Przewijana gra akcji 2D w języku JavaScript z wykorzystaniem WebGL

Szymon Lewandowski

Plan prezentacji:

- Zasady gry
- Główne części gry
- Grafika:
 - Vertex shader
 - Pixel shader
 - Przykładowe shadery
- System kolizji:
 - Broad phase
 - Narrow phase
- Dźwięk:
 - Efekty dźwiękowe
 - Muzyka



Ogólne zasady gry

- Menu
- Poziomy
- Obiekty
- Statek gracza
- Przeciwnicy
- Punkty wytrzymałości i przegrzanie
- Broń i pociski
- Punkty i pieniądze



Najważniejsze części w grze

- Logika gry
 - Aktualizacja wszystkich obiektów w grze
 - Interakcje między obiektami
 - Aktualizacja wszystkich obiektów po interakcjach
- Grafika
 - Shadery
 - Tekstury i modele
- Muzyka
 - Efekty dźwiękowe
 - Muzyka

Logika gry

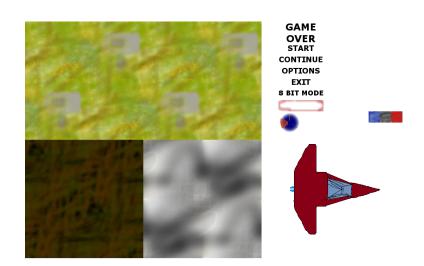
- Główna pętla gry
- Struktura drzewa
- Aktualizacje obiektów
- Zderzenia
- Wynik zderzenia
- Inne interakcje między obiektami

Grafika

Shader:

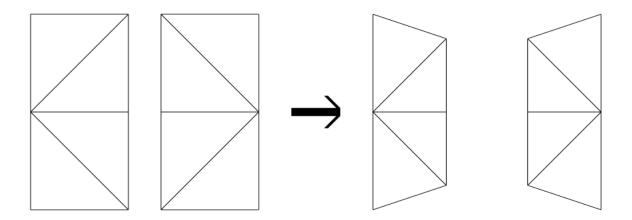
- Program działający na karcie graficznej
- Vertex shader
- Geometry shader
- Pixel (fragment) shader

- Część artystyczna:
- Modele
- Tekstury
- Efekty



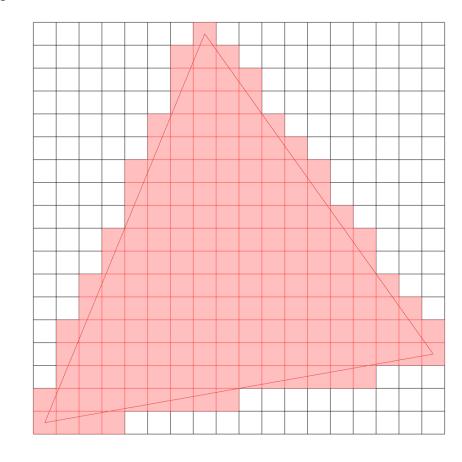
Vertex Shader

- Przetwarza wierzchołki
- Zazwyczaj zajmuje się przetwarzaniem pozycji wierzchołków przez macierz obrotu, perspektywy, przesunięcia itp.
- Przekazuje dane do rasteryzatora



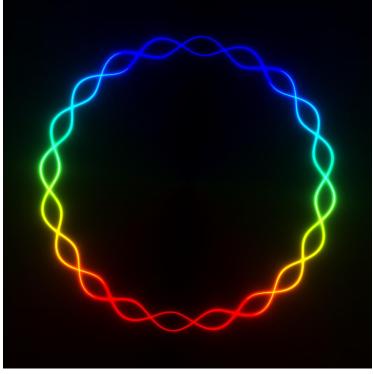
Pixel Shader

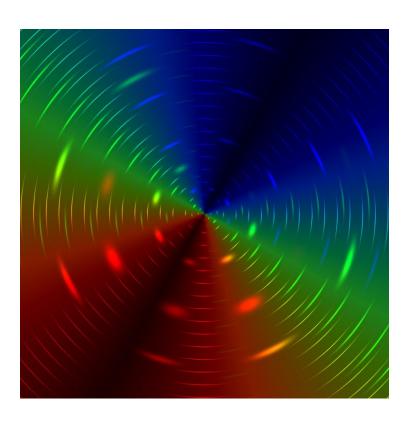
- Przetwarza wszystkie piksele po rasteryzacji
- Zwykle używany do:
 - Obliczania światła padającego na fragment
 - Obliczania koloru fragmentu na podstawie położenia oraz koloru z tekstury
 - Wykonywania innych specjalnych operacji (efekty specjalne)
- Jest wykonywany równolegle na wielu fragmentach
- Otrzymuje dane od vertex shader-a

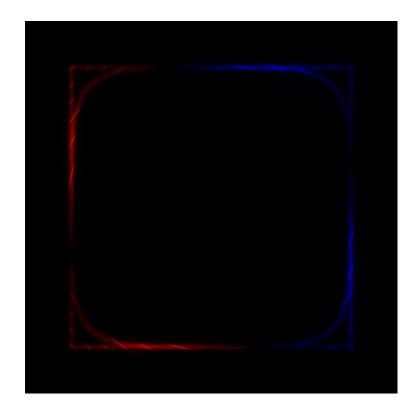


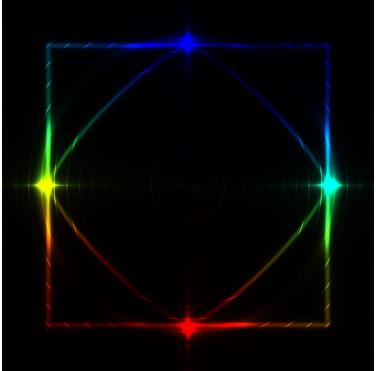
Przykładowe shadery

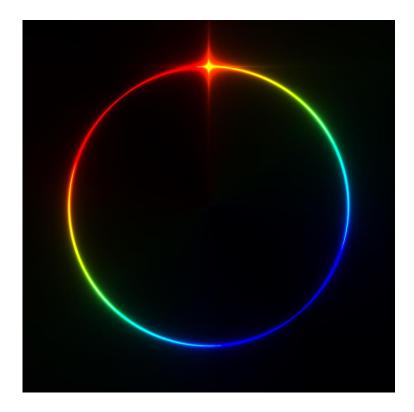


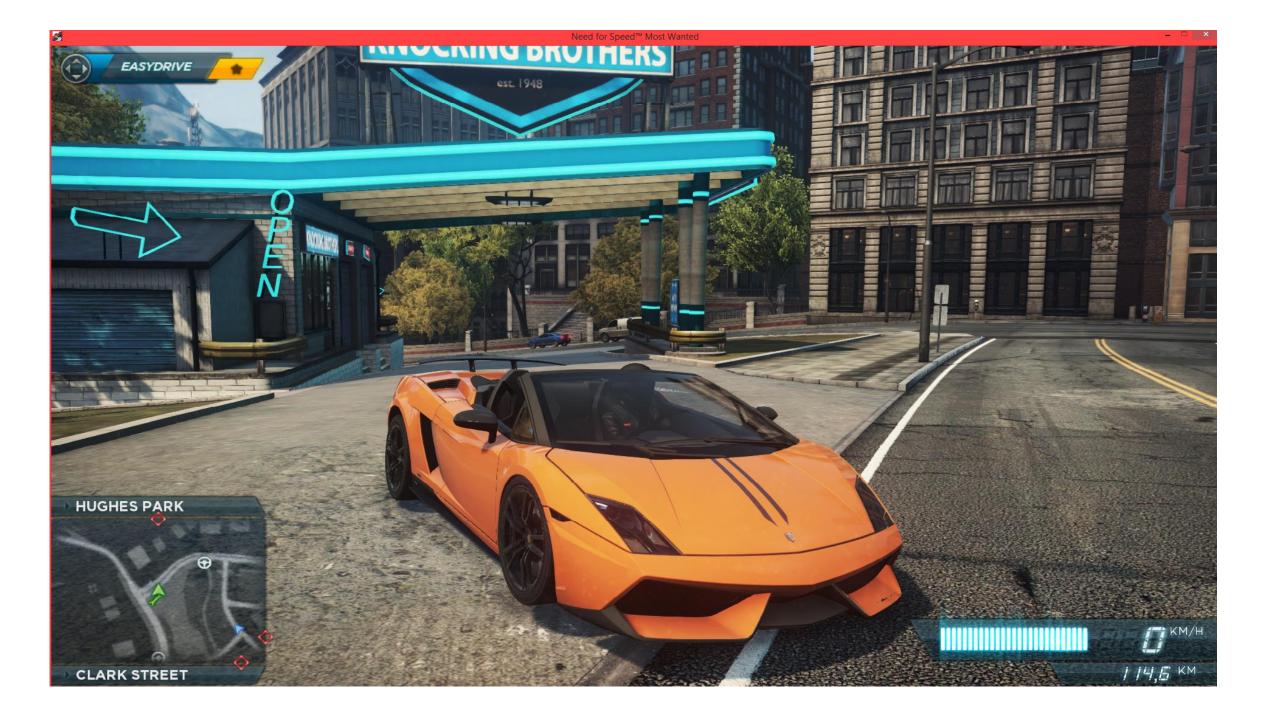


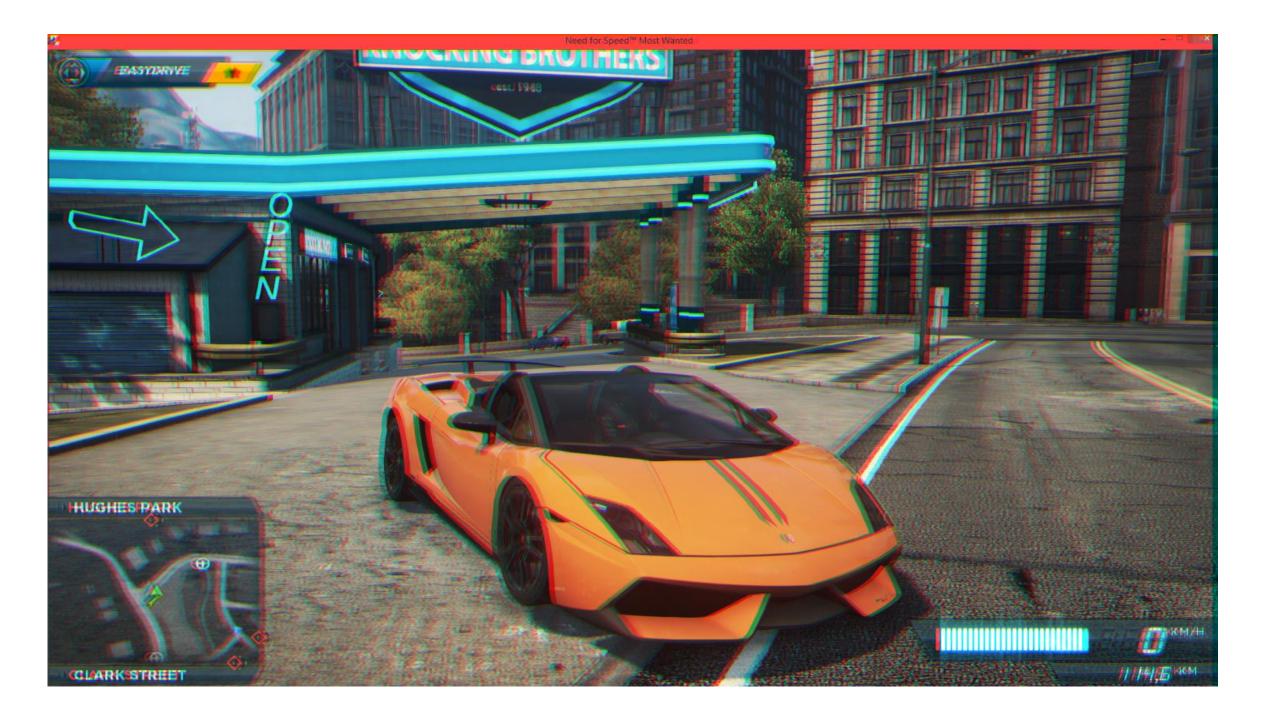












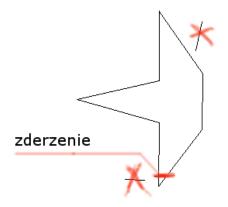
Wykrywanie kolizji

Broad Phase:

- Wykrywanie możliwych zderzeń miedzy parami obiektów
- Szybkie obliczenia wykluczające większość par

Narrow Phase:

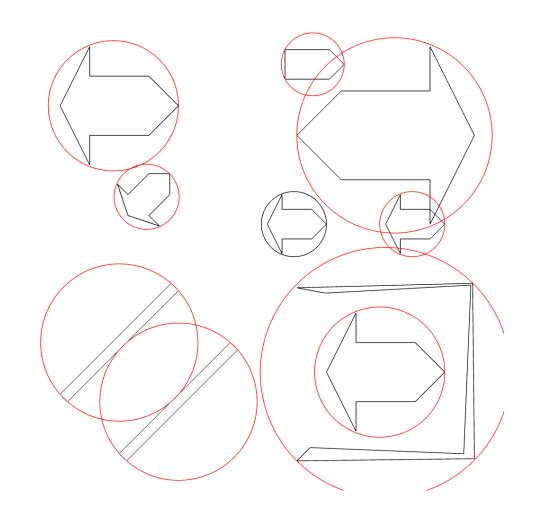
- Dokładne wykrywanie zderzeń
- Dłuższe obliczenia dla par obiektów, które przeszły przez pierwszy etap



Broad Phase

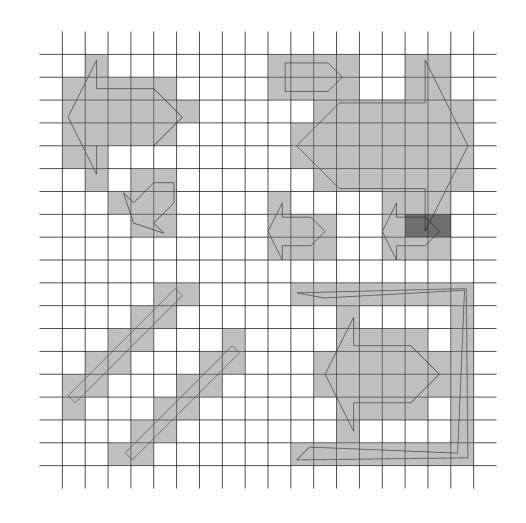
Metoda Bounding Circles

- Otoczenie każdego obiektu okręgiem
- Sprawdzenie czy okręgi się pokrywają:
 - Obliczenie odległości pary obiektów
 - Sprawdzenie, czy suma promieni jest mniejsza niż odległość

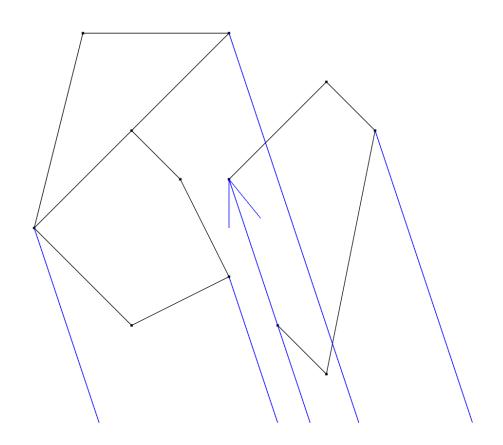


Inne metody dla Broad Phase

- Metody Bounding Volumes:
 - AABB
 - Bounding Rectangle
- Metoda Sweep and Prune
- Metody Space partitioning:
 - Bins
 - Quadtree/Octree
 - Bounding Volume Hierarchy
 - Binary Space Partitioning



Narrow phase

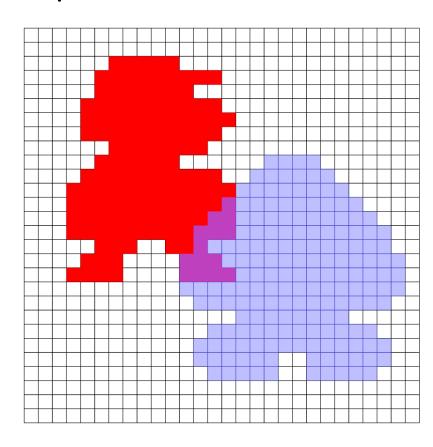


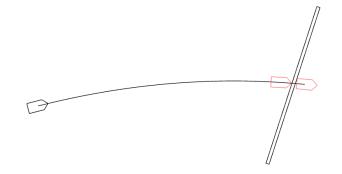
- Metoda Płaszczyzny Oddzielającej
- Dokładnie wykrywa kolizje
- Działa na modelach
- Działa dla modeli będących otoczkami wypukłymi (convex hull)
- Przykład dyskretnego wykrywania kolizji

Inne metody dla narrow phase

Pixel perfect collission detection

Ciągłe wykrywanie kolizji





Muzyka

Część programowa:

- Wczytywanie dźwięków
- Odtwarzanie i łączenie dźwięków
- Obsługa głośności

Część artystyczna:

- Ścieżka dźwiękowa
- Efekty dźwiękowe

Inne części gry

- Efekty
- Synchronizacja i kolejność obliczeń:
 - Rysowanie tylko, gdy nie są prowadzone obliczenia
 - Odpowiednia kolejność wywoływania funkcji odświeżających
- Odpowiednie dopasowanie różnych elementów i zbalansowanie gry

Dziękuję za uwagę [©]