

Guide de réalisation de l'Actionneur Lego


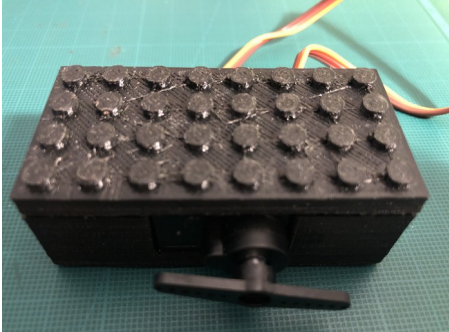
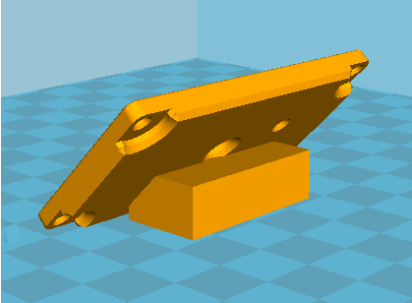
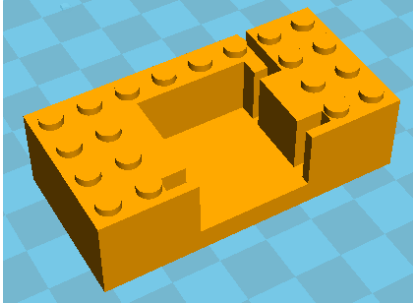
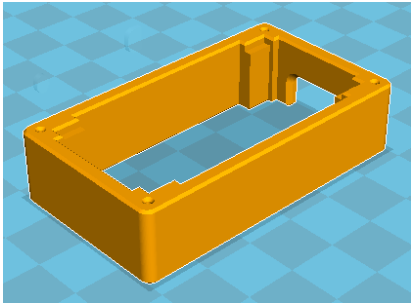
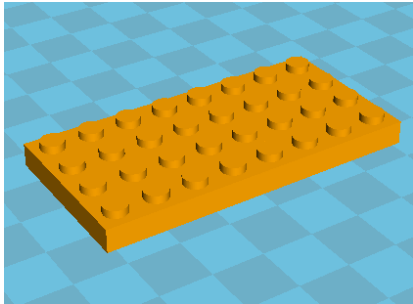
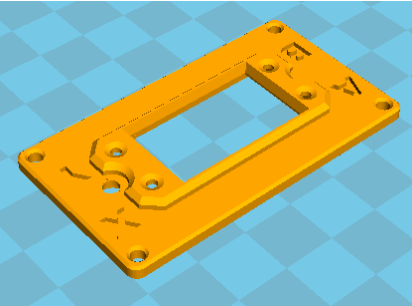
Ensemble de contrôle d'un servo moteur adaptable au bloc lego standard 5/16"

Il est équipé :


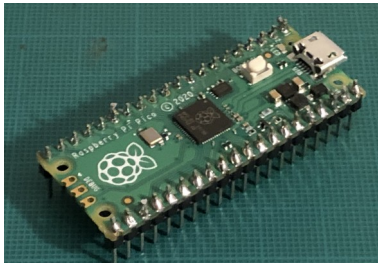
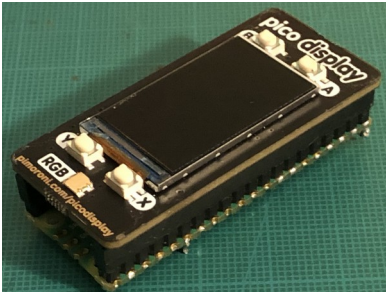
- 1 bloc moteur avec servo SG90
- 1Afficheur couleur 4 boutons Pico display 1,14"
- 1 micro contrôleur Raspberry Pico
- 1 micro servo type Tower Pro SG90



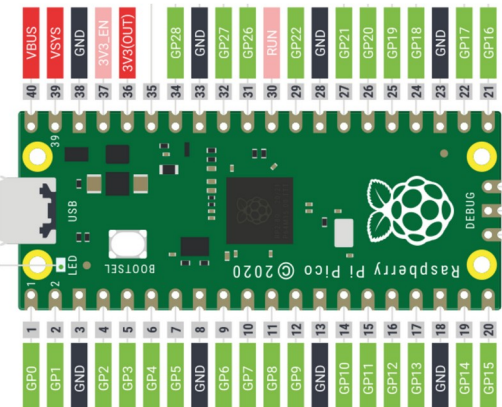
🔧 Impression 3D

Bloc Affichage :	Bloc Moteur :
	
Support Lego	Support Servo
	
Corps	Couvercle
	
Façade	Remarque :
	<ul style="list-style-type: none"> • L'assemblage des pièces du bloc d'affichage est réalisé à l'aide de 8 vis de fixation de servo-moteur • Les boutons sont réalisés à l'aide de fil d'impression dont une extrémité est à évaser avant assemblage

🔧 Câblage :

Afficheur Pico Display	
Micro contrôleur Raspberry pico	
Monter l'afficheur Pico Display sur le Raspberry Pico	

Connecter les câbles du servo sur les bornes :

<p>Alimentation 5V du servo → Borne VBUS (40)</p> <p>masse du servo → GND à votre convenance</p> <p>Câble pilote → GP0 (1)</p>	
--	--

Programmation :

Installer Python pour le Pico display

<https://github.com/pimoroni/pimoroni-pico/releases>

A l'aide de Thonny, installer le programme sur le micro contrôleur :

<https://github.com/Luca81110/Lego-Servo-Control-Module/blob/main/Code>

Programme disponible :

<https://github.com/Luca81110/Lego-Servo-Control-Module>

Modèles 3D disponibles:

<https://grabcad.com/library/servo-motor-enclosure-with-lego-interface-1>

<https://grabcad.com/library/lego-enclosure-for-pico-display-1>

Plus d'information sur le site :

<https://www.raspberrypi.com/documentation/microcontrollers/pico-series.html>

Guide d'utilisation du dispositif :

<https://github.com/Luca81110/Lego-Servo-Control-Module/blob/main/GU-Servo-Lego-V01.pdf>