

## ربات فوتباليست Peas

معیل کارایی: بردبازی ، گلزدن بیشتر از تیم حریف ، بیرون نوفتن از چهارچوب بازی ، خطا نکردن روی بازیکن حریف ، سرعت جابجایی قابل قبول بر ای پشت سر گذاشتن بازیکن تیم حریف ، توانایی شناسایی و تشخصی عوامل محیطی و فیزیکی بازی به راحتی مانند (حریف ، بازیکن خودی ، دروازه ها ، توپ ) ، استفاده نکردن دست بجز دروازه بان

محیط: زمین چمن (مصنو عی،طبیعی) ، فوتسال ، ساحلی (شن)

عملگرها: شوت ، چیپ ، سانتر کردن،

یاس دادن ، گرفتن توپ توسط دست (دروزه بان ) ، هدزدن ، تکلزدن

سنسور:، سنسور تشخیص توپ ،سرعت توپ و جهت آن ، سنسور تشخیص فاصله ، سنسور آنا لیز بازیکنان حریف ، سنسور خطوط (برای بیرو ن نرفتن توپ از محیط زمین ) ، سنسور تشخیص باز یکن حریف/خودی / دروازه ها ، سنسور شناسایی عوامل بیرونی محیطی / فیز یکی ، سنسور دوربین ۴۶۰ درجه، سنسور اب و هوا (برای لیز نخوردن و تشخیص جهت باد قبل از شوت زدن) سنسور افساید