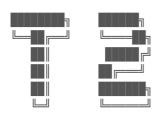


# Tema 1: Introducción. Importancia de las simetrías en física

- Intro
- Relación simetrías y teoría de Grupos
- Tipos de simetrías
- Activo vs pasivo
- · Case Study: Red discreta



# Tema 2: Elementos generales de teoría de grupos

## 2.1. Definición y ejemplos

- Def: Grupo
  - Propiedades
  - o Grupo abeliano
  - Órden de un grupo
- Th: Teorema de reordenamiento
- Eg:
  - o Grupos finitos
  - $\circ$  Grupos discretos de órden  $\infty$
  - Grupos contínuos compactos
  - Grupos contínuos no compactos
    - $GL(n, \mathbb{K})$
    - $SL(n, \mathbb{K})$
    - $\bullet$  E(n)

#### 2.2. Subgrupos

- Def: Subgrupo
- · Th: Identidad
- Def: Subgrupo propio
- Eg:
  - $\circ$  Centro Z(g)
  - $\circ$  Centralizador  $Z_g$

#### 2.3. Clases de conjugación

- Relación de Equivalencia
- Clase de conjugación
  - Propiedades
- Eg: Grupo de permutaciones  $S_3$
- Tabla de multiplicación

#### 2.4. Subgrupos normales

- Eg: Subgrupo normal o invariante por conjugación
- Th: Teorema de unión de clases de conjugación
- Def: Subgrupo simple
- Def: Subgrupo semisimple
- Eg:  $S_3$  no es simple

#### 2.5. Cosets

- · Def: Coset
  - Propiedades
- Th: Teorema de Lagrange
- Def: Índice

#### 2.6. Grupo cociente

- Def: Producto de Cosets
- Prob: 1
- Th: Grupo cociente o grupo factor G/H
- ullet Eg: Cociente  $S_3/A_3$
- Grupo cociente de permutaciones cíclicas

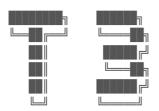
## 2.7. Homomorfismos entre grupos

- Def: Homomorfismo
  - Propiedades
  - o Homomorfismo fiel o inyectivo
  - o Isomorfismo
- Pr: Imagen
- · Def: Núcleo
- Th: Teorema de Cayley
- Eg:

- $\circ$  Aplicación  $\mathbb{R} o S_1$
- $\circ~S_3$  es isomorfo a  $D_3$
- Th:
  - o Núcleo y Subgrupo normal
  - o Imagen y Subgrupo
  - o Grupo cociente y Núcleo
  - o Dems
  - Cor: Subgrupo normal y Homomorfismos
- Eg: Grupo matricial en K
- Resumen:
  - Homomorfismo
    - conjugación
    - Automorfismo
    - Centro

#### 2.8. Producto de Grupos

- Def: Producto directo  $G_1 imes G_2$ 
  - o Propiedades
- Th: Producto directo de Subgrupos
- Eg:
  - $\circ \ U(n) = U(1) \times SU(n)$
  - $\circ~O(3) \sim SO(3) \times G_2$
- · Def: Producto semidirecto
- Prob:
  - Grupo finito de órden primo → cíclico
  - $\circ \ G = H_1 imes H_2 \Rightarrow G/H_1 \sim H_2$
  - o Ejercicio del campus



## Tema 3 - Representaciones de Grupos

## 3.1. Acciones de Grupos

- Def: Representación
- Def: Grupo simétrico de un conjunto X
- Def: Acción de Grupo
  - o Eg: Algunos grupos se definen por su acción
  - o Props

- Acción Fiel
- Acción Transitiva
- o Acción Libre
- Acción Regular
- o Obs
- Def: Órbita
- · Def: Estabilizador
- Th: Teorema Órbita-Estabilizador

#### 3.2. Representaciones Lineales

- Grupo de operadores
- Composición de transformaciones lineales
- Grupo de transformaciones lineales o Grupo de operadores
- Def: Representación lineal de un grupo
  - o Def: Dimensión de la representación
    - Obs
  - o Def: Representación Fiel
  - o Def: Representación degenerada
- Def: Representación Matricial
  - Eg
  - o Eg: Representación Trivial
- Def: Representación "de definición"
  - o Eg: Ejemplos concretos
  - Proposiciones

#### 3.3. Representación conjugada o contragradiente

- · Def: Representacion compleja conjugada
  - o Obs: Representación real
- · Def: Representación contragradiente

#### 3.4. Representaciones equivalentes

- Def: Transformación de similaridad, "Intertwiner"
- Def: Representaciones equivalentes
- Def: Carácter de una Representación
  - o Props:

## 3.5. Representaciones reducibles e irreducibles

- · Def: Espacio invariante
  - o Representacón reducible
  - o Representacón irreducible
  - Representacón descomponible
  - o Representacón completamente reducible
  - Eg:
- Def: Suma directa de representaciones

#### 3.6. Unitariedad

- · Def: Representación unitaria
  - o Props:
- Th: Teorema de Schur-Auerbach
  - o Dem:
- Grupos no finitos
  - o Def: Medida invariante de Haar
- Th: Teorema de Maschke

#### 3.7. Lemas de Schur

- · Lema previo
  - o Dem:
- · Lemas:
  - 0 1
  - 0 2
  - o 3
  - Proposiciones
- Probs:
  - $\circ$  Representación del grupo cíclico  $C_3$
  - $\circ$  Representación del grupo bidimensional  $S_1$

#### 3.8. Relaciones de ortonormalidad y completitud

- · Relación de ortonormalidad
  - Grupos finitos
  - o Grupos compactos
  - $\circ$  Eg: Grupo de Klein  $V_4$
- Relación de completitud
  - Grupos finitos
  - Grupos compactos
  - o Delta de Dirac adaptada a la medida de Haar de un grupo
- Th: Teorema de Peter-Weyl
- Relaciones de ortonormalidad y completitud con caracteres
- Tabla de caracteres
  - o Eg: Grupos abelianos
  - Props:
- · Prob: Representación paridad

## 3.9. Producto tensorial de representaciones y coeficientes de Clebsch-Gordan

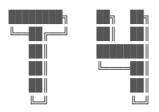
- Tensores
  - Def: Producto tensorial de operadores
  - o Def: Producto tensorial de representaciones
  - o Def: Descomposición de Clebsch-Gordan

- Def: Multiplicidad
- Proposicion
- Probs:
  - $\circ$  Representación irreducible unitaria de  $D^{(2)}$
  - $\circ$  Tabla de caracteres de  $S_3$
  - $\circ$  Representación bidimensional irreducible unitaria de  $S_3$
- Def: Coeficientes de Clebsch-Gordan
  - o Relaciones de ortogonalidad y completitud
  - $\circ$  Prob: Coeficientes de Clebsch-Gordan para  $D^{(2)}\otimes D^{(2)}$

#### 3.10. Teorema de Wigner-Eckart

- Def: Conjunto de operadores tensoriales irreducibles
- Th: Teorema de Wigner-Eckart

#### 3.11. Representaciones del producto directo de grupos



# Tema 4: Grupos y álgebras de Lie

## 4.1 Elementos básicos sobre espacios topológicos

- Compacidad
- Conexión
  - o Camino en S
  - o Arco-conexo
  - o Simplemente conexo
  - o n-veces conexo
  - $\circ$  Eg:  $\mathcal{R}^n$  y  $\mathcal{R}^2$
- Mapa homeomórfico
  - Continuo
  - o Propiedades o invariantes topológicos
- Espacio Hausdorff
  - o Axioma de separabilidad
- Carta
- Variedad analítica de dimensión n

## 4.2 Grupo de Lie: definición

Def: Grupo de Lie

#### 4.3 Grupos de Lie lineales

- · Def: Condiciones sobre un grupo lineal
- Recubridor universal
- Representaciones unitarias del grupo de Lie
- Eq:
  - $\circ GL(n,\mathcal{C})$ : grupo general lineal de matrices complejas, de dimensión 2 $n^2$ .
  - $SL(n, \mathcal{C})$ : grupo especial lineal
  - $\circ$  GL $(n,\mathcal{R})$ : de dimensión  $n^2$ .
  - $SL(n, \mathcal{R})$ : de dimensión  $n^2 1$ .
  - $\circ U(n)$ : grupo unitario de matrices complejas U tal que  $U^+U=UU^+=\mathbf{1}^n$  de dimensión  $n^2$  (en principio es subgrupo de GL pero la condición de conmutación nos quita la mitad).
  - $\circ$  SU(n): grupo especial unitario, subgrupo de U(n) que agrupa las matrices con detU=1, de dimensión  $n^2-1$  (como el det U es un complejo de fase libre y norma 1 solo pone 1 condición sobre el detU).
  - o O(n): grupo ortogonal de matrices reales que cumplen  $OO^+=O^+O=\mathbf{1}_n$  de dimensión  $\frac{n(n-1)}{2}$ .
  - SO(n): grupo ortogonal especia, subgrupo de O(n) con detO=1, de la misma dimensión que O(n).
  - Sp(n): grupo simpléptico, grupo de matrices unitarias (n  $\times$  n) con n par.
  - $\circ$  U(I,n-I): grupo pseudo-unitario de matrices complejas U que satisfacen  $UgU^+=g$  siendo g una matriz diagonal de unos y menos unos.
  - o O(n,l-n): grupo pseudo-ortogonal de matrices reales con  $OgO^+=g$  con la misma g, de dimensión  $\frac{n(n-1)}{2}$ . Es el grupo de Lorentz, la g es una pseudo-métrica.
- Eq:
  - Compactos
  - No Compactos
- Prob:
  - $\circ$  ¿Son O(n) y U(n) grupos conexos?
  - $\circ$  ¿Son  $SO(2) \sim U(1)$  y SU(2) simplemente conexos?
  - $\circ$  Justificar por qué SO(1,1) no es compacto
  - $\circ$  ¿Qué grupo es el recubridor universal de SO(2)? Buscar el grupo normal de G tal que  $S_1 \sim G/H$ .
- Medida de integración invariante
  - Th: Integral invariante para grupos de Lie compactos
  - Medida de Lebesgue

## 4.4 Estudio local de un grupo de Lie: álgebras de Lie

- Def: Álgebra de Lie real
  - o Def: Corchete de Lie
  - o Def:
    - Subálgebra
    - Subálgebra invariante

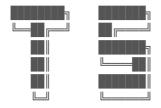
- Función exponencial de matrices
  - Props:
    - Fórmula de Campbell-Baker-Hausdorff
- Subgrupo uniparamétrico de un grupo de Lie lineal
- Generadores del álgebra de Lie
- Relación entre álgebras de Lie lineales y grupos de Lie linealees
  - Th: Exponenciación
  - Th: Subrupos uniparamétrico
  - o Nota:
  - $\circ$  Eg: Álgebra de Lie real de SU(n)
  - $\circ$  Eg: Álgebra de Lie real de  $SL(n,\mathbb{R})$
  - $\circ$  Ex: Caracterizar el álgebra de Lie so(2)

# 4.5 Representaciones adjuntas de álgebras y grupos de Lie: constantes de estructura

- Representación de un álgebra de Lie
  - Obs: Eqyuvakebcua de reoresentaciones, irreducibilidad, lemas de Schur, Descomposición
     CB
  - o Th: Representación analítica n-dimensional
- · Constantes de estructura
  - $\circ$  Def: Matriz adjunta de  $A \in \mathcal{L}$
  - o Def: Representación adjunta del álgebra
  - o Def: Constantes de estructura
    - Obs:
    - Props:
- Representación de un grupo de Lie lineal
  - o Def: Representación adjunta del grupo
    - Obs:
  - Th: Representaciones adjuntas
  - o Th: Automorfismo interno del álgebra

## 4.6 Álgebras de Lie simples y semi-simples

- Def: Álgebra de Lie simple
- Def: Álgebra de Lie semi-simple
  - Props:
- · Operadores de casimir
  - Th: Conmutación
- · Def: Forma de Killing



## Tema 5: Rotaciones en R^3: Los grupos SO(3) y SU(2)

#### 5.1. Descripción de SO(3)

- Parametrización ángulo-eje
  - $\circ$  Eg: S=(3) es doblemente conexos
- Clases de conjugación
- Parametrización en ángulos de Euler

#### 5.2. De SO(3) a SU(2)

- Def: Matrices de Pauli
- Def: Matriz hermítica  $X = ec{x} ec{\sigma}$ 
  - $\circ$  Homomorfismo SU(2)-SO(3)

#### 5.3. Generados infinitesimales y el álgebra de Lie

- Eg: Generadores de SO(3)
  - o Base de generadores del álgebra de Lie
- Eg: Generadores de SU(2)

## 5.4. Representaciones de SU(2)

- · Propiedades de m
- Represendación de espín j de SU(2)
  - Matriz de Wigner

## 5.5. Producto directo de representaciones de SU(2)

- Coeficiente de Clebsch-Gordan de SU(2)
- 5.6. Medida de Haar invariante en SU(2)

## 5.7. Ortogonalidad, completitud, caracteres

• Polinomios de Chebyshev

## 5.8. Teorema de Wigner-Eckart

- Th: Wigner-Eckart
- Reglas de selección

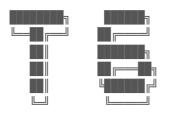
### 5.9. Aplicación física: Isospín

- Transiciones
  - Operador de transición

#### 5.10 Rotación de funciones de onda

#### 5.11 Rotación de operadores

- Escalares
- Vectoriales
  - Eg: Operador de posición
  - $\circ$  Relación entre coordenadas  $V_i$  y  $Q_m^j$
- Tensoriales
  - Tensor de órden 2
  - ∘ Ex:



## Tema 6: El grupo de Lorentz

#### 6.1. Propiedades básicas

- Espacio de Minkowski
- Ex: Matrices Λ
- Subgrupo ortocrono propio

## 6.2 Grupo de Lorentz ortocrono propio

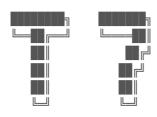
- Rotaciones espaciales
- Transformación de Lorentz pura
  - ∘ Ex:
- Parametrización
  - Compacidad
  - Conectividad
- Recubridor universal de  $\mathcal{L}_+^{\uparrow}$ 
  - Homeomorfismo
  - Matrices unitarias y hermíticas

## 6.3 Álgebra de Lie

- Generadores hermíticos de rotaciones
- Boosts puros
- Tensor antisimétrico  $M_{\mu 
  u}$
- Casimires

#### 6.4 Representaciones irreducibles

- Complexificación
- Representaciones tensoriales y espinoriales
- Representación de espín más bajo



# Tema 7: El grupo de Poincaré

- 7.1 Propiedades básicas
- 7.2 Álgebra de Lie del grupo de Poincaré ortocrono propio
- 7.3 Representaciones unitarias del grupo de Poincaré ortocrono propio
- 7.4 Representación sobre estados de una partícula
- 7.5 Campo de Klein-Gordon