

# Introdução ao Big Data



#### Data warehouse

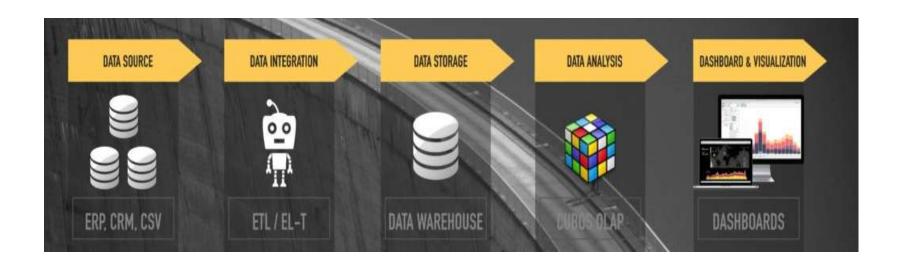
Data warehouse é um sistema que extrai, limpa, padroniza e entrega os dados das fontes de dados em um armazenamento dimensional dos dados permitindo implementar consultas e análises para o propósito de tomada de decisões.

Fonte: Ralph Kimball, Joe Caserta: The Data Warehouse ETL Toolkit; Wiley 2004

A parte mais visível para os clientes é "Consultar e Analisar"

A parte mais **complexa e demorada** é "extrair, limpar, padronizar e entregar"

# Arquitetura padrão



# GRANDE quantidade de dados estão sendo geradas em real-time

O que representa 60 segundos de dados?



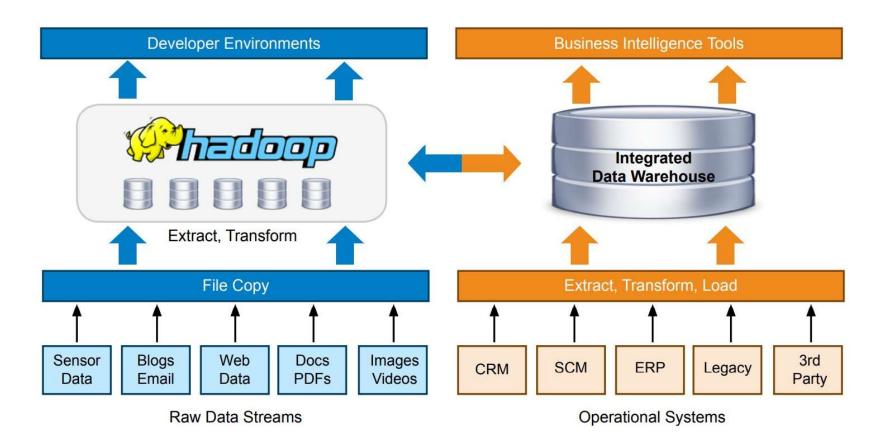
# 2018 This Is What Happens In An Internet Minute

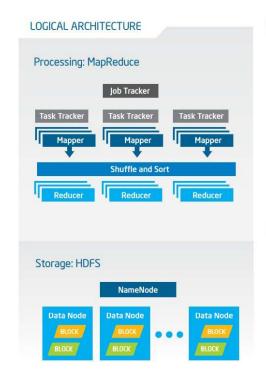


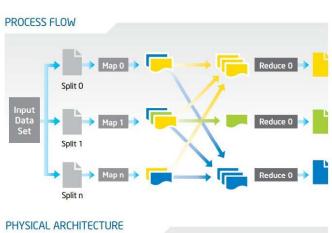
# 2019 This Is What Happens In An Internet Minute



# Big Data

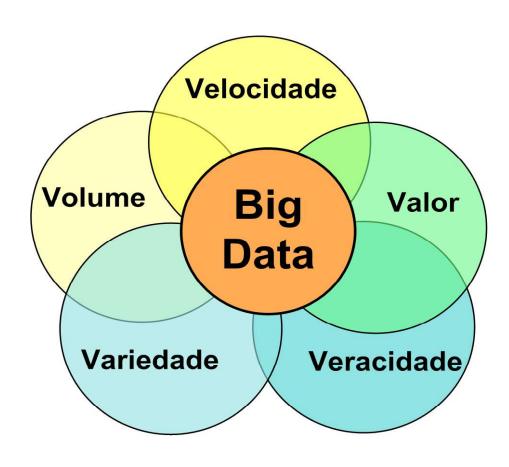








# 5 Vs de Big Data



#### Data Lake



# Data Lake

	Data Warehouse	Data Lake
Dados	· Estruturados · Processados	<ul> <li>Estruturados / Semi- estruturados / Não estruturados</li> <li>Não processados (em estado bruto)</li> </ul>
Processamento	Esquema de dados gerado no momento da escrita	Esquema de dados gerado no momento da leitura
Armazenamento	· Alto custo para alto volume de dados	· Criado para ser de baixo custo, independente do volume de dados
Agilidade	· Pouco ágil, configuração fixa	· Bastante ágil, pode ser configurado e reconfigurado conforme necessário
Segurança	· Estratégias de segurança bastante maduras	Ainda precisa aperfeiçoar o modelo de segurança e acesso aos dados
Usuários	· Analistas de Negócios	· Cientistas e Analistas de Dados

#### Estruturas de dados em

FTI

Dados Estruturados	Dados Semiestruturados	Dados Não Estruturados
Esquema pré-definido	Nem sempre há um esquema	Não há esquema
Estrutura regular	Estrutura irregular	Estrutura irregular
Estrutura independente dos dados	Estrutura embutida nos dados	Pode não ter estrutura alguma
Estrutura reduzida	Estrutura extensa (particularidades de cada dado, visto que cada um pode ter uma organização própria)	Estrutura extensa (particularidades de cada dado, visto que cada um pode ter uma organização própria)
Fracamente evolutiva	Fortemente evolutiva (estrutura modifica-se com frequência)	Fortemente evolutiva (estrutura modifica-se com frequência)
Prescritiva (esquemas fechados e restrições de integridade)	Estrutura descritiva	Estrutura descritiva
Distinção entre estrutura e dados é dara	Distinção entre estrutura e dados não é clara	Distinção entre estrutura e dados não é clara





















# Algumas aplicações



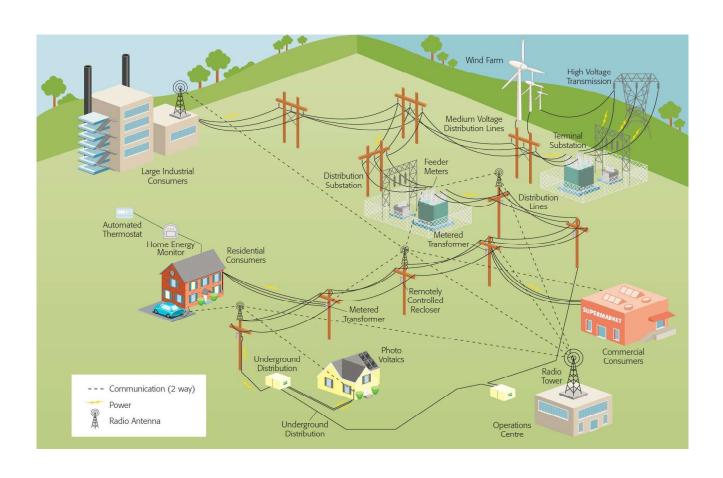
Monitoramento de tráfego



#### Monitoramento de

- Arcinitetura para Stream e complex event processing (CEP processing).
- Entrada baseada em sensores.
- Usa informação colaborativa (crowdsourcing) para resolver problemas de insegurança da fonte de dados.
- Dataset de 13GB por mês da cidade de Dublin (Irlanda).

### **Smart Grid**

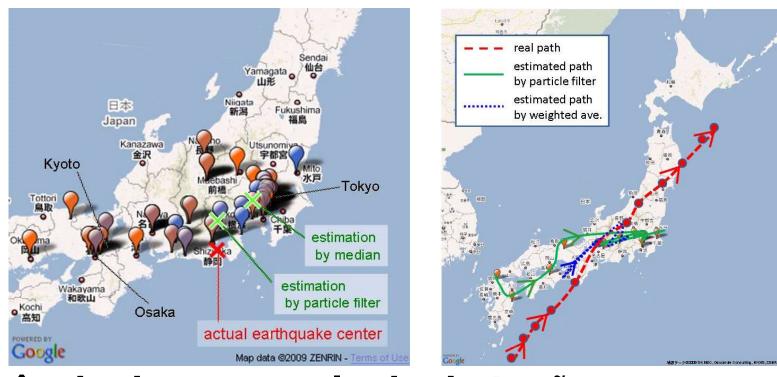


# Projeto de Smart Grid em

- 1.4 milhões de consumidores
- Otimização de demanda energética
- Predição de pico de demanda
- Fonte de dados:
  - AMIs ( Advanced Metering Infrastruc
- 3 TB de dados por dia



# Detecção de eventos em tempo real usando o Twitter



Agência de meteorologia do Japão



# Computação nas nuvens



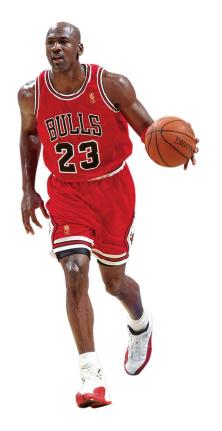
#### Por que Cloud Computing?

DADOS SÃO GERADOS
CADA VEZ MAIS EM
GRANDES VOLUMES
POR DIFERENTES
FONTES E EM
DIFERENTES FORMATOS

O MUNDO ESTÁ CADA VEZ MENOR

EM GERAL, NADA CABE NA MEMÓRIA DE UMA ÚNICA MÁQUINA QUANDO SE TRATA DE BIG DATA!

#### Big Data, Mundo pequeno

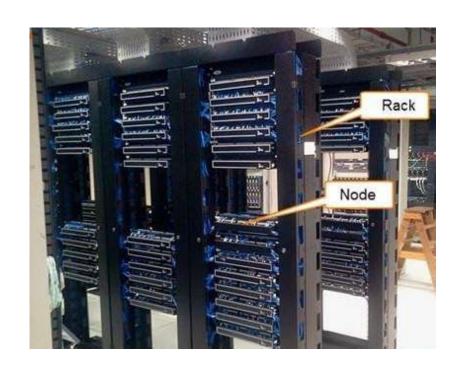


SUPERCOMPUTADOR MONOLÍTICO



CLUSTER DE COMPUTADORES GENÉRICOS DISTRIBUÍDO

#### **Arquitetura do Cluster Hadoop**



#### Big Data, Mundo pequeno



DISTRIBUÍDO

- Muito hardware barato (HDFS)
- Replicação e Tolerência a falha (YARN)
- Computação Distribuída (Map Reduce)

#### **Cloudera Data Platform**



DATA CENTER & PRIVATE CLOUD



HYBRID CLOUD



MULTI PUBLIC CLOUD



METADATA / SCHEMA / MIGRATION / SECURITY / GOVERNANCE



DATA HUB



DATA FLOW & STREAMING



DATA ENGINEERING



DATA WAREHOUSE



OPERATIONAL DATABASE



MACHINE LEARNING





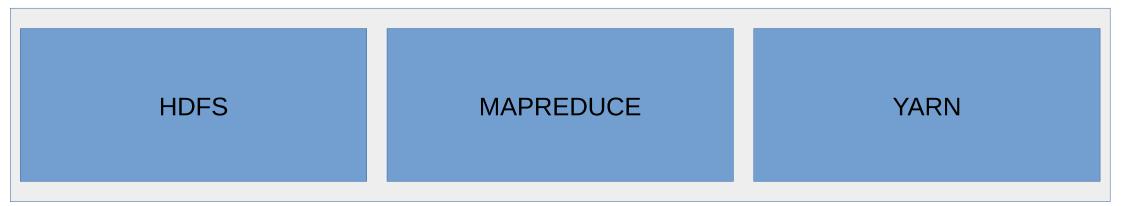






**CLOUDERA RUNTIME** 





**MAPREDUCE** 

YARN

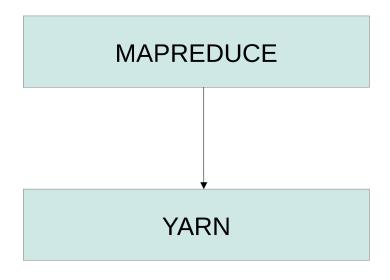
O USUÁRIO DEFINE AS

TAREFAS

DE MAP E REDUCE POR MEIO

DE UMA API MAPREDUCE

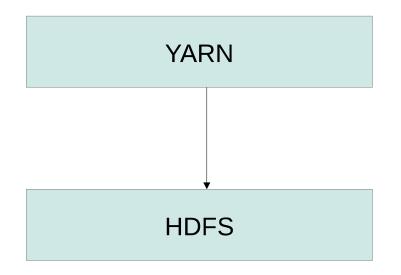
**HDFS** 



#### UM JOB É LANÇADO NO CLUSTER

**HDFS** 

**MAPREDUCE** 



O YARN VERIFICA ONDE E COMO DEVE EXECUTAR O JOB, E ARMAZENA O RESULTADO NO HDFS



# HDFS Hadoop Distributed File System

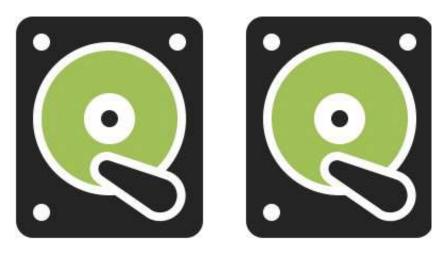




- Construído em hardware "commodity"
- Altamente tolerante a falha
- Projetado para processamento em lote Acesso a dados tem alto "throughput" ao invés de baixa latência (ocultar latência)
- Suporta datasets muito grandes

 Gerencia o armazenamento de arquivos entre múltiplos discos







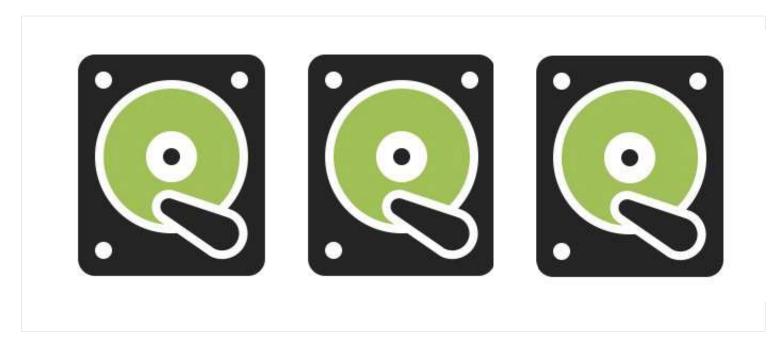
• Cada disco em uma máquina diferente em um cluster





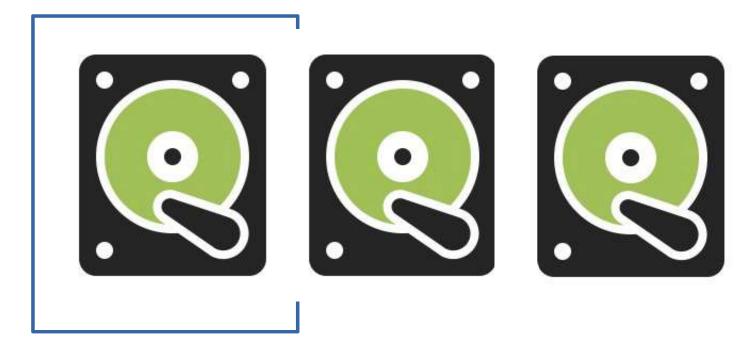
• Um cluster de máquinas





• Um nó do cluster







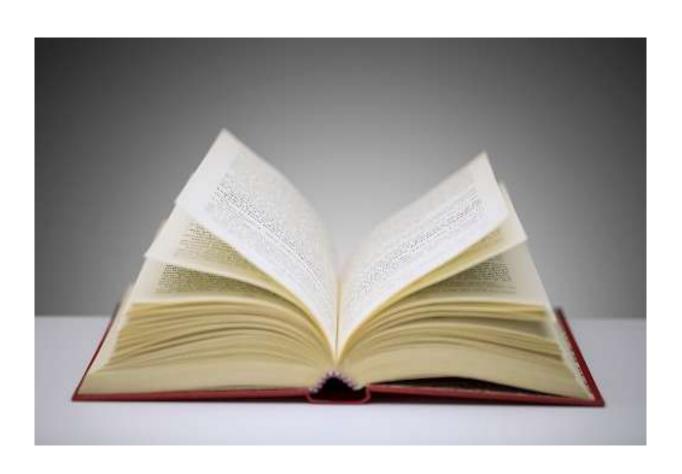






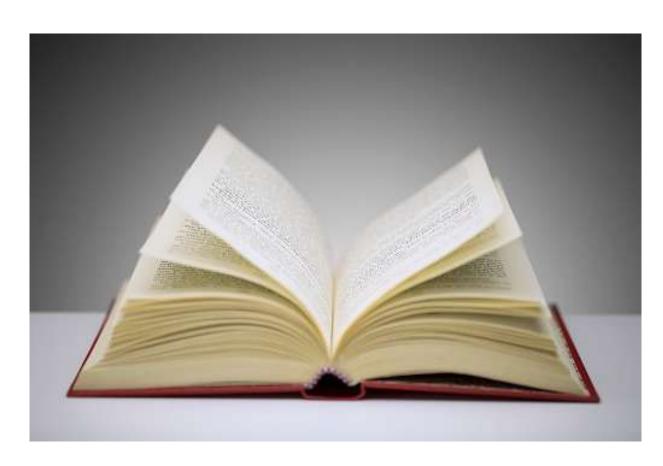






SE OS DADOS EM UM SISTEMA DISTRIBUÍDO PODE SER CONSIDERADO UM LIVRO...



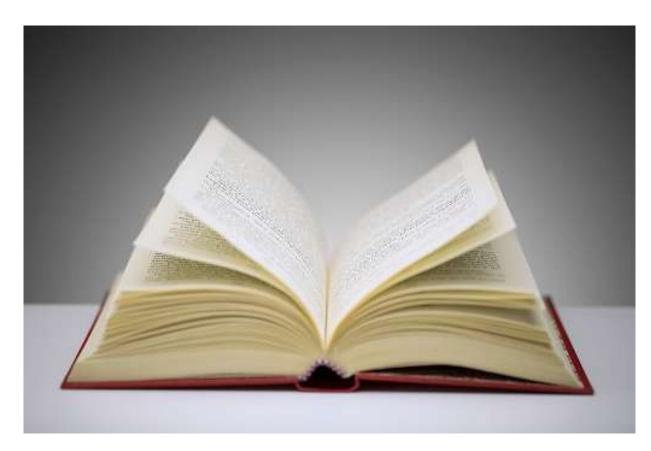


O NAMENODE É O ÍNDICE DO LIVRO

#### **Datanodes**







CADA DATANODE GUARDA O TEXTO ATUAL EM CADA PÁGINA DO LIVRO



hext up previous contents index Next: Dynamic indexing Up: Index construction Previous: Single-pass in-memory indexing Contents Index

Distributed indexing

Collections are often so large that we cannot perform index construction efficiently on a single machine. This is particularly true of the World Wide Web for which we need large computer clusters [\*\text{to construct any reasonably sized web index. Web search engines, therefore, use distributed indexing algorithms for index construction. The result of the construction process is a distributed index that is partitioned across several machines — either according to term or according to document. In this section, we describe distributed indexing for a

term-partitioned index . Most large search engines prefer a document-partitioned index (which can be easily generated from a term-partitioned index). We discuss this topic further in Section 20.3 (page [\*]).

The distributed index construction method we describe in this section is an application of MapReduce, a general architecture for distributed computing. MapReduce is designed for large computer clusters. The point of a cluster is to solve large computing problems on cheap commodity machines or nodes that are built from standard parts (processor, memory, disk) as opposed to on a supercomputer with specialized hardware. Although hundreds or thousands of machines are available in such clusters, individual machines can fail at any time. One requirement for robust distributed indexing is, therefore, that we divide the work up into chunks that we can easily assign and - in case of failure - reassign. A master node directs the process of assigning and reassigning tasks to individual worker nodes.

The map and reduce phases of MapReduce split up the computing job into chunks that standard machines can process in a short time. The various steps of MapReduce are shown in Figure 4.6 and an example on a collection consisting of two documents is shown in Figure 4.6. First, the input data, in our case a collection of web pages, are split into \$n\$ splits where the size of the split is chosen to ensure that the work can be distributed evenly (chunks should not be too large) and efficiently (the total number of chunks we need to manage should not be too large); 16 or 64 MB are good sizes in distributed indexing. Splits are not preassigned to machines, but are instead assigned by the master node on an ongoing basis; As a machine finishes processing one split, it is assigned the next one. If a machine dies or becomes a laggard due to hardware problems, the split it is working on is simply reassigned to another machine.

Figure 4.5: An example of distributed indexing with MapReduce. Adapted from Dean and <a href="Ghemawat">Ghemawat</a> (2004). \includeoraphics[width=11.5cm]{art/mapreduce2.eps}

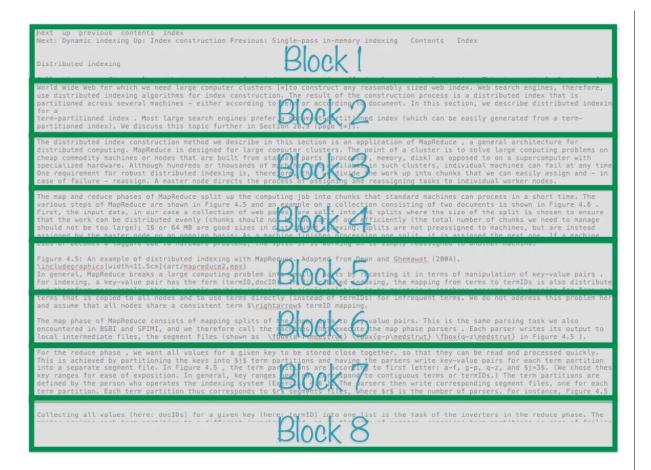
In general, MapReduce breaks a large computing problem into smaller parts by recasting it in terms of manipulation of key-value pairs . For indexing, a key-value pair has the form (termID,docID). In distributed indexing, the mapping from terms to termIDs is also distributed and therefore more complex than in single-machine indexing. A simple solution is to maintain a (perhaps precomputed) mapping for frequent terms that is copied to all nodes and to use terms directly (instead of termIDs) for infrequent terms. We do not address this problem here and assume that all nodes share a consistent term \$\frac{1}{2}\text{that Arrows termID mapping.}

The map phase of MapReduce consists of mapping splits of the input data to key-value pairs. This is the same parsing task we also encountered in BSBI and SPIMI, and we therefore call the machines that execute the map phase parsers. Each parser writes its output to local intermediate files, the segment files (shown as \fbox\{a-\begin{array}{c} \begin{array}{c} \

For the reduce phase, we want all values for a given key to be stored close together, so that they can be read and processed quickly. This is achieved by partitioning the keys into \$j\$ term partitions and having the parsers write key-value pairs for each term partition into a separate segment file. In Figure 4.5, the term partitions are according to first letter: a-f, g-p, q-z, and \$j=3\$. (We chose these key ranges for ease of exposition. In general, key ranges need not correspond to contiguous terms or termIDs.) The term partitions are defined by the person who operates the indexing system (Exercise 4.6). The parsers then write corresponding segment files, one for each term partition. Each term partition thus corresponds to \$r\$ segments files, where \$r\$ is the number of parsers. For instance, Figure 4.5 shows three a-f segment files of the a-f partition, corresponding to the three parsers shown in the figure.

Collecting all values (here: docIDs) for a given key (here: termID) into one list is the task of the inverters in the reduce phase. The

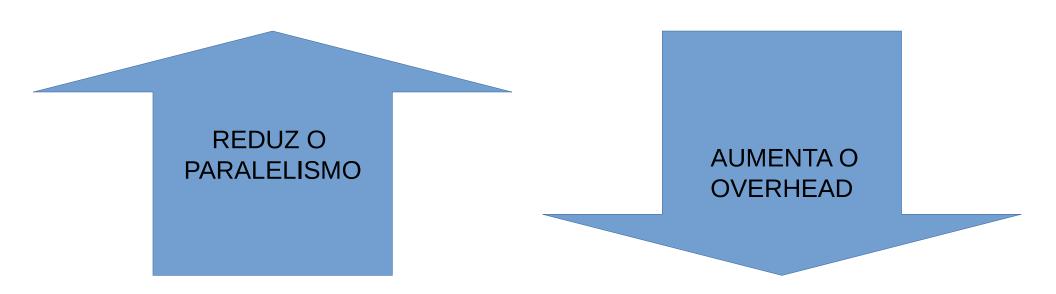
Imagine um grande arquivo de texto contendo todas as palavras da Wikipedia em inglês...



Vamos quebrar o texto em blocos de sentenças...

- Diferentes tamanhos de arquivos são processados da mesma forma;
- O armazenamento é simplificado;
- Unidade para replicação e tolerância a falhas;
- Tamanho de bloco padrão é de 128 MB;

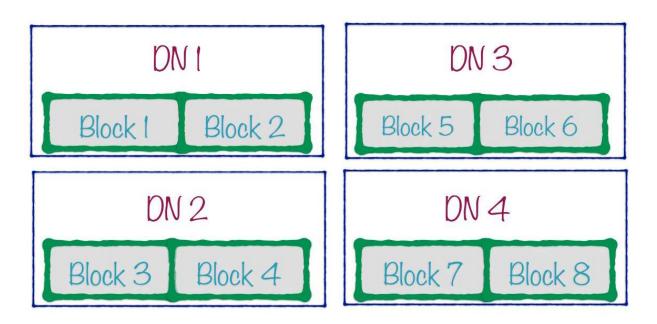
# O tamanho do bloco é um "trade off"



O tamanho ajuda a minimizar o tempo

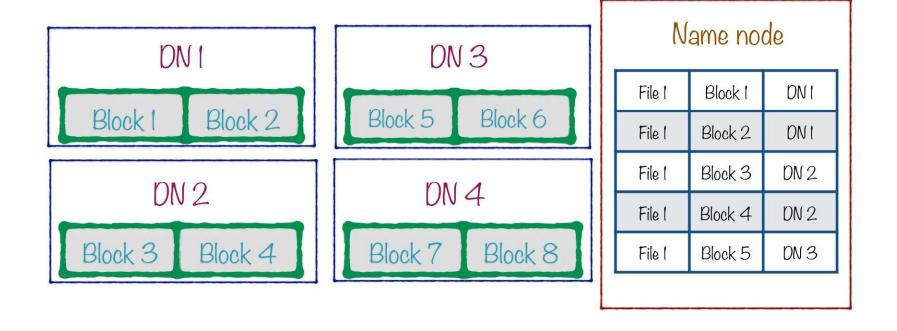
# Armazenando um arquivo no HDFS



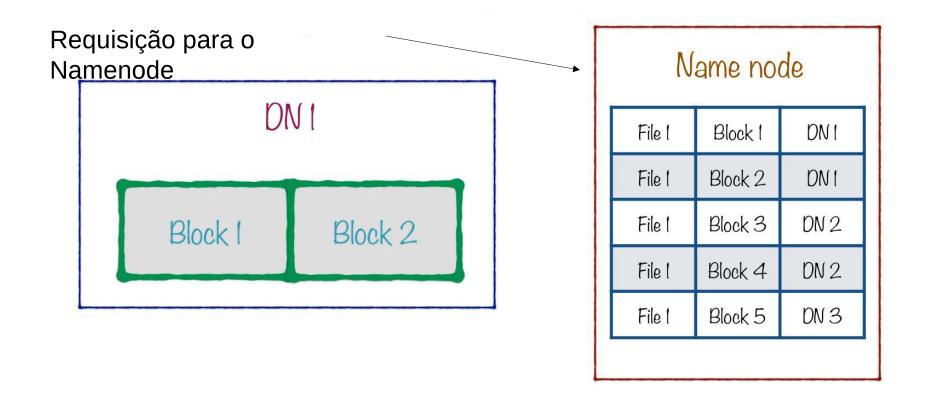


Como saber onde os fragmentos de um arquivo em particular estão???

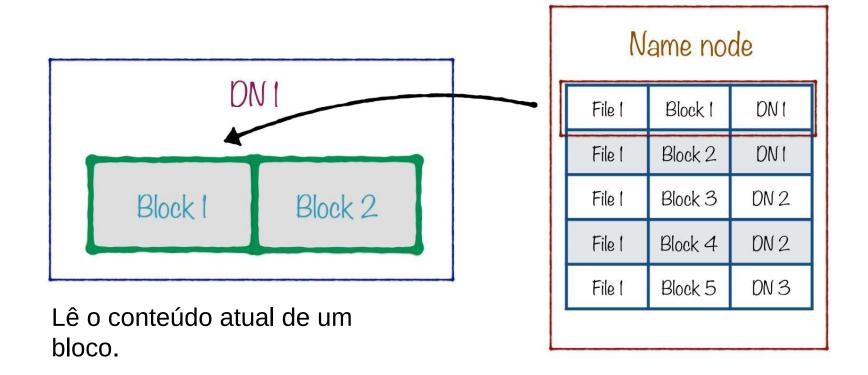
# Armazenando um arquivo no HDFS



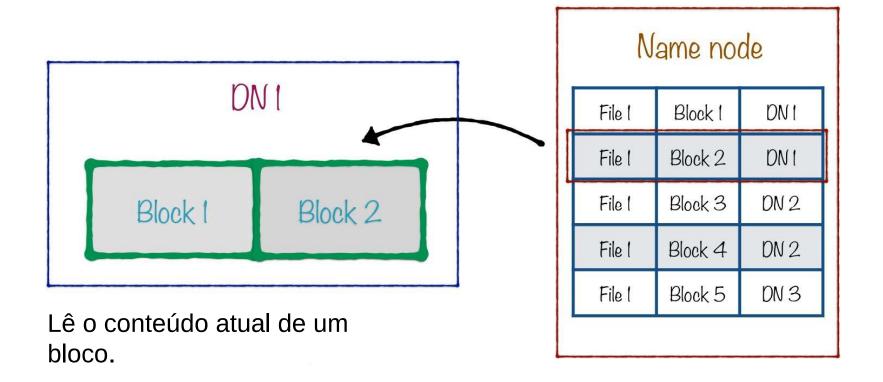
# Lendo um arquivo no HDFS



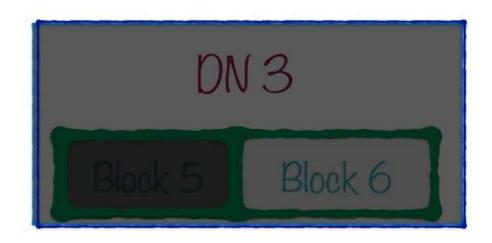
# Lendo um arquivo no HDFS



# Lendo um arquivo no HDFS

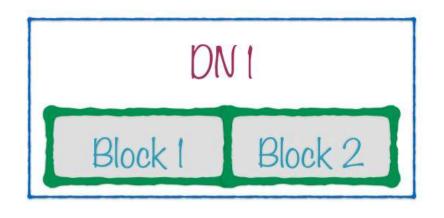


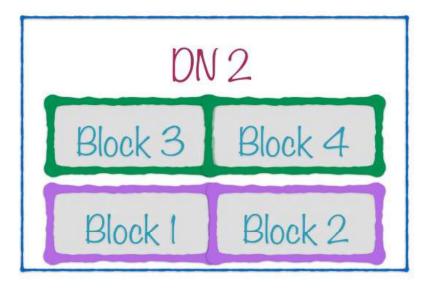
#### Replicação no HDFS



O que é acontece se um dos blocos for corrompido???

#### Replicação no HDFS





- Replicar blocos baseados em um fator de replicação;
- 2.Armazenar replicas em diferentes locais;

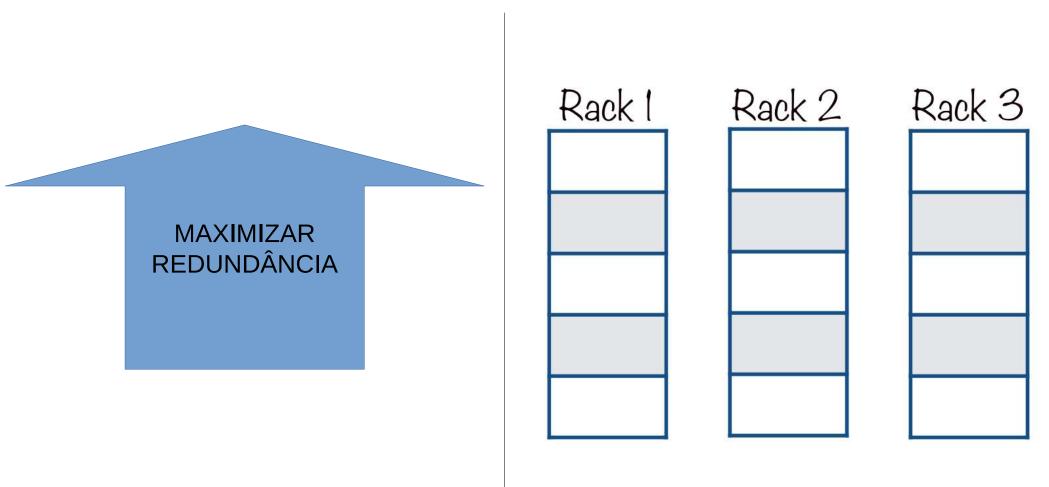
#### Replicação no HDFS

#### Name node File 1 DN 1 Block 1 Block 2 DNI File 1 DN 2 File 1 Block 3 DN2 Block 4 File 1 DN3 File 1 Block 5 DN2 File 1 Block 1 DN2 Block 2 File 1

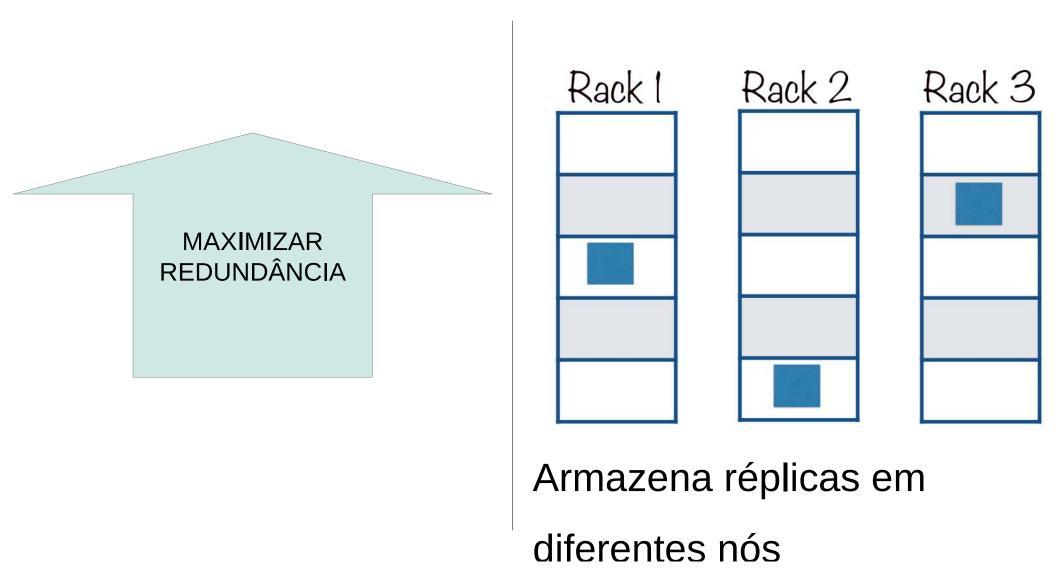
A localização das réplicas são armazenadas no Namenode!

Definir o fator de replicação é um "trade off"

MAXIMIZAR REDUNDÂNCIA MINIMIZAR A LARGURA DE BANDA DE GRAVAÇÃO

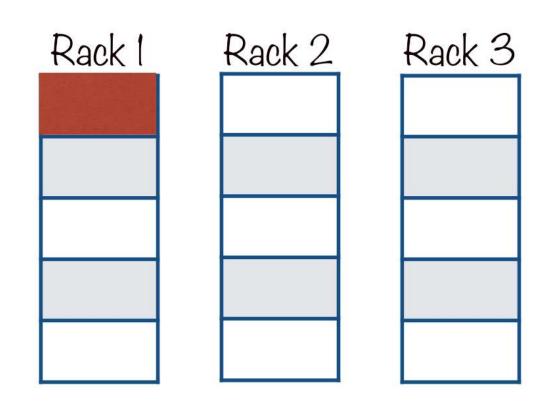


Servidores em um data center



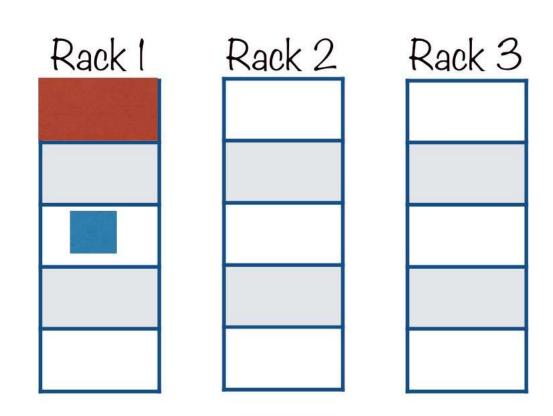
MINIMIZAR A LARGURA DE BANDA DE GRAVAÇÃO Para minimizar a largura de banda de gravação é necessário que as réplicas fiquem próximas uma das outras.

MINIMIZAR A LARGURA DE BANDA DE GRAVAÇÃO



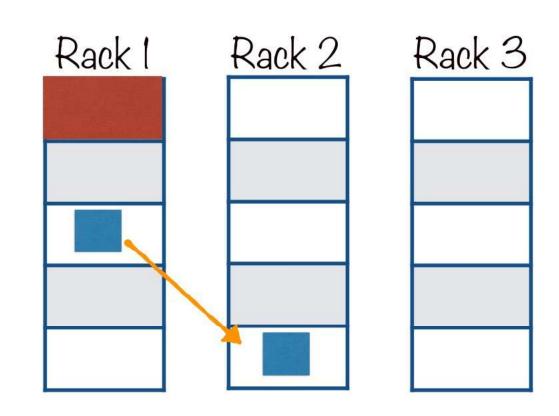
Nó que executa o pipeline de replicação

MINIMIZAR A LARGURA DE BANDA DE GRAVAÇÃO



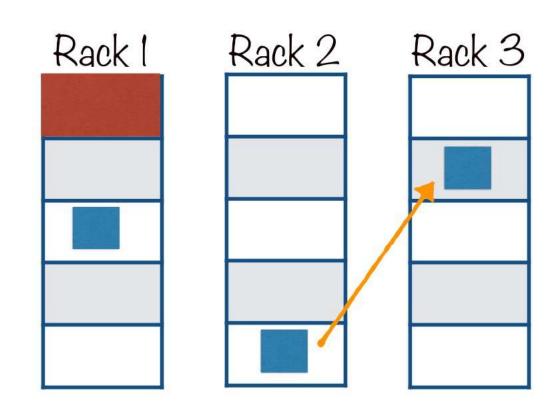
Este nó escolhe qual será o local para a primeira réplica

MINIMIZAR A LARGURA DE BANDA DE GRAVAÇÃO



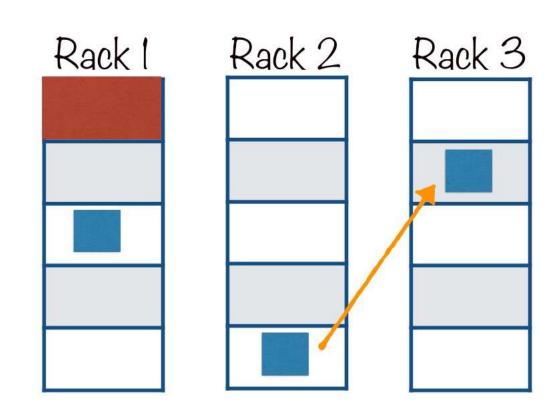
A réplica é encaminhada para um nó próximo...

MINIMIZAR A LARGURA DE BANDA DE GRAVAÇÃO



Uma outra réplica é encaminhada para um nó próximo...

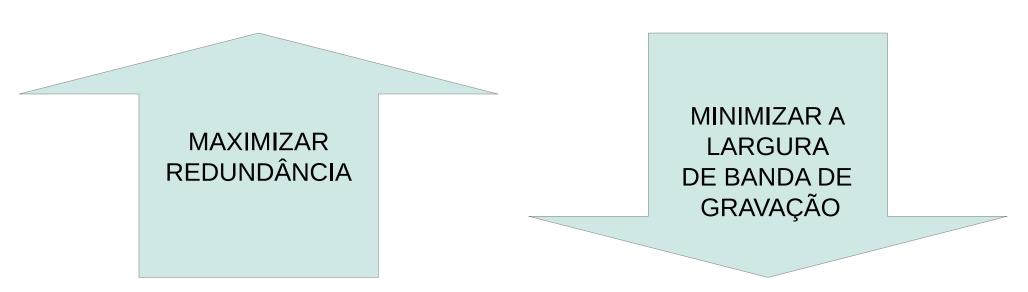
MINIMIZAR A LARGURA DE BANDA DE GRAVAÇÃO



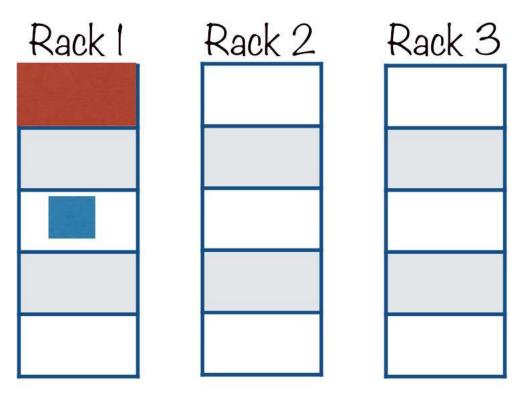
O encaminhamento requer uma largura de banda alta e aumenta o

. 1 ~ 1 1. 1

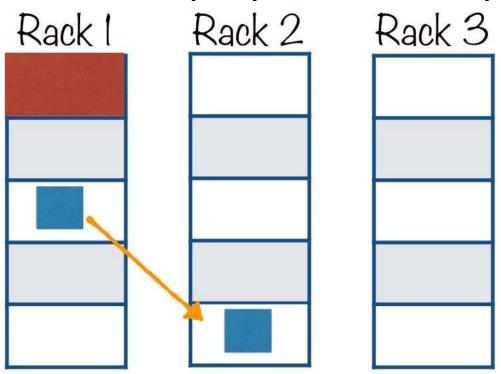
É necessário, então, equilibrar as duas necessidades!



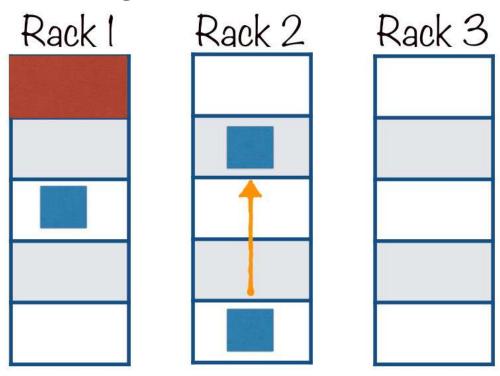
Escolher um local de armazenamento aleatoriamente!



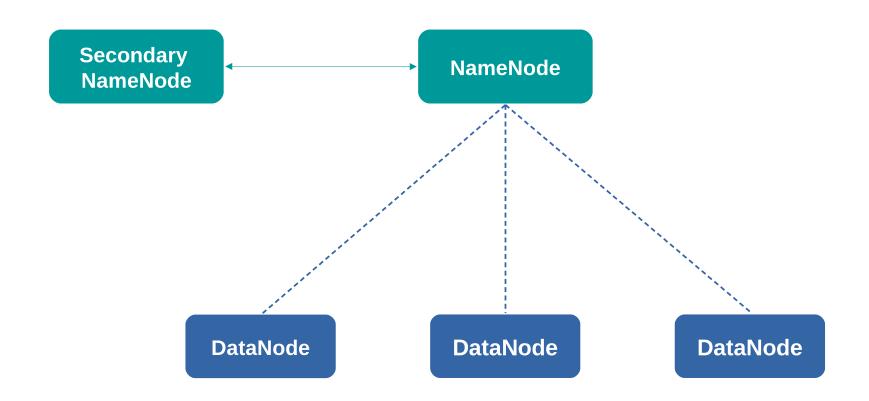
A segunda localização é preciso que fique em um rack diferente (se possível for...)



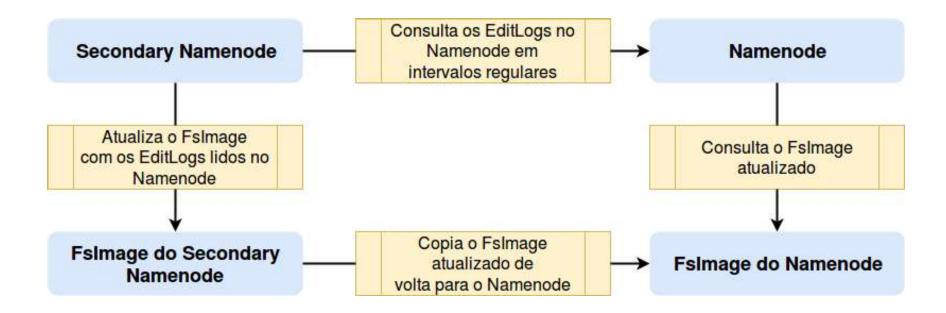
A terceira localização é interessante que fique no mesmo rack do segundo mas em um nó diferente...



# **Arquitetura HDFS**



# **Arquitetura HDFS**







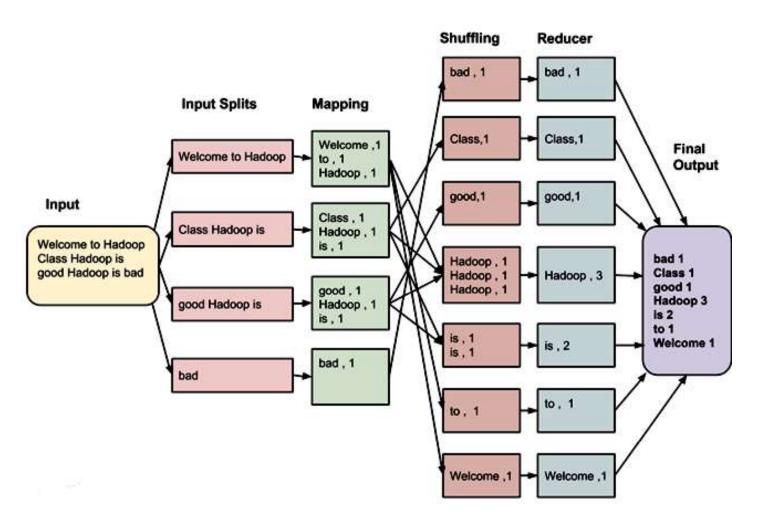
#### **Workflow do MapReduce**

Os dados são divididos em pequenos blocos e distribuídos pelo cluster Hadoop.

O MapReduce analisa os dados baseado nos pares de chave-valor.

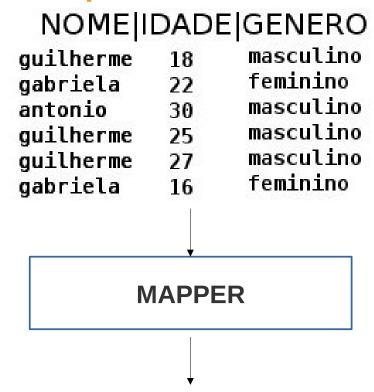
Os resultados são colocados em pequenos blocos através do cluster Hadoop.

Os resultados podem ser lidos no cluster.



#### **Funcionamento do MapReduce**

**Mapper** 



guilherme:18 gabriela:22 antonio:30 guilherme:25 gabriela:16 guilherme:27

#### **Funcionamento do MapReduce**

#### **Sort and Shuffle**

guilherme:18 gabriela:22 antonio:30 guilherme:25 gabriela:16 guilherme:27

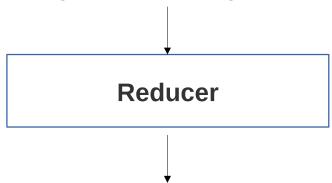
Sort and Shuffle

antonio:30 gabriela:22,16 guilherme:18,25,27

#### **Funcionamento do MapReduce**

#### **Reduce**

antonio:30 gabriela:22,16 guilherme:18,25,27



antonio:1 gabriela:2

guilherme:3

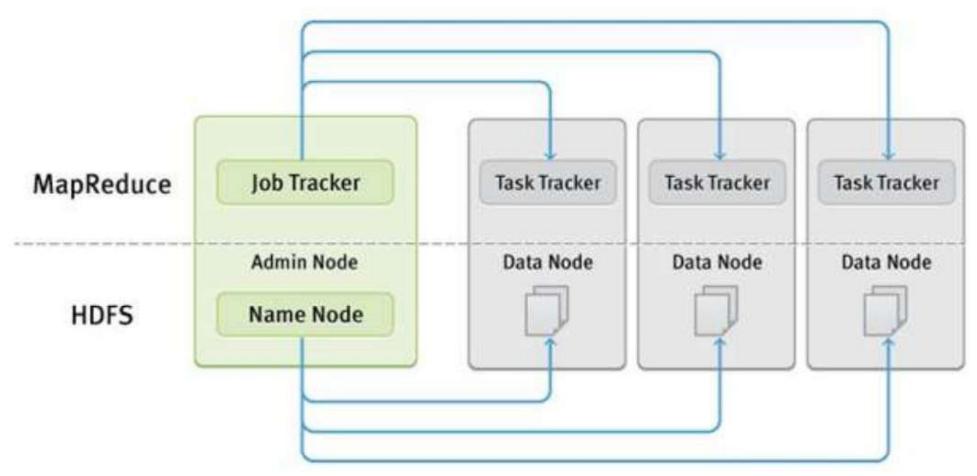
#### **Vantagens do MapReduce**

Processamento Paralelo No MapReduce, estamos dividindo o trabalho entre vários nós e cada nó funciona com uma unidade de processamento simultaneo. Assim, o MapReduce baseia-se no paradigma de programação "Dividir para conquistar" que nos ajuda a processar os dados usando diferentes máquinas ou processadores.

#### Vantagens do MapReduce

Localidade de Dados Em vez de mover dados para a unidade de processamento, estamos agora movendo a unidade de processamento para onde os dados estão. No sistema tradicional, costumávamos trazer dados para a unidade de processamento e, então, o processamento ocorria.

# Arquitetura HDFS e MapReduce

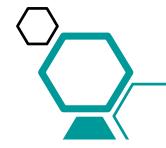


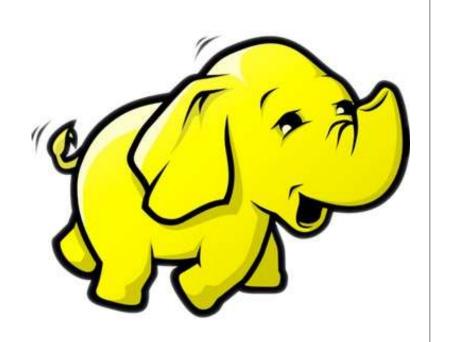
**Data Node:** Armazena/Recupera Dados

TaskTracker: Executa Jobs de MapReduce



# YARN Yet Another Resource Negotiator





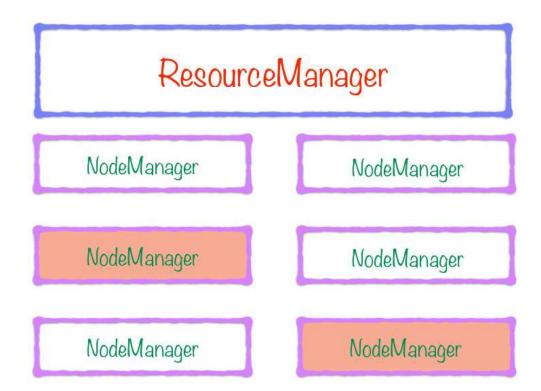
- Coordena as tarefas em execução no cluster;
- Atribui novos nós em caso de falha;

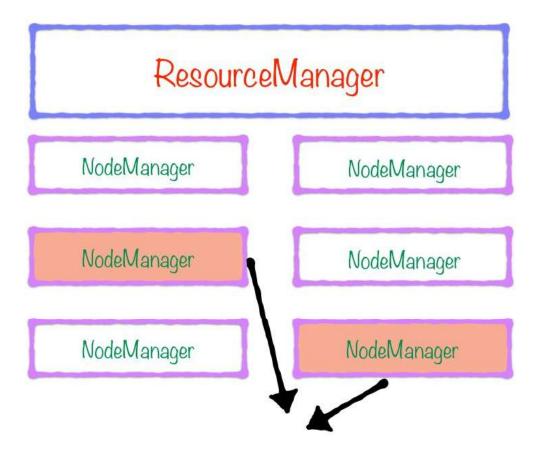
# **RESOURCE MANAGER**

- Executa em um único nó Master;
- Agenda tarefas nos nós;

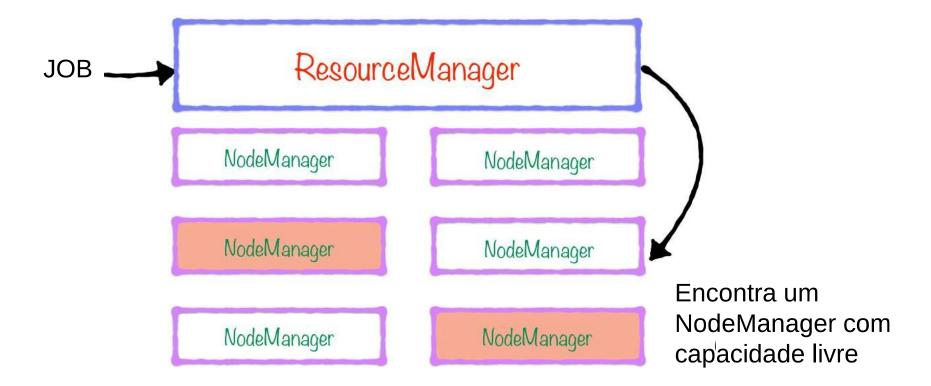
# **NODE MANAGER**

- Executa em todos os nós;
- Gerencia tarefas dentro de um nó;

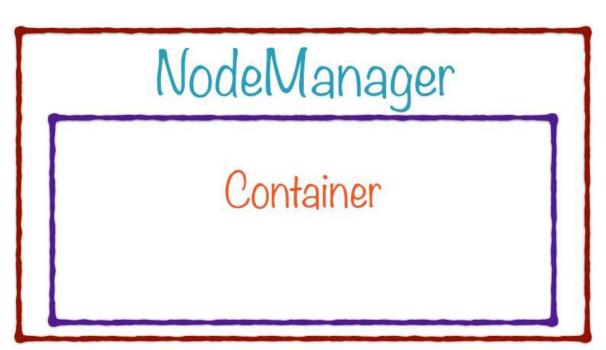




Já estão executando



# **YARN – Application Master Process**



Todos os processos em um nó são executados dentro de um Container!

Esta é a unidade lógica para recursos que um processo necessita (memória, CPU etc);

Um container executa uma aplicação específica;

Um NodeManager pode ter

# **YARN – Application Master Process**

# NodeManager

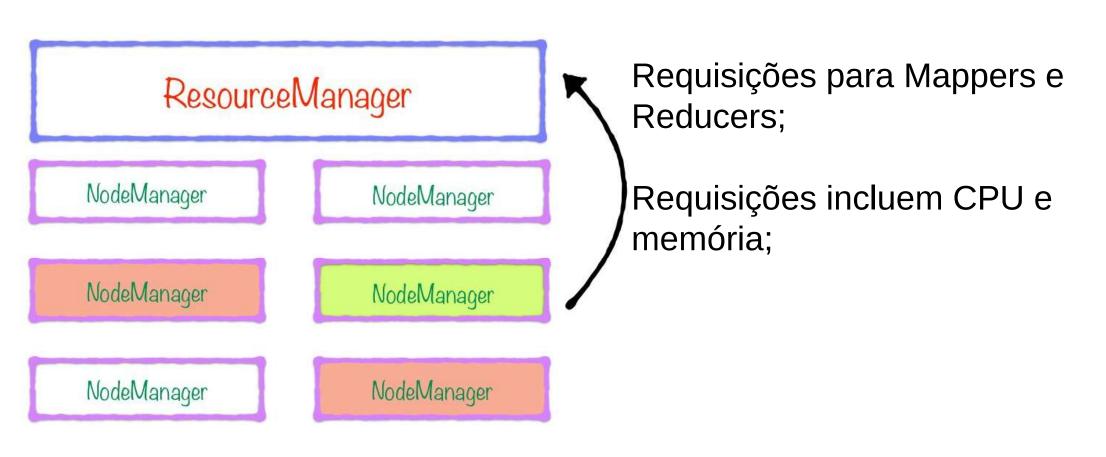
Container

Application Master Process

O ResourceManager inicia a aplicação Master dentro de um container;

Executa a computação Requerida para a tarefa;

Se recursos adicionais são necessários, o Application Master faz a requisição.



Atribui nós adicionais;

Notifica o Application Master que fez a requisição

