## 动手学深度学习-线性网络-第一节线性回归

### 一、线性回归

回归概念:回归是能为一个或者多个自变量与因变量之间关系建模的一类方法。在机器学习领域中的大多数任务通常与预测有关。预测房屋价格、预测住院时间。

线性回归:基于几个简单的假设,自变量x和因变量y之间的关系是线性的,也就是y可以表示为x中元素的加权和,这里通常允许观测值的一些噪声。

#### 1.1 线性模型

线性假设是指目标可以表示为特征的加权和。

$$price = w_{area} \cdot area + w_{age} \cdot age + b.$$

Warea和Wage称为权重,权重决定每一个特征对我们预测值的影响。b称为偏置(bias)、偏移量(offset)或者截距 (intercept)。偏置是指当所有的特征都取值为0时,预测值应该是多少。

上图的公式其实是一个仿射变换:通过加权和对特征进行线性变换,并通过偏置项来进行平移。

机器学习领域,我们的输入数据通常是高维数据集,

$$\hat{y} = w_1 x_1 + ... + w_d x_d + b.$$

$$\hat{y} = \mathbf{w}^{\mathsf{T}} \mathbf{x} + b.$$

这里的x是单个数据样本的特征。用X表示整个数据集的所有样本,X的每一行都是一个样本,每一列是一种特征。

对于特征集合X,预测值y可以通过: y = Xw + b表示

$$\hat{\mathbf{v}} = \mathbf{X}\mathbf{w} + b$$

这样y其实是一个n维列向量,每一行都是一个样本下计算出的结果。

给定训练数据特征X和对应的已知标签y,线性回归的目标是找到一组权重向量w和偏置b:**当给定从X的同分布中取样的新样本特征时,这组权重向量和偏置能够使得新样本预测标签的误差尽可能小** 

无论使用什么手段来观察特征X和标签y,都可能出现少量的观测误差。我们只是假设特征与标签的潜在关系是 线性的,我们会加入噪声项来考虑观测误差带来的影响。

#### 1.2 损失函数

损失函数能够量化目标的实际值与预测值之间的差距,损失的数值越小,说明拟合程度越好。回归问题中最 常用的损失函数是平方误差函数。类似于方差

$$l^{(i)}(\mathbf{w}, b) = \frac{1}{2} \left( \hat{y}^{(i)} - y^{(i)} \right)^2.$$

这里算的只是一个样本,为了度量模型在整个数据集上的质量,我们需要计算在训练集n个样本上的损失均值

$$L(\mathbf{w}, b) = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} l^{(i)}(\mathbf{w}, b) = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} \frac{1}{2} \left( \mathbf{w}^{\top} \mathbf{x}^{(i)} + b - y^{(i)} \right)^{2}.$$

在训练模型时,我们希望总的损失最小,那么就要求找到一组合适的参数,最小化总的损失:

$$\mathbf{w}^*, b^* = \underset{\mathbf{w}, b}{\operatorname{argmin}} \ L(\mathbf{w}, b).$$

#### 1.3解析解

线性回归的解可以用一个公式简单地表达出来,这类解叫做解析解。首先,我们将偏置b合并到参数w中,合并的方法是在包含所有参数的矩阵中附加一列。我们的预测问题是最小化||y-Xw||^2。下面找极小值点。对w求导。

# ① 将偏差加剂 权重

$$\chi \leftarrow [\chi, I] \qquad w \leftarrow \begin{bmatrix} w \\ b \end{bmatrix}$$

②求导 
$$\ell(X, y, w) = \frac{1}{2n} ||y - Xw||^2 \frac{\partial}{\partial w} \ell(X, y, w) =$$

$$\frac{\partial \frac{1}{2n} (y - \chi w)^{T} (y - \chi w)}{\partial w} = \frac{1}{2n} \frac{\partial}{\partial w} (y^{T} - w^{T} \chi^{T}) (y - \chi w)$$

$$= \frac{1}{2n} \frac{\partial}{\partial w} \left( y^{T}y - y^{T}Xw - w^{T}X^{T}y + w^{T}X^{T}Xw \right)$$

$$= \frac{1}{2n} \left[ -(y^{T}X)^{T} - x^{T}y + (w^{T}X^{T}X)^{T} + x^{T}Xw \right]$$

$$= \frac{1}{n} \left[ -(x^{T}y + x^{T}Xw) \right] \Rightarrow \frac{\partial}{\partial w} \left( (x, y, w) = 0 \right] \quad w^{*} = (x^{T}X)^{T}x^{T}y$$

最后的解析解:

$$\mathbf{w}^* = (\mathbf{X}^\top \mathbf{X})^{-1} \mathbf{X}^\top \mathbf{y}.$$

但不是所有的问题都存在解析解。

#### 1.4 随机梯度下降

梯度下降最简单的方法是计算损失函数关于模型参数的导数(其实就是梯度)。随机抽取一小批样本,进行梯度下降。

首先抽样一个小批量,计算小批量的平均损失关于模型参数的导数,最后将梯度乘以一个预定的整数,并从当前参数的值减去。

$$\mathbf{w} \leftarrow \mathbf{w} - \frac{\eta}{|\mathcal{B}|} \sum_{i \in \mathcal{B}} \partial_{\mathbf{w}} l^{(i)}(\mathbf{w}, b) = \mathbf{w} - \frac{\eta}{|\mathcal{B}|} \sum_{i \in \mathcal{B}} \mathbf{x}^{(i)} \left( \mathbf{w}^{\top} \mathbf{x}^{(i)} + b - y^{(i)} \right),$$

$$b \leftarrow b - \frac{\eta}{|\mathcal{B}|} \sum_{i \in \mathcal{B}} \partial_{b} l^{(i)}(\mathbf{w}, b) = b - \frac{\eta}{|\mathcal{B}|} \sum_{i \in \mathcal{B}} \left( \mathbf{w}^{\top} \mathbf{x}^{(i)} + b - y^{(i)} \right).$$

|B|表示每个小批量中的样本数,这也称为批量大小 (batch size) 。η表示学习率 (learning rate) 。批量大小和学习率的值通常是手动预先指定,而不是通过模型训练得到的。

这些可以调整但不在训练过程中更新的参数成为超参数。调参是选择超参数的过程。超参数通常是我们根据训练进代结果来调整的,而训练迭代结果是在独立的验证数据集上评估得到的。

在训练了预先确定的若干次迭代次数之后,记录下模型的参数估计值。**这些参数估计值只能让损失值慢慢收 敛,但却不能在有限的迭代次数内达到最小值。** 

难点:找到一组参数,在从未见过的数据上实现较低的损失,泛化问题。

#### 1.5 用模型讲行预测

使用给定的模型估计一个新的训练数据的输出。

#### 1.6 矢量化加速

在训练模型时,我们希望同时处理多个样本。对计算进行矢量化。

• for循环加法:

```
import math
import time
import numpy as np
import torch
from d2l import torch as d2l
n = 10000
a = torch.ones(n)
b = torch.ones(n)
class Timer:
   """记录多次运行时间"""
   def __init__(self):
       self.times = []
       self.start()
   def start(self):
       """启动计时器"""
       self.tik = time.time() # 采集当前时间
   # 计算程序的运行时间 当前时间减去开始时间
   def stop(self):
       """停止计时器并且将时间记录在列表中"""
       self.times.append(time.time() - self.tik)
```

动手学深度学习-线性网络.md 2022/4/4

```
return self.times[-1] # 返回最新的时间差

def sum(self):
    """返回时间总和"""
    return sum(self.times)

def cumsum(self):
    """返回累计时间"""
    return np.array(self.times).cumsum().tolist()

c = torch.zeros(n)
timer = Timer()
for i in range(n):
    c[i] = a[i] + b[i]

print(f'{timer.stop():.5f} sec')
```

结果: 0.12576 sec

• 矢量化

```
timer.start()
d = a + b
print(f'{timer.stop():.5f} sec')
```

结果: 0.00096 sec

#### 1.7 正态分布与平方损失

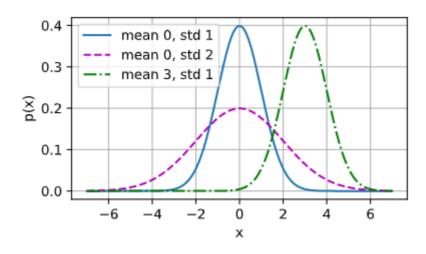
正态分布也称为高斯分布,正态分布的概率密度函数是:

$$p(x) = \frac{1}{\sqrt{2\pi\sigma^2}} \exp\left(-\frac{1}{2\sigma^2}(x-\mu)^2\right).$$

```
def normal(x,mu,sigma):
    p = 1 / math.sqrt(2 * math.pi * sigma **2)
    return p * np.exp(-0.5 / sigma**2 * (x - mu)**2)

x = np.arange(-7,7,0.01)

params = [(0,1),(0,2),(3,1)]
    d2l.plot(x, [normal(x, mu, sigma) for mu, sigma in params], xlabel='x', ylabel='p(x)', figsize=(4.5, 2.5),
    legend=[f'mean {mu}, std {sigma}' for mu, sigma in params])
```



我们假设观测中包含噪声, 噪声服从于正态分布

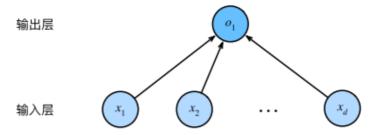
$$y = \mathbf{w}^{\mathsf{T}} \mathbf{x} + b + \epsilon$$
,

写出w,b的极大似然估计函数:

$$P(y \mid \mathbf{x}) = \frac{1}{\sqrt{2\pi\sigma^2}} \exp\left(-\frac{1}{2\sigma^2}(y - \mathbf{w}^\top \mathbf{x} - b)^2\right).$$

### 1.8 从线性回归到深度网络

线性回归其实是一个单层的神经网络:



上图中,输入是x1,x2,xd,因此输入层中的输入数是d。网格的输出为o1,输出层的输出数是1。图中的神经网络的层数是1,我们将线性回归模型是为仅有单个人工神经元组成的神经网络,或者称为单层神经网络。

对于线性回归,每一个输入与输出相连,这种变换称为全连接层。