1 Teória – Union Find

- motivácia: Kruskalov algoritmus pre najlacnejšiu kostru, kde potrebujeme vedieť dynamicky pridávať hrany do grafu a zisťovať, či sú dané dva vrcholy v jednom komponente súvislosti, teda či existuje cesta, ktorá ich spája
- \bullet trochu abstraktnejšie: na začiatku máme n prvkov, každý v jednoprvkovej množine; chceme vedieť:
 - find(x) zistí meno (jedinej) množiny obsahujúcej x.
 - union(A,B) nahradí množiny A a B ich zjednotením $A \cup B$
- jednoduché riešenie: každú množinu reprezentujeme ako strom, koreň je reprezentant množiny
- find(x) nájde koreň; union(x,y) nájde korene stromov s x a y ak sú v tom istom strome, tak nič, inak napojí jeden koreň pod druhý
- nevýhoda: find trvá čas úmerný dĺžke cesty a tá môže byť v najhoršom prípade až lineárna
- vylepšenie #1, union by rank: rank vrcholu je na začiatku nula, union napojí stroj s menším rankom pod väčší; ak boli ranky rovnaké, novému koreňu zvýšime rank o 1
- indukciou sa ľahko dokáže, že:
 - strom s rankom r má výšku najviac r
 - strom s rankom r má aspoň 2^r vrcholov
 - teda rank r môže mať najviac $n/2^r$ vrcholov
- \bullet z toho vyplýva, že max. rank je l
gn, čo je zároveň max. hĺbka vrcholov a teda časová zložitosť klesne na
 $O(\lg n)$
- rank vrcholu je na začiatku nula, potom sa zvyšuje, kým je koreň a pripájajú sa k nemu stromy s rovnakým rankom, až sa možno vrchol napojí pod iný koreň a odvtedy sa jeho rank už nemení
- vylepšenie #2, path compression: vo find keď nájdeme koreň, prejdeme celú cestu ešte raz a napojíme všetky vrcholy na ceste priamo pod koreň
- asymptotická zložitosť jedného findu sa nezmení (čas sa možno zdvojnásobí), zato cesty sa budú skracovať

```
int p[1000]; // ak p[x] > 0, p[x] je otec x; ak p[x] <= 0, rank(x) = -p[x]
int find(int x) {
   if (p[x] <= 0) return x; else return p[x] = find(p[x]);
}
int union(int x, int y) {
   int rx=find(x), ry=find(y); // korene
   if (rx == ry) return;
   if (p[rx] == p[ry]) { p[rx]=ry; p[ry]--; }
   else if (p[ry] < p[rx]) p[rx]=ry;
   else p[ry] = rx;
}</pre>
```

- zložitosť jednej operácie je stále $O(\log n)$ v najhoršom prípade, preto m operácií trvá $O(m \log n)$
- ukážeme si, že tento odhad je dosť pesimistický a každá postupnosť m operácií trvá najviac $O((m+n)\log^* n)$
- $\bullet\,$ iterovaný logaritmus (log* n)je počet stlačení tlačítka l
g na kalkulačke, kým nedostaneme číslo<1

• log* je veľmi pomaly rastúca funkcia (hoci rastie do nekonečna)

- \bullet pre porovnanie počet atómov v pozorovateľnom vesmíre sa odhaduje medzi 10^{78} a 10^{82}
- Tarjan a Leeuwen dokázali, že skutočná zložitosť je $O(n+m\alpha(n+m,n))$, kde α je tzv. inverzná Ackermannova funkcia, ktorá rastie ešte oveľa pomalšie, ale pre veľké n rastie do nekonečna; ukázali tiež, že toto je aj dolný odhad a teda m operácií union findu dokázateľne netrvá lineárny čas, ale o chlp väčší

1.1 Analýza

- rozdeľme všetky ranky na "poschodia": dve špeciálne spodné poschodia pre ranky 0 a 1 a ďalej ranky v rozsahu $(1, 2], (2, 4], (4, 16], (16, 2^{16}], (2^{16}, 2^{65\overline{5}36}]...$
- vo všeobecnosti (okrem spodných dvoch) budeme mať poschodia s rozsahom rankov $(k, 2^k]$. . . a nasledovať bude poschodia $(2^k,2^{2^k}],(2^{2^k},2^{2^{2^k}}],\dots$ teda rozsahy exponenciálne rastú • z toho vyplýva, že poschodí je $\leq \log^* n + 2$
- hovorí sa, že "čas sú peniaze"; my budeme mať žetóny, ktorými budeme platiť za výpočty; 1 žetón = O(1) času
- dokážeme, že pomocou $O((n+m)\log^* n)$ žetónov vieme zaplatiť všetky operácie
- žetóny si rozdelíme na dva druhy:
 - F-žetóny na každý find si vyhradíme $\log^* n + 3$ žetóny (spolu $O(m \log^* n)$)
 - P-žetóny každý vrchol, ktorý Postúpi na Poschodie $(k, 2^k]$ dostane Príspevok 2^k žetónov; už sme si povedali, že rank k dosiahne len $n/2^k$ vrcholov a teda na jedno poschodie nám stačí $(n/2^k) \times 2^k = n$ žetónov; keďže poschodí je $O(\log^* n)$, dokopy potrebujeme $O(n \log^* n)$ žetónov
- stačí dokázať, že keď budeme so žetónmi rozumne hospodáriť, vystačia nám; hospodáriť budeme nasledovne:
 - čas, ktorý potrebuje funkcia find je úmerný dĺžke cesty ku koreňu; za každý prechod po hrane (pointeri) musíme zaplatiť
 - za prvé dva skoky a za posledný skok do koreňa a prácu v ňom zaplatíme troma F-žetónmi
 - za každý prechod od x ku p[x], kde p[x] je na vyššom poschodí ako x zaplatíme F-žetónmi (keďže poschodí je log* n, vystačia nám)
 - naopak, ak x aj p[x] sú na rovnakom poschodí, zaplatí to x zo svojich P-žetónov (tých, ktoré dostal, keď postúpil na dané poschodie)
- ostáva zdôvodniť, že P-žetóny nám vystačia
- všimnime si, že ak vrchol x platí, p[x] nie je koreň (lebo posledný skok platíme F-žetónom) a teda má aspoň starého otca p[p[x]] a rank(p[p[x]]) > rank(p[x]) a rank koreňa je väčší ako rank otca x
- keď teda pri kompresii napojíme x priamo pod koreň, tak rank p[x] bude aspoň o 1 väčší ako predtým
- ullet ešte raz: vždy, keď x zaplatí svojim P-žetónom, rank p[x] sa zvýši
- ale po $< 2^k$ krokoch sa už p[x] dostane na vyššie poschodie ako x a odvtedy už všetky prechody z x na p[x] platíme F-žetónmi; takže P-žetóny nám vystačia

Prax – Transpozícia matice

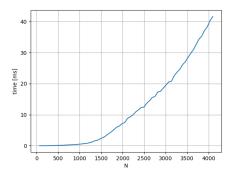
- majme štvorcovú maticu $N \times N$, chceme ju transponovať (preklopiť podľa hlavnej diagonály)
- ako na to?
- nie je predsa nič jednoduchšie:

```
const int N = 1000;
int m[N][N];
void transpose() {
  for (int i=0; i<N; ++i)
```

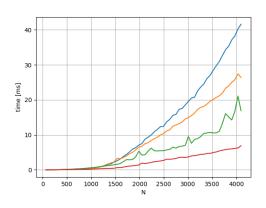
```
for (int j=i+1; j<N; ++j)
  swap(m[i][j], m[j][i]);</pre>
```

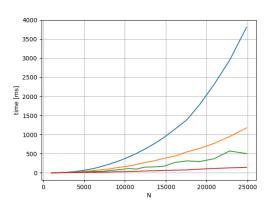
}

 $\bullet\,$ zložitosť: zjavne $\Theta(N^2),$ takže graf bude vyzerať nejak takto:

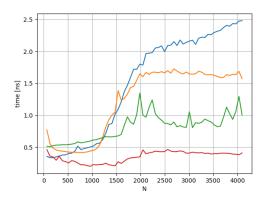


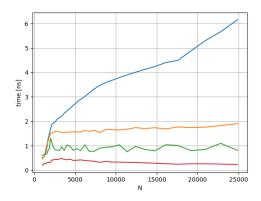
- \bullet ŠOK #1: existujú lepšie algoritmy
- \bullet ŠOK #2: náš kód je modrá čiara; vľavo pre $N \leq 4\,000,$ vpravo do 25 000; čas v ms





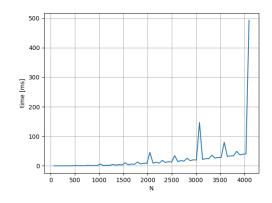
 \bullet to isté, ale čas deleno N^2 – to by mala byť konštanta (čas v ns):

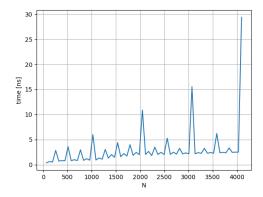




• prečo to stúpa? prečo to nie je konštanta?

• ŠOK #3: aj hentie grafy sú po odstránení drobnej/pomerne rafinovanej chyby; v skutočnosti graf pre náš kód vyzerá asi takto (vľavo v ms celkový čas; vpravo v ns delené N^2):





• čo majú znamenať tie špicaté výkyvy???