Diario di lavoro

|  |  |
| --- | --- |
| Luogo | SAM Trevano |
| Data | 24.11.17 |

|  |
| --- |
| Lavori svolti |
| Alessandro: ho saldato l’adafruit motor shield con i vari piedini per collegarlo ad arduino, in seguito ho installato la libreria adafruit motor shield e ho creato un progetto arduino per provare le funzionalità del motore passo-passo, ho cercato di far girare il motore come la lancetta dei secondi ma sono soltanto riuscito a farlo girare più veloce del previsto.  Giairo: All’inizio dopo aver iniziato ho fatto il file README.md del nostro repository GitHub per renderlo utile a cercare e informazioni. Ho iniziato a provare ad utilizzare il motore passo-passo con il driver “a4988 stepper motor driver” e un alimentatore esterno alla fine collegato per far partire il motore.  Alessia: Ho lavorato su come fare l’algoritmo di punteggio, quali tecniche utilizzare e quali sensori. Ho cercato perdipiù informazioni sul 7 segmenti e ho dissaldato e saldato una parte.  Joey: Inizialmente dopo aver cercato e capito il funzionamento e come vanno assemblati i display 7 segmenti, sono andato a saldare il backpack insieme al ponte per attaccare il display. Poi mi sono informato su come sono i PIN del display e come va collegato all’arduino. Infine ho scaricato le librerie da utilizzare per il corretto funzionamento e ho cercato degli esempi per capire come mostrare i diversi numeri o lettere. |

|  |
| --- |
| Problemi riscontrati e soluzioni adottate |
| Alessandro: Ho riscontrato dei problemi mentre cercavo di far girare il motore come a lancetta dei secondi e il principale problema è che alle funzioni che utilizzo per far ruotare il motore posso soltanto passare un tipo INT mentre per riuscire a fare quello che volevo devo per forza passare un tipo DOUBLE o FLOAT. Non sono riuscito a trovare una soluzione a questo problema.  Giairo: Ho riscontrato problemi con il funzionamento del motore paso passo per via della poca alimentazione e i problemi a capire dove collegare i vari pin nella breadboard con il driver, il problema dell’alimentazione è stato risolto prendendo un alimentatore esterno da collegar al motore, ma ci sono ancora problemi da risolvere per quando riguarda il funzionamento effettivo del motore.  Joey: Ho saldato il backpack al ponte in maniera scorretta. |

|  |
| --- |
| Punto della situazione rispetto alla pianificazione |
| In linea col gannt |

|  |
| --- |
| Programma di massima per la prossima giornata di lavoro |
| Alessandro: Far funzionare i motori a nostro piacimento.  Giairo: Far funzionare il motore e iniziare a provare a programmarlo.  Alessia: Far funzionare l’algoritmo per il punteggio, che sommi i punti man mano  Joey: Dissaldare e risaldare e iniziare a lavorare al codice per il timer. |