Divsion of Mathematics and applied mathematics Mälardalen University Examiner: Mats Bodin



Examination Vector algebra
MAA150 - TEN2
Date: 2015-11-06

Exam aids: not any

All solutions should be presented so that calculations and arguments are easy to follow. All answers should be motivated. Each solution should end with a clearly stated answer.

- 1 Find the area of the triangle with vertices A = (0,0,1), B = (1,1,0) and C = (2,2,2). (6p)
- 2 Let  $T: \mathbb{R}^2 \to \mathbb{R}^2$  be the linear transformation given by first a reflection in the line y = -x and then a rotation 45° counter clockwise. Find the standard matrix [T] of T. (6p)
- **3** Let W be the subspace of  $\mathbb{R}^4$  that is given by  $W = \{ \mathbf{x} \in \mathbb{R}^4 : x_1 x_2 x_3 + x_4 = 0 \}$ .
- **a.** Find a basis for W. (3p)
- **b.** Show that  $V = \text{span}\{(1, -1, 1, -1), (-1, 1, 1, 3), (0, 0, 1, 1)\}$  is a subspace of W and find the dimension of V.
- 4 The matrix

$$A = \begin{bmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 1 & 2 & -1 \\ 1 & 3 & -2 \end{bmatrix}$$

has eigenvalues  $\lambda = 2$ ,  $\lambda = 1$  och  $\lambda = -1$ .

- **a.** Find the eigenvectors corresponding to the eigenvalues of the matrix A. (3p)
- **b.** Explain why A is diagonalizable. (1p)
- c. Construct a matrix P that diagonalizes A. Find the diagonal form D of the matrix A and state the algebraic relation between A, P and D. (3p)

Avdelningen för Matematik och tillämpad matematik Mälardalens högskola Examinator: Mats Bodin



Tentamen Vektoralgebra MAA150 - TEN2 Datum: 2015-11-06

Hjälpmedel: inga

Lösningarna skall presenteras på ett sådant sätt att räkningar och resonemang blir lätta att följa. Alla svar skall motiveras. Avsluta varje lösning med ett tydligt angivet svar!

- Bestäm arean av triangeln med hörn i A = (0,0,1), B = (1,1,0) och C = (2,2,2).1 (6p)
- Låt  $T: \mathbb{R}^2 \to \mathbb{R}^2$  vara den linjära avbildning som ges av först en spegling i linjen y = -x och  $\mathbf{2}$ sedan en rotation  $45^{\circ}$  moturs. Bestäm T:s standardmatris [T]. (6p)
- Låt W vara det underrum till  $\mathbb{R}^4$  som ges av  $W = \{ \mathbf{x} \in \mathbb{R}^4 : x_1 x_2 x_3 + x_4 = 0 \}.$ 3
- a. Bestäm en bas till W. (3p)
- **b.** Visa att  $V = \text{span}\{(1, -1, 1, -1), (-1, 1, 1, 3), (0, 0, 1, 1)\}$  är ett underrum till W och bestäm V:s dimension. (3p)
- 4 Matrisen

$$A = \begin{bmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 1 & 2 & -1 \\ 1 & 3 & -2 \end{bmatrix}$$

har egenvärden  $\lambda = 2$ ,  $\lambda = 1$  och  $\lambda = -1$ .

- a. Bestäm tillhörande egenvektorer för egenvärdena till matrisen A.(3p)
- **b.** Motivera varför A är diagonaliserbar. (1p)
- c. Konstruera en matris P som diagonaliserar A. Ange A:s diagonalform D och sambandet mellan A, P och D. (3p)

#### Answers

1)  $\frac{3}{\sqrt{2}}$  area units.

$$[T] = \begin{bmatrix} 1/\sqrt{2} & -1/\sqrt{2} \\ -1/\sqrt{2} & -1/\sqrt{2} \end{bmatrix}$$

**3a)** 
$$B = \left\{ \begin{bmatrix} 1\\1\\0\\0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 1\\0\\1\\0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} -1\\0\\0\\1 \end{bmatrix} \right\}$$
 is a basis for  $W$ 

**3b)** 
$$\dim(V) = 2$$

**4a)** The eigenvectors for 
$$\lambda_1 = 2$$
,  $\lambda_2 = 1$ , and  $\lambda_3 = -1$  are

**4a)** The eigenvectors for 
$$\lambda_1 = 2$$
,  $\lambda_2 = 1$ , and  $\lambda_3 = -1$  are  $\mathbf{v}_1 = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix}$ ,  $\mathbf{v}_2 = \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix}$  and  $\mathbf{v}_3 = \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 3 \end{bmatrix}$ .

**4b)** A is diagonalizable because A has three distinct eigenvalues.

4c) 
$$A = PDP^{-1}$$
 where

$$P = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 3 \end{bmatrix} \text{ and } D = \begin{bmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{bmatrix}$$

# MAA150 Vektoralgebra, ht-15.

### Bedömningskriterier TEN2 2015-11-06

#### Allmän bedömningsgrund

Lösningarna skall presenteras på ett sådant sätt att räkningar och resonemang blir lätta att följa. Alla svar skall motiveras. Avsluta varje lösning med ett tydligt angivet svar.

## Bedömning uppgifter

- 1. Fullständigt löst uppgift ger 6 poäng. Ange en korrekt formel för arean av triangeln ger 1 poäng och bestämma relevanta vektorer ger 2 poäng. Beräkna kryssprodukt ger 2 poäng, och att beräkna norm ger 1 poäng.
- 2. Fullständigt löst uppgift ger 6 poäng. Reflektionen ger maximalt 2 poäng: Korrekt figur för reflektionsavbildning ger 1 poäng, tillhörande standardmatris ger 1 poäng. Rotationsavbildningen ger maximalt 2 poäng: standardmatrisen för en godtycklig vinkel ger 1 poäng, och korrekt bestämd för 45° ger 1 poäng. Bestämma standardmatrisen för sammansättning ger 2 poäng: korrekt sammansatt ger 1 poäng, och uträknad med matrismultiplikation ger 1 poäng.
- 3. a. Fullständigt löst uppgift ger 3 poäng. Rätt lösningsmetod att ställa upp  $x_1 x_2 x_3 + x_4 = 0$  ger 1 poäng. Bestämma den allmänna lösningen ger 1 poäng. Ta ut basvektorerna från lösningen ger 1 poäng.
  - b. Fullständigt löst uppgift ger 3 poäng. Korrekt motivering till varför V är ett underrum till W ger 1 poäng. Att bestämma dimensionen för V ger 2 poäng.
- 4. a. Fullständigt löst uppgift ger maximalt 3 poäng. 1 poäng per egenvektor. Delpoäng för korrekt ekvationssystem  $(A \lambda I)\overline{v} = \overline{0}$  för någon av egenvärdena.
  - b. Korrekt motivering ger 1 poäng.
  - c. Fullständigt löst uppgift ger 3 poäng. Att ange korrekt P ger 1 poäng, och tillhörande D ger 1 poäng. Sambandet  $A = PDP^{-1}$  eller ekvivalent samband ger 1 poäng.

1/3

$$( \mathcal{I}_{a} ) A = (0,0,1), B = (1,1,0), C = (2,2,2)$$

$$\overrightarrow{AB} = (1,1,0) - (0,0,1) = (1,1,-1)$$

$$\overrightarrow{AC} = (2,2,2) - (0,0,1) = (2,2,1)$$

$$\overrightarrow{AB} \times \overrightarrow{AC} = \begin{bmatrix} 1 \\ -1 \end{bmatrix} \times \begin{bmatrix} 2 \\ 2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 3 \\ -3 \end{bmatrix}$$

$$|Area = ||AB \times AO|| = ||(3, -3, 0)||$$

$$= \sqrt{3^2 + (-3)^2 + 0^2} = \sqrt{18} = \sqrt{9.2} = 3\sqrt{2} = 3$$

$$= \sqrt{2} = \sqrt{$$

Answer: 3 a.e

(2) 
$$T_{1}$$
:

 $T_{1}(x,y) = (-y,-x)$ 
 $Y = -x \Leftrightarrow x = -y = T_{1}(1,0) = (0,-1)$ 
 $T_{1}(0,1) = (-1,0)$ 

$$\begin{bmatrix} T_1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 6 & -1 \\ -1 & 0 \end{bmatrix}$$

$$T = T_{450} \circ T_{1} \Rightarrow [T] = [T_{450}][T_{1}] = \begin{bmatrix} \frac{1}{12} & \frac{1}{12} \\ \frac{1}{12} & \frac{1}{12} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \frac{1}{12} & \frac{1}{12} \\ \frac{1}{12} & \frac{1}{12} \end{bmatrix}$$

$$= \begin{bmatrix} \frac{1}{12} & \frac{1}{12} \\ \frac{1}{12} & \frac{1}{12} \end{bmatrix}$$

$$= \begin{bmatrix} \frac{1}{12} & \frac{1}{12} \\ \frac{1}{12} & \frac{1}{12} \end{bmatrix}$$

(3a) W is the nullspace to the matrix 
$$A = [1-1-1]$$
  
Solve  $x_1-x_2-x_3+x_4=0$ . Set free variables  $x_2=s$ ,  $x_3=t$ ,  $x_4=u \Rightarrow x_1=x_2+x_3-x_4=s+t-4$  which gives the general solution

$$\overline{X} = \begin{bmatrix} s+t-u \\ s+t \end{bmatrix} = s \cdot \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix} + t \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix} + u \begin{bmatrix} -1 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix}$$

(3b) V is a subspace of W if

$$V_1 = (1,-1,1,-1)V_2 = (-1,1,1,3)$$
 and  $V_3 = (0,0,1,1)$  belongs to W

Checking that they satisfy  $x_1 - x_2 - x_3 + x_4 = 0$ 
 $V_1 : 1 - (-1) - 1 + (-1) = 0$  ow!

Hence spanfunzible  $V_2 : -1 - 1 - 1 + 3 = 0$  ok!

Hence spanfunzible  $V_3 : 0 - 0 - 1 + 1 = 0$  ok!

Is a subspace of W

dim(v) is given by the number of leding 11s in the row-reduced matrix

$$\begin{bmatrix} 1 & -1 & 1 & -1 \\ -1 & 1 & 3 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \end{bmatrix} \sim \begin{bmatrix} 1 & -1 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & 2 & 2 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \end{bmatrix} \sim \begin{bmatrix} 1 & -1 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & 2 & 2 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \sim \begin{bmatrix} 1 & -1 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

2 leading 7:s so {r, r<sub>2</sub> } is a basis of V TEN2 2015 - 11-06

 $\frac{3}{3}$ 

(4a) 
$$\lambda_1 = 2$$
,  $\lambda_2 = 1$ ,  $\lambda_3 = -1$  are solutions to  $\det(A - \lambda_1 I) = 0$ 

$$[k=2]$$
  $(A-2.I)$   $V=5$   $\Rightarrow$   $\begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & -1 & 0 & 0 \\ 1 & 3 & -4 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$ 

and 
$$v_1 = 4t - 3t = t$$

So 
$$\overline{V}_1 = t[1]$$
, With  $t=1$ ,  $\overline{V}_1 = [1]$  is an eigenvector.

$$\left[ \frac{1}{\sqrt{2}} \right] \left[ \begin{array}{c|c} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & -1 & 0 \\ \end{array} \right] \left[ \begin{array}{c|c} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & -1 & 0 \\ \end{array} \right] \left[ \begin{array}{c|c} 3 & \sqrt{0} & 0 & 0 \\ 0 & 3 & -3 & 0 \\ \end{array} \right] \left[ \begin{array}{c|c} 3 & \sqrt{0} & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ \end{array} \right]$$

$$V_3 = t \Rightarrow V_2 = t , V_1 = 0$$
 so  $V_2 = t \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \end{bmatrix}$ , Let  $t = 1$ 

$$\begin{bmatrix}
 3 & 6 & 0 & | & 6 \\
 1 & 3 & -1 & 0 & 0
 \end{bmatrix}
 \begin{bmatrix}
 1 & 3 & -1 & 0 & 0
 \end{bmatrix}
 \begin{bmatrix}
 3 & 0 & 0 & 0 & 0
 \end{bmatrix}
 \begin{bmatrix}
 1 & 3 & -1 & 0 & 0
 \end{bmatrix}
 \begin{bmatrix}
 1 & 3 & -1 & 0 & 0
 \end{bmatrix}
 \begin{bmatrix}
 1 & 3 & -1 & 0 & 0
 \end{bmatrix}
 \begin{bmatrix}
 1 & 3 & -1 & 0 & 0
 \end{bmatrix}
 \begin{bmatrix}
 1 & 3 & -1 & 0 & 0
 \end{bmatrix}
 \begin{bmatrix}
 1 & 3 & -1 & 0 & 0
 \end{bmatrix}
 \begin{bmatrix}
 1 & 3 & -1 & 0 & 0
 \end{bmatrix}
 \begin{bmatrix}
 1 & 3 & -1 & 0 & 0
 \end{bmatrix}
 \begin{bmatrix}
 1 & 3 & -1 & 0 & 0
 \end{bmatrix}
 \begin{bmatrix}
 1 & 3 & -1 & 0 & 0
 \end{bmatrix}
 \begin{bmatrix}
 1 & 3 & -1 & 0 & 0
 \end{bmatrix}
 \begin{bmatrix}
 1 & 3 & -1 & 0 & 0
 \end{bmatrix}
 \begin{bmatrix}
 1 & 3 & -1 & 0 & 0
 \end{bmatrix}
 \begin{bmatrix}
 1 & 3 & -1 & 0 & 0
 \end{bmatrix}
 \begin{bmatrix}
 1 & 3 & -1 & 0 & 0
 \end{bmatrix}
 \begin{bmatrix}
 1 & 3 & -1 & 0 & 0
 \end{bmatrix}
 \begin{bmatrix}
 1 & 3 & -1 & 0 & 0
 \end{bmatrix}
 \begin{bmatrix}
 1 & 3 & -1 & 0 & 0
 \end{bmatrix}
 \begin{bmatrix}
 1 & 3 & -1 & 0 & 0
 \end{bmatrix}
 \begin{bmatrix}
 1 & 3 & -1 & 0 & 0
 \end{bmatrix}
 \begin{bmatrix}
 1 & 3 & -1 & 0 & 0
 \end{bmatrix}
 \begin{bmatrix}
 1 & 3 & -1 & 0 & 0
 \end{bmatrix}
 \begin{bmatrix}
 1 & 3 & -1 & 0 & 0
 \end{bmatrix}
 \begin{bmatrix}
 1 & 3 & -1 & 0 & 0
 \end{bmatrix}
 \begin{bmatrix}
 1 & 3 & -1 & 0 & 0
 \end{bmatrix}
 \begin{bmatrix}
 1 & 3 & -1 & 0 & 0
 \end{bmatrix}
 \begin{bmatrix}
 1 & 3 & -1 & 0 & 0
 \end{bmatrix}
 \begin{bmatrix}
 1 & 3 & -1 & 0 & 0
 \end{bmatrix}
 \begin{bmatrix}
 1 & 3 & -1 & 0 & 0
 \end{bmatrix}
 \begin{bmatrix}
 1 & 3 & -1 & 0 & 0
 \end{bmatrix}
 \begin{bmatrix}
 1 & 3 & -1 & 0 & 0
 \end{bmatrix}
 \begin{bmatrix}
 1 & 3 & -1 & 0 & 0
 \end{bmatrix}
 \begin{bmatrix}
 1 & 3 & -1 & 0 & 0
 \end{bmatrix}
 \begin{bmatrix}
 1 & 3 & -1 & 0 & 0
 \end{bmatrix}
 \begin{bmatrix}
 1 & 3 & -1 & 0 & 0
 \end{bmatrix}
 \begin{bmatrix}
 1 & 3 & -1 & 0 & 0
 \end{bmatrix}
 \begin{bmatrix}
 1 & 3 & -1 & 0 & 0
 \end{bmatrix}
 \begin{bmatrix}
 1 & 3 & -1 & 0 & 0
 \end{bmatrix}
 \begin{bmatrix}
 1 & 3 & -1 & 0 & 0
 \end{bmatrix}
 \begin{bmatrix}
 1 & 3 & -1 & 0 & 0
 \end{bmatrix}
 \begin{bmatrix}
 1 & 3 & -1 & 0 & 0
 \end{bmatrix}
 \begin{bmatrix}
 1 & 3 & -1 & 0 & 0
 \end{bmatrix}
 \begin{bmatrix}
 1 & 3 & -1 & 0 & 0
 \end{bmatrix}
 \begin{bmatrix}
 1 & 3 & -1 & 0 & 0
 \end{bmatrix}
 \begin{bmatrix}
 1 & 3 & -1 & 0 & 0
 \end{bmatrix}
 \begin{bmatrix}
 1 & 3 & -1 & 0 & 0
 \end{bmatrix}
 \begin{bmatrix}
 1 & 3 & -1 & 0 & 0
 \end{bmatrix}
 \begin{bmatrix}
 1 & 3 & -1 & 0 & 0
 \end{bmatrix}
 \begin{bmatrix}
 1 & 3 & -1 & 0 & 0
 \end{bmatrix}
 \begin{bmatrix}
 1 & 3 & -1 & 0 & 0
 \end{bmatrix}
 \begin{bmatrix}
 1 & 3 & -1 & 0 & 0
 \end{bmatrix}
 \begin{bmatrix}
 1 & 3 & -1 & 0 & 0
 \end{bmatrix}
 \begin{bmatrix}
 1 & 3 & -1 & 0 & 0
 \end{bmatrix}
 \begin{bmatrix}
 1 & 3 & -1 & 0 & 0
 \end{bmatrix}
 \begin{bmatrix}
 1 & 3 & -1 & 0 & 0
 \end{bmatrix}
 \begin{bmatrix}
 1 & 3 & -1 & 0 & 0
 \end{bmatrix}
 \begin{bmatrix}
 1 & 3 & -1 & 0 & 0
 \end{bmatrix}
 \begin{bmatrix}
 1 & 3 & -1 & 0 & 0
 \end{bmatrix}
 \begin{bmatrix}
 1 & 3 & -1 & 0 & 0
 \end{bmatrix}
 \begin{bmatrix}
 1 & 3 & -1 & 0 & 0
 \end{bmatrix}
 \begin{bmatrix}
 1 & 3 & -1 & 0 & 0
 \end{bmatrix}
 \begin{bmatrix}
 1 & 3 & -1 & 0 & 0
 \end{bmatrix}
 \begin{bmatrix}$$

$$v = \begin{cases} 1 & 3 & -1 & 0 \\ 0 & 3 & -1 & 0 \end{cases}$$
  $v_3 = 3t \Rightarrow v_2 = t \text{ ode } v_1 = 0$