dim \operatorname{Ker} \varphi + \dim \operatorname{Im} \varphi$
2. $\Leftrightarrow 3$ — уже было
3. $\Leftrightarrow 4$ — уже было

□

Определение. *Линейный оператор* φ *называется вырожденным, если* $\det \varphi = 0$, *и невырожденным, если* $\det \varphi \neq 0$

Определение. *Подпространство* $U \subset V$ *называется инвариантным относительно* φ *(или* φ*-инвариантным), если* $\varphi(U) \subset U$. *То есть* $\varphi(u) \in U\ \forall u \in U$.

Пример.

1. $\{0\}, V$ *— они инвариантны для любого* φ.
2. $\operatorname{Ker} \varphi$ φ*-инвариантно,* $\varphi(\operatorname{Ker} \varphi) = \{0\} \subset \operatorname{Ker} \varphi$
3. $\operatorname{Im} \varphi$ *тоже* φ*-инвариантно,* $\varphi(\operatorname{Im} \varphi) \subset \varphi(V) = \operatorname{Im} \varphi$.

Пусть $U \subset V$ — φ-инвариантное подпространство. Также пусть $(e_1, \ldots, e_n)$ — базис в U. Дополним его до базиса V: $\mathbb{e} = (e_1, \ldots, e_n)$.

$$\underbrace{A(\varphi, \mathbb{e})}_{\text{Матрица с углом нулей}} = \begin{pmatrix} B & C \\ 0 & D \end{pmatrix}, \text{ где } B \in M_k$$

Это нетрудно понять, если учесть, что $\varphi(e_i) \in \langle e_1, \ldots, e_k \rangle$, $i = 1, \ldots, k$. Если $U = \operatorname{Ker} \varphi$, то $B = 0$. Если $U = \operatorname{Im} \varphi$, то $D = 0$.

Обратно, если в базисе $\mathbb{e}$ имеет такой вид вид, то $U = \langle e_1, \ldots e_k \rangle$ — инвариантное подпространство.

Обобщение. *$V = U \oplus W$, где U, W — инвариантные подпространства, $(e_1, \ldots, e_k)$ — базис W, тогда $\mathbb{e} = (e_1, \ldots, e_n)$ — базис V.*

$$A(\varphi, \mathbb{e}) = \begin{pmatrix} * & 0 \\ 0 & * \end{pmatrix}$$

Обобщение.

$$\begin{array}{cc} \begin{pmatrix} * \, 0 \, 0 \ldots 0 \\ 0 * 0 \ldots 0 \\ 0 \, 0 * \ldots 0 \\ \vdots \; \vdots \; \vdots \; \ddots \; \vdots \\ 0 \, 0 \, 0 \ldots * \end{pmatrix} & \begin{matrix} k_1 \\ k_2 \\ k_3 \\ \vdots \\ k_s \end{matrix} \end{array}$$

Здесь $k_1, \ldots, k_s$ — размеры квадратных блоков блочно-диагональной матрицы. $A(\varphi, \mathbb{e})$ имеет такой вид тогда и только тогда, когда все подпространства

$$U_1 = \langle e_1, \ldots, e_{k_1} \rangle$$
$$U_2 = \langle e_{k_1+1}, \ldots, e_{k_2} \rangle$$
$$\vdots$$
$$U_{k_s} = \langle e_{n-k_s+1}, \ldots, e_n \rangle$$

Предел мечтаний. *Найти такой базис, в котором матрица линейного оператора была бы диагональной. Но такое возможно не всегда*

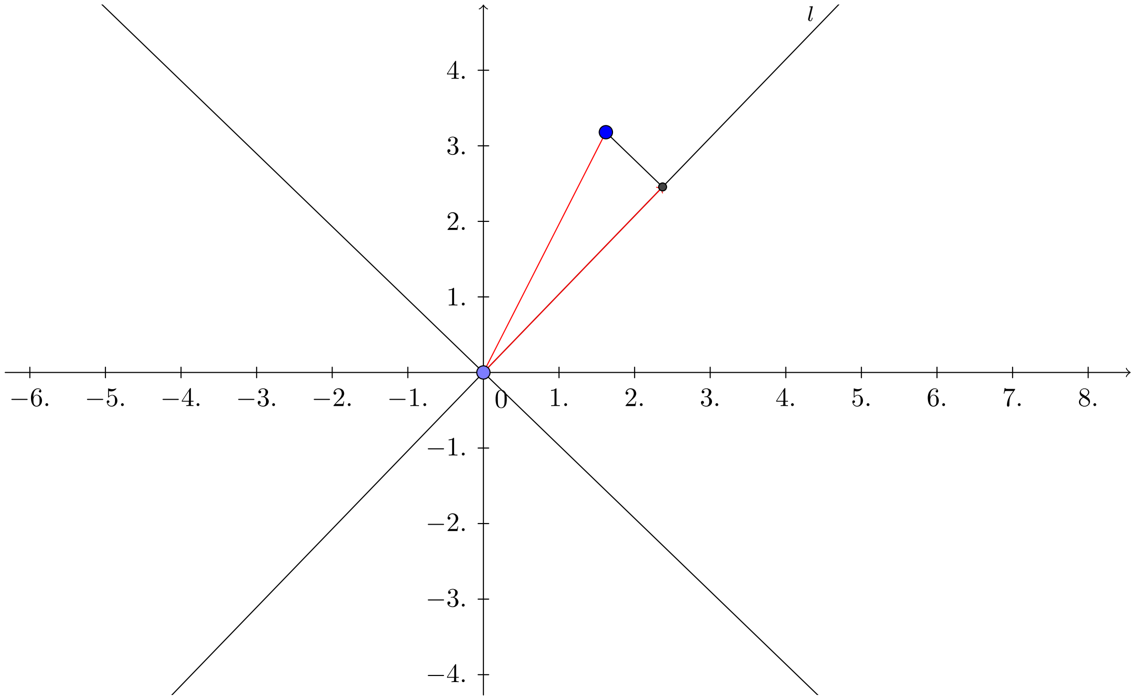
Пусть $\varphi \in L(V)$

Определение. *Ненулевой вектор $v \in V$ называется собственным для V, если $\varphi(v) = \lambda v$ для некоторго $\lambda \in F$. При этом число λ называется собственным значением линейного оператора φ, отвечающим собственному вектору v.*

Предложение. *$0 \neq v \in V$ — собственный вектор в V тогда и только тогда, когда $\langle v \rangle$ является φ-инвариантным подпространством*

Доказательство. $[\Rightarrow]$ $\varphi(v) = \lambda v \Rightarrow \langle v \rangle = \{kv \mid k \in F\}$. Тогда $\varphi(kv) = \lambda kv \in \langle v \rangle$. $[\Leftarrow]$ $\varphi(V) \in \langle v \rangle \Rightarrow \exists \lambda \in F \colon \varphi(v) = \lambda v$ $\square$

Пример. *1. $V = \mathbb{R}^2$, φ — ортогональная проекция на прямую l.*



$0 \neq v \in l \Rightarrow \varphi(v) = 1 \cdot v,\ \lambda = 1$
$0 \neq v \perp l \Rightarrow \varphi(v) = 0 = 0 \cdot v,\ \lambda = 1$

2. *Поворот на угол φ вокруг нуля на угол α.*
   - $\alpha = 0 + 2\pi k$. *Любой ненулевой вектор собственный.* $\lambda = 1$.
   - $\alpha = \pi + 2\pi k$. *Любой ненулевой вектор собственный.* $\lambda = -1$.
   - $\alpha \neq \pi k$. *Собственных векторов нет.*

3. $V = P_n(F)$ *— многочлены степени.* $\varphi = \Delta\colon f \to f'$. *Тогда* $0 \neq f$ *— собственный вектор тогда, и только тогда, когда* $f = const$

Определение. *Линейный оператор φ называется диагонализуемым, если $\exists$ базис $\mathbb{e}$ в $V\colon A(\varphi, \mathbb{e})$ диагональна.*

Предложение. *φ диагонализуем тогда и только тогда, когда в V существует базис из собственных векторов.*

Доказательство. $\mathbb{e}$ — базис V. $A = diag(\lambda_1, \ldots, \lambda_n) \Leftrightarrow \varphi(e_i) = \lambda_i e_i$, что эквивалентно тому, что все векторы собственные. □

В примерах выше

1. φ диагонализуем. $e_1 \in l$, $e_2 \perp l$. Тогда матрица примет вид $A = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$.

2. Если $\alpha = \pi k$, то φ диагонализуем ($\varphi = \mathrm{id}$ или $\varphi = -\mathrm{id}$). Не диагонализуем в других случаях.

3. φ диагонализуем тогда и только тогда, когда $n = 0$. При $n > 0$ собственных векторов **МАЛО**.

Пусть $\varphi \in L(V)$, $x \in F$.

Определение. *Множество $V_\lambda(\varphi) = \{v \in V \mid \varphi(v) = \lambda V\}$ называется собственным подпространством линейного оператора, отвечающим собственному значению λ. Лектор предлагает доказать то, что это подпротранство, в качестве упражнения.*

Предложение. $V_\lambda(\varphi) = \mathrm{Ker}\,(\varphi - \lambda \mathrm{id})$

Доказательство. $v \in V_\lambda(\varphi) \Leftrightarrow \varphi(v) = \lambda v \Leftrightarrow \varphi(v) - \lambda v = 0 \Leftrightarrow (\varphi - \lambda \mathrm{id})(v) = 0 \Leftrightarrow v \in \mathrm{Ker}\,(\varphi - \lambda \mathrm{id})$ □

Следствие. $v_\lambda(\varphi) \neq 0 \Leftrightarrow \det(\varphi - \lambda \mathrm{id}) = 0$

Определение. *Многочлен* $\chi_\varphi(t) = (-1)^n \det(\varphi - t\mathrm{id})$ *называется характеристическим.*

Лекция 22 от 22.02.2016

Деление многочленов с остатком

Пусть F – поле, $\mathbb{F}[x]$ –множество всех множеств от переменных x с коэффициентами из $\mathbb{F}$.

Теорема. *Пусть* $G(x), H(x) \in \mathbb{F}[x]$ *– ненулевые многочлены, тогда существует и единственная пара* $Q(x), R(x) \in \mathbb{F}(x)$*, такие что:*

1. $G(x) = Q(x) \cdot H(x) + R(x)$;
2. $degR(x) < degH(x)$

Доказательство. Аналогично делению рациональных чисел с остатком. □

Важный частный случай: $H(x) = x - a$ Вспомним теорему Безу:

Теорема. *Если* $G(x), Q(x) \in \mathbb{F}[x]$ *– ненулевые многочлены,* $a \in \mathbb{F}$*, то* $G(x) = Q(x)(x - a) + R, R = G(a)$.

Доказательство. $G(x) = Q(x) \cdot H(x) + R(x)$; $H(x) = x - a \Rightarrow degR < deg(x - a) \Rightarrow degR = 0$
Подставим $x = a$, получим: $G(a) = Q(a)(a - a) + R = 0 + R = R \Rightarrow G(a) = R$ □

Теорема. *Многочлен степени* n *в поле комплексных чисел имеет* n *комплексных корней.*

Доказательство. По основной теореме алгебры каждый многочлен $G(x) \in \mathbb{C}[x]$ степени больше 1 имеет корень. Тогда $G(x) = (x - a_1)G_1(x)$, где a_1 – корень многочлена $G(x)$. В свою очередь многочлен $G_1(x)$ также имеет корень и $G(x) = (x - a_1)G_1(x) = (x - a_1)(x - a_2)G_2(x) = \ldots = (x - a_1)(x - a_2)\ldots(x - a_n)b_n$, где b_n – коэффициент при старшем члене. □

Получим, что $b_n x^n + b_{n-1}x^{n-1} + \ldots + b_0 = b_n(x - a_1)^k_1 \ldots (x - a_s)^k_s$

Определение. *Кратностью корня* a_i *называется число* k_i*, такое что в многочлене* $b_n(x - a_1)^k_1 \ldots (x - a_s)^k_s$ *множитель* $(x - a_i)$ *имеет степень* k_i*.*

Определение. *Пусть* V *– конечномерное векторное пространство над полем* $\mathbb{F}$*.* $\varphi : V \to V$ *– линейный оператор. Тогда характеристический многочлен* φ *имеет вид:*

$$\chi_\varphi(t) = (-1)^n \det(\varphi - tE) = \begin{pmatrix} a_{11} - t & a_{12} & \ldots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} - t & \ldots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \ldots & a_{nn} - t \end{pmatrix} = (-1)^n(t^n(-1)^n + \ldots) = t^n + \ldots$$

Упражнение. *c_{n-1} – коэффициент при t^{n-1}, c_0 – свободный член:*

$$c_{n-1} = -tr\varphi;$$

$$c_0 = (-1)^n \det \varphi.$$

Утверждение. *λ – собственное значение $\varphi \Leftrightarrow \chi_\varphi(\lambda) = 0$.*

Доказательство. λ – собственное значение $\Leftrightarrow \exists v \neq 0 : \varphi(v) = \lambda v \Leftrightarrow A\varphi v - \lambda E v = 0 \Leftrightarrow (A\varphi - \lambda E)v = 0 \Leftrightarrow \mathrm{Ker}\,(\varphi - \lambda E) \neq \{0\} \Leftrightarrow \det(\varphi - \lambda E) = 0 \Leftrightarrow \chi_\varphi(\lambda) = 0$. □

Утверждение. *Если $\mathbb{F} = \mathbb{C}, \dim V > 0$, то любой линейный оператор собственный вектор.*

Доказательство. Пусть $\varphi : V \to V$ – линейный оператор. У него существует характеристический многочлен $\chi_\varphi(x)$. Тогда по основной теореме алгебры у $\chi_\varphi(x)$ есть корень t_0 – собственное значение φ, следовательно существует и собственный вектор v_0 с собственным значением t_0. □

Пример. *Для линейного оператора $\varphi = \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$ (поворот на 90° градусов против часовой стрелки относительно начала координат), характеристический многочлен имеет вид: $\chi_\varphi(x) = t^2 + 1$.*
При $\mathbb{F} = \mathbb{R} \Rightarrow$ собственных значений нет.
При $\mathbb{F} = \mathbb{C} \Rightarrow$ собственные значения $\pm i$.

Определение. *Пусть λ – собственное значение φ, тогда $V_\lambda = \{v\ inV \mid \varphi v = \lambda v\}$ – собственное подпространство (пространство, состоящее из собственных векторов с собственным значением λ и нуля).*

Определение. *$\dim V_\lambda$ – геометрическая кратность собственного значения λ.*

Определение. *Если k – кратность корня (определение см. выше, $(x - a_k)^k$), то k – алгебраическая кратность корня.*

Утверждение. *Геометрическая кратность не больше алгебраической кратности.*

Доказательство. Зафиксируем базис $u_1, \dots, u_p$ в пространстве $V_\lambda (p = \dim V_\lambda)$. Дополним базис $u_1, \dots, u_p$ до базиса $u_1, \dots, u_p, u_{p+1}, \dots, u_n$ пространства V. Матрица линейного оператора φ будет выглядеть следующим образом:
(тут должна быть блочная матрица)

$$\chi_\varphi(t) = (-1)^n \text{блочная матрица} = (-1)^n (\lambda - t)^p \dim(B - tE)$$

$\chi_\varphi(t)$ имеет корень кратности хотя бы p, следовательно геометрическая кратность $= p \leqslant$ алгебраическая кратность. □

Пример. *Когда алгебраическая кратность больше геометрической. Для линейного оператора $\varphi = \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 0 & 2 \end{pmatrix}$*
$V_2 =< e_1 > \Rightarrow$ геом. кратность $= 1, \chi_\varphi(t) = (t-2)^2 \Rightarrow$ алг. кратность $= 2$.

Определение. *Пусть $\{U_1, \dots, U_k \subseteq V\}$. Прямая сумма нескольких пространств – это $U_1 + \ldots + U_k = \{u_1 + \ldots + u_k \mid u_i \in U_i\}$*

Упражнение. *$U_1 + \ldots + U_k$ – подпространство.*

Определение. *Сумма называет прямой, если $U_1 + \ldots + U_k = 0 \Rightarrow U_1 = \ldots = U_k = 0$.*

Упражнение. *Если* $v \in U_1 \oplus \ldots \oplus U_k$, *то существует и единственный набор* $u_1 \in U_1, \ldots, u_k \in U_k : v = u_1 + \ldots + u_k$.

Теорема. *Следующие условия эквивалентны:*

1. *Сумма* $U_1 + \ldots + U_k$ *– прямая;*
2. *Если* $\mathbb{e}_i$ *– базис* $U_i(\mathbb{e}_i \cap \mathbb{e}_j)$, *то* $\mathbb{e} = \mathbb{e}_1 \cup \ldots \cup \mathbb{e}_k$ *– базис* $U_1 + \ldots + U_k$;
3. $\dim(U_1 + \ldots + U_k) = \dim U_1 + \ldots + \dim U_k$.

Доказательство. (1) $\Rightarrow$ (2). Сумма $U_1 + \ldots + U_k$ прямая. Покажем, что $\mathbb{e}_1 \cup \ldots \cup \mathbb{e}_k$ – базис $U_1 + \ldots + U_k$.
Если $v \in U_1 \oplus \ldots \oplus U_k$, то $v = u_1 + \ldots + u_k = \{u_i \in U_i\} = c_1^1 e_1^1 + \ldots + c_{s_1}^1 e_{s_1}^1 + \ldots + c_1^k e_1^k + \ldots c_{sk}^k e_{sk}^k$, но $\mathbb{e}$ – базис.
Пусть существует два представления, тогда вычтем из одного второе. По определению прямой суммы каждый вектор равен нулю, следовательно коэффициенты при них равны.
(2) $\Rightarrow$ (1). Пусть $\mathbb{e} = \mathbb{e}_1 \cup \ldots \cup \mathbb{e}_k$ – базис $U_1 + \ldots + U_k$. Пусть $0 = u_1 + \ldots + u_k$. Разложим по базисам:
$0 = c_1^1 e_1^1 + \ldots + c_{s_1}^1 e_{s_1}^1 + \ldots + c_1^k e_1^k + \ldots c_{sk}^k e_{sk}^k$, следовательно все коэффициенты равны 0 и $u_1 = 0 = u_k$.
(2) $\Rightarrow$ (3). Пусть $\mathbb{e} = \mathbb{e}_1 \cup \ldots \cup \mathbb{e}_k$ – базис $U_1 + \ldots + U_k$. $\dim(U_1 + \ldots + U_k) = \dim(\mathbb{e}) = \dim(\mathbb{e}_{\mathbb{1}}) + \ldots + \dim(\mathbb{e}_{\mathbb{k}}) = \dim(U_1) + \ldots + \dim(U_k)$.
(3) $\Rightarrow$ (2). Пусть $\dim(U_1 + \ldots + U_k) = \dim U_1 + \ldots + \dim U_k$.
$\mathbb{e}$ порождает сумму, следовательно из $\mathbb{e}$ можно выделить базис суммы:
$\dim(U_1 + \ldots + U_k) \leqslant \dim(\mathbb{e}) \leqslant \dim(\mathbb{e}_{\mathbb{1}}) + \ldots + \dim(\mathbb{e}_{\mathbb{k}}) = \dim U_1 + \ldots + \dim U_k$. $\square$