Devoir 2

Fondements de l'apprentissage machine IFT6390 Le lundi 4 décembre 2017

Noms : Léa-Marie Normandin, Zhibin Lu et Xiaocheng Liu

1 Partie théorique A (20 pts) : Relations et dérivées de quelques fonctions de base

1. On veut montrer que sigmoid $(x) = \frac{1}{2} \left(\tanh \left(\frac{1}{2}x \right) + 1 \right)$.

$$\frac{1}{2} \left(\tanh \left(\frac{1}{2} x \right) + 1 \right) = \frac{1}{2} \left(\frac{\exp(\frac{1}{2} x) - \exp(-\frac{1}{2} x)}{\exp(\frac{1}{2} x) + \exp(-\frac{1}{2} x)} \right)
= \frac{\exp(\frac{1}{2} x) - \exp(-\frac{1}{2} x) + \exp(\frac{1}{2} x) + \exp(-\frac{1}{2} x)}{\exp(\frac{1}{2} x) + \exp(-\frac{1}{2} x)}
= \frac{\exp(\frac{1}{2} x)}{\exp(\frac{1}{2} x) + \exp(-\frac{1}{2} x)}
= \frac{1}{1 + \exp(-x)}
= \text{sigmoid}(x)$$

2. On doit montrer que $\ln \operatorname{sigmoid}(x) = -\operatorname{softplus}(-x)$.

$$\ln \operatorname{sigmoid}(x) = \ln \frac{1}{1 + \exp(-x)}$$
$$= -\ln(1 + \exp(-x))$$
$$= -\operatorname{softplus}(-x)$$

3. On doit montrer que sigmoid' $(x) = \operatorname{sigmoid}(x) (1 - \operatorname{sigmoid}(x))$.

$$\operatorname{sigmoid}(x) = \frac{1}{1 + \exp(-x)}$$

$$sigmoid'(x) = -(1 + \exp(-x))^{-2}(\exp(-x))(-1)$$

$$= \frac{\exp(-x)}{(1 + \exp(-x))^2}$$

$$= \frac{1 + \exp(-x) - 1}{(1 + \exp(-x))^2}$$

$$= \frac{1}{1 + \exp(-x)} - \frac{1}{(1 + \exp(-x))^2}$$

$$= \frac{1}{1 + \exp(-x)} \left(1 - \frac{1}{1 + \exp(-x)}\right)$$

$$= \operatorname{sigmoid}(x) (1 - \operatorname{sigmoid}(x))$$

4. On doit montrer que $\tanh'(x) = 1 - \tanh^2(x)$.

$$\begin{aligned} \tanh'(x) &= \frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}x} \left(\frac{\exp(x) - \exp(-x)}{\exp(x) + \exp(-x)} \right) \\ &= \frac{(\exp(x) + \exp(-x))^2 - (\exp(x) - \exp(-x))^2}{(\exp(x) + \exp(-x))^2} \\ &= 1 - \left(\frac{\exp(x) - \exp(-x)}{\exp(x) + \exp(-x)} \right)^2 \\ &= 1 - \tanh^2(x) \end{aligned}$$

5. Écrivons la fonction sign(x) en utilisant des fonctions indicatrices.

$$sign(x) = \mathbf{1}_{(0,+\infty)}(x) - \mathbf{1}_{(-\infty,0)}(x)$$

6. On cherche la dérivée de la fonction valeur absolue abs(x).

$$abs(x) = x\mathbf{1}_{(0,+\infty)}(x) - x\mathbf{1}_{(-\infty,0)}(x)$$

$$abs'(x) = \mathbf{1}_{(0,+\infty)}(x) - \mathbf{1}_{(-\infty,0)}(x) = sign(x)$$

7. On cherche la dérivée de la fonction rect(x).

$$rect(x) = x \mathbf{1}_{(0,\infty)}(x)$$

$$rect'(x) = \mathbf{1}_{(0,\infty)}(x)$$

8. Soit la norme L_2 d'un vecteur : $\|\boldsymbol{x}\|_2^2 = \sum_i \boldsymbol{x}_i^2$.

$$egin{aligned} rac{\partial \|oldsymbol{x}\|_2^2}{\partial oldsymbol{x}} &= rac{\partial}{\partial oldsymbol{x}} \sum_i oldsymbol{x}_i^2 \ &= \sum_i rac{\partial}{\partial oldsymbol{x}} oldsymbol{x}_i^2 \end{aligned}$$

On doit décomposer par composantes :

$$\frac{\partial \|\boldsymbol{x}\|_{2}^{2}}{\partial \boldsymbol{x}_{j}} = \sum_{i} \frac{\partial}{\partial \boldsymbol{x}_{j}} \boldsymbol{x}_{i}^{2}$$
$$= 2\boldsymbol{x}_{i}$$

Donc

$$\frac{\partial \|\boldsymbol{x}\|_2^2}{\partial \boldsymbol{x}} = (2\boldsymbol{x}_1, 2\boldsymbol{x}_2, \dots, 2\boldsymbol{x}_d)$$

9. Soit la norme L_1 d'un vecteur : $\|\boldsymbol{x}\|_1 = \sum_i |\boldsymbol{x}_i|$

$$egin{aligned} rac{\partial \|m{x}\|_1}{\partial m{x}} &= rac{\partial}{\partial m{x}} \sum_i |m{x}_i| \ &= \sum_i rac{\partial}{\partial m{x}} |m{x}_i| \end{aligned}$$

On doit décomposer par composantes :

$$\frac{\partial \|\boldsymbol{x}\|_1}{\partial \boldsymbol{x}_j} = \sum_i \frac{\partial}{\partial \boldsymbol{x}_j} |\boldsymbol{x}_i|$$
$$= \operatorname{sign}(\boldsymbol{x}_j)$$

Donc

$$\frac{\partial \|\boldsymbol{x}\|_1}{\partial \boldsymbol{x}} = (\operatorname{sign}(\boldsymbol{x}_1), \operatorname{sign}(\boldsymbol{x}_2), \dots, \operatorname{sign}(\boldsymbol{x}_d))$$

2 Partie théorique B (40 pts) : Calcul du gradient pour l'optimisation des paramètres d'un réseau de neurones pour la classification multiclasse

On a un ensemble de données $D_n = \{(\boldsymbol{x}^{(1)}, y^{(1)}), (\boldsymbol{x}^{(2)}, y^{(2)}), \dots, (\boldsymbol{x}^{(n)}, y^{(n)})\}$ avec $y^{(i)} \in \{1, \dots, m\}$ et

$$oldsymbol{x}^{(i)} = \left(egin{array}{c} x_1^{(i)} \ x_2^{(i)} \ dots \ x_d^{(i)} \end{array}
ight) \in \mathbb{R}^d$$

1. Soit $\mathbf{W}^{(1)}$ la matrice $d_h \times d$ de poids

$$\mathbf{W}^{(1)} = \begin{pmatrix} \mathbf{W}_{11}^{(1)} & \mathbf{W}_{12}^{(1)} & \cdots & \mathbf{W}_{1d}^{(1)} \\ \mathbf{W}_{21}^{(1)} & \mathbf{W}_{22}^{(1)} & \cdots & \mathbf{W}_{2d}^{(1)} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ \mathbf{W}_{d_h1}^{(1)} & \mathbf{W}_{d_h2}^{(1)} & \cdots & \mathbf{W}_{d_hd}^{(1)} \end{pmatrix}$$

Soit $\mathbf{b}^{(1)}$ le vecteur de biais caractérisant des connexions synaptiques allant de la couche d'entrée à la couche cachée.

$$\mathbf{b}^{(1)} = \begin{pmatrix} \mathbf{b}_1^{(1)} \\ \mathbf{b}_2^{(1)} \\ \vdots \\ \mathbf{b}_{d_h}^{(1)} \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^{d_h}$$

On a donc que $\mathbf{b^{(1)}}$ est de dimension $d_h \times 1$.

La formule de calcul du vecteur d'activations des neurones de la couche cachée est

$$\mathbf{h}^a = \mathbf{W}^{(1)} \mathbf{x}^{(i)} + \mathbf{b}^{(1)}$$

On obtient les composantes du vecteur $\mathbf{h}^{\boldsymbol{a}}$:

$$\mathbf{h}_{j}^{a} = \sum_{k=1}^{d} \mathbf{W}_{jk}^{(1)} \boldsymbol{x}_{k}^{(i)} + \boldsymbol{b}_{j}^{(1)}$$

Le vecteur des sorties des neurones de la couche cachée est

$$\mathbf{h}^s = \text{rect}(\mathbf{h}^a)$$

Note: On considère ici que la fonction rect est appliquée à chaque composante du vecteur.

2. Soit $\mathbf{W}^{(2)}$ la matrice de poids

$$\mathbf{W}^{(2)} = \begin{pmatrix} \mathbf{W}_{11}^{(2)} & \mathbf{W}_{12}^{(2)} & \cdots & \mathbf{W}_{1d_h}^{(2)} \\ \mathbf{W}_{21}^{(2)} & \mathbf{W}_{22}^{(2)} & \cdots & \mathbf{W}_{2d_h}^{(2)} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ \mathbf{W}_{m1}^{(2)} & \mathbf{W}_{m2}^{(2)} & \cdots & \mathbf{W}_{md_h}^{(2)} \end{pmatrix}$$

Soit $\mathbf{b}^{(2)}$ le vecteur de biais caractérisant des connexions synaptiques allant de la couche cachée à la couche de sortie.

$$\mathbf{b}^{(2)} = \begin{pmatrix} \mathbf{b}_1^{(2)} \\ \mathbf{b}_2^{(2)} \\ \vdots \\ \mathbf{b}_m^{(2)} \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^m$$

On a donc que $\mathbf{W}^{(2)}$ et $\mathbf{b}^{(2)}$ sont de dimensions $m \times d_h$ et $m \times 1$ respectivement. La formule de calcul du vecteur d'activations des neurones de la couche sortie est

$$\mathbf{o}^a = \mathbf{W}^{(2)} \mathbf{h}^s + \mathbf{b}^{(2)}$$

On obtient les composantes du vecteur \mathbf{o}^a :

$$\mathbf{o}_k^a = \sum_{b=1}^{d_h} \mathbf{W}_{kb}^{(2)} \mathbf{h}_b^s + \mathbf{b}_k^{(2)}$$

3. La sortie des neurones de sorties est donnée par

$$\mathbf{o}^s = \operatorname{softmax}(\mathbf{o}^a)$$

On a que

$$\operatorname{softmax}(\mathbf{o}_1^a, \mathbf{o}_2^a, \dots, \mathbf{o}_m^a) = \frac{1}{\sum_{k'=1}^m \exp(\mathbf{o}_{k'}^a)} (\exp(\mathbf{o}_1^a), \exp(\mathbf{o}_2^a), \dots, \exp(\mathbf{o}_m^a))$$

Donc

$$\mathbf{o}_k^s = \frac{\exp(\mathbf{o}_k^a)}{\sum_{k'=1}^m \exp(\mathbf{o}_{k'}^a)}$$

La fonction exponentielle est définie positive. De plus, le quotient de deux nombres positifs est positif. Donc \mathbf{o}_k^s sont positifs.

Par ailleurs,

$$\sum_{k=1}^{m} \mathbf{o}_{k}^{s} = \frac{\exp(\mathbf{o}_{1}^{a})}{\sum_{k'=1}^{m} \exp(\mathbf{o}_{k'}^{a})} + \dots + \frac{\exp(\mathbf{o}_{m}^{a})}{\sum_{k'=1}^{m} \exp(\mathbf{o}_{k'}^{a})} = \frac{\sum_{k'=1}^{m} \exp(\mathbf{o}_{k'}^{a})}{\sum_{k'=1}^{m} \exp(\mathbf{o}_{k'}^{a})} = 1$$

Ces deux observations sont très importantes puisqu'on considère les sorties comme étant des probabilités de classe.

4. Le calcul pour trouver la fonction de perte en fonction de \mathbf{o}^a .

$$\begin{split} L(\boldsymbol{x}, y) &= -\log \mathbf{o}_y^s(\boldsymbol{x}) \\ &= -\log \left(\frac{\exp(\mathbf{o}_y^a)}{\sum_{k'=1}^m \exp(\mathbf{o}_{k'}^a)} \right) \\ &= -\left(\log \exp(\mathbf{o}_y^a) - \log \left(\sum_{k'=1}^m \exp(\mathbf{o}_{k'}^a) \right) \right) \\ &= \log \left(\sum_{k'=1}^m \exp(\mathbf{o}_{k'}^a) \right) - \mathbf{o}_y^a \end{split}$$

5. On cherche R.

$$f_{\theta}(\boldsymbol{x}^{(i)}) = \operatorname{softmax}(\mathbf{o}^{a})$$

$$\hat{\mathbf{R}}(f_{\theta}, \mathbf{D}_n) = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} L(f_{\theta}(\mathbf{x}^{(i)}), y^{(i)}) = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} \left(\log \left(\sum_{k'=1}^{m} \exp(\mathbf{o}_{k'}^{a}) \right) - \mathbf{o}_{y^{(i)}}^{a} \right)$$

$$\hat{R}_{\lambda} (f_{\theta}, D_n) = \hat{R} (f_{\theta}, D_n) + \lambda \Omega(\theta)$$

L'ensemble des paramètres du réseau est

$$\theta = \{\mathbf{W}^{(1)}, \mathbf{b}^{(1)}, \mathbf{W}^{(2)}, \mathbf{b}^{(2)}\}$$

Le nombre de paramètres scalaires est

$$n_{\theta} = d_h d + d_h + m d_h + m$$

Le problème d'optimisation est

$$\theta^* = \underset{\theta}{\operatorname{argmin}} \hat{\mathbf{R}}_{\lambda} \left(f_{\theta}, \mathbf{D}_n \right)$$

6. On utilise la technique de descente de gradient.

Pseudo-code:

Initialiser les paramètres aléatoirement.

Mise à jour des paramètres itérativement :

$$\theta \leftarrow \theta - \eta \frac{\partial \hat{\mathbf{R}}_{\lambda}}{\partial \theta}$$

7. On sait que

$$L(\boldsymbol{x}, y) = \log \left(\sum_{k'=1}^{m} \exp(\mathbf{o}_{k'}^{a}) \right) - \mathbf{o}_{y}^{a}$$

On veut montrer que

$$\frac{\partial L}{\partial \mathbf{o}^a} = \mathbf{o}^s - \text{onehot}_m(y)$$

Pour $k \neq y$, on a

$$\begin{split} \frac{\partial L}{\partial \mathbf{o}_{k}^{a}} &= \frac{\frac{\partial}{\partial \mathbf{o}_{k}^{a}} \sum_{k'=1}^{m} \exp(\mathbf{o}_{k'}^{a})}{\sum_{k'=1}^{m} \exp(\mathbf{o}_{k'}^{a})} \\ &= \frac{\exp(\mathbf{o}_{k}^{a})}{\sum_{k'=1}^{m} \exp(\mathbf{o}_{k'}^{a})} \end{split}$$

Pour k = y, on a

$$\frac{\partial L}{\partial \mathbf{o}_{y}^{a}} = \frac{\frac{\partial}{\partial \mathbf{o}_{y}^{a}} \sum_{k'=1}^{m} \exp(\mathbf{o}_{k'}^{a})}{\sum_{k'=1}^{m} \exp(\mathbf{o}_{k'}^{a})} - 1$$
$$= \frac{\exp(\mathbf{o}_{y}^{a})}{\sum_{k'=1}^{m} \exp(\mathbf{o}_{k'}^{a})} - 1$$

De plus, one $hot_m(y)$ est un vecteur de dimension $m \times 1$ où toutes les composantes sont égales à 0 sauf celle à la position y qui est égale à 1.

On a donc que

$$\frac{\partial L}{\partial \mathbf{o}^a} = \mathbf{o}^s - \text{onehot}_m(y)$$

8. L'expression du gradient en numpy est

9. On cherche les gradients par rapport aux paramètres $\mathbf{W}^{(2)}$ et $\mathbf{b}^{(2)}$

$$\frac{\partial L}{\partial \mathbf{W}_{kj}^{(2)}} = \frac{\partial L}{\partial \mathbf{o}_{k}^{a}} \frac{\partial \mathbf{o}_{k}^{a}}{\partial \mathbf{W}_{kj}^{(2)}}$$
$$= \frac{\partial L}{\partial \mathbf{o}_{k}^{a}} \mathbf{h}_{j}^{s}$$

$$\begin{split} \frac{\partial L}{\partial \mathbf{b}_{k}^{(2)}} &= \frac{\partial L}{\partial \mathbf{o}_{k}^{a}} \frac{\partial \mathbf{o}_{k}^{a}}{\partial \mathbf{b}_{k}^{(2)}} \\ &= \frac{\partial L}{\partial \mathbf{o}_{k}^{a}} \end{split}$$

10. La forme matricielle du calcul du gradient par rapport au paramètre $\mathbf{W}^{(2)}$ est

$$\frac{\partial L}{\partial \mathbf{W}^{(2)}} = \frac{\partial L}{\partial \mathbf{o}^a} (\mathbf{h}^s)^T$$

5

où $\frac{\partial L}{\partial \mathbf{o}^a}$ est de dimension $m \times 1$, $(\mathbf{h}^s)^T$ est de dimension $1 \times d_h$ et $\frac{\partial L}{\partial \mathbf{W}^{(2)}}$ est de dimension $m \times d_h$. La forme matricielle du calcul du gradient par rapport au paramètre $\mathbf{b}^{(2)}$ est

$$\frac{\partial L}{\partial \mathbf{b}^{(2)}} = \frac{\partial L}{\partial \mathbf{o}^a}$$

où $\frac{\partial L}{\partial \mathbf{b}^{(2)}}$ et $\frac{\partial L}{\partial \mathbf{o}^a}$ sont de dimension $m \times 1$.

Les expressions correspondantes en numpy sont :

grad_b2 = grad_oa

grad_W2 = np.dot(grad_oa,hs.T)

11. Les dérivées partielles du coût L par rapport aux sorties des neurones de la couche cachée sont

$$\begin{split} \frac{\partial L}{\partial \mathbf{h}_{j}^{s}} &= \sum_{k=1}^{m} \frac{\partial L}{\partial \mathbf{o}_{k}^{a}} \frac{\partial \mathbf{o}_{k}^{a}}{\partial \mathbf{h}_{j}^{s}} \\ &= \sum_{k=1}^{m} \frac{\partial L}{\partial \mathbf{o}_{k}^{a}} \mathbf{W}_{kj}^{(2)} \end{split}$$

12. La forme matricielle est

$$\frac{\partial L}{\partial \mathbf{h}^s} = (\mathbf{W}^{(2)})^T \frac{\partial L}{\partial \mathbf{o}^a}$$

où $\frac{\partial L}{\partial \mathbf{h}^s}$ est de dimension $d_h \times 1$, $(\mathbf{W}^{(2)})^T$ est de dimension $d_h \times m$ et $\frac{\partial L}{\partial \mathbf{o}^a}$ est de dimension $m \times 1$.

L'expression correspondante en numpy est :

13. Les dérivées partielles par rapport aux activations des neurones de la couche cachée sont :

$$\frac{\partial L}{\partial \mathbf{h}_{j}^{a}} = \frac{\partial L}{\partial \mathbf{h}_{j}^{s}} \frac{\partial \mathbf{h}_{j}^{s}}{\partial \mathbf{h}_{j}^{a}}$$

On sait que

$$\mathbf{h}_j^s = \mathrm{rect}(\mathbf{h}_j^a)$$

et

$$\frac{\partial \mathrm{rect}(z)}{\partial z} = \mathbf{1}_{z>0}$$

Donc

$$\frac{\partial L}{\partial \mathbf{h}^a_j} = \frac{\partial L}{\partial \mathbf{h}^s_j} \mathbf{1}_{\mathbf{h}^a_j > 0}$$

14. Posons

$$oldsymbol{v} = \left(egin{array}{c} \mathbf{1}_{\mathbf{h}_1^a>0} \ dots \ \mathbf{1}_{\mathbf{h}_{d_h}^a>0} \end{array}
ight)$$

La forme matricielle/vectorielle est

$$\frac{\partial L}{\partial \textbf{h}^a} = \frac{\partial L}{\partial \textbf{h}^s} \odot \textbf{\textit{v}}$$

où l'opérateur \odot est le produit d'Hadamard, c'est-à-dire une multiplication composante par composante. On a que $\frac{\partial L}{\partial \mathbf{h}^a}$, $\frac{\partial L}{\partial \mathbf{h}^s}$ et \boldsymbol{v} sont de dimension $d_h \times 1$.

L'expression correspondante en numpy est :

15. On cherche les gradients par rapport aux paramètres $\mathbf{W}^{(1)}$ et $\mathbf{b}^{(1)}$

$$\begin{split} \frac{\partial L}{\partial \mathbf{W}_{jk}^{(1)}} &= \frac{\partial L}{\partial \mathbf{h}_{j}^{a}} \frac{\partial \mathbf{h}_{j}^{a}}{\partial \mathbf{W}_{jk}^{(1)}} \\ &= \frac{\partial L}{\partial \mathbf{h}_{j}^{a}} \boldsymbol{x}_{k}^{(i)} \end{split}$$

$$\frac{\partial L}{\partial \mathbf{b}_{j}^{(1)}} = \frac{\partial L}{\partial \mathbf{h}_{j}^{a}} \frac{\partial \mathbf{h}_{j}^{a}}{\partial \mathbf{b}_{j}^{(1)}}$$
$$= \frac{\partial L}{\partial \mathbf{h}_{j}^{a}}$$

16. La forme matricielle du calcul du gradient par rapport au paramètre $\mathbf{W}^{(1)}$ est

$$\frac{\partial L}{\partial \mathbf{W}^{(1)}} = \frac{\partial L}{\partial \mathbf{h}^a} (\mathbf{x}^{(i)})^T$$

où $\frac{\partial L}{\partial \mathbf{h}^a}$ est de dimension $d_h \times 1$, $(\boldsymbol{x}^{(i)})^T$ est de dimension $1 \times d$ et $\frac{\partial L}{\partial \mathbf{W}^{(1)}}$ est de dimension $d_h \times d$. La forme matricielle du calcul du gradient par rapport au paramètre $\mathbf{b}^{(1)}$ est

$$\frac{\partial L}{\partial \mathbf{h}^{(1)}} = \frac{\partial L}{\partial \mathbf{h}^a}$$

où $\frac{\partial L}{\partial \mathbf{b}^{(1)}}$ et $\frac{\partial L}{\partial \mathbf{h}^a}$ sont de dimension $d_h \times 1$.

Les expressions correspondantes en numpy sont :

grad_b1 = grad_ha

grad_W1 = np.dot(grad_ha,x.T)

17. Les dérivées partielles du coût L par rapport au vecteur d'entrée ${\bf x}$ sont :

$$\frac{\partial L}{\partial \mathbf{x}_{k}^{(i)}} = \sum_{j=1}^{d_{h}} \frac{\partial L}{\partial \mathbf{h}_{j}^{a}} \frac{\partial \mathbf{h}_{j}^{a}}{\partial \mathbf{x}_{k}^{(i)}}$$
$$= \sum_{j=1}^{d_{h}} \frac{\partial L}{\partial \mathbf{h}_{j}^{a}} \mathbf{W}_{jk}^{(1)}$$

La forme matricielle est

$$\frac{\partial L}{\partial \mathbf{x}^{(i)}} = (\mathbf{W}^{(1)})^T \frac{\partial L}{\partial \mathbf{h}^a}$$

où $\frac{\partial L}{\partial \mathbf{x}^{(i)}}$ est de dimension $d \times 1$, $(\mathbf{W}^{(1)})^T$ est de dimension $d \times d_h$ et $\frac{\partial L}{\partial \mathbf{h}^a}$ est de dimension $d_h \times 1$.

18. On a que

$$\frac{\partial \mathcal{L}(\theta)}{\partial \mathbf{W}_{ij}^{(1)}} = \lambda_{11} \operatorname{sign}(\mathbf{W}_{ij}^{(1)}) + 2\lambda_{12} \mathbf{W}_{ij}^{(1)}$$
$$\frac{\partial \mathcal{L}(\theta)}{\partial \mathbf{W}_{ij}^{(2)}} = \lambda_{21} \operatorname{sign}(\mathbf{W}_{ij}^{(2)}) + 2\lambda_{22} \mathbf{W}_{ij}^{(2)}$$
$$\frac{\partial \mathcal{L}(\theta)}{\partial \mathbf{b}_{ij}^{(1)}} = 0$$
$$\frac{\partial \mathcal{L}(\theta)}{\partial \mathbf{b}_{ij}^{(2)}} = 0$$

et donc, sous forme matricielle,

$$\frac{\partial \mathcal{L}(\theta)}{\partial \mathbf{W}^{(1)}} = \lambda_{11} \text{sign}(\mathbf{W}^{(1)}) + 2\lambda_{12} \mathbf{W}^{(1)}$$
$$\frac{\partial \mathcal{L}(\theta)}{\partial \mathbf{W}^{(2)}} = \lambda_{21} \text{sign}(\mathbf{W}^{(2)}) + 2\lambda_{22} \mathbf{W}^{(2)}$$
$$\frac{\partial \mathcal{L}(\theta)}{\partial \mathbf{b}^{(1)}} = \mathbf{0}$$
$$\frac{\partial \mathcal{L}(\theta)}{\partial \mathbf{b}^{(2)}} = \mathbf{0}$$

Puisque $\tilde{R} = \hat{R} + \mathcal{L}(\theta)$, on a que

$$\frac{\partial \tilde{R}}{\partial \theta} = \frac{\partial \hat{R}}{\partial \theta} + \frac{\partial \mathcal{L}(\theta)}{\partial \theta}$$

οù

$$\theta = \{ \mathbf{W}^{(1)}, \mathbf{b}^{(1)}, \mathbf{W}^{(2)}, \mathbf{b}^{(2)} \}$$

Donc

$$\frac{\partial \tilde{R}}{\partial \mathbf{W}^{(1)}} = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} \frac{\partial L}{\partial \mathbf{h}^{a}} (\mathbf{x}^{(i)})^{T} + \lambda_{11} \operatorname{sign}(\mathbf{W}^{(1)}) + 2\lambda_{12} \mathbf{W}^{(1)}$$

$$\frac{\partial \tilde{R}}{\partial \mathbf{W}^{(2)}} = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} \frac{\partial L}{\partial \mathbf{o}^{a}} (\mathbf{h}^{s})^{T} + \lambda_{21} \operatorname{sign}(\mathbf{W}^{(2)}) + 2\lambda_{22} \mathbf{W}^{(2)}$$

Note : On considère ici que la fonction sign est appliquée à chaque composante de la matrice.

$$\frac{\partial \tilde{R}}{\partial \mathbf{b}^{(2)}} = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} \frac{\partial L}{\partial \mathbf{o}^{a}}$$

$$\frac{\partial \tilde{R}}{\partial \mathbf{b}^{(1)}} = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} \frac{\partial L}{\partial \mathbf{h}^{a}}$$

Les gradients dépendent, entre autres, des $\mathbf{x}^{(i)}$ même s'ils n'apparaissent pas dans les formes condensées écrites ci-dessus.