

Implementación de los Tableaux Semánticos de la Lógica Proposicional

Semana 10

Edgar Andrade, PhD

Última revisión: Marzo de 2022

Departamento de Matemáticas Aplicadas y Ciencias de la Computación



Presentación

En esta sesión estudiaremos:

- 1 Elementos de la implementación
- 2 Algoritmo primero en anchura
- 3 Algoritmo primero en profundidad
- 4 Algoritmo backtracking

- 1 Elementos de la implementación
- 2 Algoritmo primero en anchura
- 3 Algoritmo primero en profundidad
- 4 Algoritmo backtracking

Diagrama de flujo de los tableaux

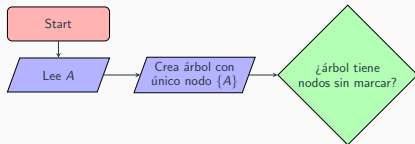


Diagrama de flujo de los tableaux

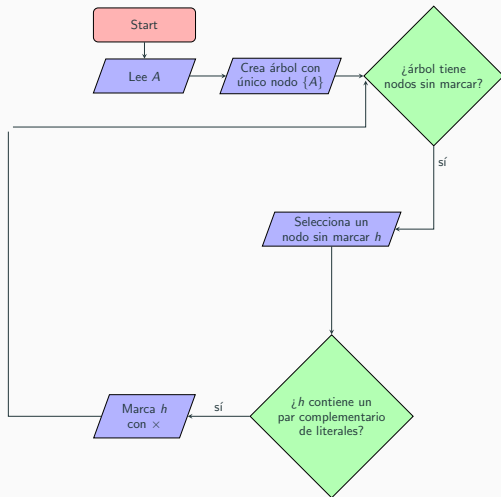


Diagrama de flujo de los tableaux

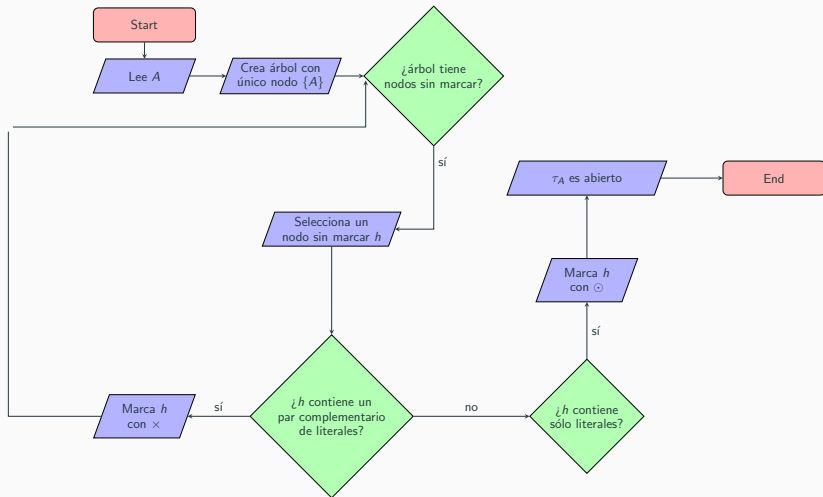


Diagrama de flujo de los tableaux

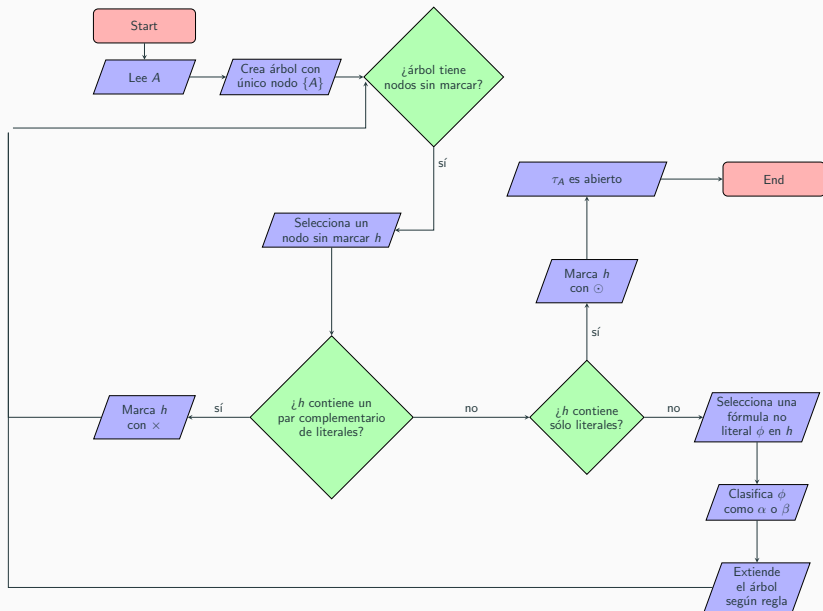
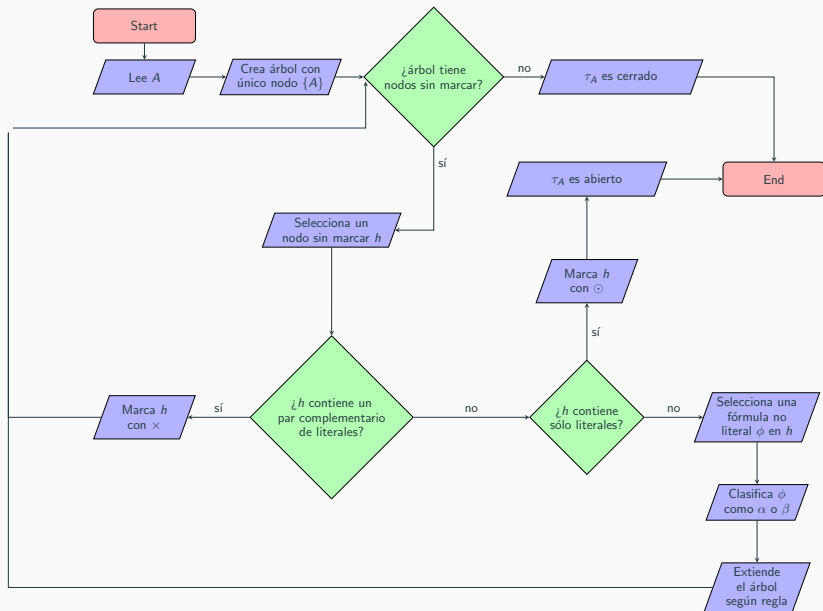


Diagrama de flujo de los tableaux



Alfas

`self.alfas` es una lista con las fórmulas tipo α , su representación como cadena, el número de regla y la cadena 'alfa'.

Ejemplo:

$$n = \text{nodo_tableaux}(['-(p > q)', '(pOq)', '-p'])$$
$$n.alfas = [(Formula, '-(p > q)', 4, 'alfa')]$$

Betas

`self.betas` es una lista con las fórmulas tipo β , su representación como cadena, el número de regla y la cadena 'beta'.

Ejemplo:

$$n = \text{nodo_tableaux}(['-(p > q)', '(pOq)', '-p'])$$
$$n.betas = [(Formula, '(pOq)', 2, 'beta')]$$

Literales

`self.literales` es una lista con los literales, su representación como cadena, `None` y la cadena `'literal'`.

Ejemplo:

$$n = \text{nodo_tableaux}(['-(p > q)', '(p \text{O} q)', '-p'])$$
$$n.literales = [(Formula, '-p', None, 'literal')]$$

tiene_lit_comp

`self.tiene_lit_comp()` retorna True si `self.literales` tiene un par complementario de literales.

Ejemplo:

$$n = \text{nodo_tableaux}(['-(p > q)', '(p \vee q)', '-p'])$$
$$n.\text{tiene_lit_comp}() = \text{False}$$

es_hoja

`self.es_hoja()` retorna:

Cerrada si tiene literales complementarios,

Abierta si no tiene literales complementarios y no tiene reglas
ni alfa ni beta,

None en otro caso.

Ejemplo:

$$n = \text{nodo_tableaux}(['-(p > q)', '(pOq)', '-p'])$$
$$n.\text{es_hoja}() = \text{None}$$

interp

`self.interp()` retorna un diccionario que hace verdaderos a sus literales.

Ejemplo:

$$n = \text{nodo_tableaux}(['-(p > q)', '(p \text{O} q)', '-p'])$$
$$n.\text{interp}() = \{p' : \text{False}\}$$

expandir

`self.expandir()` retorna un `nodo_tableaux` que es el resultado de aplicar la primera regla α . Si no hay reglas α , retorna los dos `nodo_tableaux` que son el resultado de aplicar la primera regla β . Si no hay reglas β , retorna `None, None`.

Ejemplo:

$$n = \text{nodo_tableaux}(['-(p > q)', '(pOq)', '-p'])$$

$$n.\text{expandir}() = \text{nodo_tableaux}(['(pOq)', 'p', '-q', '-p'])$$

First In First Out

FIFO =

Tipos de listas

First In First Out

FIFO = A
 ↑
 1

ADD(FIFO, A)

Tipos de listas

First In First Out

FIFO =

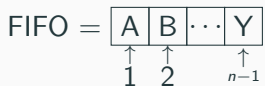
A	B
---	---

 ↑ ↑
 1 2

ADD(FIFO, B)

Tipos de listas

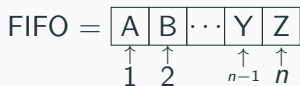
First In First Out



ADD(FIFO, Y)

Tipos de listas

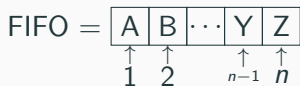
First In First Out



ADD(FIFO, Z)

Tipos de listas

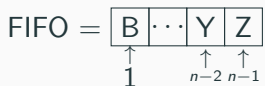
First In First Out



$s \leftarrow \text{POP}(\text{FIFO})$

Tipos de listas

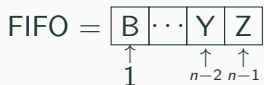
First In First Out



$s \leftarrow A$

Tipos de listas

First In First Out



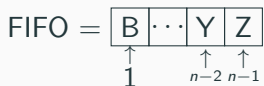
$s \leftarrow A$

Last In First Out

LIFO =

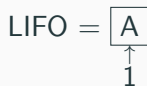
Tipos de listas

First In First Out



$s \leftarrow A$

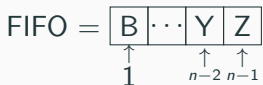
Last In First Out



ADD(FIFO, A)

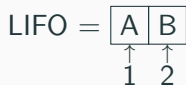
Tipos de listas

First In First Out



$s \leftarrow A$

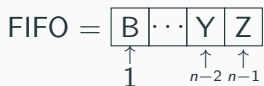
Last In First Out



ADD(FIFO, B)

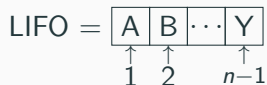
Tipos de listas

First In First Out



$s \leftarrow A$

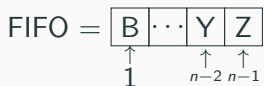
Last In First Out



ADD(FIFO, Y)

Tipos de listas

First In First Out



$s \leftarrow A$

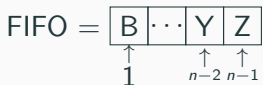
Last In First Out



ADD(FIFO, Z)

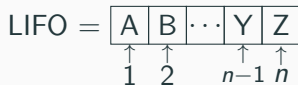
Tipos de listas

First In First Out



$s \leftarrow A$

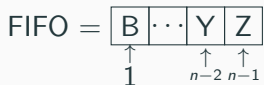
Last In First Out



$s \leftarrow \text{POP}(\text{LIFO})$

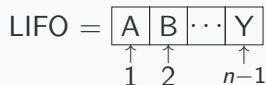
Tipos de listas

First In First Out



$s \leftarrow A$

Last In First Out



$s \leftarrow Z$

- 1 Elementos de la implementación
- 2 Algoritmo primero en anchura**
- 3 Algoritmo primero en profundidad
- 4 Algoritmo backtracking

Pseudocódigo

```
función primero_anchura(nodo):  
    estado  $\leftarrow$  nodo  
    Si estado es hoja cerrada  
        retornar None  
    Si no, si estado es hoja abierta  
        retornar estado.interp()  
    frontera  $\leftarrow$  lista FIFO [estado]  
    Mientras frontera no vacía  
        estado  $\leftarrow$  POP(frontera)  
        Para cada hijo en estado.expandir()  
            Si hijo es hoja abierta  
                retornar hijo.interp()  
            Si no, si hijo no es hoja  
                ADD(frontera, hijo)  
retornar None
```

Algoritmo primero en anchura

$$A: \{(p \wedge q) \vee (r \vee q), \neg q \vee \neg p\}$$

Frontera

FIFO =

Algoritmo primero en anchura

A: $\{(p \wedge q) \vee (r \vee q), \neg q \vee \neg p\}$

Frontera

FIFO = A

Algoritmo primero en anchura

A: $\{(p \wedge q) \vee (r \vee q), \neg q \vee \neg p\}$

Frontera

FIFO = A

estado \leftarrow POP(Frontera)

Algoritmo primero en anchura

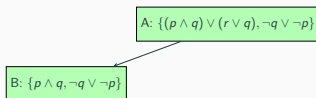
A: $\{(p \wedge q) \vee (r \vee q), \neg q \vee \neg p\}$

Frontera

FIFO =

estado \leftarrow A

Algoritmo primero en anchura



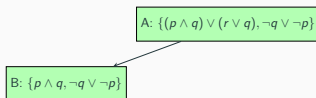
Frontera

FIFO =

estado \leftarrow A

hijo \leftarrow B (hoja abierta? No)

Algoritmo primero en anchura



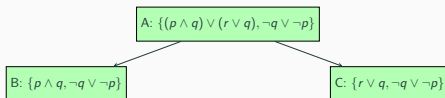
Frontera

FIFO = B

estado \leftarrow A

ADD(*frontera*, B)

Algoritmo primero en anchura



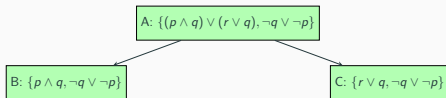
Frontera

FIFO = B

estado \leftarrow A

hijo \leftarrow C (hoja abierta? No)

Algoritmo primero en anchura



Frontera

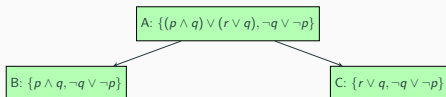
FIFO =

B	C
---	---

estado \leftarrow A

ADD(*frontera*, C)

Algoritmo primero en anchura



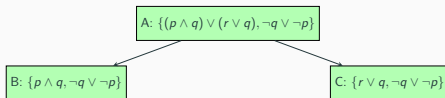
Frontera

FIFO =

B	C
---	---

estado \leftarrow POP(Frontera)

Algoritmo primero en anchura

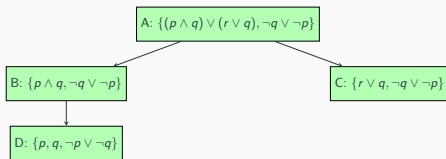


Frontera

FIFO = C

estado \leftarrow B

Algoritmo primero en anchura



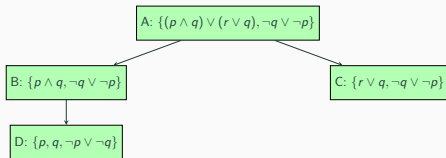
Frontera

FIFO = C

estado \leftarrow B

hijo \leftarrow D (hoja abierta? No)

Algoritmo primero en anchura



Frontera

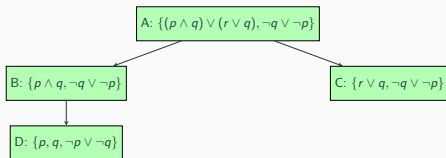
FIFO =

C	D
---	---

estado \leftarrow B

ADD(*frontera*, D)

Algoritmo primero en anchura



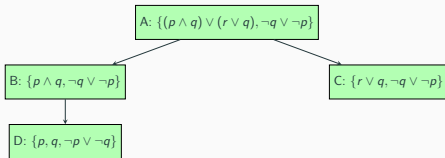
Frontera

FIFO =

C	D
---	---

estado \leftarrow POP(Frontera)

Algoritmo primero en anchura

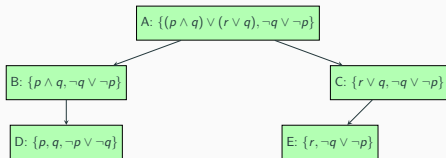


Frontera

FIFO = D

estado \leftarrow C

Algoritmo primero en anchura



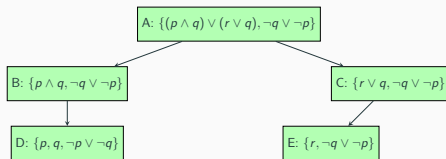
Frontera

FIFO = D

estado \leftarrow C

hijo \leftarrow E (hoja abierta? No)

Algoritmo primero en anchura



Frontera

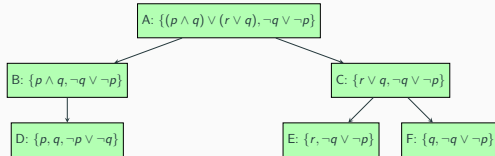
FIFO =

D	E
---	---

estado \leftarrow C

ADD(*frontera*, E)

Algoritmo primero en anchura



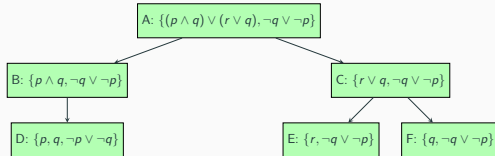
Frontera

FIFO =

D	E
---	---

hijo \leftarrow F (hoja abierta? No)

Algoritmo primero en anchura



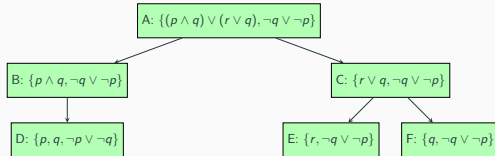
Frontera

FIFO =

D	E	F
---	---	---

ADD(*frontera*, F)

Algoritmo primero en anchura



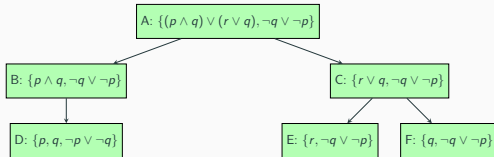
Frontera

FIFO =

D	E	F
---	---	---

estado \leftarrow POP(Frontera)

Algoritmo primero en anchura



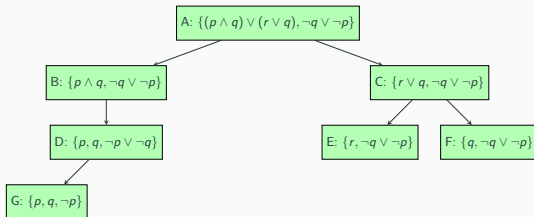
Frontera

FIFO =

E	F
---	---

estado \leftarrow D

Algoritmo primero en anchura



Frontera

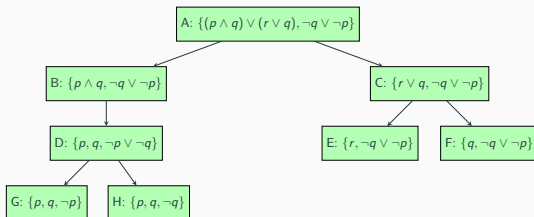
FIFO =

E	F
---	---

estado \leftarrow D

hijo \leftarrow G (hoja cerrada)

Algoritmo primero en anchura



Frontera

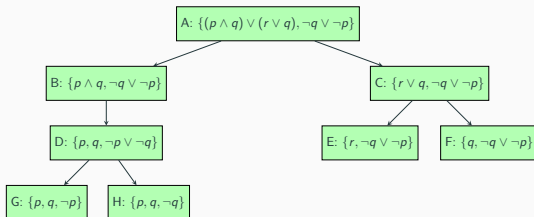
FIFO =

E	F
---	---

estado \leftarrow D

hijo \leftarrow H (hoja cerrada)

Algoritmo primero en anchura



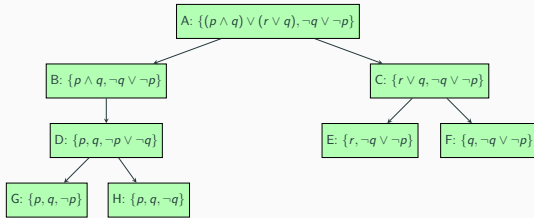
Frontera

FIFO =

E	F
---	---

estado \leftarrow POP(Frontera)

Algoritmo primero en anchura

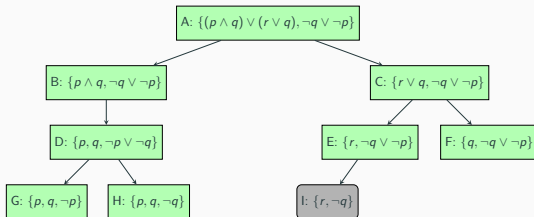


Frontera

FIFO = F

estado \leftarrow E

Algoritmo primero en anchura



Frontera

FIFO = F

estado \leftarrow E

hijo \leftarrow I (¡hoja abierta!)

Presentación

- 1 Elementos de la implementación
- 2 Algoritmo primero en anchura
- 3 Algoritmo primero en profundidad**
- 4 Algoritmo backtracking

Pseudocódigo

```
función primero_profundidad(nodo):  
    estado ← nodo  
    Si estado es hoja cerrada  
        retornar None  
    Si no, si estado es hoja abierta  
        retornar estado.interp()  
    frontera ← lista LIFO [estado]  
    Mientras frontera no vacía  
        estado ← POP(frontera)  
        Para cada hijo en estado.expandir()  
            Si hijo es hoja abierta  
                retornar hijo.interp()  
            Si no ADD(frontera, hijo)  
  
    retornar None
```

Algoritmo primero en profundidad

A: $\{(p \wedge q) \vee (r \vee q), \neg q \vee \neg p\}$

Frontera

LIFO =

Algoritmo primero en profundidad

A: $\{(p \wedge q) \vee (r \vee q), \neg q \vee \neg p\}$

Frontera

LIFO = A

Algoritmo primero en profundidad

A: $\{(p \wedge q) \vee (r \vee q), \neg q \vee \neg p\}$

Frontera

LIFO = A

estado \leftarrow POP(*Frontera*)

Algoritmo primero en profundidad

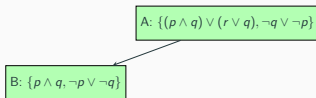
A: $\{(p \wedge q) \vee (r \vee q), \neg q \vee \neg p\}$

Frontera

LIFO =

estado \leftarrow A

Algoritmo primero en profundidad



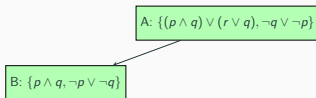
Frontera

LIFO =

estado $\leftarrow A$

hijo $\leftarrow B$ (hoja abierta? No)

Algoritmo primero en profundidad



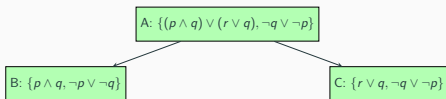
Frontera

LIFO = B

estado \leftarrow A

ADD(*frontera*, B)

Algoritmo primero en profundidad



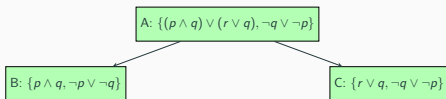
Frontera

LIFO = B

estado \leftarrow A

hijo \leftarrow C (hoja abierta? No)

Algoritmo primero en profundidad



Frontera

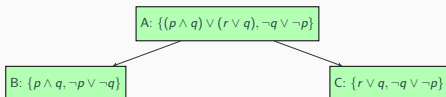
LIFO =

B	C
---	---

estado \leftarrow A

ADD(*frontera*, C)

Algoritmo primero en profundidad



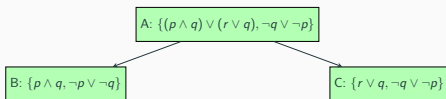
Frontera

LIFO =

B	C
---	---

estado \leftarrow POP(Frontera)

Algoritmo primero en profundidad

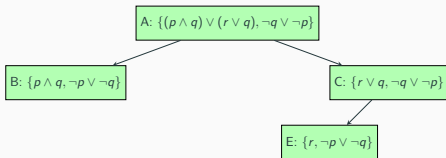


Frontera

LIFO = B

estado \leftarrow C

Algoritmo primero en profundidad



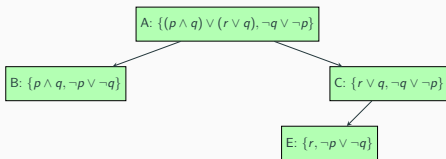
Frontera

LIFO = B

estado \leftarrow C

hijo \leftarrow E (hoja abierta? No)

Algoritmo primero en profundidad



Frontera

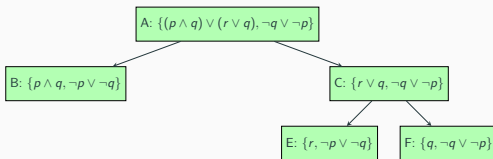
LIFO =

B	E
---	---

estado \leftarrow C

ADD(*frontera*, E)

Algoritmo primero en profundidad



Frontera

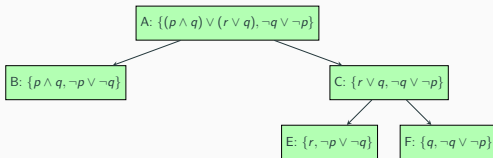
LIFO =

B	E
---	---

estado \leftarrow C

hijo \leftarrow F (hoja abierta? No)

Algoritmo primero en profundidad



Frontera

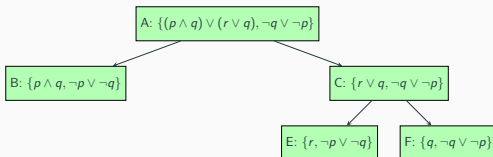
LIFO =

B	E	F
---	---	---

estado \leftarrow C

ADD(*frontera*, F)

Algoritmo primero en profundidad



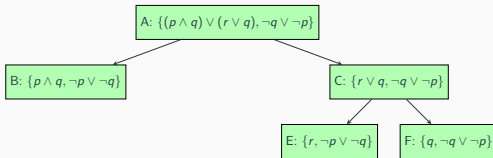
Frontera

LIFO =

B	E	F
---	---	---

estado \leftarrow POP(Frontera)

Algoritmo primero en profundidad



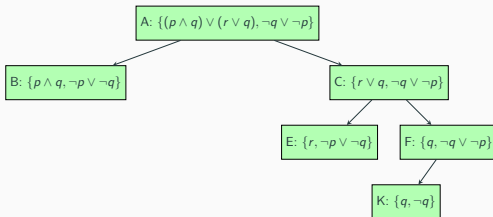
Frontera

LIFO =

B	E
---	---

estado \leftarrow F

Algoritmo primero en profundidad



Frontera

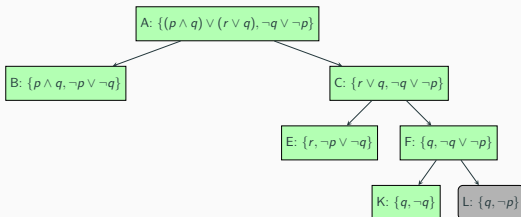
LIFO =

B	E
---	---

estado \leftarrow F

hijo \leftarrow K (hoja cerrada)

Algoritmo primero en profundidad



Frontera

LIFO =

B	E
---	---

hijo \leftarrow L (¡hoja abierta!)

- 1 Elementos de la implementación
- 2 Algoritmo primero en anchura
- 3 Algoritmo primero en profundidad
- 4 Algoritmo backtracking**

Pseudocódigo

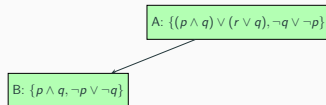
```
función backtracking(nodo):  
    estado ← nodo  
    Si estado es hoja cerrada  
        retornar None  
    Si no, si estado es hoja abierta  
        retornar estado.interp()  
    Para cada hijo en estado.expandir()  
        resultado ← backtracking(hijo)  
        Si resultado no es None  
            retornar resultado  
    retornar None
```

Algoritmo backtracking

A: $\{(p \wedge q) \vee (r \vee q), \neg q \vee \neg p\}$

backtracking(A) = ?

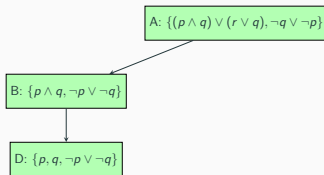
Algoritmo backtracking



$\text{backtracking}(A) = ?$

$\text{backtracking}(B) = ?$

Algoritmo backtracking

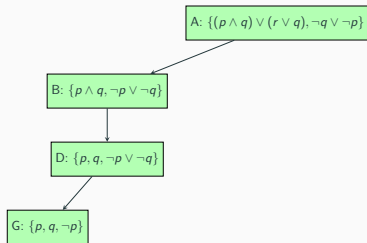


$\text{backtracking}(A) = ?$

$\text{backtracking}(B) = ?$

$\text{backtracking}(D) = ?$

Algoritmo backtracking



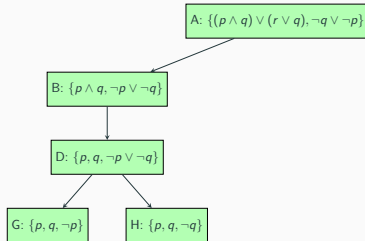
$\text{backtracking}(A) = ?$

$\text{backtracking}(B) = ?$

$\text{backtracking}(D) = ?$

$\text{backtracking}(G) = \text{None}$

Algoritmo backtracking



$\text{backtracking}(A) = ?$

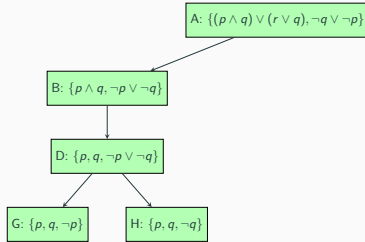
$\text{backtracking}(B) = ?$

$\text{backtracking}(D) = ?$

$\text{backtracking}(G) = \text{None}$

$\text{backtracking}(H) = \text{None}$

Algoritmo backtracking

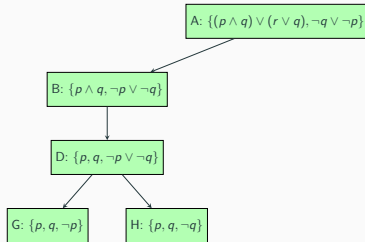


$\text{backtracking}(A) = ?$

$\text{backtracking}(B) = ?$

$\text{backtracking}(D) = \text{None}$

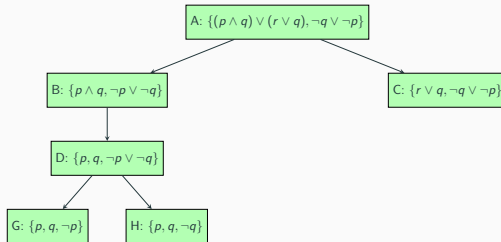
Algoritmo backtracking



$\text{backtracking}(A) = ?$

$\text{backtracking}(B) = \text{None}$

Algoritmo backtracking

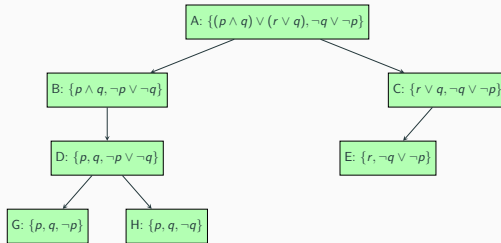


$\text{backtracking}(A) = ?$

$\text{backtracking}(B) = \text{None}$

$\text{backtracking}(C) = ?$

Algoritmo backtracking



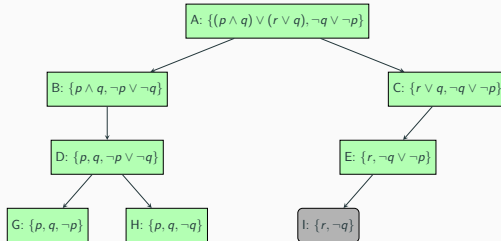
backtracking(A) = ?

backtracking(B) = None

backtracking(C) = ?

backtracking(E) = ?

Algoritmo backtracking



$\text{backtracking}(A) = ?$

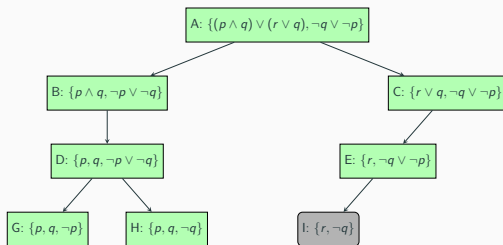
$\text{backtracking}(B) = \text{None}$

$\text{backtracking}(C) = ?$

$\text{backtracking}(E) = ?$

$\text{backtracking}(I) = \{ 'q' : \text{False}, 'r' : \text{True} \}$

Algoritmo backtracking



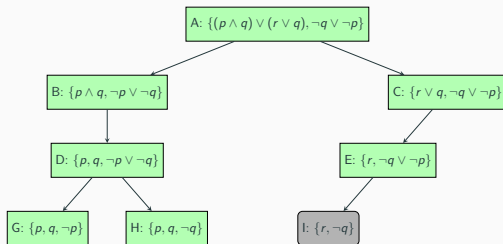
$\text{backtracking}(A) = ?$

$\text{backtracking}(B) = \text{None}$

$\text{backtracking}(C) = ?$

$\text{backtracking}(E) = \{ 'q' : \text{False}, 'r' : \text{True} \}$

Algoritmo backtracking

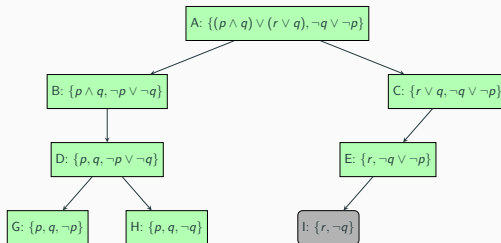


$\text{backtracking}(A) = ?$

$\text{backtracking}(B) = \text{None}$

$\text{backtracking}(C) = \{ 'q' : \text{False}, 'r' : \text{True} \}$

Algoritmo backtracking



$\text{backtracking}(A) = \{ 'q' : \text{False}, 'r' : \text{True} \}$

En esta sesión usted ha aprendido a:

1. Visualizar el algoritmo de generación de tableaux mediante tres algoritmos: búsqueda en anchura, búsqueda en profundidad y backtracking.
2. Comparar empíricamente los tiempos de ejecución de los tres algoritmos de búsqueda.