Regresie liniară Cursul 7

Programare și modelare probabilistă - anul III

Facultatea de Informatică, UAIC

e-mail: adrian.zalinescu@uaic.ro

web: https://sites.google.com/view/fiicoursepmp/home

27 Noiembrie 2023

Plan

- 🕕 Regresia liniară robustă
- Regresia liniară ierarhică
- Probleme legate de modelul liniar
 - Variabile ascunse
 - Mascarea efectului variabilelor
- 4 Interacțiuni între variabile
- Dispersie variabilă

Regresia liniară robustă

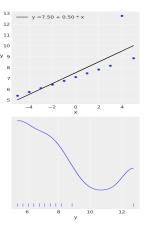
Utilizarea ipotezei că datele folosesc o distribuţie Gaussiană este rezonabilă în multe cazuri.

- Acest lucru nu înseamnă neapărat că datele sunt Gausseine (au fost generate conform unei distribuţii normale), ci că acest lucru este o aproximare rezonabilă pentru o problemă dată.
- După cum am văzut deja în Cursul 5, presupunerea că datele sunt Gaussiene eşuează în prezența *valorilor aberante* (*outliers*).
- În acest caz, o distribuţie *t* a lui Student este mai eficientă pentru luarea în calcul a valorilor aberante, pentru a obţine o inferenţă mai robustă.

Exemplu: al treilea set de date din cvartetul lui Anscombe – https://en.wikipedia.org/wiki/Anscombe%27s_quartet. Vom centra mai întâi datele:

```
ans = pd.read_csv('./data/anscombe.csv')
x_3 = ans[ans.group == 'III']['x'].values
y_3 = ans[ans.group == 'III']['y'].values
x_3 = x_3 - x_3.mean()with model:
    data_plus_one = data_generator + 1
```

Apoi, vedem cum arată acest set de date:



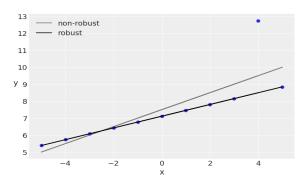
Vom rescrie acum modelul, folosind o distribuţie Student $t(\nu, \mu, \sigma)$ în loc de distribuţia normală $\mathcal{N}(\mu, \sigma)$, unde ν este parametrul de normalitate.

```
with pm.Model() as model_t: \alpha = \text{pm.Normal('}\alpha', \text{ mu=y_3.mean(), sigma=1)} \beta = \text{pm.Normal('}\beta', \text{ mu=0, sigma=1)} \epsilon = \text{pm.HalfNormal('}\epsilon', \text{ 5}) \nu_{-} = \text{pm.Exponential('}\nu_{-}', \text{ 1/29}) \nu = \text{pm.Deterministic('}\nu', \nu_{-} + \text{1}) y_{\text{pred}} = \text{pm.StudentT('}y_{\text{pred}}', \text{ mu=}\alpha + \beta * \text{x_3, sigma=}\epsilon, \text{ nu=}\nu, \text{ observed=y_3}) \text{idata_t} = \text{pm.sample(2000, return_inferencedata=True)}
```

Pentru ν , distribuția a priori utilizată este $1+{\rm Exp}$ de medie 30, și nu Exp, pentru a evita valori ale lui ν prea apropiate de 0.

```
beta_c, alpha_c = stats.linregress(x_3, y_3)[:2]
plt.plot(x_3, (alpha_c + beta_c * x_3), 'k', label='non-robust', alpha=0.5)
plt.plot(x_3, y_3, 'COo')
alpha_m = idata_t.posterior['\alpha'].mean().item()
beta_m = idata_t.posterior['\beta'].mean().item()
plt.plot(x_3, alpha_m + beta_m * x_3, c='k', label='robust')
plt.xlabel('x')
plt.ylabel('y', rotation=0)
plt.legend(loc=2)
```

O distribuție Student acordă mai puțină importanță valorilor aberante, depărtate de grosul datelor:



Rezumatul distribuției a posteriori:

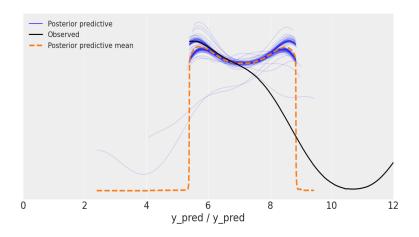
az.summary(idata_t, var_names=varnames)

	mean	sd	hdi_3%	hdi_97%	mcse_mean	mcse_sd	ess_bulk	ess_tail	r_hat
α	7.114	0.001	7.111	7.116	0.000	0.000	4721.0	4205.0	1.0
β	0.345	0.000	0.345	0.346	0.000	0.000	4554.0	3904.0	1.0
€	0.003	0.002	0.001	0.006	0.000	0.000	1268.0	514.0	1.0
ν	1.211	0.201	1.000	1.570	0.003	0.002	3413.0	1591.0	1.0

Observăm că parametrii α , β și ε sunt foarte preciși (deviații standard foarte mici), deoarece datele erau, cu excepția valorii aberante, perfect aliniate.

Distribuția predictivă a posteriori:

pm.sample_posterior_predictive(idata_t, model=model_t, random_seed=2, extend_inferencedata=True)
ax = az.plot_ppc(idata_t, num_pp_samples=200, figsize=(12, 6), mean=True)
plt.xlim(0, 12)



Regresia liniară ierarhică

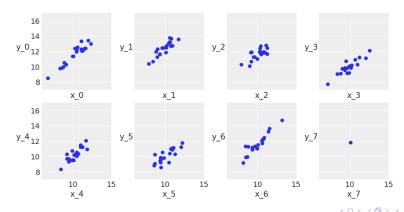
Vom aplica conceptul de modele ierarhice pentru regresie liniară.

- Acesta permite modelului de a considera inferențe la nivel de grup şi estimări la nivel mai înalt.
- După cum am văzut în Cursul 5, acest lucru se realizează folosind distribuţii hiper a priori.

Vom crea 8 grupuri, incluzând un grup cu o singură intrare:

```
N = 20
M = 8
idx = np.repeat(range(M-1), N)
idx = np.append(idx, 7)
np.random.seed(314)
alpha_real = np.random.normal(2.5, 0.5, size=M)
beta_real = np.random.beta(6, 1, size=M)
eps_real = np.random.normal(0, 0.5, size=len(idx))
y_m = np.zeros(len(idx))
x_m = np.random.normal(10, 1, len(idx))
y_m = alpha_real[idx] + beta_real[idx] * x_m + eps_real
```

```
_, ax = plt.subplots(2, 4, figsize=(10, 5), sharex=True, sharey=True)
ax = np.ravel(ax)
j, k = 0, N
for i in range(M):
    ax[i].scatter(x_m[j:k], y_m[j:k])
    ax[i].set_xlabel(f'x_{i}')
    ax[i].set_ylabel(f'y_{i}', rotation=0, labelpad=15)
    ax[i].set_xlim(6, 15)
    ax[i].set_ylim(7, 17)
    j += N
    k += N
```



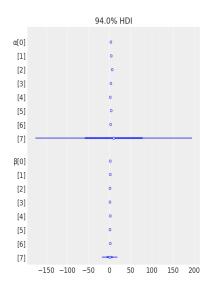
Mai întâi, centrăm datele: x_centered = x_m - x_m.mean()

Apoi, considerăm un model robust, ne-ierarhic:

```
with pm.Model() as unpooled_model: \alpha_{\tt} tmp = \text{pm.Normal('}\alpha_{\tt} tmp', \text{ mu=0, sigma=10, shape=M)} \beta = \text{pm.Normal('}\beta', \text{ mu=0, sigma=10, shape=M)} \epsilon = \text{pm.HalfCauchy('}\epsilon', 5) \nu = \text{pm.Exponential('}\nu', 1/30) y_{\tt} pred = \text{pm.StudentT('}y_{\tt} pred', \text{mu=}\alpha_{\tt} tmp[idx] + \beta[idx] * x_{\tt} centered, sigma=\epsilon, nu=\nu, observed=y_{\tt}m) \alpha = \text{pm.Deterministic('}\alpha', \alpha_{\tt} tmp - \beta * x_{\tt} m.mean()) idata_{\tt} up = \text{pm.sample(2000, target_accept=0.9, return_inferencedata=True)}
```

După cum vedem mai jos, estimările pentru parametrii α_7 și β_7 sunt foarte împrăștiate față de celelalte (α_i , β_i , $0 \le i \le 6$):

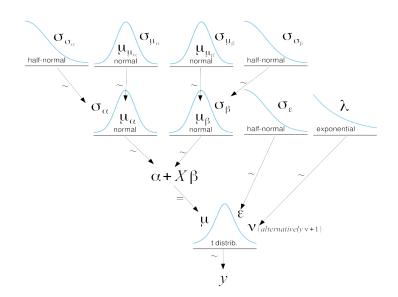
az.plot_forest(idata_up, var_names=[' α ', ' β '], combined=True)



- Acest lucru se întâmplă deoarece nu are sens să potrivim (fit) o dreaptă numai după un punct.
- Avem nevoie de cel puţin două puncte pentru acest lucru.
- O primă posibilitate ar fi să dăm mai multe informații legate de α și β , adică să introducem distribuții tari (informative) a priori pentru acestea.
- O altă posibilitate este de a introduce un model ierarhic, ceea ce permite ca informația să fie partajată între grupuri, fapt ce conduce la fenomenul de "shrinkage" ale valorilor plauzibile ale parametrilor estimați.
- Acest lucru este foarte folositor în cazul în care avem grupuri sărace în date (cazul de mai sus este extrem: un grup cu o singură intrare).

Descrierea modelului:

cu o diagramă Krusche:

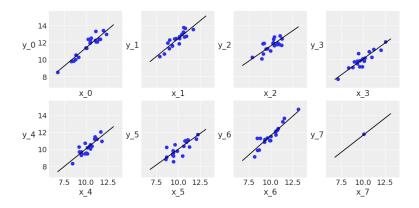


Modelul ierarhic:

```
with pm.Model() as hierarchical_model:
      # huper-priors
      \alpha_{\mu}tmp = pm.Normal('\alpha_{\mu}tmp', mu=0, sigma=10)
      \alpha_{\sigma}_tmp = pm.HalfNormal('\alpha_{\sigma}_tmp', 10)
      \beta_{\mu} = \text{pm.Normal}(\beta_{\mu}, \text{mu}, \text{mu}, \text{sigma})
      \beta_{-}\sigma = \text{pm.HalfNormal}('\beta_{-}\sigma', \text{sigma}=10)
      # priors
      \alpha_{\text{tmp}} = \text{pm.Normal}('\alpha_{\text{tmp}}', \text{mu}=\alpha_{\mu}, \text{tmp}, \text{sigma}=\alpha_{\sigma}, \text{tmp}, \text{shape}=M)
      \beta = \text{pm.Normal}('\beta', \text{mu}=\beta_{\mu}, \text{sigma}=\beta_{\sigma}, \text{shape}=M)
      \epsilon = pm.HalfCauchy('\epsilon', 5)
      \nu = pm.Exponential('\nu', 1/30)
      y_pred = pm.StudentT('y_pred', mu=\alpha_tmp[idx] + \beta[idx] * x_centered,
                                      sd=\epsilon, nu=\nu, observed=v m)
      \alpha = pm.Deterministic('\alpha', \alpha_tmp - \beta * x_m.mean())
      \alpha_{\mu} = \text{pm.Deterministic}(\alpha_{\mu}, \alpha_{\mu}, \alpha_{\mu})
      \alpha_{\sigma} = \text{pm.Deterministic('}\alpha_{sd'}, \alpha_{\sigma} = \beta_{\mu} * x_{m.mean()}
      idata_hm = pm.sample(2000, target_accept=0.99, return_inferencedata=True)
```

Vizualizarea rezultatelor:

```
_, ax = plt.subplots(2, 4, figsize=(10, 5), sharex=True, sharey=True)
ax = np.ravel(ax)
j, k = 0. N
x_range = np.linspace(x_m.min(), x_m.max(), 10)
posterior_hm = idata_hm.posterior.stack(samples={"chain", "draw"})
for i in range(M):
    ax[i].scatter(x_m[j:k], y_m[j:k])
    ax[i].set xlabel(f'x {i}')
    ax[i].set_ylabel(f'y_{i}', labelpad=17, rotation=0)
    alpha_m = posterior_hm["\alpha"].sel({"\alpha_dim_0":i}).mean().item()
    beta_m = posterior_hm["\beta"].sel({"\beta_dim_0":i}).mean().item()
    ax[i].plot(x_range, alpha_m + beta_m * x_range, c='k',
               label=f'y = \{alpha_m: .2f\} + \{beta_m: .2f\} * x'
    plt.xlim(x_m.min()-1, x_m.max()+1)
    plt.ylim(v_m.min()-1, v_m.max()+1)
    i += N
    k += N
```



Variabile ascunse

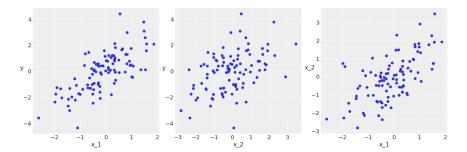
Să ne imaginăm următoarea situație:

- Fie variabila prezicătoare *x* și variabila prezisă *y*;
- ullet să presupunem că avem o altă variabilă z, ce influențează direct atât pe x, cât și pe y.
- De exemplu,
 - z ar putea fi "revoluţia industrială";
 - ▶ *x*, numărul de mori de vânt;
 - ▶ *y*, concentrația de CO₂ din atmosferă.
- Dacă îl omitem pe *z* din analiză, am putea deduce o relație liniară între *x* și *y*, ba chiar am putea prezice *y* în funcție de *x*.
- Astfel, am putea omite mecanismul care leagă aceste variante, punând încălzirea globală pe seama reducerii numărului de mori de vânt.
- O astfel de variabilă z se numește variabilă ascunsă (sau latentă).

Următorul cod simulează o variabilă ascunsă x_1 , ce influențează variabilele x_2 și y:

```
np.random.seed(42)
N = 100
x_1 = np.random.normal(size=N)
x_2 = x_1 + np.random.normal(size=N, scale=1)
#x_2 = x_1 + np.random.normal(size=N, scale=0.01)
y = x_1 + np.random.normal(size=N)
X = np.vstack((x_1, x_2)).T
```

scatter_plot(X, y)



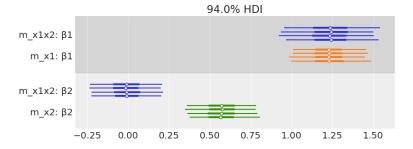
• primul model, de regresie multiplă, cu variabilele de input x_1 și x_2 :

```
with pm.Model() as m_x1x2: \alpha = \text{pm.Normal}('\alpha', \text{mu=0, sigma=10}) \beta 1 = \text{pm.Normal}('\beta 1', \text{mu=0, sigma=10}) \beta 2 = \text{pm.Normal}('\beta 2', \text{mu=0, sigma=10}) \epsilon = \text{pm.HalfCauchy}('\epsilon', 5) \mu = \alpha + \beta 1 * \text{X[:, 0]} + \beta 2 * \text{X[:, 1]} y\_\text{pred} = \text{pm.Normal}('y\_\text{pred}', \text{mu=}\mu, \text{sigma=}\epsilon, \text{observed=y}) \text{idata\_x1x2} = \text{pm.sample}(2000, \text{return\_inferencedata=True})
```

• celelalte modele, de regresie simplă, cu x_1 , respectiv x_2 :

```
with pm.Model() as m_x1:
\alpha = \text{pm.Normal}('\alpha', \text{mu=0}, \text{sigma=10})
\beta 1 = \text{pm.Normal}('\beta 1', \text{mu=0}, \text{sigma=10})
\epsilon = \text{pm.HalfCauchy}('\epsilon', 5)
\mu = \alpha + \beta 1 * \text{X[:, 0]}
y\_\text{pred} = \text{pm.Normal}('y\_\text{pred}', \text{mu=}\mu, \text{sigma=}\epsilon, \text{observed=y})
\text{idata\_x1} = \text{pm.sample}(2000, \text{return\_inferencedata=True})
with pm.Model() as m_x2:
\alpha = \text{pm.Normal}('\alpha', \text{mu=0}, \text{sigma=10})
\beta 2 = \text{pm.Normal}('\beta 2', \text{mu=0}, \text{sigma=10})
\epsilon = \text{pm.HalfCauchy}('\epsilon', 5)
\mu = \alpha + \beta 2 * \text{X[:, 1]}
y\_\text{pred} = \text{pm.Normal}('y\_\text{pred}', \text{mu=}\mu, \text{sigma=}\epsilon, \text{observed=y})
\text{idata\_x2} = \text{pm.sample}(2000, \text{return\_inferencedata=True})
```

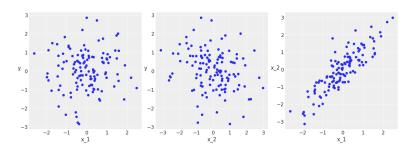
Să aruncăm o privire asupra parametrilor β din aceste modele:



- ▶ După cum vedem, β_2 din modelul m_x1x2 este în jurul lui 0, ceea ce indică o contribuție aproape neglijabilă a variabilei x_2 pentru a explica variabila y.
- ▶ În schimb, dacă variabila x_1 este ascunsă, β_2 devine semnificativ mai mare (peste 0.5).
- ▶ Astfel, informația în x_2 este *redundantă* dacă știm x_1 .

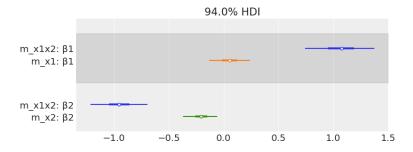
Vom crea un set de date ce exemplifică acest fenomen:

```
np.random.seed(42)
N = 126
r = 0.8
x_1 = np.random.normal(size=N)
x_2 = np.random.normal(x_1, scale=(1 - r ** 2) ** 0.5)
y = np.random.normal(x_1 - x_2)
X = np.vstack((x_1, x_2)).T
scatter_plot(X, y)
```



Astfel, x_1 şi x_2 sunt pozitiv corelate, iar x_1 şi x_2 sunt corelate cu y, dar în sens invers.

Construind cele trei modele, ca mai înainte, obținem următoarele rezultate:



- ▶ Observăm că valorile lui β_1 şi β_2 din modelul m_x1x2 sunt în jurul lui 1, respectiv −1, ceea ce este de așteptat.
- ▶ În schimb, în modelele simple, aceste valori sunt mai apropiate de 0, ceea ce indică un efect mai slab: are loc o anulare parţială a efectelor:
- ightharpoonup dacă y şi x_1 cresc, atunci x_2 descreşte, chiar dacă x_1 şi x_2 sunt pozitiv corelate.

Interacțiuni între variabile

Într-un model de regresie multiplă, se presupune (implicit) că o schimbare în x_i rezultă într-o schimbare constantă în y, dacă păstrăm fixe valorile restului variabilelor independente.

- Dar acest lucru nu este întotdeauna adevărat.
- Ce se întâmplă dacă schimbările în x_i afectează y, dar rata acestora este modulată de schimbările în x_i ?
- Exemplu privind interacțiunea între medicamente:
 - ▶ creșterea dozei medicamentului *A* rezultă în efecte pozitive asupra pacientului;
 - ▶ dar acest lucru este valabil în absența (sau doze mici ale) medicamentului *B*, în timp ce efectul lui *A* este negativ (sau letal) pentru doze mărite ale lui *B*.

Dacă dorim să captăm aceste efecte, o opțiune este să includem termeni non-aditivi în modelul nostru.

• O opțiune standard, dar nu unica, este să multiplicăm variabilele, de exemplu:

$$\mu = \alpha + \beta_1 x_1 + \beta_2 x_2 + \beta_3 x_1 x_2.$$

- Acest termen non-aditiv este cunoscut în statistică drept interacțiune.
- Putem interpreta acest termen ca un model liniar. De exemplu, putem scrie expresia de mai sus ca

$$\mu = \alpha + (\underbrace{\beta_1 + \beta_3 x_2}_{\text{panta lui } x_1}) x_1 + \beta_2 x_2$$

sau ca

$$\mu = \alpha + \beta_1 x_1 + (\underbrace{\beta_2 + \beta_3 x_1}_{\text{panta lui } x_2}) x_2.$$

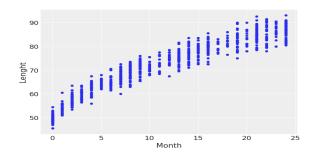
Dispersie variabilă

Până acum am folosit un tipar liniar (sau polinomial) pentru a modela **media** unei variabile:

$$\mathbb{E}y = \mu = \alpha + \beta x.$$

Putem face acelaşi lucru şi pentru dispersia (ori deviaţia standard) a variabilei dependente, atunci când nu mai putem presupune că aceasta este constantă. În acest caz, vom considera dispersia ca o funcţie (liniară) de variabila independentă. **Exemplu:** OMS colectează date despre copiii din întreaga lume şi concepe standarde de creştere pentru aceştia. Un exemplu de asemenea date este oferit de înălţimea copiilor de până la o anumită vârstă în funcţie de vârsta lor (în luni):

```
data = pd.read_csv('./data/babies.csv')
data.plot.scatter('Month', 'Lenght')
```



Comparativ cu modelele precedente, vom mai introduce 3 elemente suplimentare:

- ε este acum o funcție liniară de x: $\varepsilon = \gamma + \delta x$;
- astfel γ și δ sunt analoage lui α , respectiv β ;
- modelul liniar pentru μ (media) este o funcție de \sqrt{x} : $\mu = \alpha + \beta \sqrt{x}$;
- acesta este doar o modalitate de a potrivi modelul pe datele de mai sus.

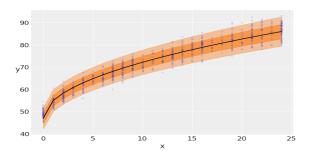
• definim o variabilă partajată, x_shared. O vom folosi pentru a schimba valorile lui *x* fără a recalibra modelul.

Modelul este definit astfel:

```
with pm.Model() as model_vv: \alpha = \text{pm.Normal('}\alpha', \text{ sigma=10})
\beta = \text{pm.Normal('}\beta', \text{ sigma=10})
\gamma = \text{pm.HalfNormal('}\gamma', \text{ sigma=10})
\delta = \text{pm.HalfNormal('}\delta', \text{ sigma=10})
x\_\text{shared} = \text{pm.MutableData("x\_shared", data.Month.values.astype(float))}
\mu = \text{pm.Deterministic('}\mu', \alpha + \beta * x\_\text{shared**0.5})
\epsilon = \text{pm.Deterministic('}\epsilon', \gamma + \delta * x\_\text{shared})
y\_\text{pred} = \text{pm.Normal('}y\_\text{pred'}, \text{mu=}\mu, \text{sigma=}\epsilon, \text{observed=data.Lenght)}
\text{idata\_vv} = \text{pm.sample(1000, tune=1000, return\_inferencedata=True)}
```

Vizualizarea distribuţiei a posteriori:

```
plt.plot(data.Month, data.Lenght, 'CO.', alpha=0.1)  \mu_{-m} = \mathrm{idata\_vv.posterior}['\mu'].\mathrm{mean}(("\mathrm{chain"}, "\mathrm{draw"})).\mathrm{values} \\ \epsilon_{-m} = \mathrm{idata\_vv.posterior}['\epsilon'].\mathrm{mean}(("\mathrm{chain"}, "\mathrm{draw"})).\mathrm{values} \\ \mathrm{plt.plot}(\mathrm{data.Month}, \ \mu_{-m}, \mathrm{c='k'}) \\ \mathrm{plt.fill\_between}(\mathrm{data.Month}, \\ \mu_{-m} + 1 * \epsilon_{-m}, \ \mu_{-m} - 1 * \epsilon_{-m}, \\ \mathrm{alpha=0.6}, \mathrm{color='C1'}) \\ \mathrm{plt.fill\_between}(\mathrm{data.Month}, \\ \mu_{-m} + 2 * \epsilon_{-m}, \ \mu_{-m} - 2 * \epsilon_{-m}, \\ \mathrm{alpha=0.4}, \mathrm{color='C1'}) \\ \mathrm{plt.xlabel('x')} \\ \mathrm{plt.xlabel('x')} \\ \mathrm{plt.ylabel('y', rotation=0)}
```



- Să presupunem acum că avem un exemplu concret de copil de două săptămâni (0.5 luni) și dorim să aflăm cum se situează el în această analiză.
- Putem face acest lucru cu ajutorul funcției sample_posterior_predictive din PyMC3, cerând modelului distribuția variabilei y = length pentru x = 0.5 luni.
- Problema este că acestă funcție returnează predicții ale lui *y* pentru valori observate ale lui *x*, iar valoarea 0.5 nu a fost observată.
- O posibilitate este de a defini o variabilă partajată (ca parte a modelului) şi apoi a actualiza valoarea aceste variabile partajate chiar înainte de a genera valori din distribuţia predictivă a posteriori:

```
pm.set_data({"x_shared":[0.5]}, model=model_vv)
ppc = pm.sample_posterior_predictive(idata_vv, model=model_vv)
y_ppc = ppc.posterior_predictive['y_pred'].stack(sample=("chain", "draw")).val
```

Putem acum vizualiza distribuția lui $y \mid x = 0.5$ și, adițional, cum se plasează o valoare de referință (o înălțime) relativ la aceasta:

