

Relazione progetto Laboratorio di  
Sistemi Operativi  
a.a. 2018-19

Lorenzo Rasoini

## Indice

<b>1</b>	<b>Scelte progettuali</b>	<b>1</b>
1.1	Strutture dati d'appoggio . . . . .	1
1.1.1	<code>linkedlist</code> . . . . .	1
1.1.2	Gestione della concorrenza in <code>linkedlist</code> . . . . .	1
1.2	Strutturazione del codice . . . . .	2
<b>2</b>	<b>Funzionamento generale</b>	<b>2</b>
2.1	Interazione intra-processo . . . . .	2
2.1.1	Comunicazione intra-processo . . . . .	3
2.1.2	Gestione della terminazione . . . . .	3
2.2	Gestione dei segnali . . . . .	3
2.3	Gestione della memoria . . . . .	3
	<b>Appendice A Sistemi operativi usati per il testing</b>	<b>3</b>
	<b>Appendice B Struct definite</b>	<b>4</b>

# 1 Scelte progettuali

Di seguito vengono presentate le varie scelte progettuali effettuate durante la realizzazione del progetto.

## 1.1 Strutture dati d'appoggio

L'unica struttura dati utilizzata all'intero del progetto è `linkedlist` (lista double-linked concorrente) implementata all'interno di `linkedlist.c`

Come per tutte le componenti del progetto la implementazione viene linkata all'eseguibile principale come file oggetto.

### 1.1.1 `linkedlist`

La lista double-linked è stata scelta per memorizzare i client connessi al server in un dato istante. La scelta è stata dovuta alla facilità di implementazione e all'interesse che mi ha suscitato una sua implementazione in un contesto di programmazione concorrente. Le procedure di ricerca `linkedlist_search` e cancellazione `linkedlist_delete` sono state dotate di un puntatore a una procedura esterna che permette di definire, rispettivamente, quale oggetto trovare e quale oggetto rimuovere.

### 1.1.2 Gestione della concorrenza in `linkedlist`

Per gestire accessi e scritture all'interno della lista è stato implementato un meccanismo di *fine-grained locking* ritenuto più efficiente relativamente all'utilizzo che viene fatto della lista all'interno del server, ipotesi poi confermata da benchmark con un alto numero di client.

Specificatamente, questo meccanismo è implementato tramite l'utilizzo di una lock: `mtx`, che blocca un singolo elemento della lista, e due puntatori a lock: `prevmtx`, che punta alla lock dell'elemento precedente della lista (se esiste), e `nextmtx`, che punta alla lock dell'elemento successivo alla lista (se esiste); le lock vengono sempre acquisite e rilasciate nello stesso ordine in modo tale da evitare situazioni di deadlock.

L'unica accortezza da avere nell'utilizzo di questa implementazione è l'allocare i dati puntati da `ptr` nell'heap del processo.

## 1.2 Strutturazione del codice

Il codice del server è strutturato in moduli che corrispondono a un gruppo di funzionalità separate richieste dal server:

- **os\_server.c**

Main del server e i meccanismi di gestione delle interruzioni.

- **dispatcher.c**

Codice relativo al thread dispatcher, e meccanismi di gestione per il segnale `SIGUSR1`.

- **worker.c**

Codice relativo ai worker threads e ai meccanismi di ricezione e parsing dei messaggi inviati dai client.

- **os\_client.c**

Definizione di procedure per la gestione dei comandi individuati dal parser.

- **fs.c**

Definizione di procedure inerenti la scrittura e lettura dal file system dei dati inviati dai client e dei dati da inviare ai client.

- **linkedlist.c**

Implementazione di una lista double-linked concorrente.

Il codice dell'interfaccia è interamente contenuto all'interno di `objstore.c`.

L'header file `errormacros.h` contiene varie macro utilizzate per la gestione di eventuali errori lanciati da parte di chiamate di sistema.

## 2 Funzionamento generale

### 2.1 Interazione intra-processo

Il thread principale, dopo aver creato la socket e aver messo in piedi i meccanismi di gestione dei segnali, crea un thread dispatcher, il quale si occupa di gestire le connessioni che arrivano alla socket. Ogni qualvolta si presenti una connessione il dispatcher controlla che il numero di client connessi sia minore di meno della metà del massimo di descrittori di file aperti contemporaneamente da un processo, in caso positivo accetta la connessione e dopodiché crea un thread worker destinato a gestire tutti i messaggi inviati dal client fino alla disconnessione di quest'ultimo.

### 2.1.1 Comunicazione intra-processo

La comunicazione intra-processo è basata su l'utilizzo di due variabili condivise: `OS_RUNNING`, che segnala a tutti i thread del processo la terminazione dello stesso, e `worker_num`, dove al suo interno è memorizzato il numero di client connessi.

### 2.1.2 Gestione della terminazione

Il processo di gestione della terminazione ha inizio dopo l'arrivo di un segnale `SIGTERM` o `SIGINT`; in seguito alla ricezione di tale segnale il thread adibito alla gestione dei segnali (il thread principale) setta `OS_RUNNING` a 0.

A questo punto ogni thread worker rileverà il cambiamento della variabile, uscirà dal suo loop e inizierà la procedura di cleanup, notificando al thread dispatcher l'avvenuta terminazione tramite la variabile di condizione `worker_num_cond`.

Appena `worker_num` diventa 0 il thread dispatcher esegue la propria procedura di cleanup, termina e restituisce il controllo al thread principale che farà terminare il processo.

## 2.2 Gestione dei segnali

La gestione dei segnali `SIGINT` e `SIGTERM` avviene interamente all'interno del thread principale, il quale, dopo aver creato il dispatcher, si mette in attesa dei due segnali.

Per quanto riguarda la gestione di `SIGUSR1` è stata usata la tecnica del *self-pipe trick*: il thread principale scrive su una pipe letta dal thread dispatcher; quest'ultimo una volta rilevata la presenza di dati nella pipe la svuota ed esegue la procedura `stats`.

## 2.3 Gestione della memoria

Per quanto concerne la gestione della memoria si è cercato di usare il più possibile lo stack di ciascun thread e usare le allocazioni sullo heap solo per dati di natura dinamica o di grandi dimensioni (in modo da evitare situazioni di stack overflow).

## Appendice A Sistemi operativi usati per il testing

- Arch Linux con kernel Linux versione 5.1.15
- Macchina virtuale con Xubuntu 14.10
- Ubuntu delle macchine di laboratorio
- macOS Mojave

## Appendice B Struct definite

```
typedef struct linkedlist_elem {  
    void *ptr;  
    struct linkedlist_elem *prev;  
    pthread_mutex_t *prevmtx;  
    pthread_mutex_t mtx;  
    pthread_mutex_t *nextmtx;  
    struct linkedlist_elem *next;  
} linkedlist_elem;
```

Listing 1: Elemento della lista

```
typedef struct client_t {  
    char *name;  
    int sockfd;  
    int running;  
    pthread_t worker;  
} client_t;
```

Listing 2: Struct per la memorizzazione del client

```
typedef struct os_msg_t {  
    char *cmd;  
    char *name;  
    size_t len;  
    size_t datalen;    //How much data has been read  
    char *data;  
} os_msg_t;
```

Listing 3: Struct per la memorizzazione del client