Diario di Gabriel Mendonça

Diario di lavoro

|  |  |
| --- | --- |
| Luogo | Aula 413 |
| Data | 12.01.18 |

|  |
| --- |
| Lavori svolti |
| La mattina ho provato a fare un passo indietro e ricreare il circuito sulla bread board, poi ho provato a ricaricare il vecchio programma, ma non andava allora abbiamo rifatto un programma nuovo con l’aiuto di Barchi e siamo riusciti a far funzionare un motore. Poi ho provato a cambiare la velocità di movimento dei motori. |

|  |
| --- |
| Problemi riscontrati e soluzioni adottate |
| Arduino non funzionava inizialmente allora ho dovuto chiedere un nuovo Arduino a Barchi. Non riuscivo a fare funzionare il nostro vecchio programma di Arduino, allora barchi mi ha aiutato a farne uno nuovo.  Ho provato a cambiare la velocita del motore tramite le porte di Arduino, ma non riuscivo, poi ho scoperto che si può modificare grazie al decoder A 4988, per 3 pin, anche se non si puo gestire pienamente.   |  |  |  |  | | --- | --- | --- | --- | | Pin MS1 | Pin MS2 | Pin MS3 | Velocita | | LOW | LOW | LOW | Full step | | HIGH | LOW | LOW | Meta step | | LOW | HIGH | LOW | Un quarto di step | | HIGH | HIGH | HIGH | Un ottavo di step | | HIGH | HIGH | HIGH | Un sedicesimo di step |   Poi ho scoperto la funzione delayMicros() di Arduino che permette di gestire i delay con i microsecondi, e questo e più preciso del delay normale(la velocita minima per far continuare a gestire il motore e 300 microsecondi). |

|  |
| --- |
| Punto della situazione rispetto alla pianificazione |
| Siamo in grande ritardo sul funzionamento dei motori |

|  |
| --- |
| Programma di massima per la prossima giornata di lavoro |
| Fare la presentazione e finire il progetto. |

Diario di lavoro di Alessandro Colugnat

|  |  |
| --- | --- |
| Luogo | CPT |
| Data | 12.01.2018 |

|  |
| --- |
| Lavori svolti |
| La mattina ho provato a dissaldare il decoder, ma non sono riuscito.  Il pomeriggi ho saldato le placche per far funzionare i motori. |

|  |
| --- |
| Problemi riscontrati e soluzioni adottate |
| Non riuscivo a dissaldare il decoder dalla vero board, poi ci ha aiutato Barchi a dissaldare. |

|  |
| --- |
| Punto della situazione rispetto alla pianificazione |
|  |
|  |
|  |

|  |
| --- |
| Programma di massima per la prossima giornata di lavoro |
|  |
|  |

Diario di lavoro di Elia

|  |  |
| --- | --- |
| Luogo | CPT |
| Data |  |

|  |
| --- |
| Lavori svolti |
| Barchi ha detto che l’Arduino dovrà interpretare codici G-code, quindi per le prime 2 ore ho guardato su internet cos’è e la sua sintassi. Dopo ho cominciato a scrivere il codice, che legge il file in G-code dalla scheda micro SD (che non ho ancora ricevuto) e muove i motori per disegnare. Per adesso ho scritto il codice per la lettura della scheda SD e come interpretare il codice. Non l’ho potuto testare in assenza della SD. |

|  |
| --- |
| Problemi riscontrati e soluzioni adottate |
| Il metodo file.read() ritorna un valore int e non ho idea del suo valore, dato che non ho potuto testare non avendo la micro SD. |

|  |
| --- |
| Punto della situazione rispetto alla pianificazione |
|  |
|  |
|  |

|  |
| --- |
| Programma di massima per la prossima giornata di lavoro |
|  |
|  |
|  |