Alma Mater Studiorum - Università di Bologna

Sistemi Operativi M Progetto HPC

8 Luglio 2024

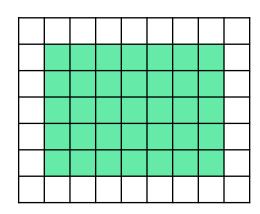
Luca Cimino

Analisi del problema

- Algoritmo *embarassingly parallel,* il calcolo di un elemento di B è indipendente dal calcolo degli altri
 - o Dati "condivisi" acceduti solamente in lettura
 - o Complessità proporzionale a N

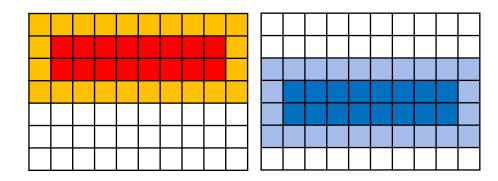
- Data la matrice A di dimensione NxN, la matrice B finale ha dimensione (N-2) x (N-2)
 - o Gli elementi sul confine sono esclusi dal calcolo

```
// Calcolo di un elemento di B
sum = 0;
for(k = -1; k <= 1; k++) {
    for(h = -1; h <= 1; h++) {
        sum += rows_A[(i+k)*N + j+h];
    }
}
if(sum / 9 < THRESHOLD)
    rows_B[((i-1) * (N-2)) + (j-1)] = 0;
else
    rows_B[((i-1) * (N-2)) + (j-1)] = 1;</pre>
```



Soluzione MPI

- Ogni processo esegue il calcolo di rows_per_thread = (int) (N-2) / num_processi righe della matrice B
 - o In caso (N-2) non sia multiplo di num proc le X righe in eccesso sono assegnate ai primi X processi
- Ogni processo riceve le rows_per_thread righe che deve calcolare + 2 (una sopra e una sotto)
- Il processo master invia le sezioni della matrice A con send sincrone punto-punto.



• Il thread master raccoglie le sezioni della matrice B calcolate dai processi attraverso la funzione collettiva MPI Gatherv.

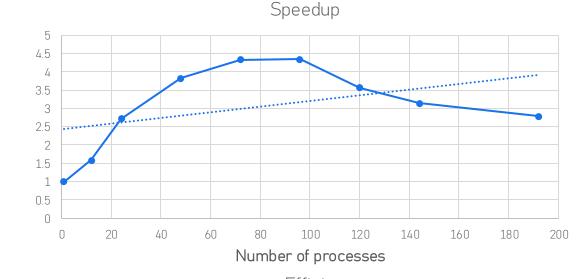
```
if(my_rank == 0)
    MPI_Gatherv(rows_B, (N-2) * (rows_per_thread), MPI_INT, B, gather_rows, displacements, MPI_INT, 0, MPI_COMM_WORLD);
else
    MPI_Gatherv(rows_B, (N-2) * (rows_per_thread), MPI_INT, NULL, NULL, MPI_INT, 0, MPI_COMM_WORLD);
```

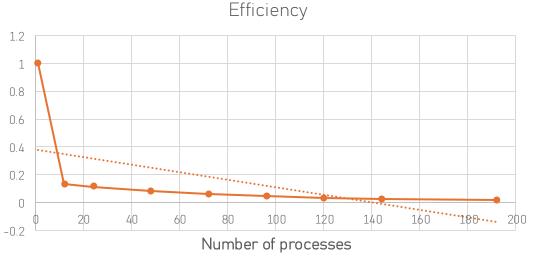
MPI - Strong scalability

N	Nodi	Task per nodo	Totale processi	Time (sec)	Speedup	Efficienza
20000	1	1	1	14.567985	1	1
20000	1	12	12	9.212219	1.581	0.131
20000	1	24	24	5.360299	2.717	0.113
20000	1	48	48	3.813544	3.820	0.079
20000	2	36	72	3.367074	4.326	0.060
20000	2	48	96	3.350235	4.348	0.045
20000	3	40	120	4.081067	3.569	0.029
20000	3	48	144	4.643627	3.137	0.021
20000	4	48	192	5.238749	2.780	0.014

$$S = rac{T_{seq}}{T_{par}}$$
 dove $T_{par} = rac{T_{seq}}{p} + T_{overhead}$ $E = rac{S}{p}$

$$E = \frac{S}{p}$$



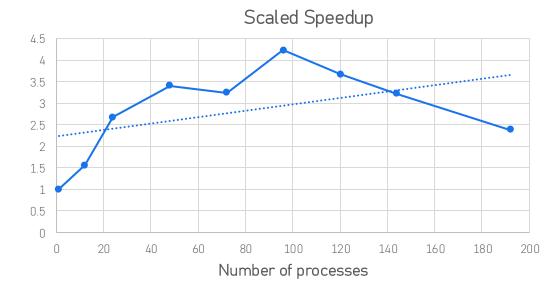


MPI - Weak scalability

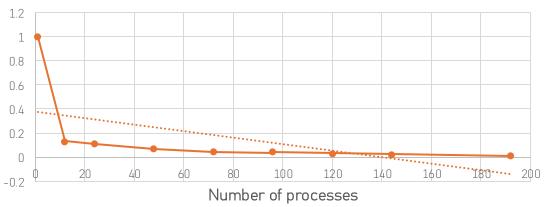
N	Nodi	Task per nodo	Totale processi	Time (sec)	Speedup scalato	Efficienza scalata
3000	1	1	1	0.328678	1	1
10392	1	12	12	2.517621	1.566	0.130
14696	1	24	24	2.94409	2.679	0.111
20784	1	48	48	4.634964	3.403	0.070
25455	2	36	72	7.304102	3.239	0.045
29393	2	48	96	7.458448	4.230	0.044
32863	3	40	120	10.751325	3.668	0.030
36000	3	48	144	14.709495	3.217	0.022
41600	4	48	192	26.461508	2.384	0.012

$$E_s(p, N) = \frac{T(N,1)}{T(pN,p)}$$
$$S_s(p, N) = E_s p$$

$$S_s(p,N) = E_s p$$

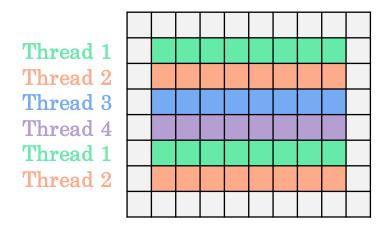


Scaled Efficiency



Soluzione OpenMP

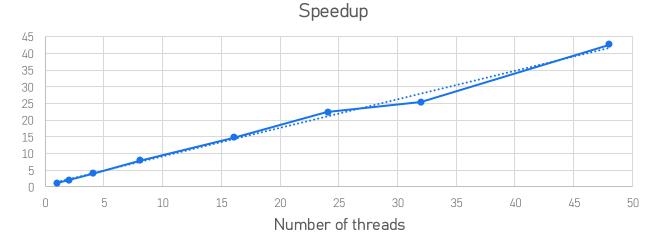
- Ogni processo esegue il calcolo di **rows_per_thread = (int) (N-2) / num_processi** righe della matrice B (più eventualmente una in eccesso).
 - o Elementi sulla stessa riga sono assegnati allo stesso thread
 - o Le iterazioni sono assegnate ai thread staticamente secondo una politica round-robin



OpenMP - Strong scalability

N	Threads	Time (sec)	Speedup	Efficienza
15000	1	8.194095	1	1
15000	2	4.155008	1.972	0.986
15000	4	2.082428	3.935	0.983
15000	8	1.053214	7.780	0.972
15000	16	0.556058	14.736	0.921
15000	24	0.365762	22.403	0.933
15000	32	0.323172	25.355	0.792
15000	48	0.192347	42.600	0.887

Il massimo livello di parallelismo è limitato dal numero di core disponibili in un singolo nodo di Galileo, ovvero 48.



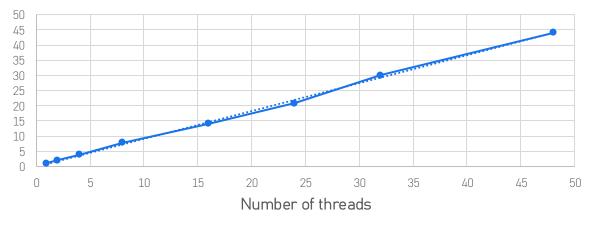


OpenMP – Weak scalability

N	Threads	Time (sec)	Speedup scalato	Efficienza scalata
4000	1	0.583581	1	1
5656	2	0.589055	1.981	0.991
8000	4	0.596188	3.915	0.979
11312	8	0.598762	7.797	0.974
16000	16	0.663255	14.078	0.879
19596	24	0.674644	20.760	0.865
22624	32	0.620064	30.117	0.941
27712	48	0.635782	44.059	0.917

** Tutti i dati riportati fanno riferimento a simulazioni svolte sull'infrastruttura HPC Galileo100 di Cineca

Scaled Speedup



Scaled Efficiency

