

Introduction to clustering

Philippe Lenca et Romain Billot

Institut Mines Telecom, Telecom Bretagne UMR CNRS 3192 Lab-STICC

[prenom.nom]@telecom-bretagne.eu



- Introduction
- Organisation du cours
- Méthodes de base
 - La classification non hiérarchique
 - La classification hiérarchique
 - Mesures de validation d'une classification
- Différencier apprentissage non supervisé et apprentissage supervisé
 - Principe et vocabulaire
 - Méthodologie d'apprentissage
 - Un algorithme simple : les *k* plus proches voisins
- Bibliographie



troduction Organisation du cour

Méthodes de base

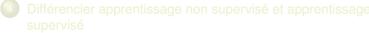
Non supervisé et supervisé







- La classification non hiérarchique
- La classification hiérarchique
- Mesures de validation d'une classification



- Principe et vocabulaire
- Méthodologie d'apprentissage
- Un algorithme simple : les k plus proches voisins





- Dans beaucoup de pays, le mot anglais *clustering* est utilisé.
- En France, on parlera de classification automatique ou classification non supervisée,
- Attention à ne pas confondre classification et classement, ni à utiliser le mot *classification* en anglais qui veut dire autre chose.

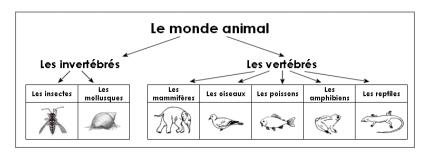
La terminologie dépend bien sûr du domaine :

- Medecine: la nosologie est la classification des maladies,
- Marketing, Enquêtes: typologie,
- Sciences naturelles : taxinomie ou taxonomie.

Les méthodes de classification non supervisée ou algorithmes de regroupement permettent la construction automatique de telles classifications







http://soutien67.free.fr/svt/animaux/classification/classification01.htm





Exemple: classification des espèces

ntroduction Organisation du cou

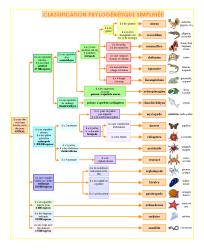
Méthodes de base

Non supervisé et supervisé

http://www.cours-svt.fr/sixieme/fiche-chapitre-0



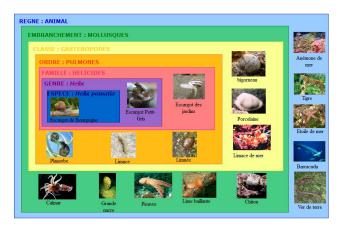
Exemple: classification des espèces



http://soutien67.free.fr/svt/animaux/classification/classification01.htm



Exemple : classification de l'escargot de Bourgogne



https://fr.vikidia.org/wiki/Classification_classique



Exemple: classification d'individus dans un rassemblement

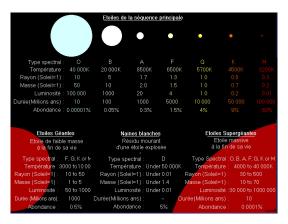


http://www.halalbook.fr/





Exemple: classification des étoiles



http://atunivers.free.fr/250lvs/startvpe.html



troduction Organisation du cours

Méthodes de base

Non supervisé et supervisé







- La classification non hiérarchique
- La classification hiérarchique
- Mesures de validation d'une classification



- Principe et vocabulaire
- Méthodologie d'apprentissage
- Un algorithme simple : les *k* plus proches voisins





Introduction to clustering



Organisation du cours

Analyse de données

Ensembles de méthodes de réduction de données, representation simplifiée des données initiales

Principe de la classification automatique

Organisation d'un ensemble en classes homogènes, naturelles, sans hypothèse *a priori* sur la structure des données. Permet de mieux comprendre les données.

Point de départ : un tableau individus/variables

Organisation du cours

on supervisé et supervisé

Les données à traiter se présentent sous la forme d'un tableau numérique de taille (N, P) correspondant à un ensemble Ω de N individus, observations ou exemples pour lesquels nous connaissons la valeur de P variables ou attributs.

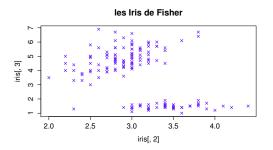


FIGURE: Combien de classes naturelles?



Proximité entre individus

Organisation du cours

Toute méthode de classification non supervisée se fonde sur une mesure de proximité plus ou moins complète entre individus, par exemple:

- Une distance : euclidienne, Manhattan, Mahalanobis, χ^2 pour un tableau de fréquence, Jaccard pour données binaires etc.
- Une mesure de similarité ou dissimilarité.
- Une ultramétrique (distance plus stricte) pour la classification hiérarchique.

Choix de la métrique

Le bon choix de la métrique est un pré-requis à toute méthode d'analyse de données!



But de la classification non supervisée : former une partition

Organisation du cours Mét

Une partition de Ω est un ensemble de parties non vides de Ω , $P_1, P_2, ..., P_k$ vérifiant :

$$\forall i \neq j \ P_i \cap P_j = \emptyset$$

$$\bigcup_{i=1}^k P_i = \Omega.$$

Explosion combinatoire

Le nombre de partitions d'un ensemble de n points en k classes est équivalent à $\frac{k^n}{k!}$ si $n \to \infty$. Les quelques méthodes présentées aujourd'hui recherchent par conséquent des heuristiques, qui optimisent localement certains critères bien choisis.



troduction Organisation du cours

Méthodes de base

- 1 Introduction
- Organisation du cours
- Méthodes de base
 - La classification non hiérarchique
 - La classification hiérarchique
 - Mesures de validation d'une classification
- Différencier apprentissage non supervisé et apprentissage supervisé
 - Principe et vocabulaire
 - Méthodologie d'apprentissage
 - Un algorithme simple : les k plus proches voisins
- Bibliographie



Partition floue et partition dure

Méthodes de base Non supervisé et supervisé

La structure de partition classique (*crisp clustering*) impose une appartenance stricte à une classe ($c_{ik} \in \{0,1\}$). La notion de partition floue (méthodes de *fuzzy clustering*) généralise en quelque sorte la notion de partition classique en associant à chaque individu un vecteur d'appartenance U aux différentes classes vérifiant

$$\forall i, k \ c_{ik} \in [0, 1] \ et \ \forall i \sum_{k=1}^{q} c_{ik} = 1.$$

La méthode des centres mobiles (k-means)

Méthodes de base

- La méthode des k-means est aussi appelée centres-mobiles ou réallocation-centrage,
- Objectif: partitionner un ensemble $X = x_1, ..., x_N$ en K classes, le nombre K de classes (ou clusters) étant fixé par avance. L'ensemble X appartient (ici) à l'espace vectoriel \Re^p muni de la distance euclidienne.
- Tous les individus ont généralement des pondérations égales mais il est tout à fait possible d'introduire une pondération des différents exemples.

Détail de l'algorithme des k-means

Méthodes de base Non supervisé et s

Entrées : le vecteur des N instances $(x_1, ..., x_N) \forall i = 1, ..., N$ avec

 $x_i \in \Re^d$; le nombre K initial de clusters (partitions,

groupes) souhaité;

Sorties: Une partition en K groupes

début

Sélectionner aléatoirement K centres initiaux parmi les instances de départ.

pour i allant de 1 à N faire

Affecter chaque point à la classe du centre le plus proche

fin

pour k allant de 1 à K faire

Recalculer les nouveaux centres des *K* classes

fin

Répéter les deux étapes précédentes jusqu'à ce que les centres des classes ne varient plus. (Convergence)

fin



roduction Organisation du cours

Méthodes de base

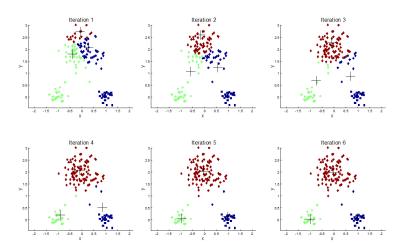


FIGURE : Visualisation des différentes étapes.



Critère de qualité et convergence

Méthodes de base

Le critère de qualité d'un couple partition-centres se définit comme la somme des inerties des classes par rapport à leur centre, à savoir

$$C(P,L) = \sum_{k=1}^K \sum_{x \in P_k} d^2(x,\lambda_k)$$

où $P = (P_1, P_2, ..., P_K)$ est une partition de Ω en K classes et $L = (\lambda_1, \lambda_2, ..., \lambda_K)$ représente un K-uple de \Re^p . L'algorithme des centres mobiles va optimiser localement ce critère pour former assez rapidement (une dizaine d'itérations a maxima) un couple (P,L). La méthode des centres-mobiles construit donc des partitions successives en diminuant l'inertie intra-classe.

- Inhérente à toute méthode de regroupement : choix *a priori* du nombre de classe K (voir plus tard),
- Optimisation locale : on fournit une suite de couples C(P, L) dont la valeur du critère va en décroissant,
- Sensibilité aux données aberrantes et valeurs extrêmes.

Une amélioration : *Partitioning Around Medoids (PAM)*

Méthodes de base

Entrées: le vecteur des N instances $(x_1,...,x_N)$ $\forall i = 1,...,N$ avec $x_i \in \mathbb{R}^d$; le nombre K initial de clusters:

Sorties: Une partition en K groupes

début

Sélectionner aléatoirement K médoïdes initiaux parmi les instances de départ.

- 1. pour i allant de 1 à N faire
 - Affecter chaque point à la classe du centre le plus proche

fin

- 2. pour k allant de 1 à K faire
 - 3. pour chaque point non médoïde b faire
 - Echanger b et k et recalculer le coût total

fin

fin

4. Selectionner la configuration avec le coût minimum.

Répéter les étapes 2, 3, 4 jusqu'à ce que les centres des classes ne varient plus (Convergence).

fin

Algorithme 2: Procédure de l'algorithme PAM





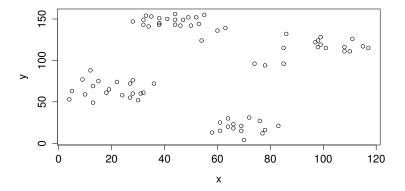


FIGURE : Visualisation de la classification du jeu de données Ruspini



Organisation du cours

Méthodes de base

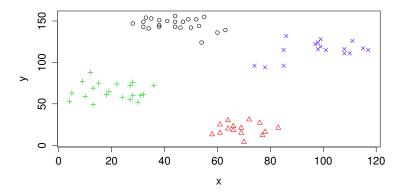


FIGURE : Visualisation de la classification du jeu de données Ruspini



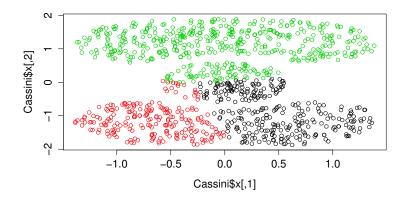


FIGURE: K-means: visualisation de la classification du jeu de



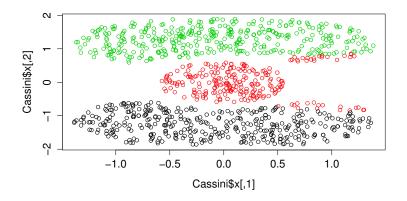


FIGURE : PAM : visualisation de la classification du jeu de données



La classification hiérarchique

Méthodes de base Non supervisé et su

- Il s'agit de former une hiérarchie indicée, i.e une suite de partitions emboîtées,
- Construction graduelle d'un arbre hiérarchique, appelé dendrogramme, par optimisation d'un critère à chaque itération.

Deux approches:

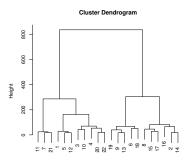
- Méthode dite divisive ou descendante : consiste à partir d'une unique partition comportant tous les exemples pour la diviser ensuite itérativement en sous-groupes, jusqu'à obtenir des singletons,
- Méthode ascendante, ou agglomerative en anglais: va quant à
 elle partir des singletons pour fusionner progressivement les
 classes les plus similaires par regroupements successifs et
 terminer la procédure à l'obtention de la partition "racine"
 comportant tous les exemples,



Classification Ascendante Hiérarchique (CAH)

Méthodes de base

A chaque itération, les classes en présence, en partant des singletons, sont fusionnées selon l'optimisation d'un critère se rapportant à la matrice de dissimilarité de départ, de taille $N \times N$





Critère d'agrégation

A chaque niveau de la hiérarchie, les deux classes les plus proches au sens d'un certain critère sont regroupées :

Méthodes de base

 Le critère du lien minimum (single link)
 Les classes de plus petite dissimilarité entre elles sont regroupées, soit pour deux classes A et B

$$D(A, B) = \min d(x, y), x \in A, y \in B;$$

Le critère du lien maximum

$$D(A, B) = \max d(x, y), x \in A, y \in B;$$

Le critère de la distance moyenne (average link)

$$D(A,B) = \frac{\sum_{x \in A} \sum_{y \in B} d(x,y)}{|A| |B|}$$



$$D(A, B) = \frac{n_A n_B}{n_A + n_B} d^2(g(A), g(B)),$$

où n_J représente le nombre d'instances de la classe *J* si les pondérations sont unitaires. Sinon n_J représente la somme des pondérations des éléments d'une classe J. g., désigne le centre de gravité de la classe J.

Comment valider un clustering?

Méthodes de base Non sup-

Le problème de la classification non supervisée reside dans le choix du nombre K optimum puis la validation de la partition proposée. Deux cas possibles :

- 1. On fait appel à un expert pour valider un nombre *K* de classes et une partition formée,
- On recherche la meilleure partition pour plusieurs nombres de classes, plusieurs méthodes, au sens d'un certain critère (méthode du coude).

Critères de qualité d'une partition

Méthodes de base Non supervisé et supervisé

Champ de recherches à part entière, citons quelques approches :

- 1. Isolation et connectivité (Pauwels et Frederix, 1999),
- 2. Stabilisation des partitions par ré-échantillonnage Bootstrap,
- 3. Critères de qualités internes fondés sur l'inertie intra- et inter-classe : *Dunn, Davies Bouldin, Silhouette*, ratio *WB, gap* etc.

$$d_{i,C} = \frac{1}{|C|} \sum_{x_t \in C} d(x_i, x_t).$$

Soient ensuite $b_i = \min_{C \neq C(i)} d_{i,C}$ et $a_i = d_{i,C(i)}$. La silhouette d'une instance i s'exprime

$$Sil_i = \frac{b_i - a_i}{\max{(a_i, b_i)}}$$

On cherche ensuite à maximiser la silhouette moyenne d'une partition :

$$S = \frac{1}{N} \sum_{i=1}^{N} Sil_{i}.$$



troduction Organisation du cours

Méthodes de base

Non supervisé et supervisé

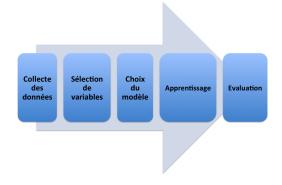
- Introduction
- Organisation du cours
- Méthodes de base
 - La classification non hiérarchique
 - La classification hiérarchique
 - Mesures de validation d'une classification
- Différencier apprentissage non supervisé et apprentissage supervisé
 - Principe et vocabulaire
 - Méthodologie d'apprentissage
 - Un algorithme simple : les k plus proches voisins
- Bibliographie



La dichotomie entre apprentissage supervisé et non supervisé se fonde sur la connaissance *a priori* ou non d'information sur les classes relatives aux individus.

- L'apprentissage supervisé désigne un cadre où les exemples sont reliés à une information relative à leur classe, à un concept,
- Les méthodes supervisées produisent par la suite, à partir d'une base d'exemples d'apprentissage pour lesquels la classe est connue, une règle de décision visant à prédire la classe de nouvelles observations.
- Cette règle de décision, appellée aussi classifieur, modèle ou hypothèse, peut être considérée géométriquement comme une hypersurface séparant les exemples représentés dans un espace multidimensionnel.





La difficulté dépend de la nature de la classe Y à prédire :

- 1. $Y = \Re^q$: regression multiple de y en x,
- 2. Y = -1, 1: discrimination en deux classes.
- 3. Y = 1, ..., q: discrimination en q classes.



Non supervisé et supervisé



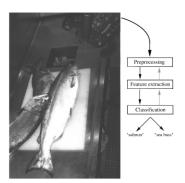


- Une entreprise de conditionnement de poissons décide de mettre en place un processus de tri des poissons selon l'espèce, à la chaîne, à l'aide de caméras,
- Etude pilote sur deux espèces : saumons et bars,
- Analyse d'un échantillon d'images.

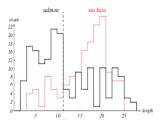


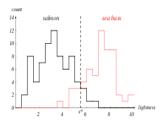
Sélection de variables

Les premieres images permettent de sélectionner des variables discriminantes:



Il semble que la longueur et la luminosité de la peau peuvent être des facteurs discriminants

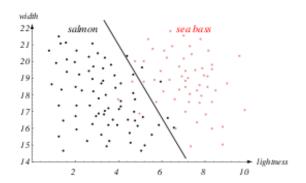




Ensemble d'apprentissage et règle de décision

hodes de base Non supervisé et supervisé

On dispose d'un ensemble d'apprentissage sur lequel nous allons construire une régle de décision :

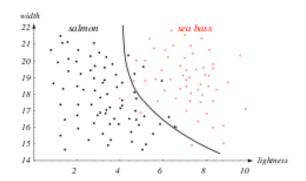


Ensemble d'apprentissage et règle de décision

nodes de base Non supervisé et supervisé

Riblio.

On dispose d'un ensemble d'apprentissage sur lequel nous allons construire une régle de décision :



Ensemble d'apprentissage et règle de décision

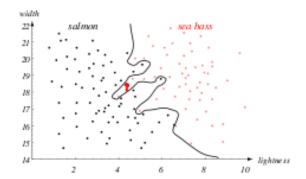
duction Organisation du cours

léthodes de base

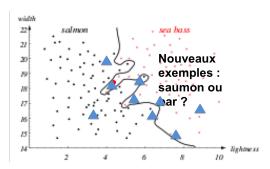
Non supervisé et supervisé

Biblio

Cette règle de décision dépend de la méthode et sera plus ou moins raffinée :



La règle de décision sera ensuite testée sur de nouveaux exemples :



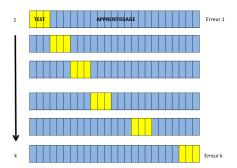
Evaluation

On évalue les performances d'une méthode à travers le taux d'erreur (mauvaise classification) sur de nouvelles données.



On divise le jeu de données selon le triptyque suivant :

- 1. Ensemble d'apprentissage,
- 2. Ensemble de test,
- 3. Ensemble de validation,



On recherche une certaine parcimonie dans la construction du modèle (principe du rasoir d'Ockham)

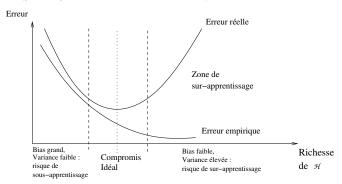


FIGURE: Attention au surapprentissage!



Un algorithme simple : les k plus proches voisins

Méthodes de base

Non supervisé et supervisé

Entrées : N instances (x, y), $y_i \in -1, 1$; une distance d entre les instances ; un paramètre k entier positif;

Sorties: Une étiquette pour chaque nouvelle observation **début**

pour toute nouvelle observation x faire

- 1. Calcul des $d(x, x_i)$
- 2. Tri par ordre croissant,
- 3. Prévision y pour x: valeur majoritaire parmi les k plus proches voisins.

fin

fin

Algorithme 3: Procédure de l'algorithme kNN



troduction Organisation du cours

Méthodes de base

Non supervisé et supervisé







- La classification non hiérarchique
- La classification hiérarchique
- Mesures de validation d'une classification



- Principe et vocabulaire
- Méthodologie d'apprentissage
- Un algorithme simple : les k plus proches voisins







MIRKIN, Boris. Clustering: a data recovery approach. CRC Press, 2012.



JAIN, ANIL K. ET DUBES, RICHARD C. Algorithms for clustering data. Prentice-Hall, Inc., 1988.



GOVAERT, GÉRARD (ed.). Data analysis. John Wiley and Sons, 2013.



JAIN, ANIL K., MURTY, M. NARASIMHA, ET FLYNN, PATRICK J. Data clustering: a review. ACM computing surveys (CSUR), 1999, vol. 31, no 3, p. 264-323.



JAIN, ANIL K. Data clustering : 50 years beyond K-means. *Pattern recognition letters*, 2010, vol. 31, no 8, p. 651-666.



HALKIDI, MARIA, BATISTAKIS, YANNIS, ET VAZIRGIANNIS, MICHALIS. On clustering validation techniques. *Journal of intelligent information systems*, 2001, vol. 17, no 2, p. 107-145.

