

Σχεδιάζουμε αλγόριθμο δυναμικού προγραμματισμού σε προβλήματα που έχουν τα εξής **χαρακτηριστικά**:

- **Ιδιότητα των Βέλτιστων Επιμέρους Δομών**: Οτί για να λύσουμε το πρόβλημα αρκεί να υπολογίσουμε την βέλτιστη λύση σε κάποια υποπροβλήματα, συνήθως με αναδρομή.
- **Μικρός Αριθμός Υποπροβλημάτων**: Το πλήθος των υποπροβλημάτων που πρέπει να λύσουμε είναι μικρό (δηλαδή πολυωνυμικό ως προς το μέγεθος του προβλήματος)
- **Επικαλυπτόμενα Επιμέρους Προβλήματα**: Ότι λύνουμε πολλές φορές τα ίδια υποπροβλήματα με αποτέλεσμα να χάνουμε χρόνο

Βήματα Σχεδίασης Αλγόριθμου Δυναμικού Προγ/μού

1. Περιγράφουμε έναν **αναδρομικό αλγόριθμο** που λύνει το πρόβλημα
2. Δίνουμε την **αναδρομική σχέση** που υπολογίζει την βέλτιστη λύση (επίλυση από πάνω προς τα κάτω)
3. Διαπιστώνουμε ότι ισχύουν οι **τρεις συνθήκες** για την κατασκευή του αλγορίθμου δυναμικού προγραμματισμού.
4. Με βάση την αναδρομική σχέση, κατασκευάζουμε την διαδικασία επίλυσης από τα μικρά προβλήματα σε όλο και μεγαλύτερα (**επίλυση από κάτω προς τα πάνω**)
6. Δίνουμε τον **επαναληπτικό αλγόριθμο** που κάνει την επίλυσή του προβλήματος
6. Υπολογίζουμε την **πολυπλοκότητα** του επαναληπτικού αλγορίθμου

Αλγόριθμοι Δυναμικού Προγραμματισμού:

1. **Υπολογισμός Αριθμού Fibonacci**. Πολυπλοκότητα: $O(n)$
2. **Αλυσιδωτός Πολλαπλασιασμός Πινάκων**. Πολυπλοκότητα $O(n^3)$
3. **Μέγιστη Κοινή Υπακολουθία**. Πολυπλοκότητα: $\Theta(nm)$.
4. **Συντομότερο Μονοπάτι σε Άκυκλο Κατευθυνόμενο Γράφημα (DAG)**. Πολυπλοκότητα: $O(n^2)$.

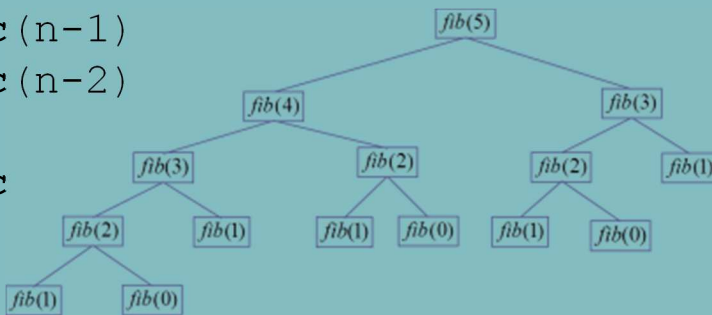
ΕΙΣΟΔΟΣ: Φυσικός n

ΕΞΟΔΟΣ: Ο n -οστός Fibonacci

$$f_n = \begin{cases} 1, & n=1 \text{ ή } n=2 \\ f_{n-1} + f_{n-2}, & n>2 \end{cases}$$

ΨΕΥΔΟΚΩΔΙΚΑΣ (ΜΕ ΑΝΑΔΡΟΜΗ)

```
procedure FibRec(n)
  if n=1 or n=2 then
    return 1
  else
    a=FibRec(n-1)
    b=FibRec(n-2)
    c=a+b
    return c
  end if
end procedure
```



ΠΟΛΥΠΛΟΚΟΤΗΤΑ ΑΝΑΔΡΟΜΙΚΟΥ ΑΛΓΟΡΙΘΜΟΥ:

$$T(n) = \begin{cases} \Theta(1), & n=1 \text{ ή } n=2 \\ T(n-1) + T(n-2) + \Theta(1), & n>2 \end{cases}$$

Κάτω Φράγμα:

$$K(n) = 2K(n-2) + \Theta(1)$$

... Μέθοδος Επανάληψης

$$T(n) = \Omega(2^{\frac{n}{2}})$$

ΔΥΝΑΜΙΚΟΣ ΠΡΟΓΡΑΜΜΑΤΙΣΜΟΣ:

- Υπολόγισε την λύση επαναληπτικά από 1...n

ΨΕΥΔΟΚΩΔΙΚΑΣ (ΜΕ ΕΠΑΝΑΛΗΨΗ)

```
procedure FibSeq(n)
```

```
  A[1]=1
```

```
  A[2]=1
```

```
  for i=3 to n
```

```
    A[i]=A[i-1]+A[i-2]
```

```
  end for
```

```
  return A[n]
```

```
end procedure
```

ΠΑΡΑΔΕΙΓΜΑ ΕΚΤΕΛΕΣΗΣ:

| 1 | 2 | 3 | 4 | 5 | 6 | ... | n |
|---|---|---|---|---|---|-----|--------|
| 1 | 1 | 2 | 3 | 5 | 8 | ... | fib(n) |

ΠΟΛΥΠΛΟΚΟΤΗΤΑ Αλγόριθμου Δ.Π.:

$$T(n) = \Theta(n)$$

Άνω Φράγμα:

$$A(n) = 2A(n-1) + \Theta(1)$$

... Μέθοδος Επανάληψης

$$T(n) = O(2^n)$$

ΕΙΣΟΔΟΣ: A_1, A_2, \dots, A_n όπου ο πίνακας A_i είναι διάστασης $d_{i-1} \times d_i$.

ΕΞΟΔΟΣ: Η σειρά που πολλαπλασιασμών του γινομένου $A_1 \times A_2 \times \dots \times A_n$

ΑΝΑΔΡΟΜΙΚΗ ΣΧΕΣΗ (υπολογισμού της βέλτιστης λύσης):

$$M[i, j] = \begin{cases} 0, & i = j \\ \min_{i \leq k < j} \{M[i, k] + M[k+1, j] + d_{i-1}d_kd_j\}, & i < j \end{cases}$$

ΠΑΡΑΔΕΙΓΜΑ ΕΚΤΕΛΕΣΗΣ: για τον πολλαπλασιασμό πινάκων

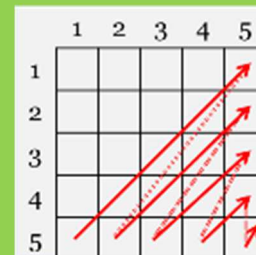
$A_1 A_2 A_3 A_4$, όταν

$A_1: 6 \times 3, A_2: 3 \times 4, A_3: 4 \times 8, A_4: 8 \times 2, A_6: 2 \times 3$

| | 1 | 2 | 3 | 4 |
|---|------------|---|--|--|
| 5 | | | | |
| 4 | | | | A_4 0 |
| 3 | | | A_3 0 | $A_3 A_4$ $4 \times 8 \times 2 = 64$ |
| 2 | | A_2 0 | $A_2 A_3$ $3 \times 4 \times 8 = 96$ | $A_2 A_3 A_4$ $(A_2 A_3) A_4 = 96 + 3 \times 8 \times 2 = 96 + 48 = 144$ $A_2 (A_3 A_4) = 64 + 3 \times 4 \times 2 = 64 + 24 = 88$ 88 |
| 1 | A_1 0 | $A_1 A_2$ $5 \times 3 \times 4 = 60$ | $A_1 A_2 A_3$ $(A_1 A_2) A_3 = 60 + 5 \times 4 \times 8 = 220$ $A_1 (A_2 A_3) = 96 + 5 \times 3 \times 8 = 216$ 216 | $A_1 A_2 A_3 A_4$ $A_1 (A_2 A_3 A_4) = 88 + 5 \times 3 \times 2 = 88 + 30 = 118$ $(A_1 A_2) (A_3 A_4) = 60 + 64 + 5 \times 4 \times 2 = 164$ $(A_1 A_2 A_3) A_4 = 216 + 5 \times 8 \times 2 = 296$ 118 |

ΔΥΝΑΜΙΚΟΣ ΠΡΟΓΡΑΜΜΑΤΙΣΜΟΣ:

- Υπολόγισε την αναδρομή επαναληπτικά με βάση τη σειρά σύμφωνα με το ακόλουθο σχήμα:



ΨΕΥΔΟΚΩΔΙΚΑΣ (ΜΕ ΕΠΑΝΑΛΗΨΗ)

procedure DP_MatMult(A_1, A_2, \dots, A_n)

for $i=1$ to n

$m[i, i] = 0$

end for

for $p=2$ to n

 for $i=2$ to $n-p+1$

$j = i + p - 1$

$m[i, j] = +\infty$

 for $k=1$ to $j-1$

$q = m[i, k] + m[k+1, j] + d[i-1] * d[k] * d[j]$

 if ($q < m[i, j]$) then $m[i, j] = q$,
 $s[i, j] = k$

 end for

 end for

end for

return $M[1, n]$

end procedure

ΠΟΛΥΠΛΟΚΟΤΗΤΑ Αλγόριθμου Δ.Π.:

$T(n) = O(n^3)$

ΕΙΣΟΔΟΣ: Δίδονται ακολουθίες χαρακτήρων

$X=x_1x_2x_3\dots x_n$ και $Y=y_1y_2\dots y_m$

ΕΞΟΔΟΣ: Το μέγιστο μήκος κοινής τους υπακολουθίας

ΑΝΑΔΡΟΜΙΚΗ ΣΧΕΣΗ (υπολογισμού της βέλτιστης λύσης):

$$f_n = \begin{cases} 0, & i=0 \text{ ή } j=0 \\ c[i-1, j-1]+1, & i, j > 0 \text{ και } x_i = y_j \\ \max\{c[i, j-1], c[i-1, j]\}, & i, j > 0 \text{ και } x_i \neq y_j \end{cases}$$

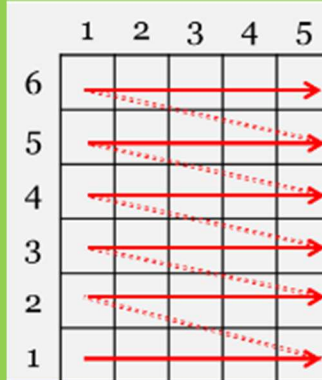
ΠΑΡΑΔΕΙΓΜΑ ΕΚΤΕΛΕΣΗΣ: για τις συμβολοσειρές

$X=abcbdf$ και $Y=dbdaf$

| | 1 | 2 | 3 | 4 | 5 |
|---|------------------------|-------------------------|--------------------------|---------------------------|----------------------------|
| 5 | X=abcbdf Y=d c=1 | X=abcbdf Y=db c=1 | X=abcbdf Y=dbd c=2 | X=abcbdf Y=dbda c=2 | X=abcbdf Y=dbdaf c=3 |
| 4 | X=abcb Y=d c=1 | X=abcb Y=db c=1 | X=abcb Y=dbd c=2 | X=abcb Y=dbda c=2 | X=abcb Y=dbdaf c=2 |
| 3 | X=abc Y=d c=0 | X=abc Y=db c=1 | X=abc Y=dbd c=1 | X=abc Y=dbda c=1 | X=abc Y=dbdaf c=1 |
| 2 | X=ab Y=d c=0 | X=ab Y=db c=1 | X=ab Y=dbd c=1 | X=ab Y=dbda c=1 | X=ab Y=dbdaf c=1 |
| 1 | X=a Y=d c=0 | X=a Y=db c=0 | X=a Y=dbd c=0 | X=a Y=dbda c=1 | X=a Y=dbdaf c=1 |

ΔΥΝΑΜΙΚΟΣ ΠΡΟΓΡΑΜΜΑΤΙΣΜΟΣ:

- Υπολόγισε την αναδρομή επαναληπτικά με βάση τη σειρά σύμφωνα με το ακόλουθο σχήμα:



ΨΕΥΔΟΚΩΔΙΚΑΣ (ΔΥΝΑΜΙΚΟΥ ΠΡΟΓΡΑΜΜΑΤΙΣΜΟΥ)

```

procedure LCS(X,Y)
  for i=1 to n : c[i,0]=0
  for j=1 to m : c[0,j]=0
  for i=1 to n
    for j=1 to m
      if xi=yj then
        c[i,j]=c[i-1,j-1]+1
      else
        if (c[i-1,j]>c[i,j-1]) then
          c[i,j]=c[i-1,j]
        else
          c[i,j]=c[i,j-1]
        end if
      end if
    end for
  end for
  return c[n,m]
end procedure
    
```

ΠΟΛΥΠΛΟΚΟΤΗΤΑ Αλγόριθμου Δ.Π.:

$T(n)=O(nm)$



ΕΙΣΟΔΟΣ: Δίνεται άκυκλο κατευθυνόμενο γράφημα $G=(V,E,W)$

ΕΞΟΔΟΣ: Το συντομότερο μονοπάτι από την αφετηρία στον προορισμό

ΑΝΑΔΡΟΜΙΚΗ ΣΧΕΣΗ (προϋποθέτει τοπολογική ταξινόμηση των κόμβων $1,2,\dots,n$):

$$OPT[n] = \begin{cases} 0, & n = 1 \\ \min\{OPT[j] + W[j, n] \mid (j, n) \in E\} & n > 1 \end{cases}$$

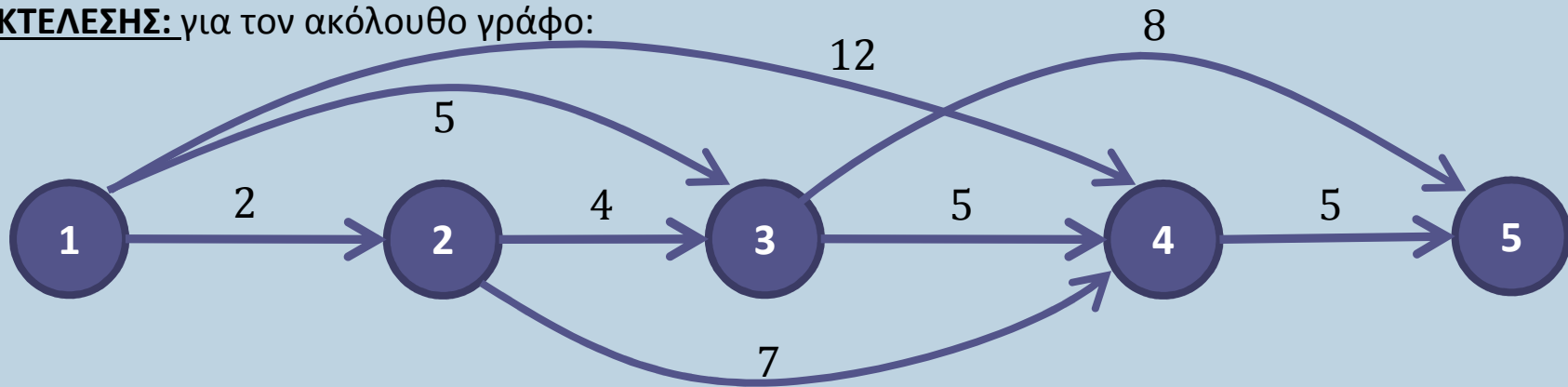
ΔΥΝΑΜΙΚΟΣ ΠΡΟΓΡΑΜΜΑΤΙΣΜΟΣ:

- Αφού πρώτα γίνει μία ταξινόμηση των κόμβων ώστε στην διάταξη τους κάθε ακμή να είναι (v_i, v_j) με $i < j$ (τοπολογική ταξινόμηση)
- Ο δυναμικός προγραμματισμός υπολογίζει επαναληπτικά την αναδρομική σχέση για $i=1,\dots,n$.

ΠΟΛΥΠΛΟΚΟΤΗΤΑ Αλγόριθμου Δ.Π.:

$$T(n)=O(n+m)$$

ΠΑΡΑΔΕΙΓΜΑ ΕΚΤΕΛΕΣΗΣ: για τον ακόλουθο γράφο:



| | | | | |
|------------|----------------------------------|--|---|--|
| | <u>1: $0 + 2 = 2$</u> | <u>1: $0 + 6 = 6$</u> 2: $2 + 4 = 6$ | <u>1: $0 + 12 = 12$</u> <u>2: $2 + 7 = 9$</u> 3: $5 + 6 = 10$ | <u>3: $5 + 8 = 13$</u> 4: $9 + 6 = 14$ |
| $OPT[1]=0$ | $OPT[2]=2$ | $OPT[3]=5$ | $OPT[4]=9$ | $OPT[5]=13$ |