

PACI 841 SNI

Luc Marechal







Métrologie







1. Le système international de mesure

- Les unités SI
- Les règles d'écriture

Si la connerie se mesurait, il servirait de mètre-étalon... Y serait à Sèvres.

- Michel Audiard -









Système S.I.

- 1954 Adoption comme unités de base de ce système
- Appellation Système International d'unités (S.I.). L'ensemble des unités de mesures est alors réglementé (préfixes, unités dérivées...)
- depuis... Le S.I. a été modifié et étoffé compte-tenu des progrès de la science et des besoins des utilisateurs.
- Il a été décidé que le SI serait fondé sur les valeurs numériques fixées d'un ensemble de sept constantes à partir desquelles les définitions des sept unités de base du SI seraient déduites.

www.bipm.org



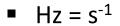




Les 7 unités de bases du SI

Les constantes sont exprimées avec les unités :
 hertz (Hz), joule (J), coulomb (C), lumen (lm), watt (W)





■
$$J = kg \cdot m^2 \cdot s^{-2}$$

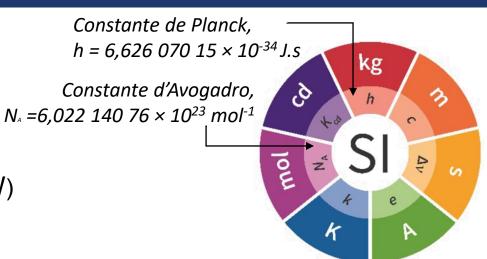
$$\blacksquare$$
 C = A·s

■ Im =
$$cd \cdot m^2 \cdot m^{-2} = cd \cdot sr$$

• W =
$$kg \cdot m^2 \cdot s^{-2}$$



Grandeur	Symbole de la grandeur	Nom de l'unité (SI)	Symbole de l'unité	Dimension
Longueur		mètre	m	L
Masse	m	kilogramme	kg	М
Temps	t	seconde	S	Т
Intensité du courant électrique	I	ampère	А	Ι
Température thermodynamique	Т	kelvin	K	θ
Quantité de matière	n	mole	mol	N
Intensité lumineuse	I	candela	cd	J









Analyse dimensionnelle

- Deux grandeurs sont homogènes signifie que leurs dimensions sont égales
- L'analyse dimensionnelle permet :
 - de savoir si une expression est homogène
 - de retrouver la dimension d'une grandeur

La dimension de toute grandeur peut s'exprimer exclusivement à partir des dimensions des 7 unités de base.

Owerstern	None de llereité	Or made a la	Dimension
Grandeur	Nom de l'unité	Symbole	Dimension
Longueur	mètre	m	L
Masse	kilogramme	kg	М
Temps	seconde	S	Т
Intensité du courant électrique	ampère	А	_
Température thermodynamique	kelvin	К	θ
Quantité de matière	mole	mol	N
Intensité lumineuse	candela	cd	J

Exemples:

- a) Vérifier par une analyse dimensionnelle le résultat littéral suivant : $x = \frac{1}{2}$ g $t^2 + v$ t où x est une distance, t un temps, v une vitesse et g l'accélération de la pesanteur
- b) Quelle est la dimension d'une résistance électrique, c'est-à-dire comment se décompose son unité à partir des unités de base ?

Exemple: Le Volt (symbole V), peut être défini à partir du mètre, du kilogramme, de la seconde et de l'ampère:

$$V = \frac{W}{A} = \frac{N \cdot m \cdot s^{-1}}{A} = \frac{kg \cdot m^2 \cdot s^{-2} \cdot s^{-1}}{A} = \frac{kg \cdot m^2}{A \cdot s^3}$$







Règles d'écriture : unités et symboles

Les règles classiques de l'algèbre s'appliquent pour former les produits et quotients de symboles d'unités.

La multiplication doit être indiquée par un espace ou un point à mi-hauteur centrée.

Nom commun : accordé, minuscule en première lettre

Pluriel des mots composés

Symbole en minuscule sauf si l'unité provient du nom d'un savant - (exception pour litre : L ou I)

Les symboles sont invariables et ne sont pas suivi d'un point

Les symboles sont écrits après la valeur numérique avec un espace entre les deux, sauf pour les unités avec division non décimale

Nom composé pour un produit de grandeurs : un trait d'union pour l'unité, un point pour le symbole : dans certains cas, le trait d'union est supprimé, le point aussi.

Nom composé pour un quotient de grandeurs : « par »

Exemples:

- a) Un courant de dix ampères
- b) Une force de deux newtons et demi
- c) Un moment de cinquante newton-mètres
- d) Une vitesse de quatre centimètres par seconde
- e) Une température de «vingt-quatre degré cinq »
- f) Un angle de douze degrés, sept minutes et trois secondes













Règles d'écriture : nombres et préfixes

Le séparateur décimal est la virgule

Utiliser les préfixes ou puissance de 10 pour les petits et grands nombres

Pour faciliter la lecture, séparer les par tranche de trois à partir de la virgule, pour la partie entière et pour la partie décimale

Le préfixe est collé à l'unité

Son symbole est collé au symbole de l'unité

Éventuelle élision si l'unité commence par une voyelle (mégohm) **Exemple**

10.5

0,0003 W ▶ 3x10^{e-4} W ou 0,3 mW

1234567,89 1 234 567,89

Exemples:

- Un courant de dix milliampères
- Une force de deux cent cinquante trois mille newtons et demi b)
- Un moment de cinquante méganewton-mètre c)
- d) Une vitesse de quatre centimètres par nanoseconde

PREFIXE

NOMBRE

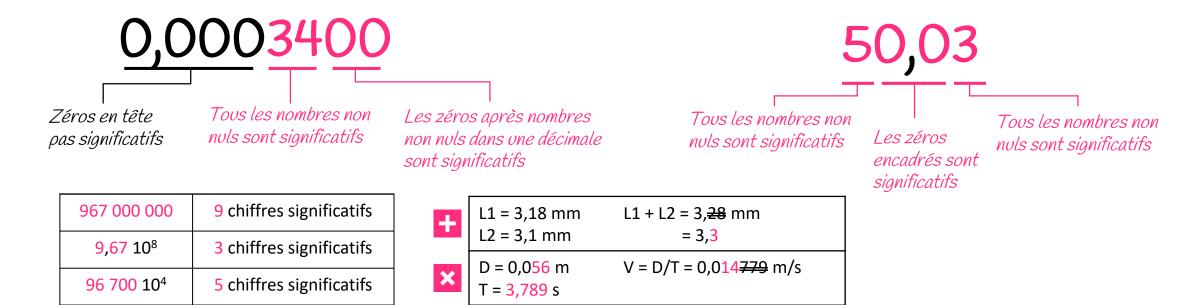






Chiffres significatifs

- LOI
- Tous les chiffres non nuls sont significatifs
- Les zéros placés en tête ne sont pas significatifs.
- · Les zéros encadrés ou en queue sont significatifs.
- La notation en puissance de 10 met en évidence le nombre de chiffres significatifs.
- Multiplication ou division : le résultat doit comporter le même nombre de chiffres significatifs que la mesure qui en a le moins dans le calcul.
- Addition ou soustraction : le résultat doit avoir autant de décimales que la valeur qui en a le moins dans le calcul.









Approximation décimale ou arrondi



Règle de Gauss (norme NF EN ISO 80000-1)



- Les chiffres 0, 1, 2, 3 et 4 sont arrondis à l'entier inférieur.
- Les chiffres 5, 6, 7, 8 et 9 sont arrondis à l'entier supérieur.
- Si le nombre se termine par un 5 ou par un 5 suivi de zéros, on choisit le nombre se terminant par un chiffre pair.

Règle 1 : S'il n'y a qu'un seul multiple entier qui soit le plus voisin du nombre donné, c'est alors ce multiple qui est pris comme nombre arrondi.

Règle 2 : S'il existe deux multiples entiers également voisins du nombre donné, le multiple de rang pair est choisi comme nombre arrondi.

nombre	nature de l'approximation	nombre arrondi
12,223	au dixième près	12,2
12,251	au dixième près	12,3
1222,3	À la dizaine près	1220
1227,5	À la dizaine près	1230

nombre	nature de l'approximation	nombre arrondi
9909,50	à l'unité près	9910
9908,50	à l'unité près	9908





2. Exprimer un résultat de mesure

- Concept d'incertitude
- Processus de mesure
- Évaluation des incertitudes

Douter de tout ou tout croire, ce sont deux solutions également commodes, qui l'une et l'autre nous dispensent de réfléchir.

— Henri Poincaré —







Vocabulaire de base

Grandeur	Attribut d'un phénomène, d'un corps ou d'une substance qui est susceptible d'être distinguée qualitativement et mesurée quantitativement
Mesurage	Ensemble d'opérations ayant pour but de déterminer la valeur d'une grandeur.
Mesurande	Grandeur particulière soumise à un mesurage.
Résultat	Valeur attribuée à un mesurande, obtenue par mesurage.
Répétabilité	Étroitesse de l'accord entre les résultats des mesurages successifs du même mesurande, mesurages effectués dans la totalité des mêmes conditions de mesure. Les conditions de répétabilité sont : • même mode opératoire • même lieu • répétition durant une courte période de temps • même instrument de mesure utilisé dans les mêmes conditions
Reproductibilité	Étroitesse de l'accord entre les résultats des mesurages successifs du même mesurande, mesurages effectués en faisant varier les conditions de mesure. Il faut spécifier les conditions que l'on fait varier, par exemple : • le principe de mesure • l'observateur • l'instrument de mesure • l'étalon de référence • le lieu • les conditions d'utilisation • le temps







Fidélité (erreur aléatoire)

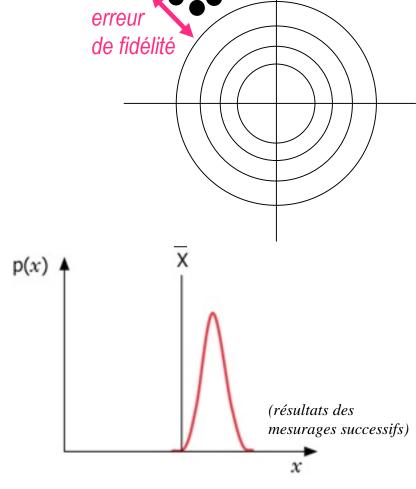
La fidélité est la faculté d'un instrument à donner des mesures répétables.

Si on effectue N mesures dans des conditions de répétabilité, chaque mesure m_i est en général différente de la valeur moyenne.

Cette différence est une erreur aléatoire.

Les erreurs aléatoires sont dues à des fluctuations de la grandeur mesurée ou de la méthode de mesure et peuvent aussi dépendre de l'habilité de l'expérimentateur.

Elles se traduisent par un étalement des mesures autour de la valeur vraie et entachent la fidélité de la mesure.



Quantifie l'étroitesse de la courbe
Si la courbe est étroite > *l'instrument est fidèle*







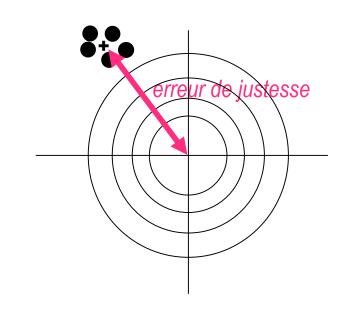
Justesse (erreur systématique)

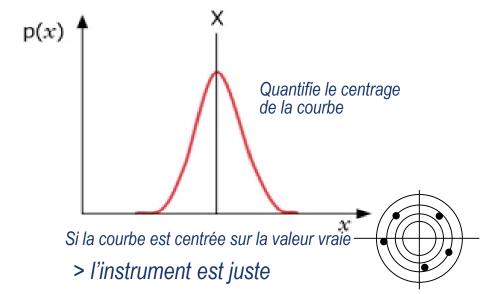
La **justesse** est la faculté d'un instrument à donner des mesures dont la moyenne est proche de la valeur vraie (quantifie la reproductibilité de l'instrument).

Cette erreur est une **erreur systématique**, qui s'ajoute souvent à l'erreur aléatoire de fidélité.

Les erreurs systématiques sont liées à un mauvais réglage de l'instrument de mesure ou à une mauvaise manipulation de l'expérimentateur.

Ce type d'erreur affect toujours le résultat de la mesure dans le même sens, les mesure se répartissant alors autour d'une autre valeur que la valeur vraie affectant la justesse de la mesure.





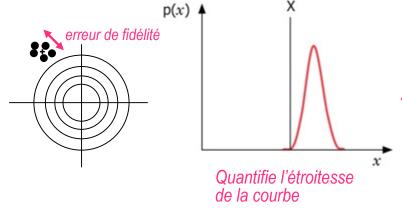






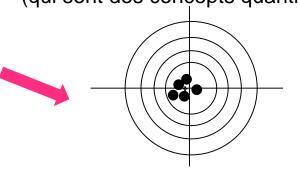
Concept d'exactitude

Fidélité



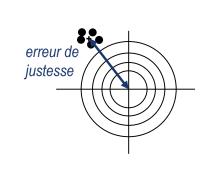
Exactitude

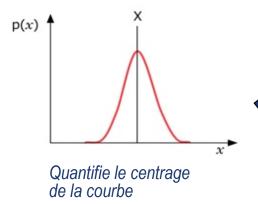
Concept qualitatif qui combine la justesse et la fidélité (qui sont des concepts quantitatifs).

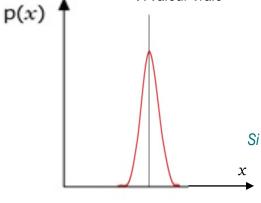


Etroitesse de l'accord entre le résultat d'un mesurage et la valeur vraie du mesurande.









X valeur vraie

Si la courbe est étroite et centrée sur la valeur vraie > l'instrument est exact

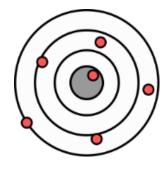
L'idéal est bien sûr une mesure à la fois juste et fidèle. Les erreurs les plus difficiles à détecter sont les erreurs systématiques.



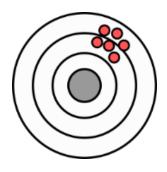




Qualité des instruments de mesure



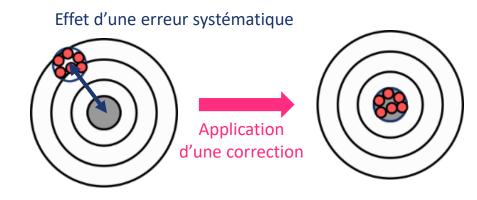
Juste mais pas fidèle (valeurs centrées mais dispersées) Erreurs aléatoires



Fidèle, mais pas juste (valeurs centrées mais resserrées) Erreurs systématiques



Exacte = Fidèle et juste Erreurs faibles



Ni juste, ni pas fidèle Erreurs aléatoires et systématiques







" Précision "



- Le mot précision n'existe pas dans la version française du Vocabulaire International de Métrologie (VIM). En effet dans la version anglaise, le VIM parle de « measurement precision » ce qui se traduit dans la version française par « fidélité de mesure ».
- Il est conseillé de ne pas utiliser le mot « précision » afin d'éviter tout malentendu.

On utilisera plutôt le terme « fidélité de mesure »

La précision s'emploie en parlant de capteur.

C'est l'aptitude d'un appareil à indiquer avec le minimum d'erreur la valeur vraie de la variable mesurée.

Classe de précision : La classe d'un appareil de mesure correspond à la valeur en % du rapport entre la plus grande erreur possible sur l'étendue de mesure. Les mesures sont précises

$$P = \frac{Erreur à l'étalonnage (\varepsilon)}{Etendue de mesure (E)}$$

$$Classe = \frac{Plus\ grande\ erreur\ possible}{Etendue\ de\ mesure}*100$$







Erreur ou incertitude?

■ Erreur de mesure : différence entre la valeur mesurée et la valeur vraie.

Or cette valeur est inconnue ! (si elle l'était, il ne serait plus nécessaire de faire des mesures !)

 Incertitude de mesure : paramètre, associé au résultat d'un mesurage, qui caractérise la dispersion des valeurs « qui pourraient raisonnablement » être attribuées au mesurande » . Le paramètre peut être, par exemple, un écart-type

On peut donc considérer que l'incertitude est inéluctable lorsque l'on réalise une mesure et qu'un des rôles de la métrologie est de donner les outils permettant d'appréhender de manière concrète l'importance de l'erreur commise.

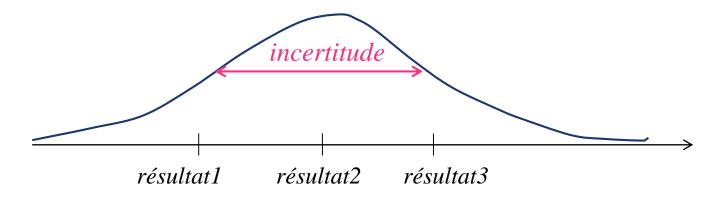






Notion d'incertitude

Le résultat de mesure n'est pas une valeur unique, mais une distribution de valeurs.



• L'incertitude de mesure est le paramètre qui, associé à la moyenne des résultats obtenus par le processus de mesure, caractérise la dispersion de ces résultats :

C'est le doute sur le résultat de la mesure : u pour « uncertainty »

Exemple : Le temps de chute d'une masse a été mesuré 20 fois dans des conditions de répétabilité. On note t le temps de chute moyen et u(t) l'incertitude sur cette valeur moyenne.







Evaluer l'incertitude

■ Document de référence :

Guide to the Expression of Uncertainty in Measurement (GUM 1995)

Publié en 1999 sous la forme d'une norme française NF ENV 13005 En développement continu (dernière mise à jour octobre 2012).

- Objectif : exprimer le doute sur le résultat puis le fiabiliser
 - en caractérisant la loi de répartition des résultats des mesures
 - en répétant les mesures
 - en appliquant des corrections









Expression du résultat d'une mesure

$$X = (x_{moy} \pm U)$$
 unité SI



$$X = (x_{moy} \pm 2.u(x))$$
 unité SI

avec $\mathbf{U} = \mathbf{k.u}(\mathbf{x})$



on prend par convention un facteur d'élargissement k = 2

U = Incertitude élargie = incertitude type sur x

$$u(x) = 0,0128 -> 0,013$$

2 chiffres significatifs

$$u(x) = 0,0428 -> 0,04$$

Per chiffre non nul = 4 1 chiffres significatifs

Arrondi de l'incertitude-type

- 2 chiffres significatifs : si le premier chiffre non nul de u(x) est 1,2 ou 3
- 1 chiffres significatif : si le premier chiffre non nul de u(x) est ≥ 4

REGLE Valeur numérique annoncée

- Un nombre de chiffres significatifs cohérent avec l'incertitude-type
- Même unités pour la valeur et l'incertitude

Exemples:

$$d = (21 \pm 1) \text{ cm}$$

$$d = (21,0 \pm 0,1) \text{ cm}$$

$$d = (21,00 \pm 0,01) \text{ cm}$$

$$d = (21,21 \pm 0,13) \text{ cm}$$

 $t=(1,072\frac{21}{2}\pm 0,005\frac{24}{2})$ s

2. Cohérence avec l'incertitude

1. On garde 1 chiffre significati







Facteur d'élargissement Distribution Normale

• U l'incertitude élargie s'obtient en multipliant l'incertitude type u(x) par un facteur d'élargissement k, tel que :

 $\mathsf{U} = k.u(x)$

k dépend du niveau de confiance demandé :

Pour un nombre de mesures $N \ge 30$ et un niveau de confiance de 95%, on prend k = 2.

Par contre pour N < 30 la valeur de k doit être majorée pour prendre en compte le manque de fiabilité dû au faible nombre de mesures.







Facteur d'élargissement Distribution Normale

L'application de la **loi statistique de Student** permet de calculer le facteur d'élargissement k en fonction à la fois de n et du niveau de confiance $(1-\alpha)$

Hypothèse: distribution Normale

Nombre de	Niveau de confiance (1-α)							
mesures dans la série	68.27%	90.00%	95.00%	95.45%	99.00%	99.73%	99.98%	
2	1.84	6.31	12.71	18.44	63.66	235.80	761.40	
3	1.32	2.92	4.30	4.93	9.93	19.21	42.30	
4	1.20	2.35	3.18	3.48	5.84	9.22	19.77	
5	1.15	2.13	2.78	2.98	4.60	6.62	12.48	
6	1.11	2.02	2.57	2.73	4.03	5.51	9.77	
7	1.09	1.94	2.45	2.61	3.71	4.90	7.51	
8	1.08	1.90	2.37	2.50	3.50	4.53	6.78	
9	1.07	1.86	2.31	2.42	3.37	4.28	6.22	
10	1.06	1.83	2.26	2.37	3.25	4.09	5.89	
20	1.03	1.73	2.09	2.18	2.86	3.45	4.76	
30	1.02	1.70	2.05	2.13	2.76	3.28	4.47	
50	1.01	1.68	2.01	2.08	2.68	3.16	4.23	
100	1.00	1.66	1.98	2.04	2.63	3.08	4.12	
200	1.00	1.65	1.97	2.02	2.60	3.04	4.06	
$N \rightarrow \infty$	1.00	1.65	1.96	2.00	2.58	3.00	4.00	







Facteur d'élargissement

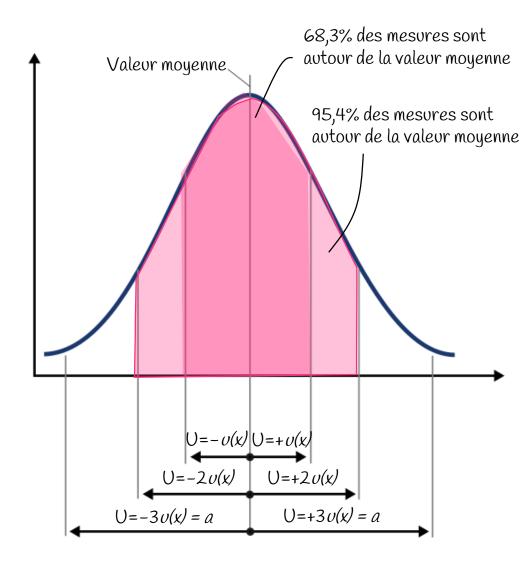
Distribution Normale

/ niveau de confiance

U = 2u(x) correspond à 95% de chance d'avoir la valeur vraie du mesurande comprise entre $[\bar{x} - U; \bar{x} + U]$ pour une distribution normale intervalle de confiance

U = 3u(x) correspond à 99% de chance d'avoir la valeur vraie du mesurande comprise entre $[\bar{x} - U; \bar{x} + U]$ pour une distribution normale

Niveau de confiance $(1-\alpha)$	Facteur d'élargissement k
68,3 %	1,00
90,0 %	1,64
95,0 %	1,96
95,4 %	2,00 P(μ - 2σ
99,0 %	2,58
99,7 %	3,00









Méthode d'évaluation de l'incertitude de mesure

> un paramètre

> une source

L'incertitude issue d'une source d'incertitude sur un paramètre peut être caractérisée par un écart-type. (On parle d'incertitude ou d'incertitude-type.)

Evaluation d'une incertitude à partir de la distribution statistique des résultats d'une série de mesurage.

Cette méthode est utilisée lorsqu'une grandeur est :

- mesurée dans des conditions de répétabilité,

ou

- lorsque l'on estime l'incertitude sur les coefficients d'une droite de régression linéaire.

Evaluation des incertitudes en admettant des distributions de probabilité d'après l'expérience acquise ou d'autres informations (classe de l'appareil de mesure, etc.).

Cette méthode est utilisée lorsqu'il est impossible de faire une étude statistique (cas de la mesure unique par exemple).



type A









- > un paramètre
- > une source

- Cas d'utilisation :
 - Calcul de l'incertitude d'une grandeur mesurée dans des conditions de répétabilité
 - Calcul de l'incertitude sur les coefficients d'une droite de régression linéaire
- Évaluation de l'incertitude d'une grandeur *x* mesurée *n* fois dans des conditions de répétabilité :

Fonction ECARTYPE sous Excel

L'incertitude type u sur le mesurande x est évaluée par l'écart-type s sur la moyenne de n

observations estimé par :

$$u(x) = \frac{s}{\sqrt{n}}$$

$$s = \sqrt{\frac{1}{n-1} \sum_{i=1}^{n} (x_i - \bar{x})^2}$$

s est aussi souvent noté σ_{n-1}

Exemple:

Le temps a été mesuré 6 fois dans des conditions de répétabilité. Les valeurs sont reportées en s : 0,685 ; 0,683 ; 0,687 ; 0,681; 0,689 ; 0,687. Évaluer l'incertitude sur le temps de chute.





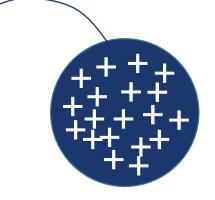


Rappel écart type

Écart type sur une population

Les données ont été collectées auprès de TOUTE la population

$$\sigma = \sqrt{\frac{1}{N} \sum_{i=1}^{N} (x_i - \mu)^2}$$



 σ : écart type sur la population

 μ : moyenne arithmétique sur la population

Écart-type à partir d'un échantillon

Les données ont été collectées auprès d'un échantillon représentatif de la population constitué de *n* individus

$$S = \sqrt{\frac{1}{n-1} \sum_{i=1}^{n} (x_i - \bar{x})^2}$$

s: l'écart type sur l'échantillon (meilleur estimateur de l'écart type sur la population)

 \bar{x} : moyenne sur l'échantillon



ECARTYPE.PEARSON()



stdDevPop(()

ECARTYPE.STANDARD()

stdDev()

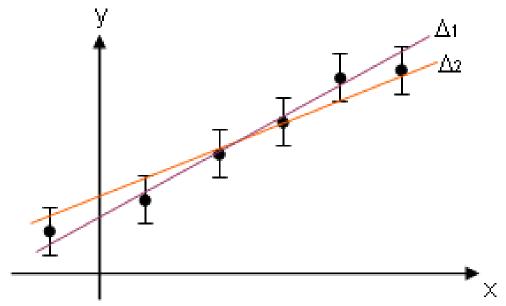






Evaluation de l'incertitude sur les coefficients d'une droite de régression linéaire

■ Régression linéaire de type y=ax+b



Quelle est la « meilleure droite »?

On voit que le calcul des coefficients a et b est entaché d'incertitudes, incertitudes qu'il va falloir estimer.

L'incertitude sur les coefficients a ou b est évalué par l'écart-type :

$$s(a) = \sqrt{\frac{\sigma_0^2}{N\sigma_{Nx}^2}}$$

$$s(b) = \sqrt{\frac{\sigma_0^2}{N} + \left(1 + \frac{(\bar{x})^2}{\sigma_{Nx}^2}\right)}$$

avec :
$$\sigma_0^2 = \frac{N}{N-2} (1 - r^2) \sigma_{Ny}^2$$

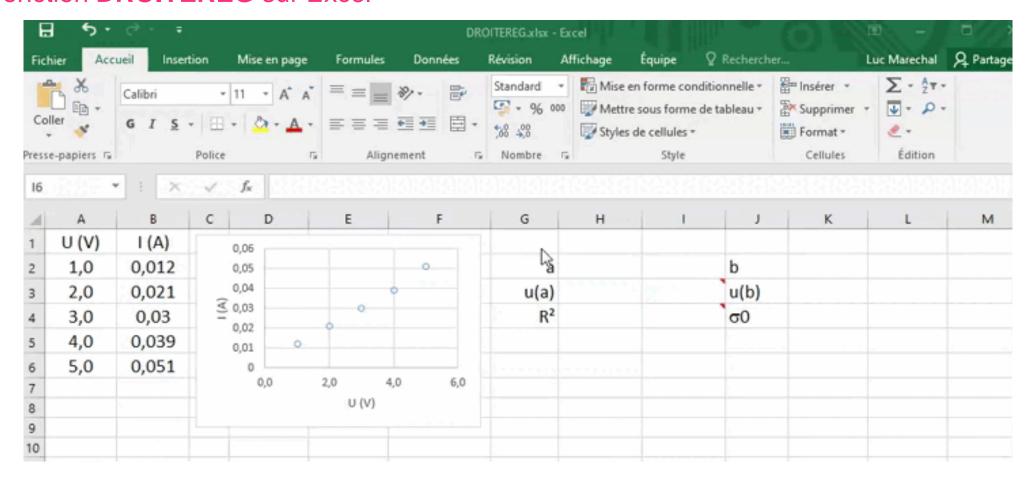






Evaluation de l'incertitude sur les coefficients d'une droite de régression linéaire

Fonction **DROITEREG** sur Excel









Evaluation de l'incertitude sur les coefficients d'une droite de régression linéaire

Fonction **DROITEREG** sur Excel

Il faut sélectionner une matrice 6 cases et faire **insertion / fonction / DROITEREG** ou taper = DROITEREG(données Y ; données X ; 1; 1) : sélectionner les données Y et X dans les deux cas, valider avec **CTRL** + **CTRL** +

On obtient:

pente : a			b
—	-0,0459	9,2133	
u(a)	0,0006	0,0327	-u(b)
D2	0,9990	0,0466	\leftarrow σ_0
K ²			

а	b
u(a)	u(b)
R²	σ 0

ATTENTION, malgré la tentation, n'appuyez pas (ou ne cliquez pas) sur "ENTER", en effet, DROITEREG ne brille pas par sa convivialité:

Le résultat de DROITEREG est une matrice, il est donc indispensable: avant de taper =DROITEREG..., d'avoir sélectionné une plage de cellule au moins aussi grande que cette matrice

Lorsque la formule est saisie, de la valider à l'aide de la combinaison de touches "Shift"+"Ctrl"+"Entrée" (au lieu de "Entrée")!







Exemples

a) Pour mesurer l'épaisseur e d'une rondelle, on a effectué 50 mesures dans des conditions de répétabilité. La valeur moyenne de ces 50 mesures est 4,0325 mm et l'écart type estimé est 0,21536 mm.

$$u(e) = 0.0304$$
 mm

- b) On fait varier la tension U aux bornes d'une résistance R grâce à une source de tension et on lit le courant I qui traverse la résistance avec un ampèremètre. En déduire la valeur de la résistance R.
 - Loi physique : U = R I Modélisation par la méthode des moindres carrés, x ? y ?

	D2	- (e)	<i>f</i> _x {=D	ROITEREG(B2	:B6;A2:A6;1;	1)}
1	Α	В	С	D	Е	F
1	U (V)	I (A)				
2	1,0	0,012	а	0,0096	0,0018	b
3	2,0	0,021	u(a)	0,00034641	0,00114891	u(b)
4	0,030 ≾, ∪	0,03	R²	0,99610895	0,00109545	σ_0
5	4,0	0,039				
6	5,0	0,051				
7						

$$a = \frac{I}{U} = R^{-1}$$

$$R^{-1} = (0.0096 \pm 0.0007) \Omega^{-1}$$

$$R = (99 \pm ?) \Omega$$





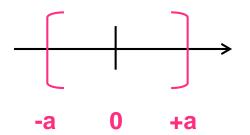


un paramètreune source

Quelles limites?

Étendue de variations possible de la grandeur

- C'est l'intervalle de valeurs qui comprend, a priori, tous les résultats possibles du mesurage.
- On parle de demi-étendue a

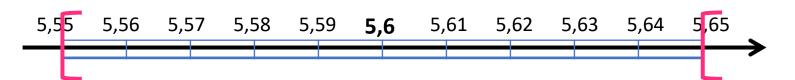


Sur les fiches techniques des capteurs, l'étendue correspond à ce qui est appelé « tolérance » ou « précision » ou...

Exemple:

On lit sur un voltmètre à affichage numérique la tension U= 5,6 V.

Du fait du nombre de chiffres significatifs donnés par l'appareil, dans quel intervalle le résultat de la mesure se trouve-t-il a priori?









un paramètreune source

Cette méthode est basée sur des données physiques:

- objectives (certificat d'étalonnage, notice constructeur, bibliographie)
- subjectives (expérience et savoir faire de l'opérateur)

On doit s'interroger sur les valeurs extrêmes pouvant raisonnablement être atteintes [-a; +a] et sur la loi de probabilité présumée pour cette mesure, généralement une des trois lois suivantes:

Incertitude évaluée par :

Loi	Fonction de distribution	Utilisation	u(x)
Normale	$-a \qquad \qquad a = 3s$	Erreur dépendant d'un nombre important de paramètres, de faible effet individuel. Ex : données constructeurs	$\frac{a}{3}$
Uniforme	-a	Résolution d'un indicateur numérique – Hystérésis - Instrument vérifié conforme à une classe	$\frac{a}{\sqrt{3}}$
Dérivée Arc Sinus	2a	Grandeur d'influence variant de façon sensiblement sinusoï-dale entre deux extremums Ex : température régulée, pot vibrant	$\frac{a}{\sqrt{2}}$







Incertitude de type B – en pratique

un paramètreune source

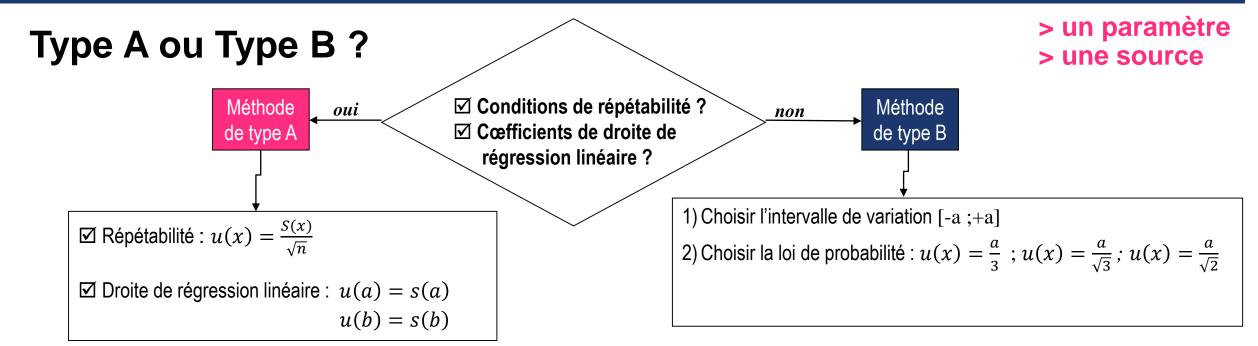
En pratique pour un mesurage direct, on se reporte à la documentation de l'appareil de mesure pour déterminer u(x) ou U

Cas		а	u(x)	Exemple		
Appareil analogique de classe C de calibre Xmax	classe C		C. Xmax 100	Un ampèremètre de classe 2 utilisé sur le calibre 500 mA induit une erreur absolue de 2 x 500/100 = 10 mA.		
Appareil numérique	4.815	x% VL + y dernier digit VL = Valeur lue dernier digit = Plus petite variation perceptible à l'affichage	$\frac{x\% VL + y \text{ dernier digit}}{\sqrt{3}}$	Un voltmètre indique une tension V = 4,816 mV. La notice indique la précision, pour ce calibre, de $\pm 0.5\% + 3d$. $u(x) = (4,824 \times 0,5/100 + 3 \times 0.001) / \sqrt{3} = 0,0156 \approx 0.016$ mV (on garde 2 chiffres significatif (car 1er chiffre non nul =1) et on arrondi)		
Appareil à graduation ou résolution q	70 grad	$\frac{\text{graduation}}{2} / \frac{q}{2}$	$\frac{\textit{graduation}}{\sqrt{12}} / \frac{q}{\sqrt{12}}$	Une burette graduée tous les 0,2 mL donnera une incertitude type sur la lecture de 0,2/ $\sqrt{12}$ = 0,0577 \approx 0,06 mL (on garde 1 chiffres significatif et on arrondi)		
Le constructeur indique u sous la forme $\pm \Delta x$ ou un	-	Δx / t	$\frac{\Delta x}{\sqrt{3}} / \frac{t}{\sqrt{3}}$			
Le constructeur fournit l'i (cas très rare)	ncertitude-type		utiliser directement <i>u(x)</i>			









Cependant....

- Une méthode de type B se fondant sur une longue expérience peut être préférable à une répétition qui ne respecte pas réellement les conditions de répétabilité.
- Et inversement, si on possède trop peu d'information, seules les répétitions répétables permettent d'évaluer correctement l'incertitude.

Mesurande ou paramètre étudié	Valeur moyenne	Unité	Source d'incertitude	Méthode d'évaluation : type A / type B	Loi choisie : normale, uniforme,?	S OU valeur de la demi- étendue a	Incertitude u(x)
X							







Exemples

Evaluer l'incertitude

a) Pour mesurer la température d'un liquide, on a utilisé un capteur résistif conditionné avec écran à affichage numérique. On lit sur l'écran : T = 15,3 °C.

```
méthode de type B ; 2a = 0.1 °C ; loi uniforme ; u(T)=0.05/\sqrt{3}=0.02887 °C
```

b) Le diamètre interne d'un tube a été mesuré avec un pied à coulisse à vernier : on lit D = 13,90 mm. Il est gravé sur le vernier : « précision 0,02 mm ».

```
méthode de type B, 2a = 0.02 mm; loi normale; u(T)=0.01/3=0.0033 mm
```

c) La longueur d'onde d'un laser est donnée par le constructeur avec une incertitude de 3 % : $\lambda = 470 \text{ nm}$

méthode de type A ou B,
$$u(l)=0,03 \times 470 = 14,1 \text{ nm}$$







Composition des incertitudes

Les différentes sources d'erreurs

> un paramètre> plusieurs sources

Soit x une grandeur mesurée et u(x) l'incertitude type liée à la mesure influencées par plusieurs sources d'erreurs.

On évalue l'incertitude $u_i(x)$ pour chacune des sources. L'incertitude globale est alors donnée par la relation :

$$u^2(x) = \sqrt{\sum_{i=1}^n u_i^2(x)}$$

Exemple :
$$u^2(x) = u_{rép}^2(x) + u_{lec}^2(x) + u_{pré}^2(x)$$

Où:

- $u_{r
eq p}(x)$: incertitude type lié à la prise de mesure successive dans des conditions de répétabilité

- $u_{lec}(x)$: incertitude type liée à la lecture sur l'instrument (affichage, graduation ...)

- $u_{pr\acute{ ext{e}}}(x)$: incertitude type liée à la tolérance, précision, classe de l'appareil de mesure

Souvent, une ou plusieurs de ces incertitudes prédominent sur les autres.

D'où la nécessité d'estimer rapidement les ordres de grandeurs des incertitudes types afin de garder les + significatives.







Mesurage direct et indirect

Le type de mesurage, direct ou indirect est important pour le calcul des incertitudes.

Dans le cas de mesurages indirects, l'incertitude du mesurande est calculée à partir des incertitudes des mesurages directs ayant permis de déterminer le mesurande

Mesurage direct

Le mesurande est mesuré directement

Exemple: mesure d'une résistance avec un Ohmmètre.

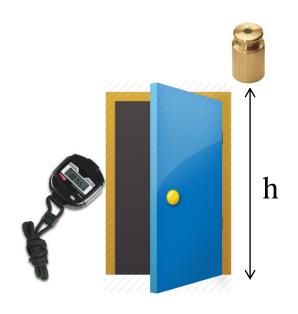
Mesurage indirect

Le mesurande est calculé à partir de plusieurs mesures directes.

Exemple 1: mesure d'une résistance à partir de la mesure de la tension et du courant. R = U/I

Exemple 2: A partir de la loi physique qui régit la chute d'une masse, on veut déterminer la hauteur de chute h.

$$m\vec{a} = m\vec{g}$$
 $h = \frac{1}{2}gt^2$
hauteur de la porte h (m)
pesanteur g (m/s²)









Propagation des incertitudes

- > plusieurs paramètres
- > mesurage indirect

Si l'incertitude de mesure sur le mesurande y est issue de plusieurs paramètres liés par une relation mathématique du type $y = f(x_1, x_2, ..., x_n)$,

l'incertitude composée u_c sur y est obtenue à l'aide de la loi de propagation des incertitudes :

$$u_c(y) = \sqrt{\sum_{i=1}^n \left(\frac{\partial f}{\partial x_i} \cdot u(x_i)\right)^2}$$

(à condition que ces paramètres x_i ne soient pas corrélées)

> plusieurs paramètres

> mesurage indirect







Propagation des incertitudes

Cas usuels

$$y = x_1 + x_2$$
 ou $y = x_1 - x_2$ \Rightarrow $u_c(y) = \sqrt{u^2(x_1) + u^2(x_2)}$

$$y = k \cdot x$$
 $\Rightarrow u_c(y) = k \cdot u(x)$

$$y = x_1.x_2$$
 ou $y = \frac{x_1}{x_2}$ $\Rightarrow \frac{u_c(y)}{y} = \sqrt{\left(\frac{u(x_1)}{x_1}\right)^2 + \left(\frac{u(x_2)}{x_2}\right)^2}$

$$y = k.x^n$$
 ou $y = k.x^{-n}$ \Rightarrow $\frac{u_c(y)}{y} = |n| \frac{u(x)}{x}$

$$y = k \cdot x_1^{\alpha} \cdot x_2^{\beta} \cdot x_3^{\gamma} \qquad \Rightarrow \qquad \frac{u_c(y)}{y} = \sqrt{\alpha^2 \left(\frac{u(x_1)}{x_1}\right)^2 + \beta^2 \left(\frac{u(x_2)}{x_2}\right)^2 + \gamma^2 \left(\frac{u(x_3)}{x_3}\right)^2}$$

Exemples

Carré d'un paramètre : $s = a^2$ $\upsilon(s) = \upsilon(a^2) = 2 a . \upsilon(a)$

Hauteur de porte :
$$h = \frac{1}{2}gt^2 = K.g.t^2 \implies \left(\frac{v_c(h)}{h}\right)^2 = \left(\frac{v(g)}{g}\right)^2 + 2^2\left(\frac{v(t)}{t}\right)^2$$



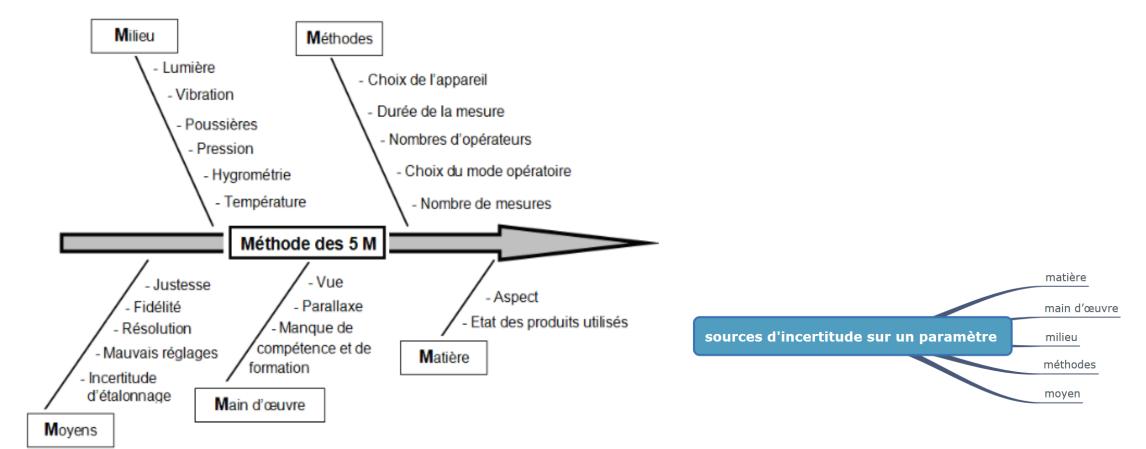




Identifier les sources d'incertitude

Méthode des 5M

Les sources d'incertitudes sur un paramètre sont les éléments qui apportent un doute sur la valeur du mesurande de ce paramètre.









Identifier les sources d'incertitude

Exemple

Mesure de la longueur L réalisée 10 fois dans des conditions de répétabilité avec un capteur à affichage numérique de type X,XXX et de précision 0,005 m (donnée fiche technique)

Le mesurande x admet 3 sources d'incertitude dues à : (1) la répétabilité, (2) l'affichage, (3) la précision,

alors
$$u^{2}(x) = u^{2}_{répétabilité}(x) + u^{2}_{affichage}(x) + u^{2}_{précision}(x)$$

paramètre x	unité	valeur moyenne	source d'incertitude	méthode d'évaluation : type A / type B	s OU valeur de la demi- étendue a	loi choisie : normale, uniforme,?	u(x)	$u^2(x)$
longueur L	m	1,32514	répétabilité	Α	9,4257E-03		2,9807E-03	8,8844E-06
			aff. numérique	В	5,0000E-03	uniforme	2,8868E-03	8,3333E-06
			précision capteur	В	2,5000E-03	normale	8,3333E-04	6,9444E-07
		1,32514	totale	composition			4,2323E-03	1,7912E-05 ¹

$$L = (1,33 \pm 0,08) \text{ m}$$

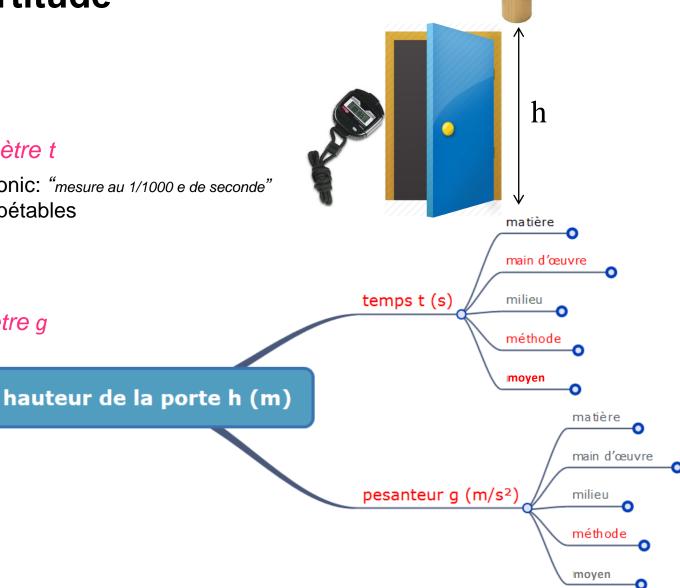






Identifier les sources d'incertitude Exemple

- temps t: mesure issue du chronomètre
 - 2 sources d'incertitude sur le paramètre t
 - > caractéristiques du chronomètre Lextronic: "mesure au 1/1000 e de seconde"
 - > processus de mesure : 3 mesures répétables
- accélération de la pesanteur g :
 - 1 source d'incertitude sur le paramètre g
 - > valeur arrondie g = 9,81 m.s⁻²









Analyser les incertitudes prépondérantes

- La source prépondérante d'incertitude permet de savoir sur quelle source de quel paramètre agir pour minimiser l'incertitude globale sur l'expérience.
- Elle correspond au terme le plus grand de la somme issue de la loi de propagation qui permet le calcul final de l'incertitude composée

Exemples

$$\left(\frac{u_c(h)}{h}\right)^2 = \left(\frac{u(g)}{g}\right)^2 + 2^2 \left(\frac{u(t)}{t}\right)^2$$
= 3,46 10⁻⁷ + 1,23 10⁻⁵
terme prépondérant

t a deux sources d'incertitude

$$U^{2}(t) = U^{2}_{\text{source}1}(t) + U^{2}_{\text{source}2}(t)$$

agir sur la source prépondérante pour améliorer l'expérience



agir sur la mesure de t pour améliorer la qualité de la mesure de h







Evaluer la qualité d'une mesure

Incertitude relative

Pour avoir une idée de la qualité d'une mesure, on peut calculer son incertitude relative en pourcentage:

$$Incertitude\ relative = \frac{U}{|x|}$$

Exemple:

Le résultat de mesure de la longueur d'une pièce est $l = (2,52 \pm 0,04)$ m

L'incertitude relative est définit comme $\frac{U(l)}{l} = \frac{0.04}{2.52} = 0,016$.

On l'exprime souvent en pourcentage : $\frac{U(l)}{l} = 1,6\%$ Ce qui signifie que l'on connait l à 1,6 % près

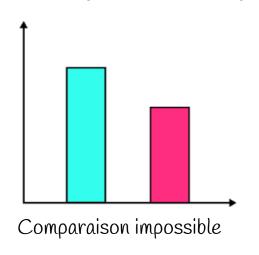


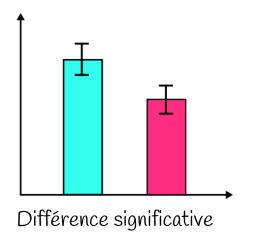


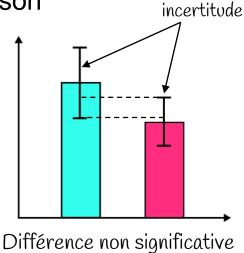


Comparaison de résultats entre eux

Seule la prise en compte des incertitudes permet une comparaison







 Comparaison entre valeur expérimentale et valeur théorique :

Pourcentage d'erreur =
$$\left| \frac{valeur\ exp - valeur\ th\'eo}{valeur\ th\'eo} \right| \times 100\%$$

• Ecart relatif:

$$E = \left| \frac{x_{r \in f} - x}{x_{r \in f}} \right|$$

si une valeur de référence est connue

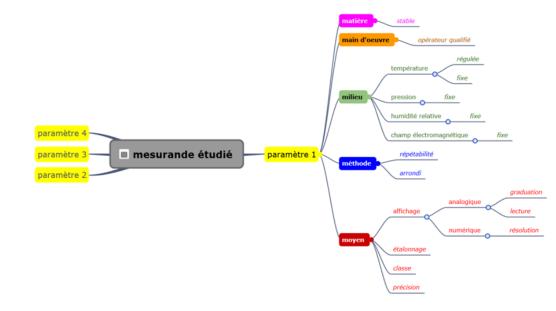






Synthèse : démarche de travail

- 1) Déterminer le mesurande
- 2) Déterminer les paramètres physiques qui permettent d'accéder à la mesure
- 3) Identifier les sources d'incertitudes sur chaque paramètre
- 4) Sur chaque paramètre : évaluer les incertitudes
 - une seule source d'incertitude : méthode de type A ou B
 - plusieurs sources > composition des incertitudes
- 5) Si plusieurs paramètres : propager les incertitudes
- 6) Rechercher l'incertitude prépondérante et éventuellement améliorer le processus de mesure
- 7) Exprimer le résultat ... assorti de son incertitude!



$$X = (x_{moy} \pm 2 u(x))$$
 unité SI

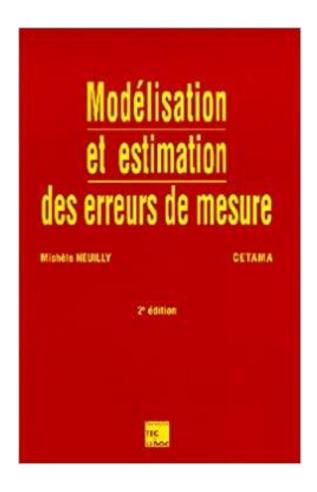
- · un ou deux chiffres significatifs pour l'incertitude
- un nombre de chiffres significatifs cohérent pour la valeur numérique annoncée
- · les unités pour la valeur et l'incertitude



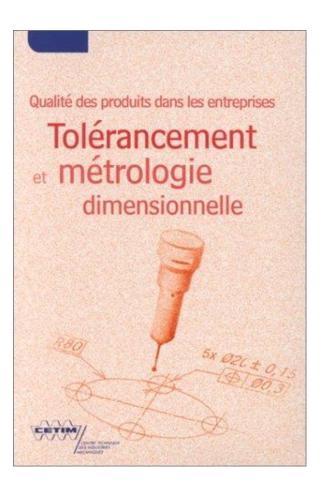




Relevant books













Contact Information

Université Savoie Mont Blanc

Polytech' Annecy Chambery Chemin de Bellevue 74940 Annecy France

https://www.polytech.univ-savoie.fr





Lecturer

Dr Luc Marechal (luc.marechal@univ-smb.fr)
SYMME Lab (Systems and Materials for Mechatronics)



Acknowledgement

Pr Christine Barthod SYMME Lab (Systems and Materials for Mechatronics) for the original writing of this lecture