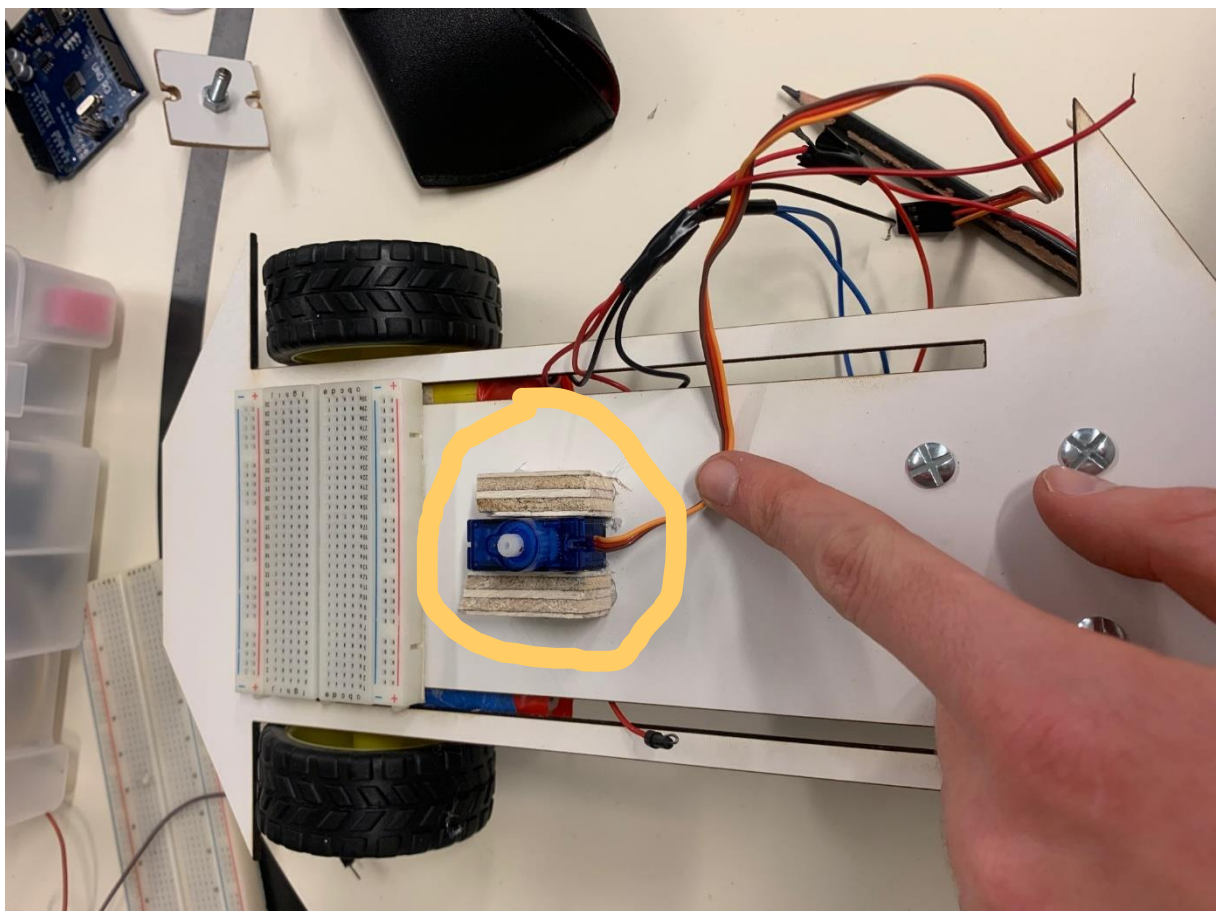


Compte rendu du 21/02/2022 :**Travail effectué :**

Dans la continuité des séances précédentes, j'ai continué d'assembler et verrouiller les pièces terminées du rover pour se concentrer sur les parties restantes à faire ou en cours.

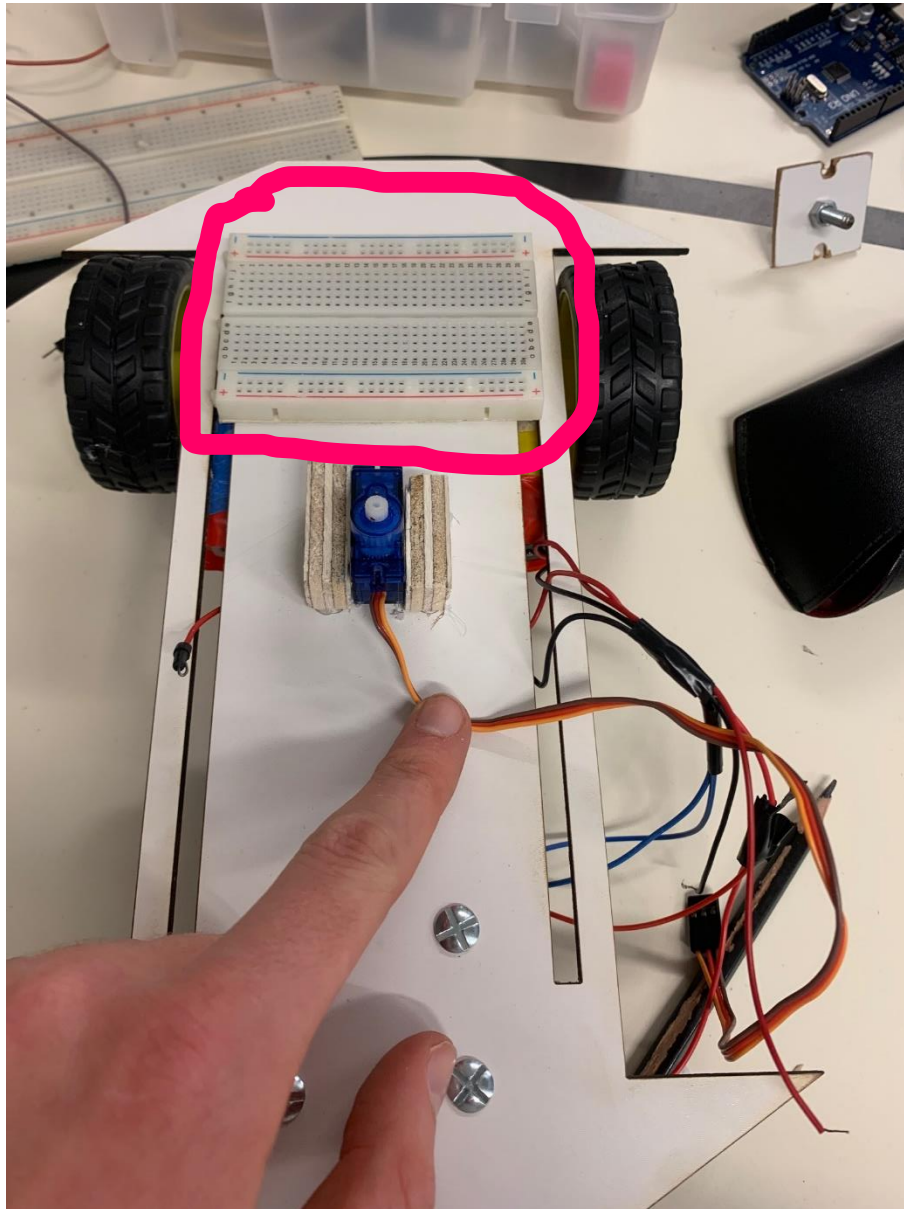
Emplacement servo moteur :

Plus concrètement, j'ai créé un emplacement dédié au servo moteur (cf. photo ci-dessous). Cet emplacement simpliste est réfléchi pour protéger le moteur des forces de rotation que le moteur va développer. Ces deux parties en bois ont pour écart l'exacte largeur du moteur qui pourra se glisser au milieu.



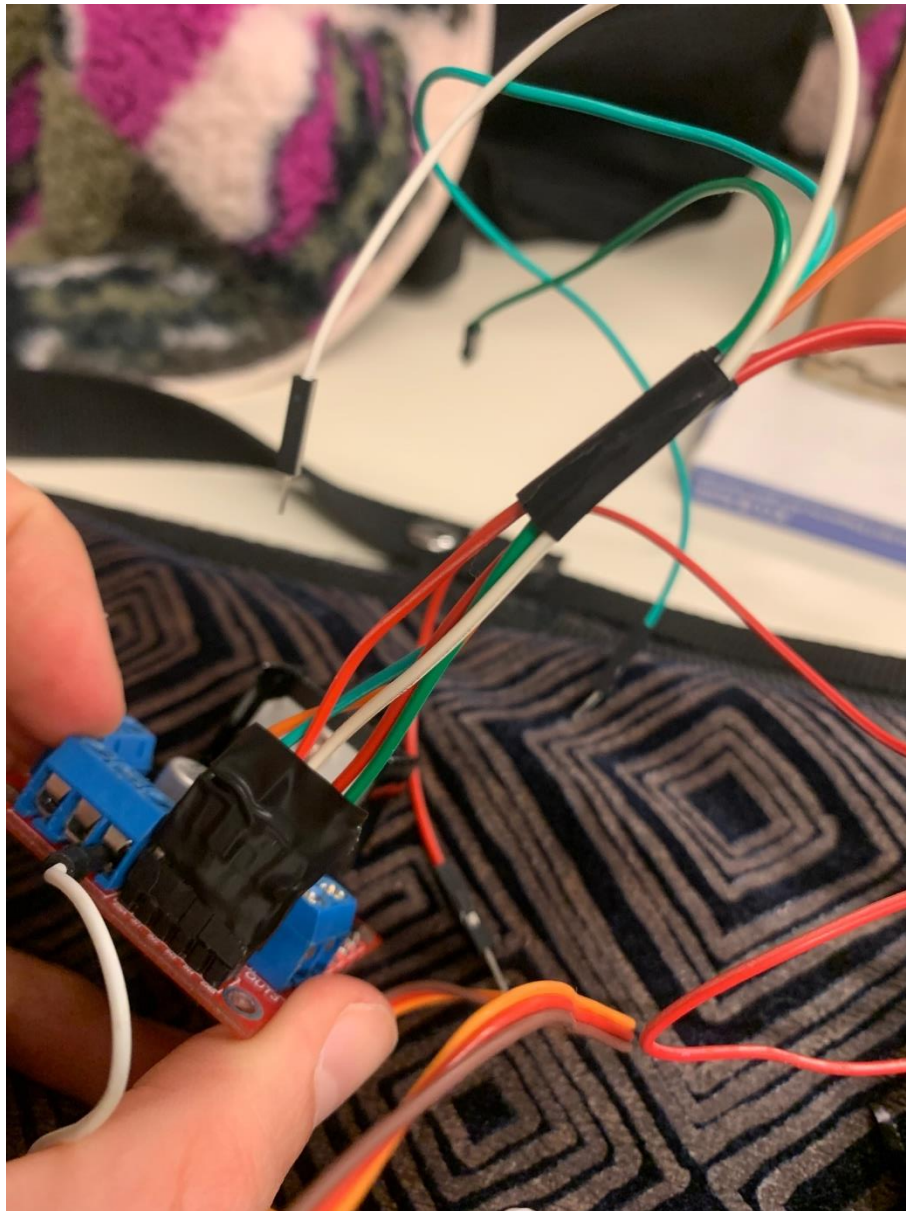
Fixation plaque circuit :

Comme on le voit ci-dessus et entouré ci-dessous, j'ai aussi fixé la plaque qui servira au branchement de notre circuit. Les fils électriques pourront passer dans les rainures de part et d'autre du châssis. Et ceux du dessus auront aussi accès à la plaque.



Fixation des câbles :

Une partie non pas complexe mais plus long que l'on l'imagine a été de valider et bloquer les branchements avec du scotch isolant les branchements fonctionnants. Pour cela nous avons dû faire des tests à l'aide des codes d'Amir et garder les formations les plus simple d'utilisation. Du « cable management ».



Pour finir il y a eu plusieurs contre temps pour lors de cette séance, nous rapprochant de la fin de plus en plus de contrainte sont appliquées sur le rover. Certains fils ont dû être réparé ou remplacé, de même pour certaines pièces ont eu besoin de nouvelles attaches, fixations ou remplacements ; ou même d'ajout pour solidifier le tout ou diminuer certaines contraintes.

Bonus :

Comme l'électronique est plus qu'une passion pour notre groupe (Amir et moi) je vous fais part de nos activités extrascolaire en lien avec cette discipline :

