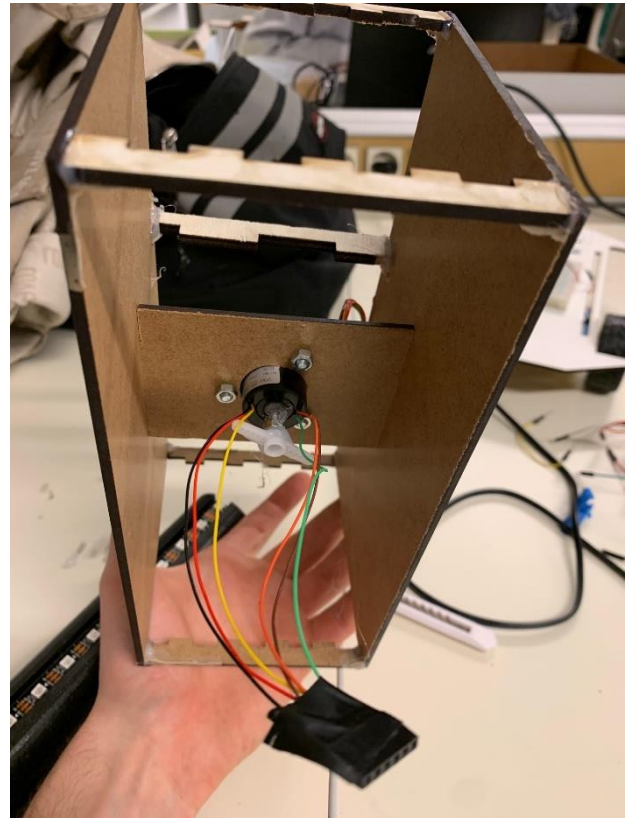
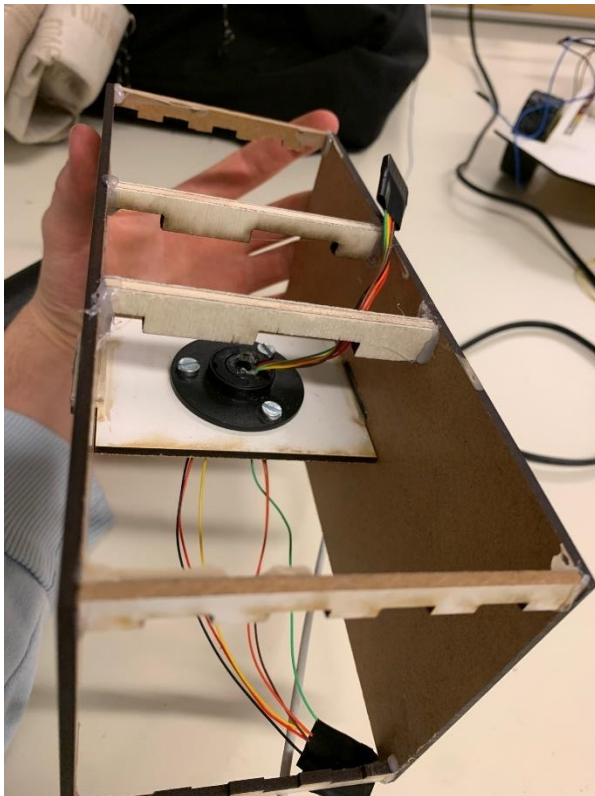


## Compte rendu du 07/02/2022 :

### Travail effectué :

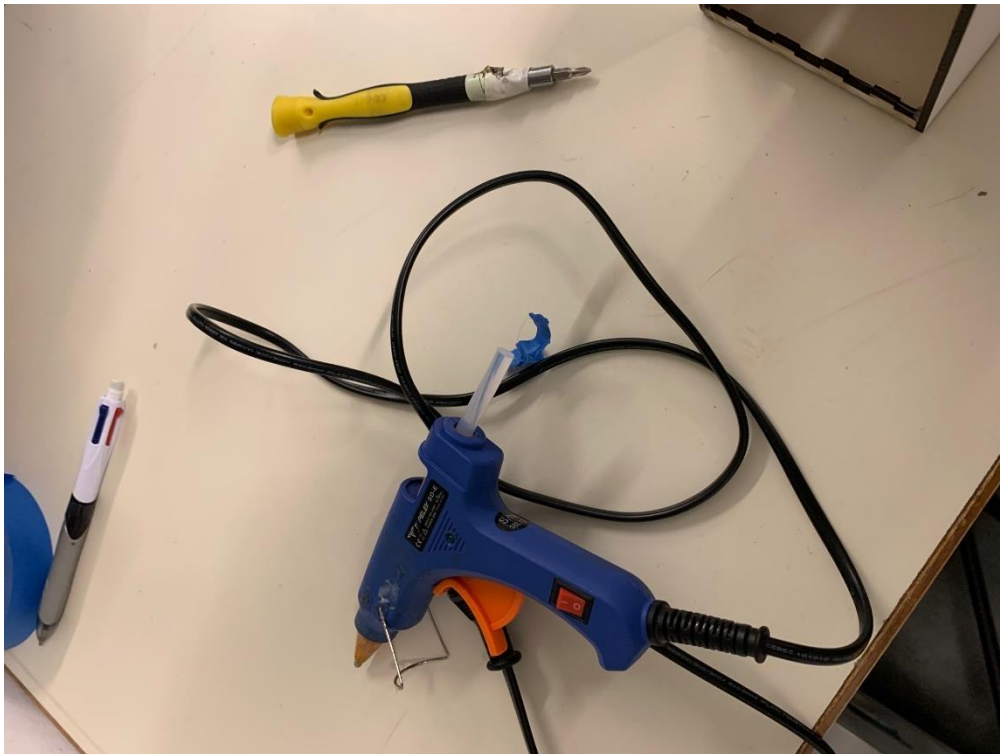
Le rover prenant forme, cette séance visait à avancer au maximum l'assemblage entre le travail d'Amir et le mien. Plus concrètement, nous avons assemblé la partie armature avec la partie circuit.

### Pièce liée au servo moteur :



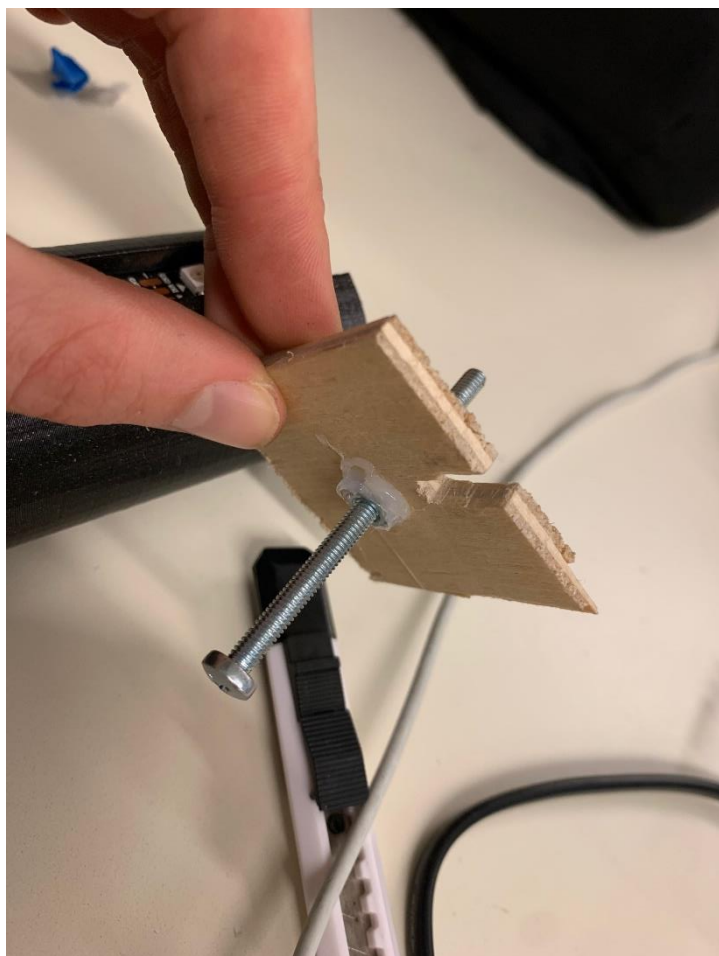
La pièce noir fixée sur la planche au centre de l'armature permettra au tube led de tourner sans que les câbles s'enroule sur eux même. Cette pièce est fixée grâce à de courts écrous. Sous la pièce on peut remarquer une vis et une hélice, la vis est enfoncé dans la pièce noir et collé au pistolet à colle, l'hélice est elle aussi collé à la vis à l'aide du pistolet à colle.

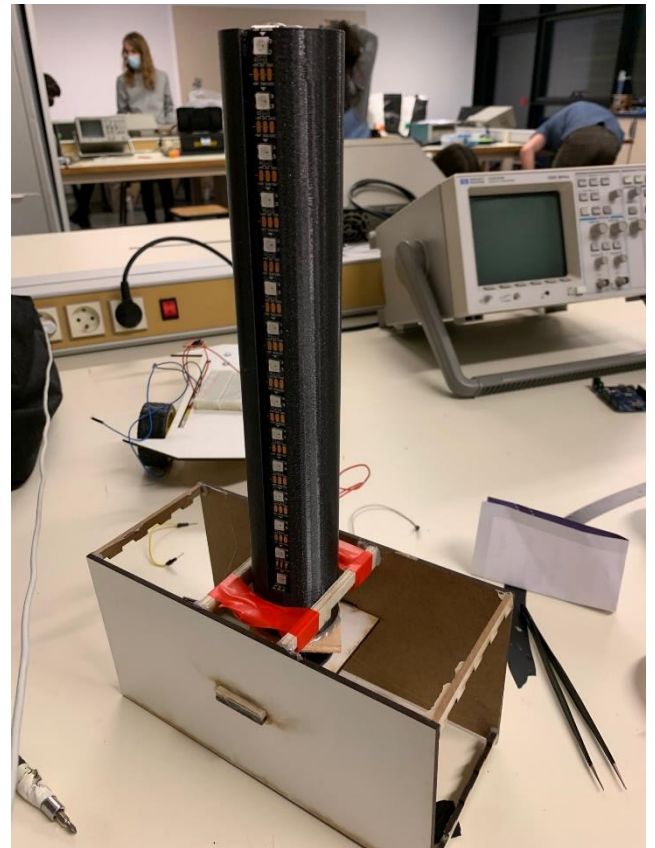
Le servo se clips sur l'hélice et permet de transmettre la rotation jusqu'au tube led.



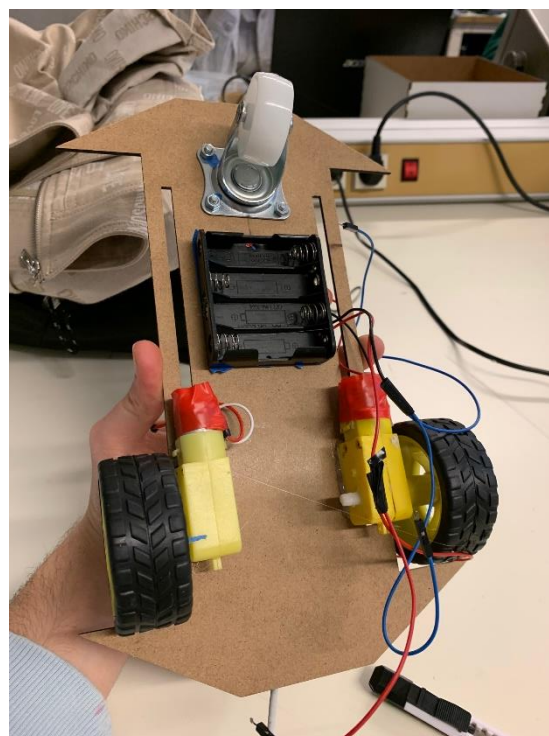
J'ai par la suite créé une pièce à l'aide d'une vis, deux boulons et une plaque de bois.

Cette pièce est par la suite enfoncée dans la partie haute de la pièce noire et tournera. La planche en bois sera elle collé au tube led comme on peut le voir dans les photos suivantes.





On peut voir ci-dessus l'assemblage une fois le tube led placé. Pour une question de répartition de poids j'ai créé deux tiges de bois qui encadrent le tube et évitent toutes oscillations sur les côtés (de même pour le scotch qui évite les oscillations sur l'autre axe).



Pour finir, j'ai fixé le moteur et les roues ainsi que les piles sous le châssis pour optimiser de la place.  
Le tout a été encore une fois collé au pistolet à colle.