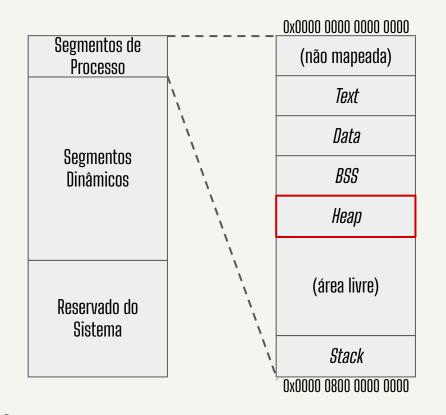
Software Básico

Aula #16 A Seção *Heap*: Alocação Dinâmica de Memória

Para que serve e como funciona a seção *heap*? Quais são as principais estratégias de gerenciamento de memória na *heap*? Como funciona um coletor de lixo?

Ciência da Computação - BCC2 - 2023/02 Prof. Vinícius Fülber Garcia

Relembrando



A seção *heap* faz parte dos **segmentos de um processo**.

Essa seção está localizada após a BSS e é utilizada no contexto de alocações dinâmicas de memória.

Tem esse nome uma vez que o gerenciamento da memória não ocorre apenas "em uma ponta".

Mas... uma vez que já temos a seção *data, bss* e *stack*, **para que mais uma seção dedicada à alocação de memória?**

Quais são...

- as limitações da seção *data*?
- as limitações da seção bss?
- as limitações da seção stack?

Mas... uma vez que já temos a seção *data, bss* e *stack*, **para que mais uma seção dedicada à alocação de memória?**

Quais são...

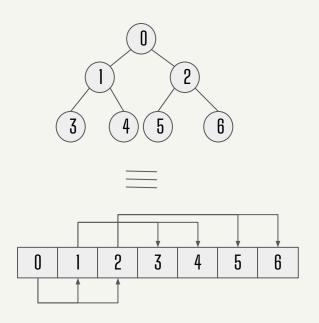
- as limitações da seção *data*?
 - Espaços de dados com tamanho e valor preestabelecidos!
- as limitações da seção bss?
 - Espaços de dados com tamanho preestabelecido!
- as limitações da seção stack?
 - Espaços de dados vinculados a registros de ativação específicos!

Mas... uma vez que já temos a seção *data, bss* e *stack*, **para que mais uma seção dedicada à alocação de memória?**

Além disso, algumas estruturas de dados não se beneficiam de espaços de memória grandes e sequencialmente alocados (vetores)!

Quais são exemplos dessas estruturas?

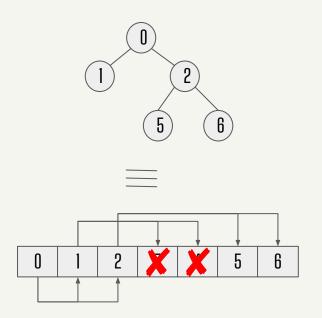
Vamos considerar, para exemplo, uma árvore binária!



É possível implementar uma árvore binária via um vetor predefinido? SIM!

Limitação #01: deve haver um tamanho máximo para a árvore!

Vamos considerar, para exemplo, uma árvore binária!



É possível implementar uma árvore binária via um vetor predefinido? SIM!

Limitação #02: desperdício de memória em nodos não necessários!

Sabendo dos cenários descritos, seria conveniente contar com uma área de memória que pode ser segmentada em quantidades aleatórias de bytes consecutivos, alocados em tempo de execução.

Bem-vindo à ideia da *heap*!

Ao melhor do nosso conhecimento, todos os modelos de execução (elf, coff, pe, exe...) preveem um espaço de memória como a *heap*.

0x0000 0000 0000 0000 (não mapeada) Text Data BSS Heap (área livre) Stack 0x0000 0800 0000 0000

A seção *heap* apresenta várias características interessantes!

- Ela cresce "para baixo" no espaço de endereçamento...
 - Qual é a operação de para aumentar o espaço da heap?
- Ela cresce em oposição à *stack...*
 - O que acontece quando elas se encontram?

0x0000 0000 0000 0000 (não mapeada) Text Data BSS Heap (área livre) Stack 0x0000 0800 0000 0000

Bem... mas se gerenciamento de memória é possível através da modificação do tamanho da *heap*, naturalmente deve existir um **sentinela indicando o limite de seu espaço de memória**.

Sim, e ele é chamado de brk!

Informalmente, podemos pensar nele como o equivalente ao rsp da pilha.

Mas uma diferença importante! Palpites?

0x0000 0000 0000 0000 (não mapeada) Text Data BSS Heap (área livre) Stack

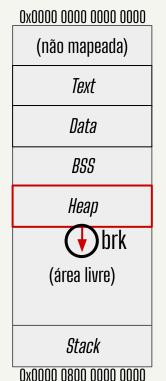
0x0000 0800 0000 0000

O brk não é um registrador, mas sim uma posição de memória!

O brk é armazenado por processo! Ou seja, ele **consta na PCB vinculada a um PID** na tabela de processos.

Em termos teóricos, tudo que está entre o final da seção BSS e o brk pode ser acessado com permissão de leitura e escrita!

E o que está depois de brk?



A dicotomia: o que eu posso Vs. o que eu não devo fazer

Teoricamente, eu não devo acessar posições de memória entre a *heap* (brk) e a *stack* (rsp)... porém, isso não gera *segmentation fault*, na prática.

Mas claro, isso pode (e provavelmente vai) gerar **problemas lógicos no processo.**

Curioso!

0x0000 0000 0000 0000 (não mapeada) Text Data BSS Heap (área livre) Stack

Se o brk passar o rsp (ou vice-versa), um *segmentation* fault pode acontecer...

- ao fazer um malloc?
- ao chamar uma função?

É possível gerar um *segmentation fault* por estouro de pilha **sem alocação dinâmica e por meio de uma única chamada de função**?

%rax	Nome	Argumentos	Comentários
12	brk	%rdi: novo valor de brk	Se o valor de %rdi for zero, o retorno é a posição atual de brk; caso contrário, o valor é atualizado

O brk é acessado via *syscall*

O serviço de acesso ao brk é 12 (Oxc); como de praxe, após setado o registrador de serviço (%rax) e o de argumento (%rdi), uma instrução *syscall* deve ser executada.

```
1) pointer = brk(0);
2) pointer += 1024;
3) new_pointer = brk(pointer);
```

Analise o fragmento de código em C ao lado...

- Qual é o tipo da variável pointer?
- Qual é o tamanho do bloco de dados alocado, com endereço retornado em pointer?
- Qual é o valor de new_pointer?sbrk(1024)

```
1) void* pointer = malloc(1024);
2) if (!pointer) return 1;
3) free(pointer);
4) return 0;
```

Naturalmente, manipular o brk diretamente consiste em enfrentar diversos desafios de **gerenciamento de memória.**

As funções **malloc** e **free**, por exemplo, lidam com esses desafios pelo programador!

É de se imaginar que existem diversas estratégias para lidar com o gerenciamento de memória relacionada a *heap*.

Algumas estratégias são bastante **simples**, mas **pouco ou nada eficientes** no reuso de memória; outras estratégias são **complexas**, mas são **bastante eficientes** em reutilizar memória já liberada pelo processo.

```
1) void setup_brk();
2) void dismiss_brk();
3) void* memory_alloc(unsigned long int bytes);
4) int memory_free(void *pointer);
```

A partir de agora, vamos considerar uma API simples de gerenciamento de memória, apresentada ao lado.

Nosso objetivo é considerar a implementação da **API em C** (não em *assembly*).

```
    void setup_brk(); //Obtém o endereço de brk
    void dismiss_brk(); //Restaura o endereço de brk
    void* memory_alloc(unsigned long int bytes); //Executa brk para abrir um bloco de "bytes" bytes
    int memory_free(void *pointer); //Não executa nada
```

Estratégia #01: INGÊNUA

Nessa estratégia, uma requisição de alocação de memória **sempre avança o brk.** Não há reaproveitamento de memória liberada.

```
#include <unistd.h>
      #include <stdio.h>
      void *brk original = 0, *brk current = 0;
      void setup brk(){
         brk original = sbrk(0);
       brk current = brk original;
 7)
      void dismiss brk() {
         brk current = brk original;
10)
        brk(brk original);
11)
      void* memory alloc(unsigned long int bytes) {
12)
         brk current += bytes; return brk(bytes);
13)
14)
15)
      int memory free(void *pointer) {
         return 0;
16)
```

Estratégia #01: INGÊNUA

A implementação ao lado é uma opção para a implementação ingênua.

Por que usar sbrk(0) ao invés de brk(0)?

Qual é o grande problema?

Estratégia #02: REAPROVEITAMENTO DE MEMÓRIA

Existem múltiplas alternativas para realizar a implementação de reaproveitamento de memória.

Vamos analisar uma alternativa possível e funciona... mas não a melhor, e nem mesmo eficiente!

Beneficiar a simplicidade em prol da compreensão!

```
void setup brk(); //Obtém o endereço de
 brk
 void dismiss brk(); //Restaura
 endereço de brk
void* memory alloc(unsigned long
 bytes);
  a) //1. Procura bloco livre
      tamanho iqual ou maior que a
      requisição
  b) //2. Se encontrar, marca ocupação
      e retorna o endereço do bloco
  c) //3. Se não encontrar, abre espaço
      para um novo bloco
 int memory free(void *pointer); //Marca
 um bloco ocupado como livre
```

Estratégia #02: REAPROVEITAMENTO DE MEMÓRIA

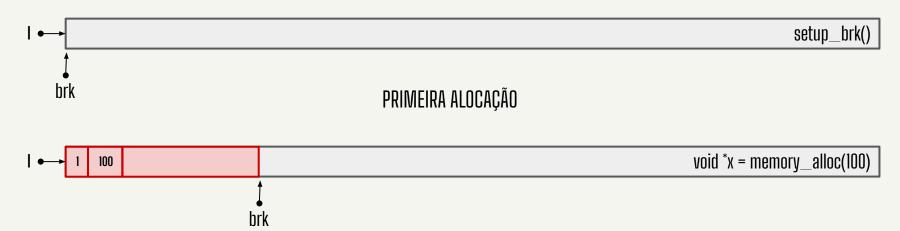
Analise o código ao lado!

- Essa estratégia funciona?
- Qual é o principal problema da mesma?

Estratégia #02: REAPROVEITAMENTO DE MEMÓRIA

Flags: bloco em uso (1 byte); tamanho do bloco (8 bytes)

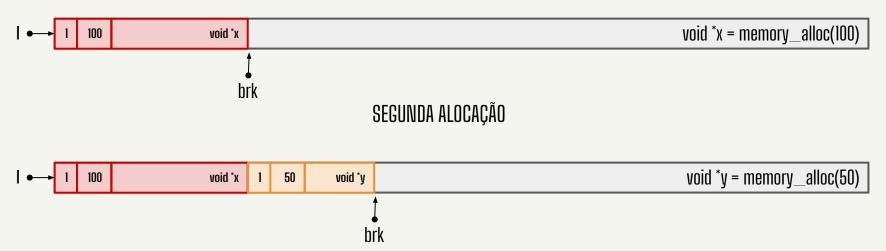
Dados: bloco alocado em frente às *flags*



Estratégia #02: **REAPROVEITAMENTO DE MEMÓRIA**

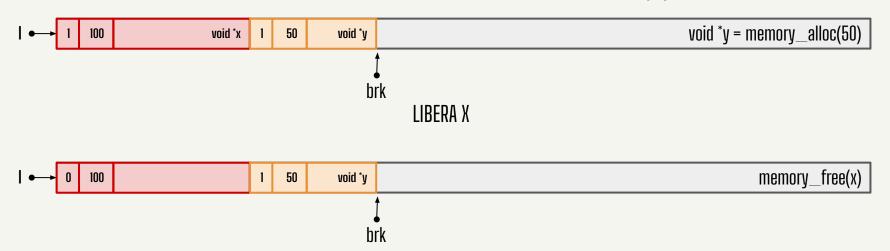
Flags: bloco em uso (1 byte); tamanho do bloco (8 bytes)

Dados: bloco alocado em frente às *flags*



Estratégia #02: **REAPROVEITAMENTO DE MEMÓRIA**

Para a desalocação, basta atribuir à *flag* de uso o valor zero (0).



Estratégia #02: **REAPROVEITAMENTO DE MEMÓRIA**

Eu uma nova alocação, existindo um bloco já alocado compatível, usar o mesmo!



Estratégia #02: REAPROVEITAMENTO DE MEMÓRIA

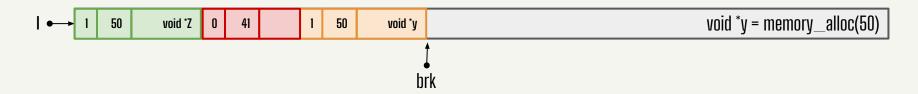
Porém, 100 bytes são alocados para uma requisição de 50!



Esse problema pode acontecer tanto em *first fit*, quanto em *best fit*... **COMO É POSSÍVEL MELHORAR?**

Estratégia #02: **REAPROVEITAMENTO DE MEMÓRIA**

Que tal utilizar apenas o segmento necessário de memória?



Por que sobrou apenas 41 bytes? Como os blocos de alocação são percorridos?

Trabalho da Disciplina

Estratégia #02: REAPROVEITAMENTO DE MEMÓRIA

VAMOS IMPLEMENTAR?

Esta estratégia não, pois será o trabalho de vocês!

Implementar um alocador de memória nos moldes da ESTRATÉGIA #02, adotando uma técnica de *first fit* para reuso de memória que quebra o bloco de alocação apenas se existirem pelo menos 10 bytes restantes.

Assembly AMD64

Estratégia #03: **BUDDY** (KNUTH)

O algoritmo *buddy* consiste em uma estratégia de gerenciamento de alocação de memória **um pouco mais próxima do que é de fato implementado** em sistemas reais.

Buddy quer dizer algo como "camarada", em inglês... Esse nome fará mais sentido quando entendermos o algoritmo!

Estratégia #03: **BUDDY** (KNUTH)

- Ao iniciar o alocador, um grande espaço é alocado na *heap* (imediatamente)
- Ao receber um pedido de alocação, o espaço é dividido em dois até que se encontre um bloco do tamanho requisitado, ou imediatamente maior (potência de 2)
 - Blocos vizinhos são chamados de buddy
 - o 0 endereço do bloco mais adequado é retornado

Estratégia #03: **BUDDY** (KNUTH)



Estratégia #03: **BUDDY** (KNUTH)

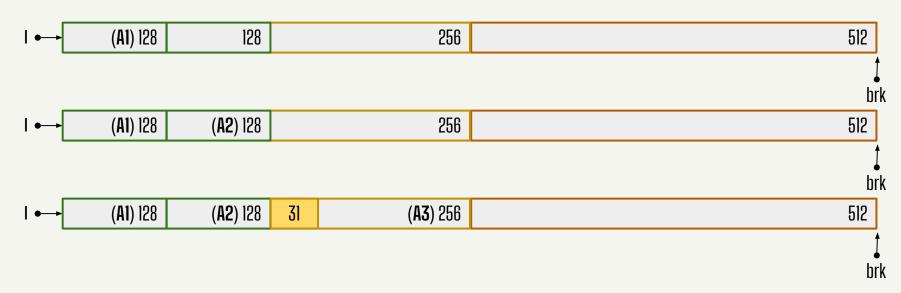


A divisão ocorre quantas vezes forem necessárias, dado o pedido de alocação. Se considerarmos a seguinte sequência:

128 (A1); 128 (A2); 225 (A3); 256 (A4)

Teremos o seguinte...

Estratégia #03: **BUDDY** (KNUTH)



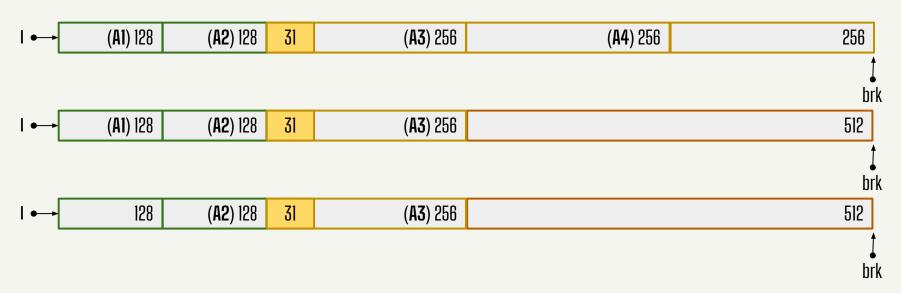
Estratégia #03: **BUDDY** (KNUTH)



Para a desalocação, os blocos **são unidos ao seu respectivo** *buddy*, caso os seus dados não estejam alocados para nenhum bloco. Vamos considerar a seguinte ordem de desalocação:

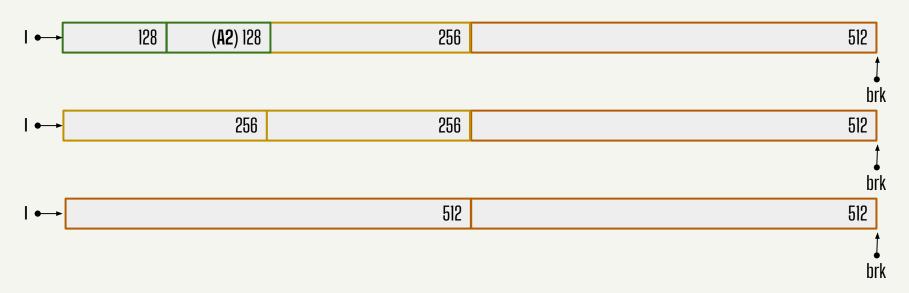
A4; A1; A3; A2

Estratégia #03: **BUDDY** (KNUTH)



Gerenciamento de Memória

Estratégia #03: **BUDDY** (KNUTH)



Gerenciamento de Memória

Estratégia #03: **BUDDY** (KNUTH)



Como todos os blocos foram desalocados, o espaço de memória retorna ao originalmente alocado.

Estratégia eficiente: logarítmica

Problema: fragmentação interna

```
int main (int argc , char** argv) {
 void *a;
 int i;
  for (i=0; i <100; i ++) {</pre>
    a = malloc (100);
    strcpy (a , " TESTE "'<);
    printf (" %p %s \n " , a , (char*) a );
  free(a);
 return(0);
```

Analise o código ao lado...

Existe um problema em relação à alocação de memória neste código.

Qual?

```
int main (int argc , char** argv) {
 void *a;
 int i;
 for (i=0; i <100; i ++) {</pre>
    a = malloc (100);
    strcpy (a , " TESTE "'<);
    printf (" %p %s \n " , a , (char*) a );
 free(a);
 return(0);
```

Analise o código ao lado...

Existe um problema em relação à alocação de memória neste código.



```
int main(int argc, char **argv) {
  char *p, *q;
  int i;
  p = malloc(TAMANHO);
  q = malloc(TAMANHO);
  if (argc >= 2) strcpy(p, argv[1]);
  free(q);
  free(p);
  return 0;
}
```

Analise o código ao lado...

Existe um problema **EM POTENCIAL** em relação à alocação de memória neste código.

Qual?

```
int main(int argc, char **argv) {
 char *p, *q;
 int i;
 p = malloc(TAMANHO);
 q = malloc(TAMANHO);
 if (argc >= 2) strcpy(p, argv[1]);
 free(q);
 free(p);
 return 0;
```

Analise o código ao lado...

Existe um problema **EM POTENCIAL** em relação à alocação de memória neste código.



```
int main(int argc, char **argv) {
  char *p, *q, *t;
  int i;
  p = malloc(1024);
  q = malloc(1024);
  for (i=0; i<100; i++) {</pre>
    free (p);
    p = malloc(1);
    p = malloc(1024);
    t=p; p=q; q=t;
  free(q);
  free(p);
  return 0;
```

Analise o código ao lado...

Existe um problema (QUE NÃO É O MEMORY LEAK) em relação à alocação de memória neste código.

Qual?

```
int main(int argc, char **argv) {
  char *p, *q, *t;
  int i;
  p = malloc(1024);
  q = malloc(1024);
  for (i=0; i<100; i++) {</pre>
    free (p);
    p = malloc(1);
    p = malloc(1024);
    t=p; p=q; q=t;
  free(q);
  free(p);
  return 0;
```

Analise o código ao lado...

Existe um problema (QUE NÃO É O MEMORY LEAK) em relação à alocação de memória neste código.

Qual? FRAGMENTAÇÃO

Coletor de Lixo

O coletor de lixo é um programa existente no contexto de diversas linguagens de programação, como Java e Python (principalmente as orientadas a objetos).

Quando em execução, o coletor de lixo tem dois objetivos principais:

- Reduzir a fragmentação da heap
- Desalocar memória cuja referência foi perdida

ESSAS TAREFAS SÃO REALIZADAS EM TEMPO DE EXECUÇÃO!

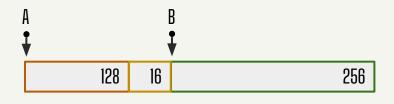
Coletor de Lixo

Implementar um coletor de lixo em C é um tanto complicado, já que as variáveis de ponteiro **indicam endereços absolutos na** *heap*, ou seja, o endereço de um ponteiro pode ser calculado em função de outro ponteiro.

Já em Java, por exemplo, existe uma tabela de endereços, e o **equivalente a um ponteiro em Java não aponta diretamente um endereço**, mas sim um índice desta tabela.

POR QUE ISSO FACILITA TODO O PROCESSO?

Coletor de Lixo





Caso C

Mudanças devem ser feitas diretamente em todas as variáveis após A

Caso JAVA

Mudanças centralizadas na tabela

Exercício #16

Implemente um procedimento em *assembly* AMD64 que **aloque dinamicamente um vetor com uma certa quantidade (parâmetro da função) de letras "A"**, retornando uma *string* correspondente.

O procedimento principal do programa deve **executar o procedimento descrito anteriormente e exibir o resultado na tela** usando a função printf (libc).

Obs: verifique o efeito da função printf no brk.

Obrigado!

Vinícius Fülber Garcia inf_ufpr_br/vinicius/viniciusfulber@ufpr_br