

## Surfaces orientables de type fini

- On note  $\Sigma_{g,n,b}$  la surface (orientable) de genre  $g$  à laquelle on a retiré  $n$  points et  $b$  disques ouverts. On a là défini toutes les surfaces compactes orientables avec ou sans bord privées d'un nombre fini de points.
- En particulier, elle est à bord si et seulement si  $b \neq 0$  et alors  $b$  est le nombre de composantes connexes (qui sont des cercles) de ce bord.
- $\Sigma_{g,n,b}$  est toujours de genre  $g$  quels que soient les valeurs, nulles ou non, de  $n$  et  $b$  mais sa caractéristique d'Euler est  $\chi(\Sigma_{g,n,b}) = 2 - 2g - n - b$ .
- Les surfaces de type fini sont considérées à homéomorphisme près, mais on mentionne certaines équivalences d'homotopie intéressantes.
- Il y a un certain désagrément à tout appeler « trou » : anse, pointage, disque ouvert retiré ? Elles correspondent chacune à un paramètre différent.

|                  | Réalisation(s)  | Caractéristique |
|------------------|---|-----------------|
| $\Sigma_{0,0,0}$ | sphère $S^2$ , $\mathbb{R}^3$ privé d'un point                              | 2               |
| $\Sigma_{0,1,0}$ | sphère privée d'un point, plan $\mathbb{R}^2 \simeq \mathbb{C} \cong \{*\}$ | 1               |
| $\Sigma_{0,0,1}$ | disque $D^2 = B^2 \cong \{*\}$  | 1               |
| $\Sigma_{0,0,2}$ | anneau du plan $A \cong S^1$  | 0               |
| $\Sigma_{0,0,2}$ | cylindre $S^1 \times [0,1] \cong S^1$ , sphère « à deux trous »             | 0               |
| $\Sigma_{0,0,3}$ | pantalon, disque « à deux trous »   | -1              |
| $\Sigma_{1,0,0}$ | tore, sphère à une anse   | 0               |
| $\Sigma_{1,1,0}$ | tore troué = pointé $\cong S^1 \vee S^1$                                    | -1              |
| $\Sigma_{2,0,0}$ | bouée à deux trous, sphère à deux anses                                     | -2              |

Et pour les curieux : pour les surfaces compactes non orientables privées d'un nombre fini de points, on a la même description en remplaçant les sommes connexes de tore par des sommes connexes de plan projectif. On peut citer alors :

|             | Réalisation(s)  | Caractéristique |
|-------------|---|-----------------|
| $V_{0,0,0}$ | n'existe pas  | <b>X</b>        |
| $V_{1,0,0}$ | plan projectif réel $\mathbb{RP}^3 = \mathbb{P}\mathbb{R}^3$                    | 1               |
| $V_{1,0,1}$ | ruban de Möbius   | 1               |
| $V_{2,0,0}$ | bouteille de Klein, recollement de deux rubans de Möbius le long de leurs bords | 0               |
| $V_{2,0,1}$ | slip de Möbius  | 2               |