Sstables的文件管理

每个Sstable都是一个文件

• 文件信息FileMetaData

- 文件管理模块
 - Version Set

Version, **Version Edit**, **Version Set**

- Version
 - 每次Compaction都会使得Sstables变化,每个Sstables的状态称之为一个Version。
- 从旧到新所有Version都存储在Version Set中,所以
 Version Set就是Version的一个链表。
- Version之间是通过增量的方式演进的,即
 - Version0 + VersionEdit = Version1
 - 两个Version之间的差异称之为一个Version Edit

Version

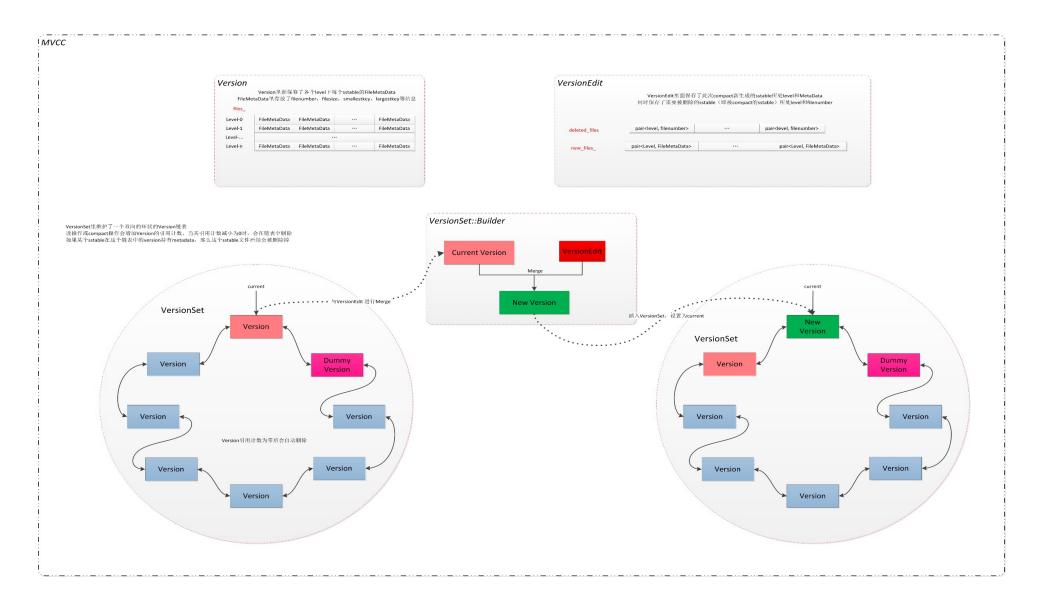
- /*该version下的所有level的所有sstable文件, 每个文件由FileMetaData表示*/ std::vector<FileMetaData*> files_[config::kNumLevels];
- Version就是文件信息的一个二维数组

Version Edit

• 主要元素

- DeletedFileSet deleted_files_; //删除的文件
- std::vector < std::pair < int, FileMetaData > > new_files_; // 新产生的文件

Version与Version Edit



将Version Edit Append到当前Version

VersionSet::LogAndApply(VersionEdit* edit, port::Mutex* mu){ //创建一个新的Version v ,并把新的edit变动保存到v 中。Builder很重要, 我们后面进行分析 Version* v = new Version(this); {//这边是函数名字apply的含义,应用versionedit生成新版本v Builder builder(this, current_); builder.Apply(edit); // 解析edit, 生成一个临时结构 builder.SaveTo(v); //将edit append

Version set的持久化: manifest

- 理论上数据库重新启动或者恢复,当前的version也需要回复。可以对version set 做持久化
 - Meta信息
- 每次Append VersionEdit之后将 edit 持久化

```
VersionSet::LogAndApply{
    edit->EncodeTo(&record); //将version edit编码成一个log record
    s = descriptor_log_->AddRecord(record);
    s = descriptor_file_->Sync(); //将日志刷盘
}
```

Version Set的持久化

- · 如果不做version的持久化, 系统是否也能恢复?
 - 可以,因为可以扫描所有sstable,重新生成version,但效率较低

Compaction的流程

总体流程

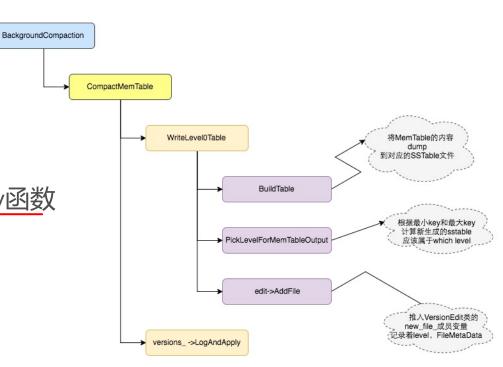
- DBImpl::MaybeScheduleCompaction()-
 - >BackGroundCompaction()->
 - MaybeScheduleCompaction
 - 调用上述函数的地方都可能触发compaction
 - 这是一个循环调用
 - 主要有两个地方 PPT P17, P20

Compaction的分类

- BackGroundCompaction()包含
 - Minor Compaction
 - 内存到Level 0
 - Major Compaction
 - Sstables之间的合并
 - Manual Compaction
 - 手工对一个范围内数据做Compaction

Minor Compaction流程

- 系统调用
 - DBImpl::CompactMemTable()->WriteLevel0Table()
- 流程
 - - 构建Sstable)
 - 寻找合适的Level
 - 生成version edit
 - Apply到当前version
 - 前面LogAndApply函数



Minor Compaction触发时机

```
Status DBImpl::Write(const WriteOptions&
options, WriteBatch* my_batch) {
    Status status = MakeRoomForWrite(my_batch ==
    nullptr);
    // 每次插入操作都会检查是否memtable是否超过限制
    ,触发MaybeScheduleCompaction()函数
```

产生Version Edit

- 在BuildTable之后
 - Recall构建(刷盘)一个Sstable之后其实我们已经知道了文件的meta信息
 - 将传递给meta参数(指针),并产生一个 version edit

```
s = BuildTable(dbname_, env_, options_, table_cache_, iter, &meta);
edit->AddFile(level, meta.number, meta.file_size, meta.smallest, meta.largest);
```

Level的选择

- int version::PickLevelForMemTableOutput
 - 从Level 0到Level 2之间选择一层
 - 一定程度上减少写放大
 - 如果与某个Level 0的Sstable有交集,放入Level 0
 - 如果与某个Level 1的Sstable有交集,放入Level 0
 - 如果与某个Level 2的Sstable有交集,放入Level 1
 - 否则放入 Level 2

Major Compaction流程

- 确定参与compaction的文件
 - 确定level n层
 - 确定level n+1层
- 合并文件(主要是归并排序生成文件)
 - DoCompactionWork
- 更新version
 - DBImpl::InstallCompactionResults
 - ->LogAndApply函数

Major Compaction

- Compaction的条件
 - 条件1:某个level sstables太多
 - 选择该层部分sstable加入compaction,防止瞬时写入过 大
 - Versionset中记有每层上次compaction到的最大的key
 - std::vector < std::pair < int, InternalKey > compact_pointers_;
 - 选择比该key大的下一个文件
 - 条件2:某个level的某个sstable 不成功seek 次数太多
 - 代码中用allowed_seeks标识

条件一

```
void VersionSet::Finalize(Version* v) {
//每次Compacktion后预计算下次compaction的内容
 for (int level = 0; level < config::kNumLevels-1; level++) {
 if (level == 0) {
      score = v->files_[level].size() /static_cast<double>(config::kL0_CompactionTrigger);
       //如果是LevelO ,主要是文件数目不能超过配置值
  } else {
    const uint64 t level bytes = TotalFileSize(v->files [level]);
   score = static_cast<double>(level_bytes) / MaxBytesForLevel(options_, level);
   //如果是Level1, 文件大小之和不能超过配置值
  if (score > best_score) {
   best level = level;
   best_score = score;
 v->compaction_level_ = best_level; //预存最需要Compaction的level
 v->compaction_score_ = best_score;
```

条件二

```
Status DBImpl::Get(const ReadOptions& options, const Slice& key, std::string* value) {
        if (have_stat_update && current->UpdateStats(stats)) {
            MaybeScheduleCompaction();
            //红色函数中会将某个Sstable的allowed_seeks次数减一
        }
}
```

思路: 在查找某个key的过程中,如果level n的某个sstable(范围包含这个key),但总是查找不成功,但在level n+1中找到,意味着当前sstable产生了一次无效读。对经常无效读的sstable,将其compaction到下一层。

Compaction参与文件

- 确定参与Compaction的参与文件,分成两部分
 - 第一部分确定level n的参与文件
 - VersionSet::PickCompaction()
 - 第二部分确定level n + 1的参与文件,当然也可能 没有 level n + 1的文件需要参与
 - VersionSet::SetupOtherInputs(Compaction* c)

PickCompaction

• 选择合并的level及Sstable(n层)

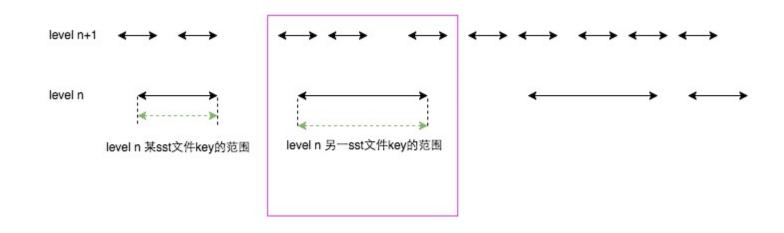
```
Compaction* VersionSet::PickCompaction(){
       const bool size_compaction = (current_->compaction_score_ >= 1);
        const bool seek_compaction = (current_->file_to_compact_ != NULL);
       if (size_compaction) {
              for (size_t i = 0; i < current_->files_[level].size(); i++) {
                if (compact_pointer_[level].empty() || icmp_.Compare(f->largest.Encode(), compact_pointer_[level]) > 0)
       }//部分sstable进入compaction
       else if (seek_compaction) {
       c->inputs_[0].push_back(current_->file_to_compact_);
         //allow_seek的sstable进行compaction
```

compaction Level 0的特殊处理

- 代码Status Version::Get(const ReadOptions& options, const LookupKey& k, std::string* value, GetStats* stats) 中
 - 若某个level 0的 Sstable通过条件二触发了合并,将其合并至level 1, 查询将会出现不一致问题(未读到最近的更新)
 - 在PickCompaction中与该sstable有重合的sstable都加入
 到compaction文件中来

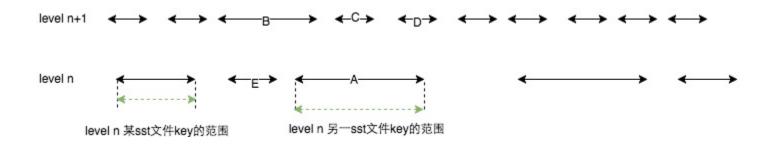
n+1层的参与文件

• n+1层有交集的范围都要参与compaction



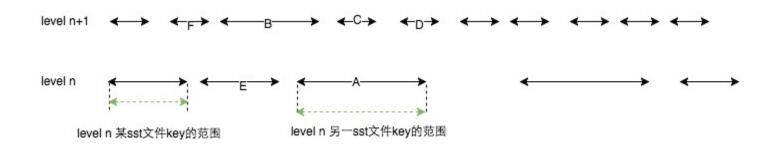
参与文件

• 对A, 选择B, C, D进行参与, 但进一步的发现n层的E也可以Compaction



参与文件

• 对A, 选择B, C, D进行参与, 但E不完全包含于BCD, 进一步参与会引起F也要参与, 这种情况只对A, BCD进行Compaction



Compaction的参与文件

VersionSet::SetupOtherInputs(Compaction* c){

```
/获取level n所有参战文件的最小key和最大key/
GetRange(c->inputs_[0], &smallest, &largest);
/*根据最小key和最大 key , 计算level n + 1的文件中于该范围有重叠的文件 , 放入 c->inputs_[1]中*/
current_->GetOverlappingInputs(level+1, &smallest, &largest, &c->inputs_[1]);
// 通过P29页的方式观察Level n+1的参于文件
if (!c->inputs_[1].empty()) {
```