

数学分析

作者: Lollins

时间: September 21, 2023



改变人生的事情, 你必须冒险; 意义非凡的事情, 大多碰巧发生; 不重要的事, 才有周全的计划。

前言

2023/8/17,发现用 LaTeX 做笔记还挺舒服的,以前喜欢用 iPad,觉得手写的东西记得还牢固。但是 iPad 电池有问题,而且自己字写的好丑,不想用 iPad 了。LaTeX 的格式真没话说,用起来很舒服。

这篇文章我来写一点关于数学分析中,可能被我遗忘掉了的知识点。

本笔记主要参考中科大程艺老师的《数学分析讲义》。

Lollins September 21, 2023

目录

第1章	极限	1
第2章	单变量函数的连续性	2
第3章	单变量函数的微分学	3
第4章	不定积分	4
	单变量函数的积分学 变上限积分	5
第6章	常微分方程初步	6
第7章	无穷级数	7
第8章	空间解析几何	8
	多变量函数的微分学 方向导数与梯度	9 9
第 10 章	多变量函数的重积分	10
11.1 11.2 11.3	由线积分和曲面积分 数量场在曲线上的积分	11 12
第 12 章	Fourier 分析	14
第 13 章	反常积分和含参变量积分	15
第 14 章	立实属理论	16
第 15 章	连连续性与收敛性	17
第 16 章	五度量空间的连续函数 	18
第 17 章	i 映射的微分	19
第 18 章	E Riemann 积分	20

第1章 极限

第2章 单变量函数的连续性

第3章 单变量函数的微分学

第4章 不定积分

第5章 单变量函数的积分学

5.1 变上限积分

定理 5.1

对于函数 $I(x) = \int_0^{g(x)} f(t)dt$,我们有 I'(x) = g'(x)f(x)

 \odot

第6章 常微分方程初步

第7章 无穷级数

第8章 空间解析几何

第9章 多变量函数的微分学

9.1 方向导数与梯度

定义 9.1 (叉乘)

对于向量 a,b, 定义叉乘为

$$\mathbf{a} \times \mathbf{b} = \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ a_1 & a_2 & a_3 \\ b_1 & b_2 & b_3 \end{vmatrix}$$
$$= \begin{vmatrix} a_2 & a_3 \\ b_2 & b_3 \end{vmatrix} \mathbf{i} + \begin{vmatrix} a_3 & a_1 \\ b_3 & b_1 \end{vmatrix} \mathbf{j} + \begin{vmatrix} a_1 & a_2 \\ b_1 & b_2 \end{vmatrix} \mathbf{k}$$

定义 9.2 (方向导数)

对于 $e = i \cos \alpha + j \sin \alpha, f(x, y)$, 如果极限

$$\lim_{t \to 0} \frac{f(x + t\cos\alpha, y + t\sin\alpha) - f(x, y)}{t} \tag{9.1}$$

存在,那么称极限值为 f 在点 (x,y) 沿方向 e 的方向导数,记为 $\frac{\partial f}{\partial e}(x,y)$ 。

定理 9.1

设 f(x,y) 是平面区域 D 上的可微函数,则 f(x,y) 在 D 上任何一点沿方向 $e=i\cos\alpha+j\sin\alpha$ 的方向导数都存在,而且有

$$\frac{\partial f}{\partial e} = \frac{\partial f}{\partial x}\cos\alpha + \frac{\partial f}{\partial y}\sin\alpha \tag{9.2}$$

定义 9.3 (梯度)

对于 $e = i \cos \alpha + j \sin \alpha, f(x, y)$, 记

$$\operatorname{grad} f = \frac{\partial f}{\partial x} \mathbf{i} + \frac{\partial f}{\partial y} \mathbf{j}$$
(9.3)

为f在点(x,y)处的梯度。

因此函数沿任何方向的方向导数为该方向与函数的梯度的内积 (θ 为 grad f 和e 之间的夹角),即

$$\frac{\partial f}{\partial e} = \operatorname{grad} f \cdot e = |\operatorname{grad} f||e|\cos\theta \tag{9.4}$$

第10章 多变量函数的重积分

第11章 曲线积分和曲面积分

11.1 数量场在曲线上的积分

定理 11.1

设 L 是空间上的一条光滑曲线, 其参数方程表示为

$$\mathbf{r} = \mathbf{r}(t) = x(t)\mathbf{i} + y(t)\mathbf{j} + z(t)\mathbf{k} \quad t \in [\alpha, \beta]$$
(11.1)

 $\phi(x,y,z)$ 在 L 上连续,则 $\phi(x,y,z)$ 在曲线 L 上可积,且

$$\begin{split} \int_{L} \phi(x, y, z) \mathrm{d}s &= \int_{\alpha}^{\beta} \phi(x(t), y(t), z(t)) |\boldsymbol{r}'(t)| \mathrm{d}t \\ &= \int_{\alpha}^{\beta} \phi(x(t), y(t), z(t)) \sqrt{{x''}^{2}(t) + {y'}^{2}(t) + {z'}^{2}(t)} \mathrm{d}t \end{split}$$

例题 11.1 求曲线积分 $\int_L xyds$ 。其中 L 为椭圆 $\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} = 1$ 在第一象限上的弧段。解 L 的方程可写为

$$x = a\cos\theta, \quad y = b\sin\theta, \quad 0 \leqslant \theta \leqslant \frac{\pi}{2},$$

所以

$$\int_{L} xy ds = ab \int_{0}^{\pi/2} \cos \theta \sin \theta \sqrt{a^{2} \sin^{2} \theta + b^{2} \cos^{2} \theta} d\theta$$

$$= \frac{ab}{2} \int_{0}^{\pi/2} \sqrt{b^{2} + (a^{2} - b^{2}) \sin^{2} \theta} d\sin^{2} \theta$$

$$= \frac{ab}{3(a^{2} - b^{2})} \left(b^{2} + (a^{2} - b^{2}) \sin^{2} \theta\right)^{3/2} \Big|_{0}^{\pi/2}$$

$$= \frac{ab(a^{2} + ab + b^{2})}{3(a + b)}$$

11.2 数量场在曲面上的积分

定理 11.2

设S是一张有界的光滑曲面, $\varphi(x,y,z)$ 是定义在S上的数量场,且在S上连续。设曲面的参数方程为

$$r = r(u, v) = x(u, v)i + y(u, v)j + z(u, v)k, \quad (u, v) \in D,$$
 (11.2)

则 $\varphi(x,y,z)$ 在 S 上可积,为

$$\begin{split} \iint_{S} \varphi(x,y,z) \mathrm{d}S &= \iint_{D} \varphi(x(u,v),y(u,v),z(u,v)) | \pmb{r}'_{u} \times \pmb{r}'_{v} | \mathrm{d}u \mathrm{d}v \\ &= \iint_{D} \varphi(x(u,v),y(u,v),z(u,v)) \sqrt{EG - F^{2}} \mathrm{d}u \mathrm{d}v \end{split}$$

其中 $r_u' \times r_v'$ 为向量叉乘 (参考定义9.1),以及

$$E = r'_{u}^{2} = x'_{u} + y'_{u} + z'_{u},$$

$$G = r'_{v}^{2} = x'_{v}^{2} + y'_{v} + z'_{v},$$

$$F = r'_{u} \cdot r'_{v} = x'_{u}x'_{v} + y'_{u}y'_{v} + z'_{u}z'_{v}$$

例题 11.2 设 S 是第一卦限的球面, $x^2 + y^2 + z^2 = R^2$ $(x \ge 0, y \ge 0, z \ge 0)$,计算曲面积分 $\iint_S (x^2 + y^2) dS$ 。

解 将球面 S 表示为参数方程

 $x = R\sin\theta\cos\varphi, y = R\sin\theta\sin\varphi, z = R\cos\theta,$

则 θ, φ 的变化范围是平面 $O'\theta \varphi$ 上的矩形 D'

$$0 \leqslant \theta \leqslant \frac{\pi}{2}, \quad 0 \leqslant \varphi \leqslant \frac{\pi}{2},$$

所以

$$\iint_{S} (x^{2} + y^{2}) dS = \iint_{D'} R^{2} \sin^{2} \theta \cdot R^{2} \sin \theta d\theta d\varphi$$
$$= R^{4} \int_{0}^{\frac{\pi}{2}} d\varphi \int_{0}^{\frac{\pi}{2}} \sin^{3} \theta d\theta$$
$$= \frac{1}{3} \pi R^{4}$$

11.3 向量场在曲线上的积分

定理 11.3

设向量场 v = P(x, y, z)i + Q(x, y, z)j + R(x, y, z)k 在区域 D 上连续, 曲线 $L_{AB} \subset D$ 具有参数方程表示

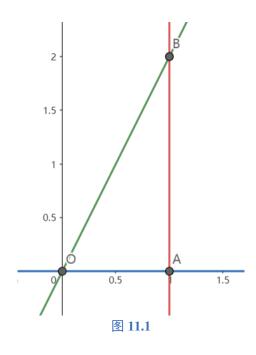
$$L_{AB}: \quad \boldsymbol{r} = \boldsymbol{r}(t) = x(t)\boldsymbol{i} + y(t)\boldsymbol{j} + z(t)\boldsymbol{k}, \quad \alpha \leqslant t \leqslant \beta,$$
 (11.3)

且有连续的导函数,参数 t 是正向参数,则向量场在 L_{AB} 上可积,且可化为下列定积分

$$\int_{L_{AB}} v \cdot dr = \int_{\alpha}^{\beta} v(r(t)) \cdot r'(t) dt$$

$$= \int_{\alpha}^{\beta} (Px'(t) + Qy'(t) + Rz'(t)) dt$$
(11.4)

例题 11.3 计算曲线积分 $\int_L xy dx + x^2 dy$, L 是三角形 OAB 的正向周界 (如图11.1),其中 A(1,0), B(1,2), O(0,0)。



解因为

$$\int_{L} xy dx + x^{2} dy = \int_{L_{1}} xy dx + x^{2} dy + \int_{L_{2}} xy dx + x^{2} dy + \int_{L_{3}} xy dx + x^{2} dy,$$

在 L_1 上, y=0, dy=0, x 是参变量, $0 \le x \le 1$, 所以

$$\int_{L_1} xy dx + x^2 dy = \int_0^1 x \cdot 0 dx = 0;$$

在 L_2 上, x=1, dx=0, y 是参变量, $0 \le y \le 2$, 所以

$$\int_{L_2} xy dx + x^2 dy = \int_0^2 1 \cdot dy = 2;$$

在 L_3 上, $y=2x, 0 \le x \le 1, x$ 是参变量,所以

$$\int_{L_3} xy dx + x^2 dy = \int_1^0 x \cdot 2x dx + x^2 d(2x) = -\frac{4}{3}$$

从而算得

$$\int_{L} xy \, \mathrm{d}x + x^2 \, \mathrm{d}y = \frac{2}{3}$$

11.4 向量场在曲面上的积分

第 12章 Fourier 分析

第13章 反常积分和含参变量积分

第14章 实属理论

第15章 连续性与收敛性

第16章 度量空间的连续函数

第17章 映射的微分

第 18 章 Riemann 积分