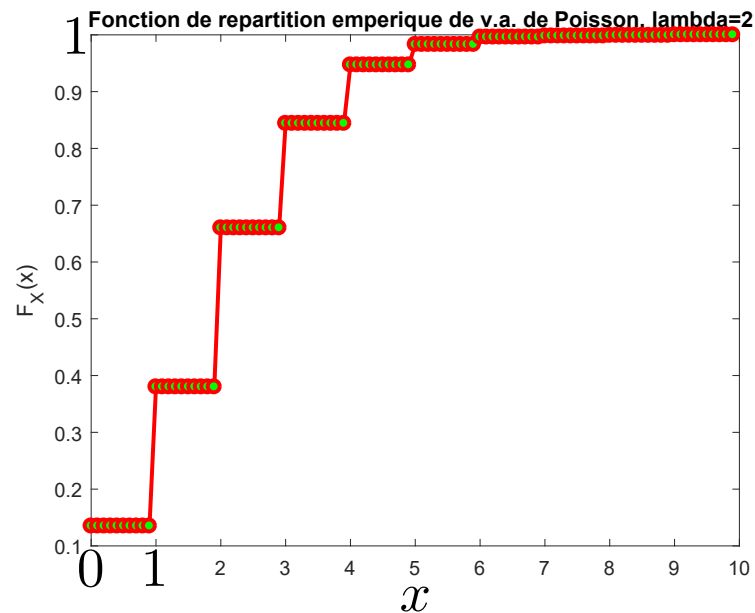


Simulation Monte Carlo

TP 1: Simulation de variables aléatoires discrètes

Irina Kortchemski, CYTECH



29/02/21

1 heure du cours

30 min de programmation

On va simuler : Var. aléat. discrètes :

• Bernoulli, Poisson ..., Var. aléatoires continues : Normale, Exponentielles

• Méthodes diff

• Applications : Calcul des intégrales.

Simuler une loi de probabilité \equiv

Simuler une var. aléatoire \equiv

Générer une chaîne de valeurs de v.a

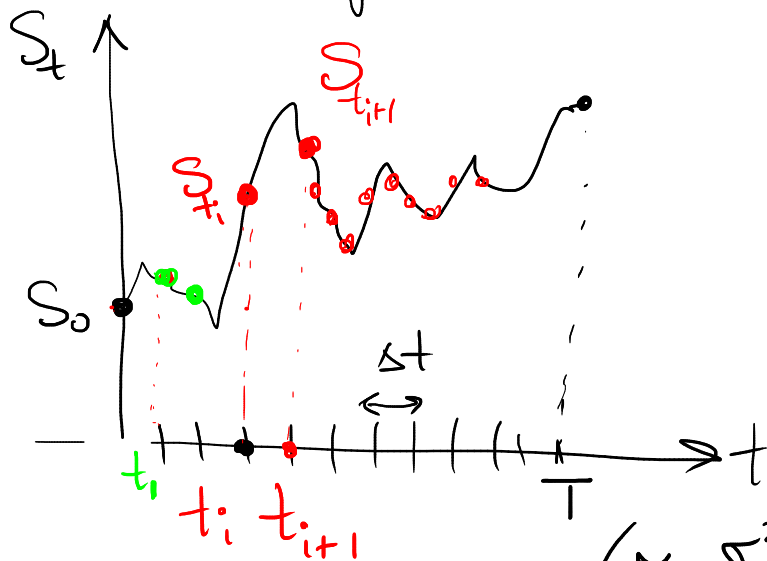
V.a de Bernoulli $X = \begin{cases} 1 & \text{avec proba } p_1 = \frac{1}{3} \\ 0 & \text{avec proba } p_2 = \frac{2}{3} \end{cases}$

Vous avez simulé Bernoulli =

Vous possédez $\{ 1001010001 \}$

• Comment utiliser les simulations $N_{me} = 10$
MC en Finance et Assurance

1. Exemple 1.



Modèle de Black et Scholes

$$\Delta t = \frac{T}{N}$$

Mouvement Brownien

$$S_{t_{i+1}} = S_{t_i} \cdot e^{\left(\frac{r - \sigma^2}{2}\right) \Delta t + \sigma W_{\Delta t}}$$

$W_{\Delta t}$

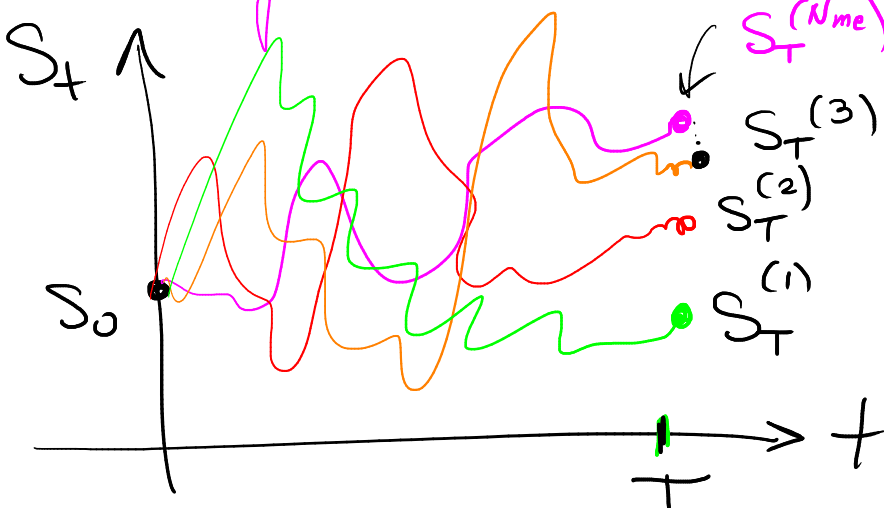
ici les simulations arrivent!

suit la loi normale $N(0, \Delta t)$

Si vous savez simuler la loi Normale vous pouvez simuler des trajectoires de S_t

$$N_{me} = 10^6$$

i est un numéro d'un scénario



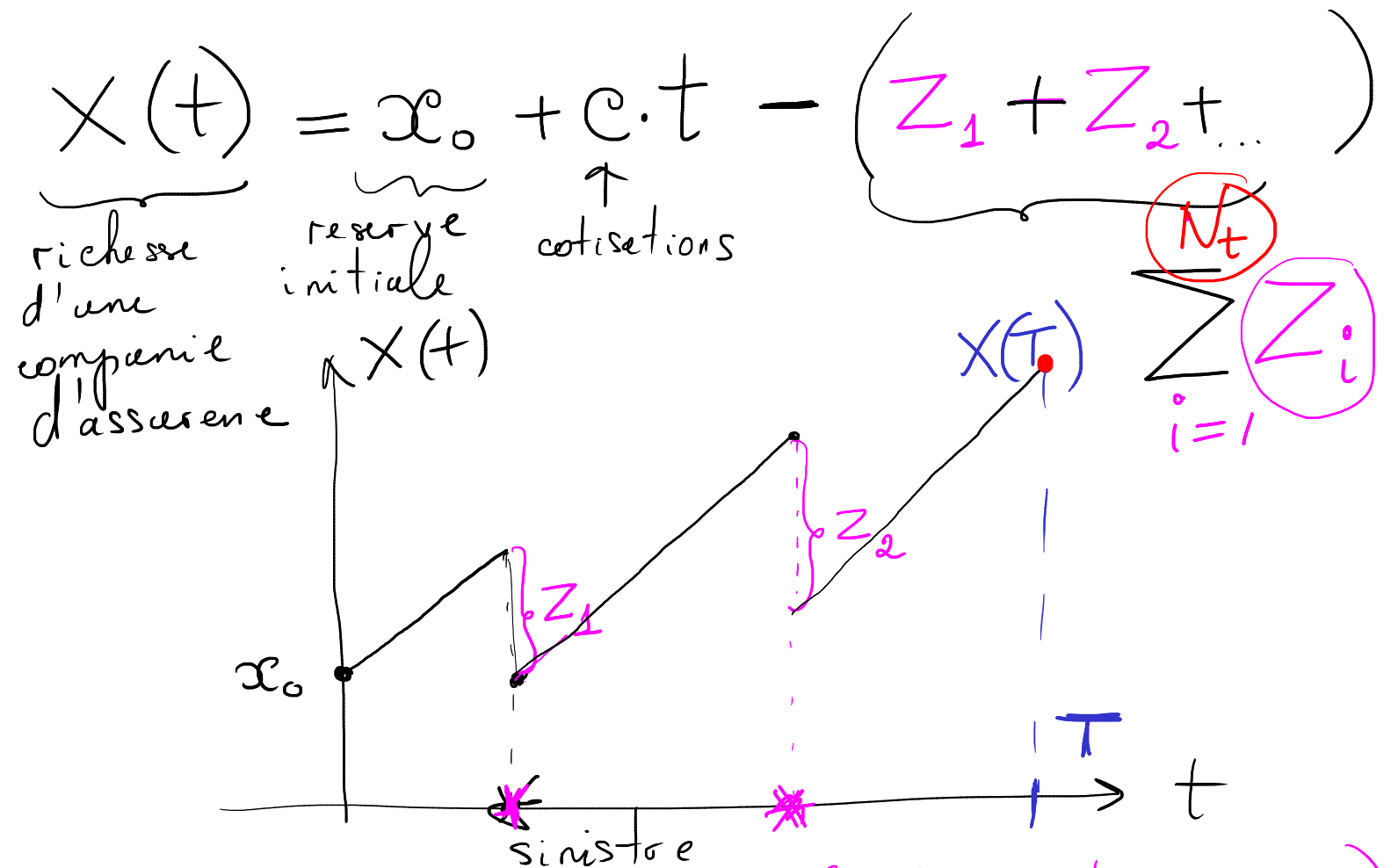
$$\mathbb{E}[S_T] = \frac{1}{N_{me}} \sum_{i=1}^{N_{me}} S_T^{(i)}$$

espérance empirique

Théorème de Grands Nombres :

$$\frac{1}{N_{me}} \sum_{i=1}^{N_{me}} S_T^{(i)} \xrightarrow{N_{me} \rightarrow \infty} \underbrace{E[S_T]}_{\text{espérance théorique que vous ne connaissez pas et vous calculez cette espérance par MC.}}$$

Exemple 2. Assurance
Théorie de la Ruine



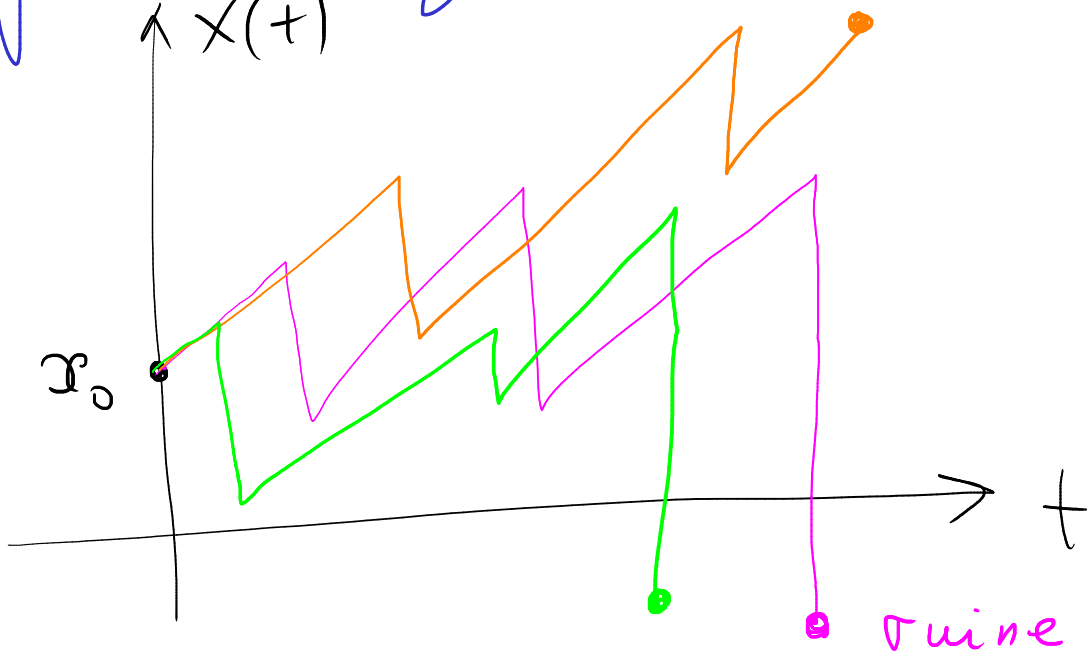
Z - v.a qui modélise le volume d'un sinistre (suit la loi Gamma)
 N_t - v.a qui modélise le nombre

des sinistres sur $[0, t]$

$$P[X(T) < 0] = \frac{N_r}{N_{mc}}$$

la probabilité de la ruine

N_r - le nombre des trajectoires pour lesquelles $X(T) < 0$.

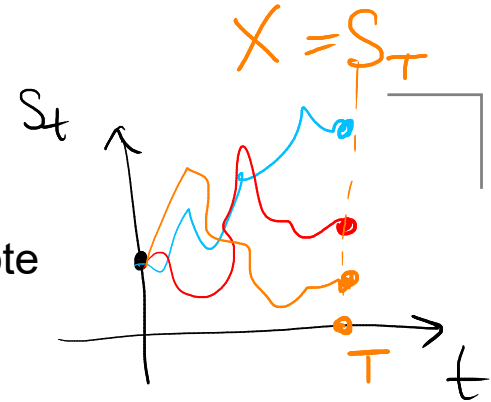


Théorie

Loi forte des grands nombres

Soient X_1, X_2, \dots, X_n des variables aléatoires de même loi. On note $\bar{X}_n = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n X_i$. Alors

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \bar{X}_n = \mathbb{E}(X) \quad \text{presque sûrement}$$



Théorème Central Limite

Soient X_1, X_2, \dots, X_n des variables aléatoires indépendantes et identiquement distribuées d'espérance μ et de variance σ^2 .

Alors la loi de

$$Y_n = \sqrt{n} \frac{\bar{X}_n - \mu}{\sigma}$$

tend vers la loi normale centrée réduite. En d'autre termes, pour tous a et b réels,

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \mathbb{P}\left[a \leq \sqrt{n} \frac{\bar{X}_n - \mu}{\sigma} \leq b\right] = \mathbb{P}[a \leq Z \leq b]$$

ou Z est une variable gaussienne centrée réduite, $Z \sim \mathcal{N}(0, 1)$.

$$\frac{1}{N_{me}} \sum_{i=1}^{N_{me}} S_T^{(i)} \xrightarrow{N_{me} \rightarrow \infty} \mathbb{E}[S_T] \quad \text{théorème}$$

Intervalle de confiance

- On choisit $a = -1.96, b = 1.96$. Donc

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \mathbb{P}\left[\left|\sqrt{n} \frac{\bar{X}_n - \mu}{\sigma}\right| \leq 1.96\right] = 0.95$$

- Un échantillon de n valeurs de v.a. X_i est utilisé pour estimer l'espérance inconnue $\mathbb{E}(X) = \mu$.

Pour grand n la probabilité que μ se trouve dans l'intervalle de confiance:

$$\bar{X}_n - \frac{1.96 \cdot \sigma}{\sqrt{n}} \leq \mu \leq \bar{X}_n + \frac{1.96 \cdot \sigma}{\sqrt{n}}$$

est égale à 0.95.

- Pour grand n ce résultat reste vrai quand σ est remplacé par l'estimateur de variance empirique $\sqrt{\text{Var}_{emp}(X)} = \left(\frac{1}{n} \sum_{i=1}^n (X_i - \bar{X}_n)^2\right)^{\frac{1}{2}}$:

$$\bar{X}_n - \frac{1.96 \sqrt{\text{Var}_{emp}(X)}}{\sqrt{n}} \leq \mu \leq \bar{X}_n + \frac{1.96 \sqrt{\text{Var}_{emp}(X)}}{\sqrt{n}}$$

Simulation d'une v.a. de Bernoulli X

- V.a. de Bernoulli X modélise des succès et des échecs:

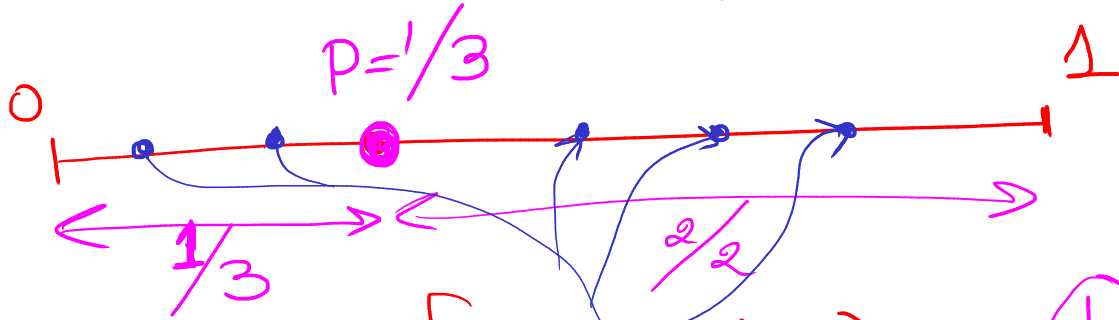
$$X = \begin{cases} 1 \text{ (succes)} & \text{avec proba } p_1 = 1/3 \\ 0 \text{ (echec)} & \text{avec proba } p_2 = 2/3 \end{cases}$$

- Simuler une v.a. X signifie simuler un échantillon des valeurs (réalisations indépendantes) de X .
- Comment simuler une chaîne de valeurs (N_{mc} valeurs) 0 et 1 telle que les fréquences d'apparition de 1 et de 0 sont respectivement 1/3 et 2/3?
- Soit une probabilité $0 \leq p \leq 1$
IDEE PRINCIPALE $\mathbb{P}[rand() \leq p] = p$
C'est la définition de la v.a. uniforme U par sa fonction de répartition: $[0, 1] \rightarrow [0, 1] : x \rightarrow F_U(x) = x$

Comment simuler une probabilité p ?

Vous utilisez le générateur des nombres aléatoires qui suit la loi Uniforme : $\text{rand}() \in [0, 1]$

$U = \text{rand}()$



$$\frac{1}{3} = \mathbb{P} \left[\text{rand}() \leq \frac{1}{3} \right]$$

$\forall p$

$$p = \mathbb{P} \left[\text{rand}() \leq p \right]$$

"En réalité c'est la def. de fonction de répartition de la loi Uniforme."

Théorie

Def. de la f.d' une

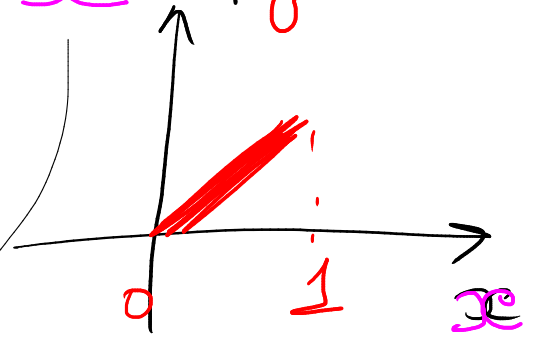
fonction de répartition d'une l.a X

$$F_X(x) = \mathbb{P}(X \leq x)$$

$$S: X = U, \quad U = \text{rand}()$$

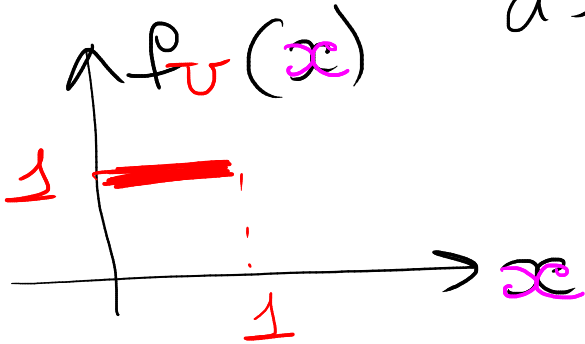
$$\Rightarrow P(\text{rand}() \leq x) = x \quad F_U(x)$$

$$F_U(x) = x$$

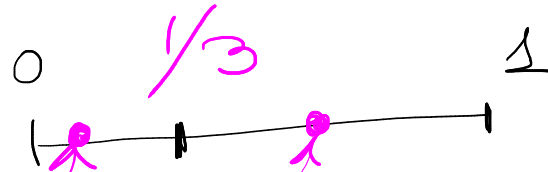


De plus la fonction de densité!

$$f_U(x) = \frac{d}{dx} F_U(x) = 1$$



Simulation d'une v.a. de Bernoulli X



● Intuitivement:

- for $n = 1 : N_{mc}$

- $U = \text{rand}()$

- if $U < 1/3$

- $X(n) = 1$

- else $X(n) = 0$

- end if

- end for

● Display(X)

*vous simulez
le fait que
la valeur 1
arrive avec la probabilité 1/3*

● L'autre possibilité

- $U = \text{rand}(N_{mc})$

- $X = (U < 1/3)$

```
clear;
clc;
function[X]=Bernulli(Nmc)
for n=1:Nmc
    U=rand();
    if U<1/3
        X(n)=1;
    else
        X(n)=0;
    end
end
disp(X)
endfunction
Bernulli(100)
```

Vérification de la simulation.

- On vérifie que les probabilités des succès et des échecs dans la chaîne sont en effet $1/3$ et $2/3$.
- Plus N_{mc} est élevé plus les fréquences sont proches aux probabilités théoriques.
- `function[proba1, proba2]=Freq(N_{mc})`
 - `counter1=0; counter2=0`
 - `for $n = 1 : N_{mc}$` *Vecteur X stocke les réalisations de v , a Bernoulli*
 - `U=rand()`
 - `if U < 1/3`
 - `X(n) = 1`
 - `counter1=counter1+1`
 - `else X(n) = 0`
 - `counter2=counter2+1`
 - `end if`
 - `end for`
 - `proba1=counter1/ N_{mc}` *- fréquence empirique d'apparition de 1.*
 - `proba2=counter2/ N_{mc}`
 - `endfunction`
 - `for $N_{mc} = 1 : 200$`
 - `[proba1(N_{mc}),proba2(N_{mc})]= Freq(N_{mc})`
 - `end for`
 - `plot(proba1,'r')`
 - `plot(proba2,'g')`

```
Taille=1000;
Proba1=zeros(1,Taille);
Proba2=zeros(1,Taille);

for Nmc=1:Taille
    [Proba1(Nmc), Proba2(Nmc)]=Frequence(Nmc);
end
figure;
plot(Proba1,'r','LineWidth',2);
hold on
plot(Proba2,'b','LineWidth',2);
xlabel 'nombre Nmc de realisations de X'
title 'Frequences empiriques'
```

```
function[proba1, proba2]=Frequence(Nmc)
X=zeros(1,Nmc);
counter1=0;
counter2=0;
for n=1:Nmc
    U=rand();
    if U<1/3
        X(n)=1;
        counter1=counter1+1;
    else
        X(n)=0;
        counter2=counter2+1;
    end
end
proba1=counter1/Nmc; % frequence empirique
proba2=counter2/Nmc;
end
```

```
from numpy.random import rand
import matplotlib.pyplot as plt
```

```
def Frequence(Nmc):
    counter1=0.0
    counter2=0.0
    X=[]

    for n in range(0,Nmc):
        U=rand()

        if U<1/3.0:
            X.append(1)
            counter1=counter1+1
        else:
            X.append(0)
            counter2=counter2+1
    proba1=counter1/Nmc
    proba2=counter2/Nmc
    return (proba1, proba2)
```

```
Nmc_lim=10000
```

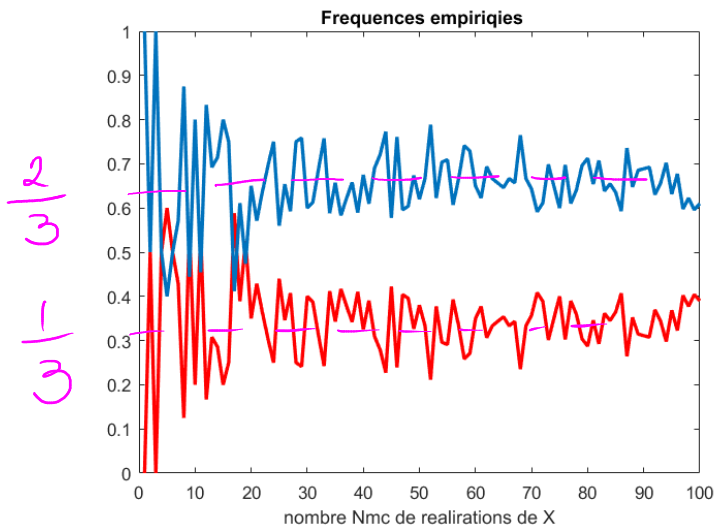
```
proba1=[]
proba2=[]
```

```
for Nmc in range(1,Nmc_lim+1):
```

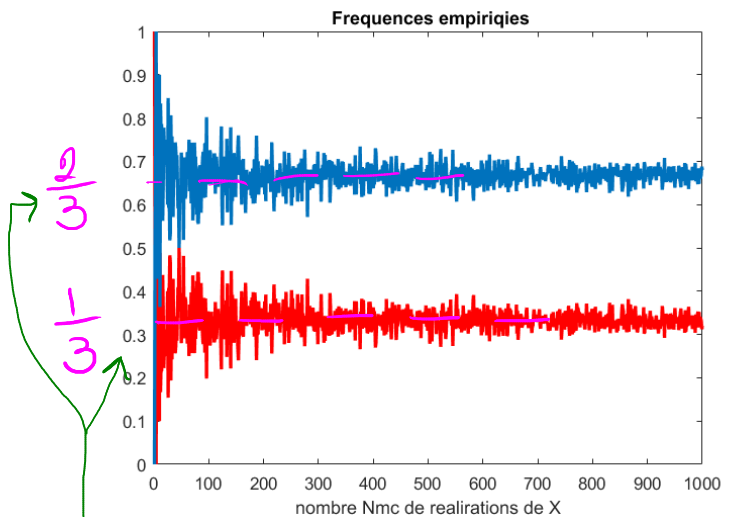
```
    Y=Frequence(Nmc)
    proba2.append(Y[1])
    proba1.append(Y[0])
```

```
fig=plt.figure()
```

```
plt.plot(proba1)
plt.plot(proba2,"r")
```



$N_{mc} = 1:100$



$N_{mc} = 1:1000$

Conclusion : Plus la taille de l'échantillon est élevée plus les simulations MC sont précises.

Frequencies empiriques approchent
les probabilités théoriques si $N_{me} \rightarrow \infty$

Nous avons vérifié la
loi de Grands Nombres !

Simulation d'une v.a. discrete X

- Variable aléatoire X est définie par un tableau:

\mathbb{P}	$p_1 = 0.25$	$p_2 = 0.3$	$p_3 = 0.1$	$p_4 = 0.18$	$p_5 = 0.05$	$p_6 = 0.08$
X	$a_1 = 1$	$a_2 = 2$	$a_3 = 3$	$a_4 = 4$	$a_5 = 5$	$a_6 = 6$

\mathbb{P}	$p_7 = 0.02$	$p_8 = 0.02$
X	$a_7 = 7$	$a_8 = 8$

$$P\{X=a_i\}=p_i, i=1:8$$

on tire un nombre $\text{rand}()$ (Uniform) de $[0,1]$

On tire $U = \text{rand}()$

$$\text{Si } U \leq p_1$$

$$X = a_1$$

sinon on vérifie si

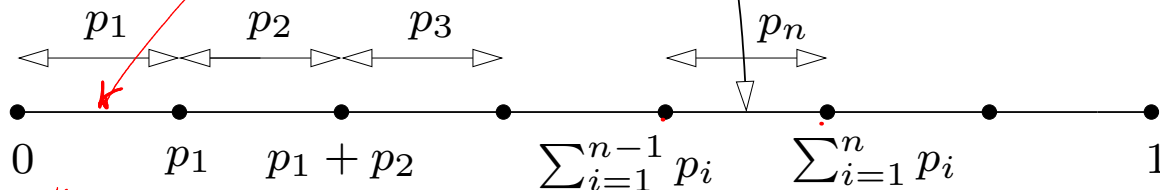
$$U \leq p_1 + p_2$$

$$\text{si oui } X = a_2$$

si non on vérifie si

$$U \leq p_1 + p_2 + p_3$$

on place a_i dans l'ordre croissant



$$U = \text{Rand}$$

$$X = a_n$$

vous donne z à X
la valeur a_1

- Idee de simulation: on cherche dans quel intervalle tombe une v.a. uniforme U .

Inversion de la fonction de répartition.

- Justification à partir de la théorie:

$$\sum_{i=1}^{n-1} p_i < \text{Rand}() \leq \sum_{i=1}^n p_i \Rightarrow X = a_n$$

- Fonction de répartition apparaît:

$$F_X(a_{n-1}) < \text{Rand}() \leq F_X(a_n) \Rightarrow X = a_n$$

- Théorème:

• $F_X(X)$ suit la loi *Uniforme*

variable aléatoire!

• $F_X^{-1}(\text{Rand}()) = X$

Fondamentale!

- Définition de la fonction de répartition inverse

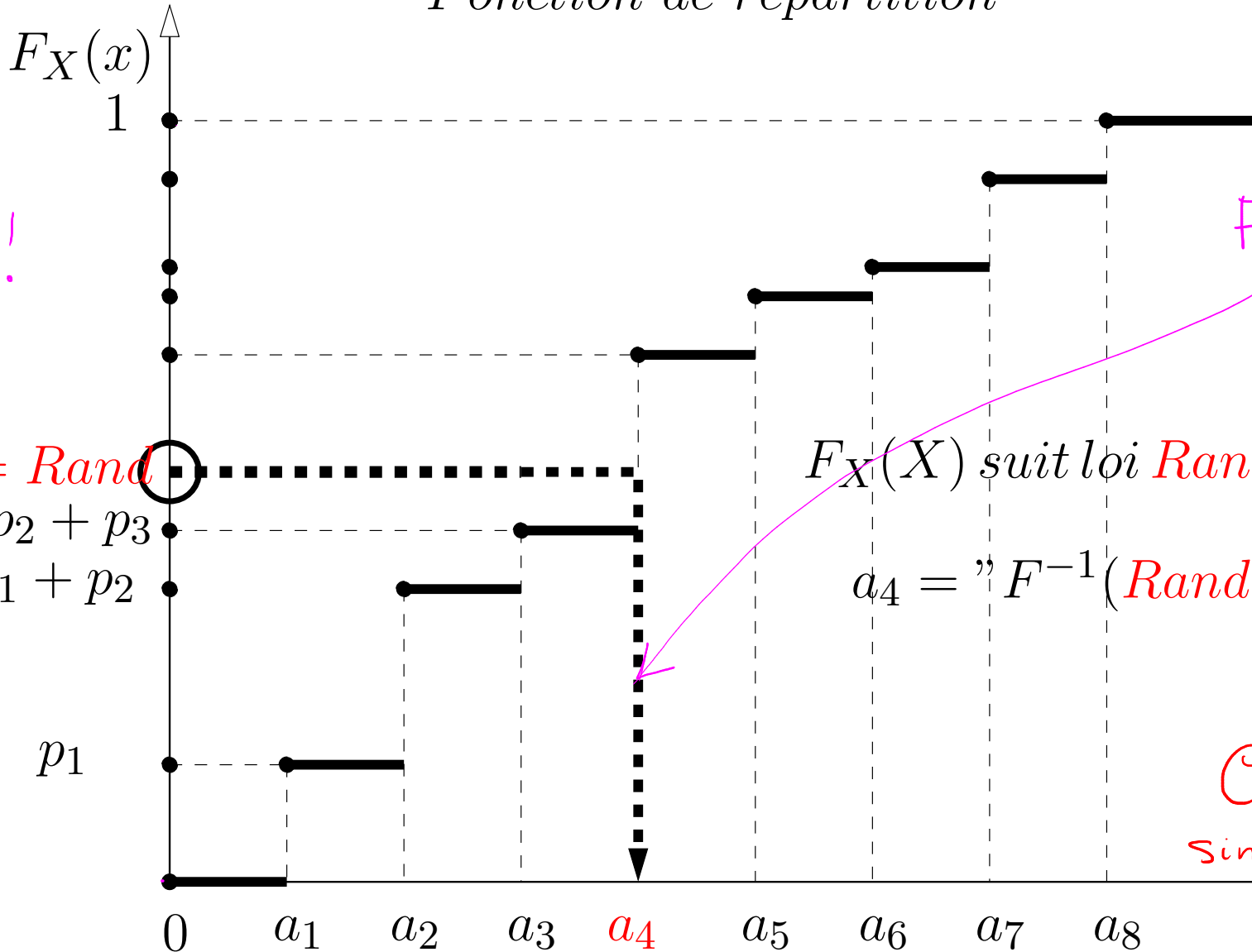
$$F_X^{-1}(u) = \{\inf x : F_X(x) \geq u\}.$$

Discussion : Indispensable pour calculer VAR value at risk

Simulation d'une v.a. discrete X

$$F_X(x) = P[X \leq x]$$

Fonction de repartition



vous tirez !

$U = \text{Rand}()$

$p_1 + p_2 + p_3$

$p_1 + p_2$

p_1

0

a_1

a_2

a_3

a_4

a_5

a_6

a_7

a_8

x

$F_X(X)$ suit loi $\text{Rand}()$

$a_4 = F^{-1}(\text{Rand})$

$F_X^{-1}[U]$

vous inversez

F_X

pour donner

a_X

la valeur a_4

C'est la simulation !!!

Simulation d'une v.a. discrete X

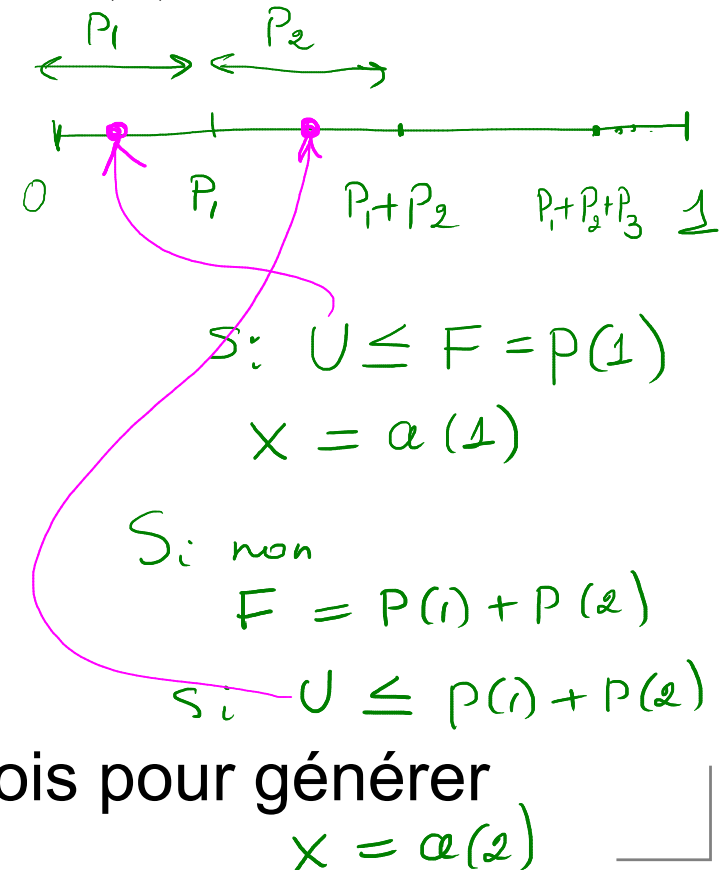
● Algorithme 1A: Simulation d'une réalisation de variable aléatoire discrete

- Définir le vecteur de probabilité $p(n)$
- Définir le vecteur a des réalisations $a(n)$ de la variable aléatoire X .

● `function[X]=V_A_Discrete(p, a)`

- Set $n = 1, \quad F = p(1)$
- Générer $U \quad \% U=\text{rand}()$
- While $U > F$
- Set $F = F + p(n + 1), \quad n = n + 1$
- end while
- Set $X = a(n)$
- `endfunction`

● On applique l'Algorithme 1A N_{mc} fois pour générer N_{mc} réalisations de X



Vous tirez une seule valeur U et vous générez une seule valeur de X

MATLAB

```
clear;
```

```
clc;
```

```
p=[0.25 0.3 0.1 0.18 0.05 0.08 0.02 0.02];
a=[1 2 3 4 5 6 7 8];
Nmc=1000;
disp(sum(p));
V_A_Discrete(p,a);
X=Chaine_valeurs_V_A(p,a,Nmc);
disp(X)
```

- probabilités
- valeurs de X

```
function[X]=V_A_Discrete(p,a)
n=1;
F=p(1);
U=rand();
while U>F
    F=F+p(n+1);
    n=n+1;
end
X=a(n);
end
```

```
function[X]=Chaine_valeurs_V_A(p,a,Nmc)
esp=0;
var=0;
for n=1:Nmc
    X(n)=V_A_Discrete(p,a);
    esp=esp+X(n);
    var=var+X(n)^2;
end
esperance=esp/Nmc;
variance=var/Nmc-(esperance)^2;
disp('esperance empirique');
disp(esperance);
disp('variance empirique');
disp(variance);

esperance_th=p*a'; %  $= \sum_i p_i a_i$ 
% variance_th=(a-esperance_th).^2*p';
variance_th=a.^2*p'-esperance_th^2;
disp('esperance theorique');
disp(esperance_th);
disp('variance empirique');
disp(variance_th);
end
```

on génère N_{mc} valeurs de X

$$\frac{\sum_{i=1}^{N_{mc}} a_i}{N_{mc}}$$

moyenne empirique
ou esperance empirique

esperance
théorique

$$Var[X] = E[X^2] - (E[X])^2$$

puis on calcule

a' - vecteur transposé

la variance empirique

Algo 1B: Simulation d'un échantillon

- On répète **l'algorithme 1A** N_{mc} fois pour simuler une chaîne de N_{mc} valeurs.
- **Algorithme 1B de simulation d'une chaîne de valeurs de v.a. discrete.**
 - **function [X]= Chaine_valeurs_V_A_Discrete (p, a)**
 - **for** $n = 1 : N_{mc}$
 - $X(n)=V_A_Discrete(p, a)$
 - **end**
 - **endfunction**
- **Simuler et visualiser une chaîne de réalisations de X .**

Verification de simulation.

- On vérifie que la loi simulée est bien la loi demandée.
Il existe trois tests de validation.
- **Test1** On compare l'espérance d'un échantillon simulé avec l'espérance théorique.
- **Test2** On compare la variance d'un échantillon simulé avec la variance théorique.
- **Test3** On construit la fonction de repartition et la fonction de densité d'un échantillon simulé (les fonctions de repartition et de densité empiriques) et on les compare avec les fonctions de repartition et de densité analytiques de la loi demandée.

Verification de simulation.

Espérance et variance

- Calcul théorique pour l'espérance et la variance.
 - Calculer l'espérance théorique : $\mathbb{E}(X) = \sum_{i=1}^8 p_i a_i$
 - Calculer la variance théorique $\mathbb{V}ar(X) = \sum_{i=1}^8 p_i a_i^2 - \mathbb{E}(X)^2$
- Travail à faire. Calcul empirique. Soit $N_{mc} = 100$
 - Calculer l'espérance empirique : $\mathbb{E}_{emp}(X) = \frac{1}{N_{mc}} \sum_{i=1}^{N_{mc}} X_i$
 - Calculer la variance empirique :
$$\mathbb{V}ar_{emp}(X) = \frac{1}{N_{mc}} \sum_{i=1}^{N_{mc}} (X_i)^2 - \left(\frac{1}{N_{mc}} \sum_{i=1}^{N_{mc}} X_i \right)^2$$
- Est-ce que le résultat est cohérent avec la loi des Grands Nombres?

$$\lim_{N_{mc} \rightarrow \infty} \frac{1}{N_{mc}} \sum_{i=1}^{N_{mc}} X_i = \mathbb{E}(X)?$$

✓ espérance théorique

$$\lim_{N_{mc} \rightarrow \infty} \frac{1}{N_{mc}} \sum_{i=1}^{N_{mc}} (X_i)^2 - \left(\frac{1}{N_{mc}} \sum_{i=1}^{N_{mc}} X_i \right)^2 = \mathbb{V}ar(X)?$$

- Faites les mêmes calculs pour $N_{mc} = 1000$, $N_{mc} = 100000$. Conclure.

Simulation de v.a. de Poisson, 1

la def au lieu de tableau

● Soit X est v.a. de Poisson $\mathbb{P}(X = n) = \frac{e^{-\lambda} \lambda^n}{n!}$. $n = 0, 1, 2, \dots, \infty$

● Montrer $\mathbb{P}(X = n + 1) = \frac{\lambda}{(n+1)} \cdot \mathbb{P}(X = n)$

● Algorithme 2A de simulation de v.a. de Poisson

● **function**[X]=V_A_Poisson(λ)

modélise la fonction de répartition

○ Set $n = 0$, $proba = e^{-\lambda}$, $F = proba$;

$P(1)$

○ Générer U

○ While $U > F$

○ Set $proba = \frac{\lambda}{(n+1)} \cdot proba$, $F = F + proba$, $n = n + 1$

on définit $p(n+1)$

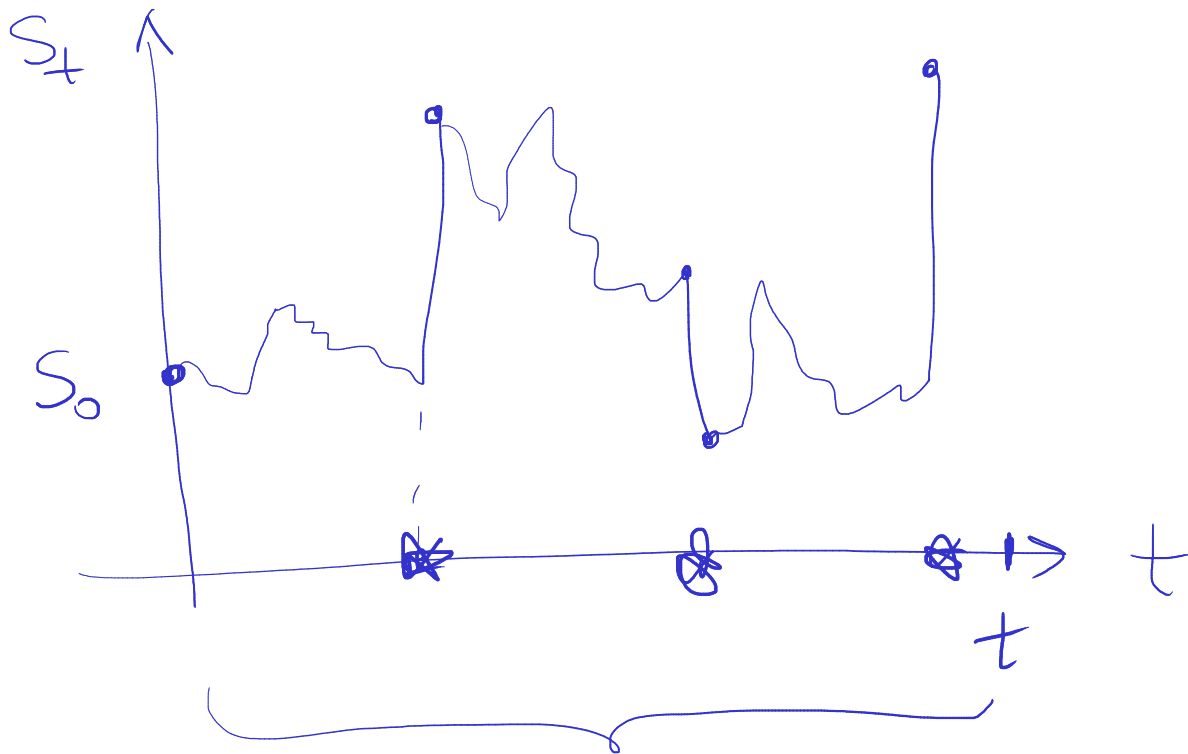
○ end

○ Set $X = n$

○ end

● **endfunction**

Si $U \leq e^{-\lambda}$
vous n'entrez
pas dans While
et vous donnez à
 X la valeur 0.



le nombre des sauts sur
 $[0, t]$ suit la loi de
 Poisson avec le paramètre λt

Simulation de v.a. de Poisson,2

- Algorithme 2B de simulation de N_{mc} valeurs de v.a. de Poisson
 - `function [X]= Chaine_valeurs_V_A_Poisson (λ)`
 - `for n = 1 : Nmc`
 - `X(n)=V_A_Poisson(λ)`
 - `end`
 - `endfunction`
- Visualiser un échantillon simulé: $N_{mc} = 100$ terms, $\lambda = 2$
- Calcul théorique.
 - L'espérance théorique : $\mathbb{E}(X) = \sum_{n=1}^{\infty} n \cdot \frac{e^{-\lambda} \lambda^n}{n!} = \lambda$
 - La variance théorique $\mathbb{V}ar(X) = \sum_{n=1}^{\infty} n^2 \cdot \frac{e^{-\lambda} \lambda^n}{n!} = \lambda$
- Travail à faire. Calcul empirique. Soit $N_{mc} = 10000$, $\lambda = 2$
 - Calculer l'espérance empirique : $\mathbb{E}_{empirique}(X) = \frac{1}{N_{mc}} \sum_{i=1}^{N_{mc}} X_i$ et comparer avec λ
 - Calculer la variance empirique :
 $\mathbb{V}ar_{empirique}(X) = \frac{1}{N_{mc}} \sum_{i=1}^{N_{mc}} (X_i)^2 - \left(\frac{1}{N_{mc}} \sum_{i=1}^{N_{mc}} X_i \right)^2$ et comparer avec λ .
- Conclure.

Python

```
import numpy as np
from numpy.random import rand
from math import *
import matplotlib.pyplot as plt
#import matplotlib.colors as colors
```

```
lambd=10.0
Nmc=10000
a=0.0
delta=0.2
print delta
```

```
def V_A_Poisson(lambd):
    n=0
    proba=exp(-lambd)
    F=proba
    U=rand()
    while U>F:
        proba=proba*lambd/(n+1)
        F=F+proba
        n=n+1
    return n
```

→ $X = n$

```
def Chaîne_Valeurs_Poisson(lambd,Nmc):
    X=[]
    for n in range(0,Nmc):
        X.append(V_A_Poisson(lambd))
    return X
```

```
Y=Chaîne_Valeurs_Poisson(lambd,Nmc)
```

```
print(Y)
print('Esperance empirique')
print(np.mean(Y))
print('Esperance théorique')
```

```
print(lambd)
```

$$\frac{1}{N_{me}} \sum_{i=1}^{N_{me}} Y_i$$

Verification de simulation.

Fonction de repartition.

- Il y a un échantillon de N_{mc} v.a. de Poisson. Nous utilisons la définition de la fonction de répartition $F_X(x) = \mathbb{P}[X \leq x]$, $x \in \mathbb{R}$ est une variable classique,
- On choisit un intervalle $[a, b]$ sur lequel on veut tracer la fonction de repartition, on discrétise cet intervalle en N_x parties :

$$\Delta x = \frac{b - a}{N_x}, \quad x_i = a + \Delta x \cdot i, \quad 0 \leq i \leq N_x$$

On définit $F_X(x)$ en chaque point discrete x_i :

$$F_X(x_i) = \mathbb{P}[X \leq x_i].$$

- On définit la fonction empirique de répartition $F_X(x)$ en chaque point discrete x_i :

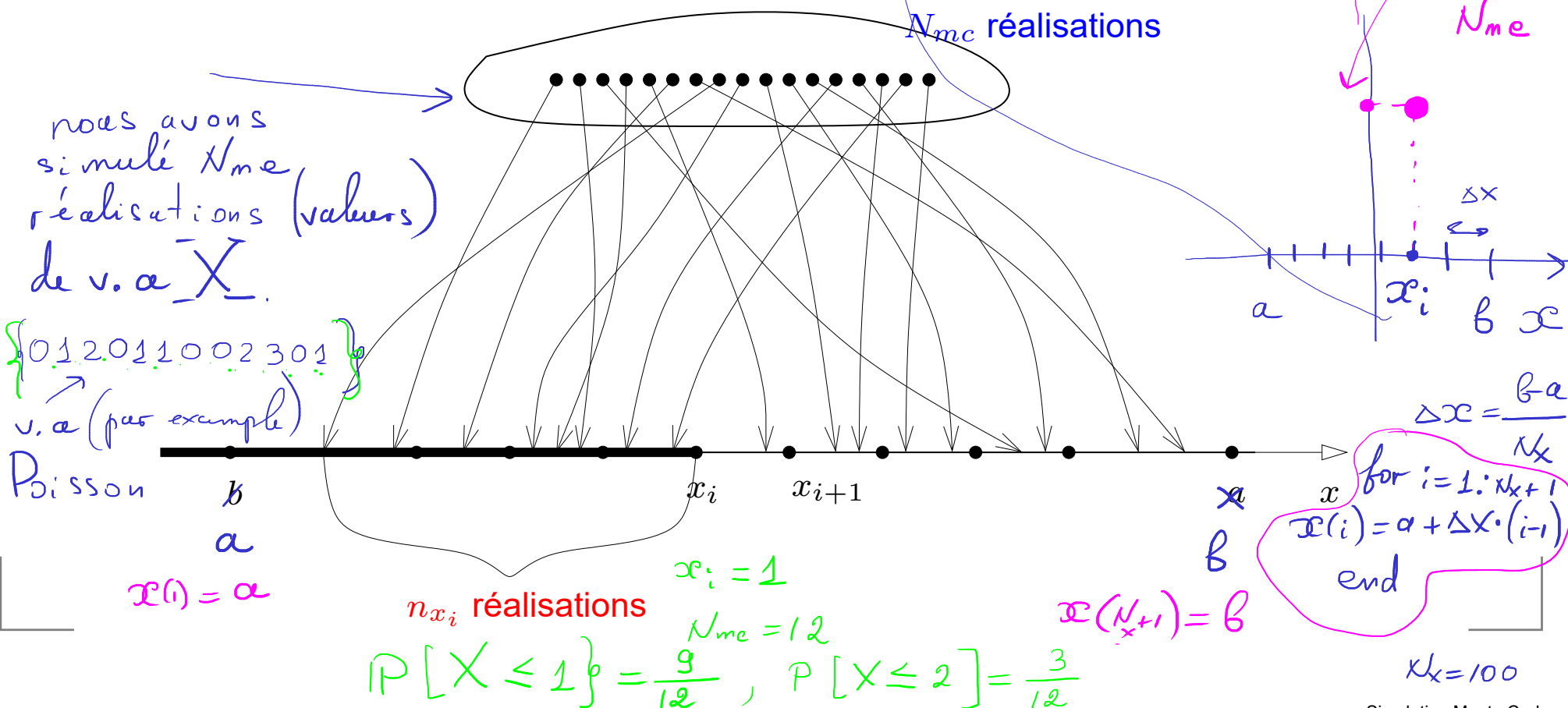
$$F_X(x_i) = \mathbb{P}[X \leq x_i] = \mathbb{E}[1_{X \leq x_i}] = \frac{1}{N_{mc}} \sum_{n=1}^{N_{mc}} 1_{X_n \leq x_i}$$

Verification de simulation.

Fonctions de repartition.

$$F_X(x) = \mathbb{P}[X \leq x]$$

- On calcule le nombre de réalisation n_{x_i} de v.a. X qui tombe dans l'intervalle $]-\infty, x_i]$, puis on calcule la probabilité: $\mathbb{P}[X \leq x_i] = \frac{n_{x_i}}{N_{mc}}$.
- On répète cette procedure pour chaque intervalle $]-\infty, x_i]$, $i = 1 : N_x$.



Verification de simulation.

● Algorithme de simulation de la fonction de repartition

- Simuler un échantillon de N_{mc} réalisations de v.a. X et utiliser le vecteur X comme l'entrée.

- `function [] = Repartition_Poisson (X)`

- Définir a , Δx et N_x

$$\Delta x = \frac{b-a}{N_x}, \quad N_x = 100$$

- `for i = 1 : N_x + 1` % Par une boucle définir les points x_i d'un vecteur x

- $x(i) = a + \Delta x \cdot (i - 1)$

- `counter = 0` % Initialisation du Compteur

- `for n = 1 : N_{mc}`

- `if X_n ≤ x_i` $\Rightarrow x(i)$

($X(n)$ Matlab
 $X[n]$ en Python)

- `counter = counter + 1`

- `end if`

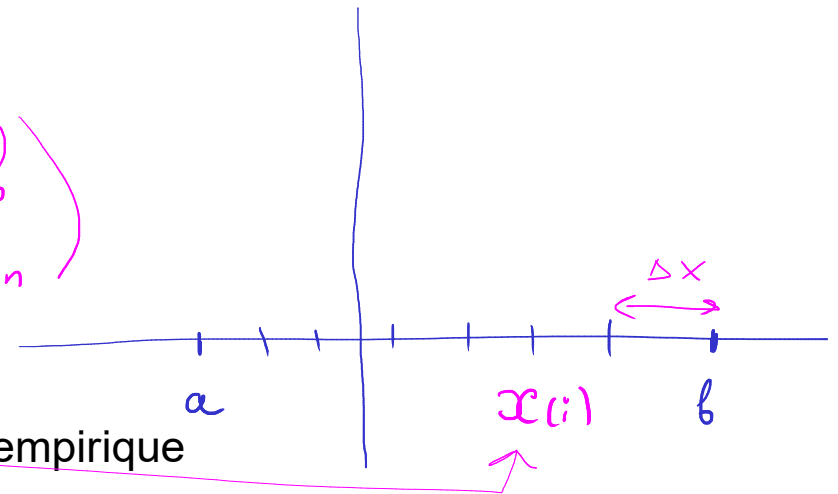
- `end for`

`Proba(i) = $\frac{\text{Counter}}{N_{mc}}$` % Calcul la probabilité empirique

- `end for`

- `plot(x, Proba)` % Tracer le graphe de la fonction de repartition

- `endfunction`



vous comptez les réalisations pour les quelles $X_n \leq x(i)$
pour chaque point discret $x(i)$

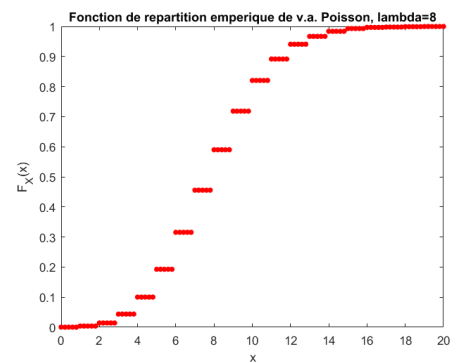
```
clear;
Nmc=10000;
lambda=8;
a=0;
delta=0.2;
X=Chaine_valeurs_Poisson(lambda,Nmc);
repartition_graphe(a,delta,X);
```

```
function[X]=V_A_Poisson(lambda)
n=0;
proba=exp(-lambda);
F=proba;
U=rand();
while U>F
    proba=proba*lambda/(n+1);
    F=F+proba;
    n=n+1;
end
X=n;
end
```

```
function[X]=Chaine_valeurs_Poisson(lambda,Nmc)

for n=1:Nmc
    X(n)=V_A_Poisson(lambda);
end
end
```

— une seule réalisation

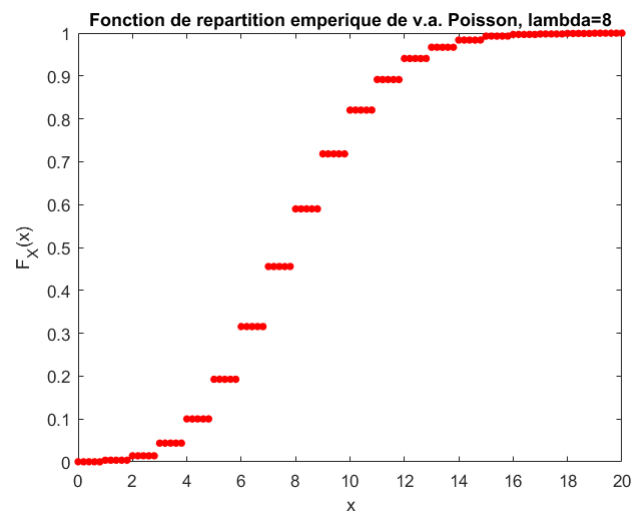


```
function[P,x]=fonction_repartition(X,a,delta)
N_x=100;
for i=1:N_x+1
    x(i)=a+delta*(i-1);
    cont=0;
    for n=1:length(X)
        if X(n)<=x(i)
            cont=cont+1;
        end
    end
    P(i)=cont/(length(X));
end
end
```

```
function[]=repartition_graphe(a,delta,X)
tic;
```

```
[P,x]=fonction_repartition(X,a,delta);
figure;
plot(x,P,'ro','MarkerSize',4,'MarkerFaceColor','r');
xlabel 'x'
ylabel 'F_X(x)'
title 'Fonction de repartition empirique de v.a. Poisson, lambda=2'

disp(toc);
% 'LineWidth',1,
end
```



les abscisses $x(i)$

Verification de simulation.

- **Algorithme de simulation de la fonction de repartition**
 - Simuler un échantillon de N_{mc} réalisations de v.a. X et utiliser le vecteur X comme l'entrée.
 - **function [] = Repartition_Poisson (X)**
 - Définir a , Δx et N_x
 - **for** $i = 1 : N_x + 1$ % Par une boucle définir les points x_i d'un vecteur x
 - $x(i) = a + \Delta x \cdot (i - 1)$
 - counter = 0 % Initialisation du Compteur
 - **for** $n = 1 : N_{mc}$
 - **if** $X_n \leq x_i$
 - counter = counter + 1
 - **end if**
 - **end for**
 - Proba(i) = $\frac{Counter}{N_{mc}}$ % Calcul la probabilité empirique
 - **end for**
 - plot(x, Proba) % Tracer le graphe de la fonction de repartition
 - **endfunction**

Verification de simulation.

$$\int f_X(x) \cdot dx = \mathbb{P}[x < X \leq x + dx]$$

Fonction de la densité.

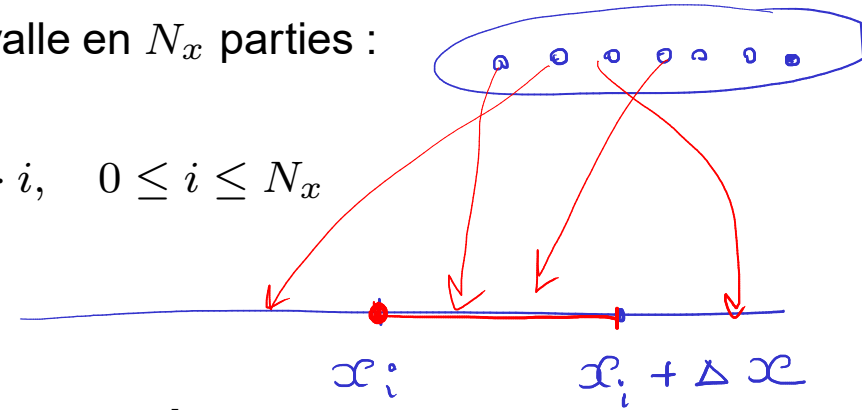
● Nous utilisons la définition de la fonction de densité $f_X(x) = \frac{\mathbb{P}[x < X \leq x + \Delta x]}{\Delta x}$

● On choisit l'intervalle $[a, b]$, on discrétise cet intervalle en N_x parties :

nous définissons $\longrightarrow \Delta x = \frac{b - a}{N_x}, \quad x_i = a + \Delta x \cdot i, \quad 0 \leq i \leq N_x$

On définit $f_X(x)$ en chaque point discrete x_i :

$$f_X(x_i) = \frac{\mathbb{P}[x_i < X \leq x_i + \Delta x]}{\Delta x}.$$



On utilise l'échantillon de v.a. X , on fixe x_i , on calcule le nombre de réalisation $n_{x_i, x_i + \Delta x}$ qui tombe dans l'intervalle $[x_i, x_i + \Delta x]$, puis **on calcule la probabilité**:

$$\mathbb{P}[x_i < X \leq x_i + \Delta x] = \mathbb{E}[1_{x_i < X \leq x_i + \Delta x}] = \frac{1}{N_{mc}} \sum_{n=1}^{N_{mc}} 1_{x_i < X_n \leq x_i + \Delta x} = \frac{n_{x_i, x_i + \Delta x}}{N_{mc}}.$$

Cette procedure on répète pour chaque intervalle $[x_i, x_i + \Delta x]$, $i = 1 : N_x$.

Verification de simulation.

● Algorithme de simulation de fonction de densité

Pour un paramètre d'entrée on utilise un échantillon de N_{mc} réalisations de v.a. X .

- `function[Densite]= Densite_empirique(X)`
 - `for i = 1 : Nx` % Par une boucle définir les points x_i
 - $x(i) = a + \Delta x \cdot (i - 1)$
 - `counter=0` %Initialisation du Compteur
 - `for n = 1 : Nmc`
 - `if X(n) ∈ [x(i), x(i) + Δx]`
 - `counter = counter +1`
 - `end if`
 - `end for`
 - $\text{Proba}(i) = \frac{\text{counter}}{N_{mc}}$ % probabilité empirique
 - $\text{Densité}(i) = \text{Proba}(i) / \Delta x$ % $\Delta x = 1$ si la v. a. est discrete
 - `end for`
 - `plot(x, Densité)` % Tracer le graphe de la fonction de densité
- `endfunction`

```
clear;
Nmc=100000;
lambda=10;
a=0;
delta=0.25;
X=Chaine_valeurs_Poisson(lambda,Nmc);
densite_Emp_graphe(a,delta,X);
hold on
```

```
for i =1:25
x(i)=(i-1);
densite_th(i)=densite_Th_Poisson(x(i),lambda);
end
plot(x,densite_th,'ro','MarkerSize',4,'MarkerFaceColor','b');
```

← on plot densité théorique
← on plot densité empirique

```
function[X]=V_A_Poisson(lambda)
n=0;
proba=exp(-lambda);
F=proba;
U=rand();
while U>F
proba=proba*lambda/(n+1);
F=F+proba;
n=n+1;
end
X=n;
end
```

```
function[X]=Chaine_valeurs_Poisson(lambda,Nmc)
```

```
for n=1:Nmc
X(n)=V_A_Poisson(lambda);
end
on injecte les réalisations de X.
```

```
function[P,x]=fonction_Emp_densite(X,a,delta)
N_x=100;
for i =1:N_x+1
x(i)=a+delta*(i-1);
cont=0;
for n=1:length(X)
if X(n)<=x(i)+delta && X(n)>x(i)
cont=cont+1;
end
end
P(i)=cont/(length(X));
end
end
```

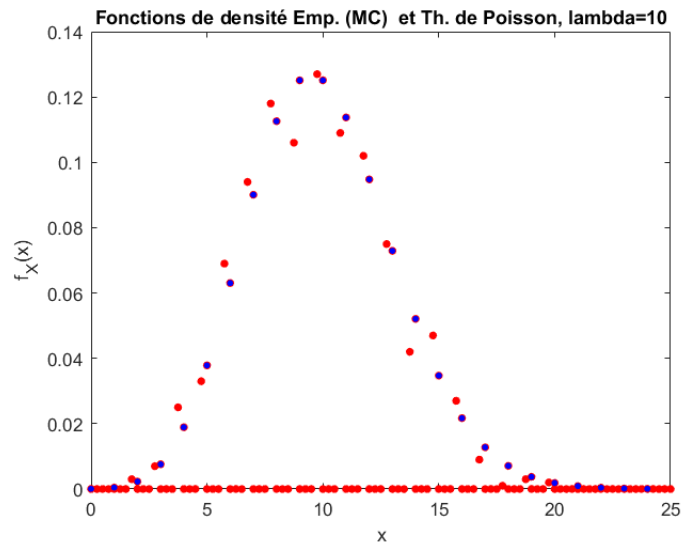
```
function[]=densite_Emp_graphe(a,delta,X)
```

```
[P,x]=fonction_Emp_densite(X,a,delta);
figure;
plot(x,P,'ro','MarkerSize',4,'MarkerFaceColor','r');
xlabel 'x'
ylabel 'f_X(x)'
title 'Fonctions de densité Emp. (MC) et Th. de Poisson, lambda=10'
end
```

%%%%%%%%%%%% densité théorique %%%%%%%%%%

```
function[f]=densite_Th_Poisson(x,lambda)
fact=1;
if x==0
f=exp(-lambda);
else
for k=1:x
fact=fact*k;
end
f=lambda^x.*exp(-lambda)/fact;
end
end
%plot(x,densite_th,'LineWdth',4);
```

$$f = e^{-\lambda} \frac{\lambda^x}{x!}, \quad x = 0, 1, 2, \dots$$



```

import numpy
from numpy import zeros, linspace
from numpy.random import rand
from math import *
import matplotlib.pyplot as plt
import matplotlib.colors as colors

```

```

lambd=10.0
Nmc=1000
a=0.0
delta=0.2
print delta

```

```

def V_A_Poisson(lambd):
    n=0
    proba=exp(-lambd)
    F=proba
    U=rand()
    while U>F:
        proba=proba*lambd/(n+1);
        F=F+proba
        n=n+1
    return n

```

```

def Chaîne_Valeurs_Poisson(lambd,Nmc):
    X=zeros(Nmc)
    for n in range(0,Nmc):
        X[n]=V_A_Poisson(lambd)
    return X

```

```

Y=Chaîne_Valeurs_Poisson(lambd,Nmc)

```

```

def Densite_MC(Y,a,delta,Nmc):
    N_x=100
    x=zeros(N_x)
    P=zeros(N_x)
    for i in range(0,N_x):
        x[i]=a+delta*i
        counter=0.0
        for n in range(0, Nmc):
            if (Y[n] >= x[i]) and (Y[n]< x[i] +delta):
                counter=counter+1
        P[i]=counter/Nmc

    plt.figure()
    plt.plot(x,P)

```

```

Densite_MC(Y,a,delta,Nmc)

```

```

def Repartition_MC(Y,a,delta,Nmc):
    N_x=100
    x=zeros(N_x)
    P=zeros(N_x)
    for i in range(0,N_x):
        x[i]=a+delta*i
        counter=0.0
        for n in range(1, Nmc):
            if Y[n]< x[i] :
                counter=counter+1

        P[i]=counter/Nmc

    fig=plt.figure()
    plt.plot(x,P)

```

```

Repartition_MC(Y,a,delta,Nmc)

```

Travail à faire pour Poisson

- Soient $\lambda = 2$, $N_{mc} = 10000$
 - Simuler la v.a. de Poisson
 - Tracer sa fonction de repartition: $[a, b] = [0, 10]$, $\Delta = 0.1$, $N_x = 100$
 - Tracer sa fonction de densité: $[a, b] = [0, 10]$, $\Delta = 0.1$, $N_x = 100$
- Soient $\lambda = 4$, $N_{mc} = 10000$
 - Simuler la v.a. de Poisson
 - Tracer sa fonction de repartition: $[a, b] = [0, 15]$, $\Delta = 0.15$, $N_x = 100$
 - Tracer sa fonction de densité: $[a, b] = [0, 15]$, $\Delta = 1$, $N_x = 15$
- Soient $\lambda = 50$, $N_{mc} = 10000$
 - Simuler la v.a. de Poisson
 - Tracer sa fonction de repartition: $[a, b] = [0, 200]$, $\Delta = 2$, $N_x = 100$
 - Tracer sa fonction de densité: $[a, b] = [0, 200]$, $\Delta = 1$, $N_x = 200$

Travail à faire pour v.a. Binomial

- Soient $N = 20, p = 0.5, N_{mc} = 10000$
- On définit la v.a. Binomiale X par la somme de N v.a.indépendantes de Bernoulli Y_i :

$$X = \sum_{i=1}^N Y_i, \quad Y_i = \begin{cases} 1 & \text{avec proba } p \\ 0 & \text{avec proba } 1 - p \end{cases}$$

- p est la probabilité d'un succès et les valeurs de X représente le nombre de succès parmi N essais
- **Simuler la v.a. de Binomiale à partir de la définition à l'aide de v.a. de Bernoulli.**
- Tracer sa fonction de repartition
- Tracer sa fonction de densité

Simulation 2 de v.a. Binomiale

- La v.a. de loi binomiale $Bin(N, p)$ s'écrit comme une somme de N v. a. de Bernoulli $B(p)$ indépendantes et représente k succès parmi N essais:

$$\mathbb{P}(X = k) = C_k^N p^k (1 - p)^{(N-k)}$$

- Monter $\mathbb{P}(X = k + 1) = \frac{p(N-k)}{(1-p)(k+1)} \cdot \mathbb{P}(X = k)$

- Algorithme 4 de simulation d'une seule variable aléatoire Binomiale.

- `function[X]=V_A_Binomiale(p, N)`

- Set $k = 0$, $proba = (1 - p)^N$, $F = proba$;

- Générer U

- While $U > F$

- Set $proba = \frac{p(N-k)}{(1-p)(k+1)} \cdot proba$, $F = F + proba$, $k = k + 1$

- end

- Set $X = k$

- end

- `endfunction`

Travail à faire pour Binomial

- Soient $N = 50, p = 0.2, N_{mc} = 10000$
 - **Simuler la v.a. Binomial par l'algorithme 4**
 - Calculer l'espérance et la variance empiriques, les comparer avec les valeurs théoriques
 $\mathbb{E}(X) = Np, \quad \text{Var}(X) = Np(1 - p)$
 - Tracer sa fonction de repartition:
 $[a, b] = [0, 50], \Delta = 0.5, N_x = 100$
 - Tracer sa fonction de densité:
 $[a, b] = [0, 20], \Delta = 1, N_x = 20$

Simulation de v.a. Géométrique

- Soit X v.a. géométrique avec le paramètre p telle que $\mathbb{P}(X = n) = (1 - p)^{n-1} \cdot p$.
V. a. géométrique représente le nombre d'essais avant d'arrivé d'un premiere succès. La probabilité d'un succès est p .
 - Simuler la v.a. Géométrique par l'algorithme 4 avec $p = 0.2$
 - Tracer sa fonction de densité
 - Simuler la v.a. Géométrique à l'aide de v.a. de Bernoulli.
Simuler plusieurs fois la v.a. de Bernoulli. Compter le nombre des échecs ($X = 0$) avant d'arrivé d'un premiere succès ($X = 1$). Identifier une valeur de v.a. Géométrique à celle du compteur
 - Tracer la fonction de densité de v.a. Géométrique