伙伴系统 (Buddy System) 物理内存管理器设计文档

1. 引言与概述

本文档旨在详细阐述一个为操作系统内核设计的伙伴系统(Buddy System)物理内存管理器。伙伴系统是一种经典、高效的内存分配策略,其核心目标是在处理频繁的内存分配和释放请求时,能够快速响应,并有效控制外部内存碎片。

该系统的基本思想是:将所有物理内存以 2 的幂次方 大小的块(Block)进行组织和管理。内存的分配通过将大块"分裂"成小块来满足,而内存的释放则通过尝试将相邻的"伙伴"块"合并"成大块来完成,从而尽可能地保持大块连续内存的可用性。

2. 核心数据结构

为了高效管理不同大小的空闲内存块,系统设计了以下核心数据结构:

2.1 free_buddy_t 结构体

该结构体用于管理某一特定"阶数"(Order)的所有空闲块。

```
typedef struct {
    list_entry_t free_list; // 该阶数所有空闲块组成的双向链表
    unsigned int nr_free; // 该阶数中空闲块的数量
} free_buddy_t;
```

2.2 free_buddy 全局数组

这是伙伴系统的中央管理枢纽,一个包含 MAX_ORDER (本项目中为 20) 个 free_buddy_t 元素的数组。

static free buddy t free buddy [MAX ORDER];

- **索引与大小的对应关系**:数组的索引 k 直接对应内存块的阶数。free buddy[k]负责管理所有大小为 \$2^k\$ 个物理页的空闲块。
 - 。 free buddy[0] 管理所有 1 页 (\$2^0\$) 大小的块。
 - o free buddy[1] 管理所有 2 页 (\$2^1\$) 大小的块。

o free_buddy[k] 管理所有 \$2^k\$ 页大小的块。

2.3 块信息的存储

一个空闲块的元数据(主要是其阶数)被巧妙地存储在该块的**第一个 struct** Page 结构体的 property 字段中。Page 结构体是物理页的"信息标签",通过这种方式,我们无需额外开销即可获知任一空闲块的大小。

3. 关键算法与实现细节

伙伴系统的精髓在于其高效的分配(分裂)和释放(合并)算法。

3.1 初始化流程

buddy_init()

- 功能: 初始化 free buddy 数组。
- **流程**: 遍历整个数组,将每一个阶数的空闲链表初始化为空链表,并将 空闲块计数器清零。

buddy_init_memmap(struct Page *base, size_t n)

- **功能**:接收一块任意大小的连续物理内存,并将其"分解"为符合伙伴系统规范的2的幂次方块。
- 算法: 采用贪心递归算法。
 - 1. **寻找最大块:** 对于 n 页的内存,首先找出不大于 n 的最大 2 的 幂次方 $$2^k$.
 - 2. **创建主块**:将从 base 开始的 \$2 k\$ 个页面作为一个阶数为 k 的大块,设置其首页的 property 为 k,并将其加入 free_buddy[k] 链表。
 - 3. **递归处理余料**:如果 n 不是 2 的整数次幂,则会存在 n 2 k 的剩余内存。函数会**递归调用自身**来处理这部分剩余的内存。
- **示例**: 初始化 7 页内存会被分解为: 一个 4 页的块 (order=2), 一个 2 页的块 (order=1), 以及一个 1 页的块 (order=0)。

3.2 内存分配 - buddy_alloc_pages(size_t n)

此函数实现了"化整为零,按需分裂"的逻辑。

1. **计算阶数**: 首先, 计算出能够满足 n 页请求的最小阶数 k。

- 2. **查找空闲块:** 从 free_buddy[k] 开始,向上(k+1, k+2, ...)查找第一个非空的空闲链表。
- 3. 分裂 (Splitting): 如果是在一个更高的阶数 m (m > k) 上找到了一个可用块,则执行分裂操作: a. 将这个 m 阶块从 free_buddy[m] 中取出。 b. 将其对半分裂成两个 m-1 阶的"伙伴"块。 c. 将其中一个伙伴块(通常是地址较高的那个)放回 free_buddy[m-1] 的空闲链表中。 d. 对另一个伙伴块重复此分裂过程,直到其阶数降为 k。
- 4. **返回页面**:将最终得到的 k 阶块返回给调用者,并清除其首页的 Property 标志,表示其已被分配。

3.3 内存释放 - buddy_free_pages(struct Page *base, size_t n)

此函数实现了"化零为整,主动合并"的逻辑,是伙伴系统对抗外部碎片的核心。

- 1. **计算阶数**: 计算被释放块的阶数 k。
- 2. **寻找伙伴 (Buddy Finding)**: 这是伙伴系统最高效的部分。一个地址为 addr、阶数为 k 的块,其伙伴地址可以通过以下**位异或(XOR)运算**在 0(1) 时间内精确计算得出:
- 3. buddy_address = address ^ (1 << k)
 get buddy page 函数封装了此逻辑。
- 4. 循环合并 (Coalescing): a. 找到当前块的伙伴。 b. 检查伙伴状态: 确认伙伴块存在、空闲、且与当前块的阶数相同。 c. 如果满足合并条件: i. 将伙伴块从其所在的空闲链表中移除。 ii. 将当前块与伙伴块合并成一个阶数为 k+1 的新块(新块的基地址是两者中较小的那个)。 iii. 以这个新合并的 k+1 阶大块为基础,重复步骤 a, 继续尝试与它的新伙伴合并。 d. 如果不满足合并条件: 合并过程终止。
- 5. **加入空闲链表**: 将最终形成的(可能经过多次合并的)块,添加到其对 应阶数的 free buddy 链表中。

4. 测试与验证 (buddy check)

为了确保实现的正确性, buddy_check 函数提供了一套单元测试用例,覆盖了以下场景:

- 基本分配/释放:验证小块内存的分配与回收。
- 地址与引用验证:确保分配的页面地址唯一且初始引用计数为 0。
- **合并验证**:通过特定顺序的释放操作(如释放 1、2、4 页的块),验证它们能否正确地合并成一个更大的块(如 8 页)。
- **碎片整理验证**:模拟内存碎片化的场景,然后通过释放操作,验证系统能否将碎片化的内存重新合并为连续的大块。

5. 总结

本设计文档描述的伙伴系统物理内存管理器,通过基于"阶数"的空闲链表数组和高效的"分裂-合并"策略,实现了以下优点:

- 分配和释放速度快: 查找和操作的时间复杂度与阶数相关, 性能很高。
- **有效抑制外部碎片**: 主动的合并策略能持续地将小碎片整合成大块连续内存。

其主要缺点是存在**内部碎片**,因为所有内存请求都会被向上取整到最近的 2 的 幂次方大小。尽管如此,它依然是操作系统内核中一种非常成熟和高效的物理 内存管理方案。