**ТЕХНОЛОГИЧНО УЧИЛИЩЕ ЕЛЕКТРОННИ СИСТЕМИ**

**към ТЕХНИЧЕСКИ УНИВЕРСИТЕТ - СОФИЯ**

**КУРСОВ ПРОЕКТ**

Тема: Разработване на двуколка с дистанционно управление

Разработващи: Научен ръководител:

Алекс Ласкин Маг. Инж. Росен Витанов

Боян Каратотев

София 2018

Съдържание:

Задание:

Да се създаде и разработи радиоуправляема двуколка с опции за движение във всички посоки.

Обща характеристика:

В днешно време има всякакви видове радиоуправляеми колички. Ние обаче искаме да създадем нещо несъществуващо. Количката има за цел да наподобява едноколката на граф Дуко от Междузвездни войни, но с две колела за да може да осгури по-лесно управление и по-добър баланс.

Глава I. Корпус

I.I. Обща характеристика

* Корпусът представлява метална конструкция, която има за цел да направи статично свързване между двете колела и механизма за управление на двуколката.(снимка)

I.II. Компоненти

* Корпусът е изработен от:
  + Кухи квадратни железни профили
  + Лагери (да вкараме размери)
  + Капли от колело 16 "

Глава II. Механизъм за управление на двуколката

II.I. Обща характеристика

* Механизмът представлява Ардуино нано, управляващо две Н ватови моторчета, свързани с каплите и статични за корпуса.

II.II. Код на механизма

II.II.I. Блок схема на кода

II.II.II. Код

Глава III. Радиоуправление

III.I. Обща характеристика

III.II. Код на радиоуправление

III.II.I. Блок схема

III.II.II. Код