Iniciado em	Monday, 12 Sep 2022, 12:39
Estado	Finalizada
Concluída em	Monday, 12 Sep 2022, 13:33
Tempo empregado	
Avaliar	<b>96,00</b> de um máximo de 100,00
Comentários	Excelente!
Questão <b>1</b>	
Correto	
Atingiu 2,00 de 2,00	
A técnica de conve	rsão A/D mais lenta e menor precisão, porém de custo menor é:
Escolha uma opção	
a. Dual-slope	
ob. Flash	
c. Sigma-del	ta
d. Aproximad	ção sucessiva
e. Tracking	

A resposta correta é: Dual-slope

Questão **2**Incorreto

Atingiu 0,00 de 4,00

Qual o valor máximo de contagem de um timer de 16 bits do microcontrolador?

Resposta: 🗶

A resposta correta é: 65535

Questão <b>3</b>	
Correto	
atingiu 10,00 de 10,00	
Ordene as etapas do processo de interrupção do microcontrolador:	
A subrotina de interrupção é encerrada com a execução da instrução de final de interrupção.	7
O microcontrolador termina de executar a instrução corrente.	
o microcontrolador termina de executar a motração contente.	2
A primeira instrução da subrotina de interrupção é buscada no endereço de memória de programa correspondente ao vetor	<b>V</b>
de interrupção e é executada. Geralmente esta instrução é um salto para a região da memória de programa onde está	5
gravada a subrotina de interrupção.	<b>✓</b>
A subrotina de interrupção é executada para tratar do periférico que solicitou a interrupção.	
A subrotina de interrupção e executada para tratar do perinenco que solicitou a interrupção.	6
O contador de programa (PC) é salvo na memória de pilha (stack).	3
	<b>Y</b>
O flag de interrupção global é desabilitado para impedir novos pedidos de interrupção enquanto a interrupção corrente é executada.	4
	<b>~</b>
executada.	<b>✓</b>

O flag de interrupção global é habilitado para permitir novos pedidos de interrupção.	8
O programa principal volta a ser executado pelo microcontrolador a partir da instrução que foi interrompida.	10
	<b>*</b>
O valor do contador de programa (PC) é recuperado da memória de pilha.	9
O programa principal está sendo executado quando o microcontrolador recebe um pedido de interrupção de algum periférico interno ou externo.	1
	<b>~</b>

A resposta correta é: A subrotina de interrupção é encerrada com a execução da instrução de final de interrupção.  $\rightarrow$  7, O microcontrolador termina de executar a instrução corrente.  $\rightarrow$  2, A primeira instrução da subrotina de interrupção é buscada no endereço de memória de programa correspondente ao vetor de interrupção e é executada. Geralmente esta instrução é um salto para a região da memória de programa onde está gravada a subrotina de interrupção.  $\rightarrow$  5, A subrotina de interrupção é executada para tratar do periférico que solicitou a interrupção.  $\rightarrow$  6, O contador de programa (PC) é salvo na memória de pilha (stack).  $\rightarrow$  3, O flag de interrupção global é desabilitado para impedir novos pedidos de interrupção enquanto a interrupção corrente é executada.  $\rightarrow$  4, O flag de interrupção global é habilitado para permitir novos pedidos de interrupção.  $\rightarrow$  8, O programa principal volta a ser executado pelo microcontrolador a partir da instrução que foi interrompida.  $\rightarrow$  10, O valor do contador de programa (PC) é recuperado da memória de pilha.  $\rightarrow$  9, O programa principal está sendo executado quando o microcontrolador recebe um pedido de interrupção de algum periférico interno ou externo.  $\rightarrow$  1.

Questão <b>4</b>	
Correto	
Atingiu 2,00 de 2,00	

Um CAD de 8 bits cuja tensão de referência positiva é +5V, e tensão de referência negativa é 0V, não consegue distinguir tensões de diferença menores que 0,0195V.

Escolha uma opção:

Verdadeiro

Falso

A resposta correta é 'Verdadeiro'.

uestão <b>5</b>	
prreto	
ingiu 2,00 de 2,00	
O gerador de PWM do microcontrolador pode ser usado como um conversor D/A desde que seja utilizado um filtro passa alta na saída do gerador.	
Escolha uma opção:	
○ Verdadeiro	
□ Falso      ✓	
	_

A resposta correta é 'Falso'.

Questão <b>6</b>
Correto
Atingiu 2,00 de 2,00
O chip MAX232 é utilizado para compatibilizar os níveis digitais do microcontrolador (0V e +5V) com os níveis de tensão digitais do padrão de comunicação serial RS232 (+12V e -12V).
Escolha uma opção:
○ Verdadeiro
○ Falso
A resposta correta é 'Verdadeiro'.
Questão <b>7</b>
Correto
Atingiu 4,00 de 4,00
Para evitar o efeito aliasing, deve-se garantir que a maior frequência do sinal analógico que se deseja converter para digital seja no
máximo metade da frequência de amostragem.

Correto
Atingiu 2,00 de 2,00
É possível implementar um gerador de PWM por software no microcontrolador, sem utilizar o gerador de PWM em hardware. Entretanto, isto consumirá tempo de processamento adicional.
Escolha uma opção:
○ Verdadeiro
○ Falso

A resposta correta é 'Verdadeiro'.

Questão **8** 

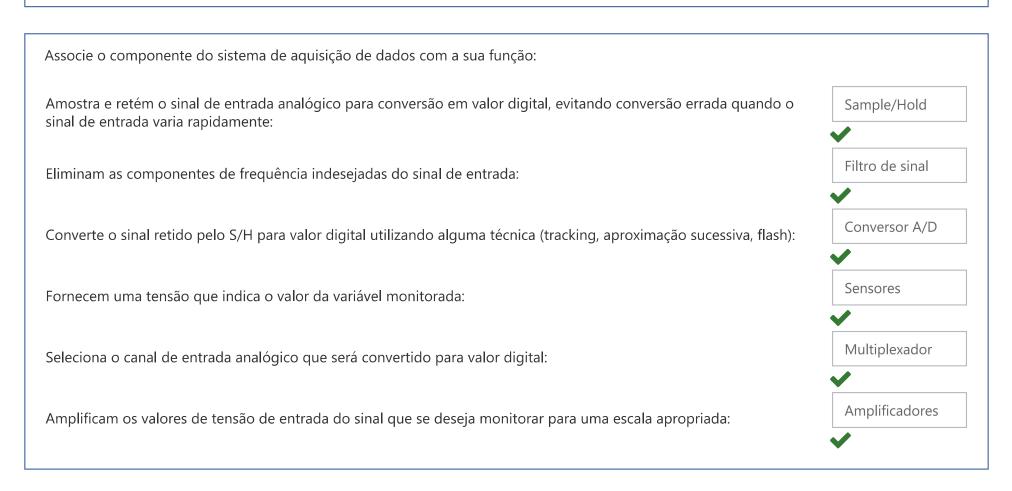
Questão <b>9</b>
Correto
Atingiu 2,00 de 2,00
O circuito do timer do microcontrolador pode ser usado para contar apenas tempo.
Escolha uma opção:
○ Verdadeiro
Falso   ✓

A resposta correta é 'Falso'.

Questão 10

Correto

Atingiu 8,00 de 8,00



Sua resposta está correta.

A resposta correta é: Amostra e retém o sinal de entrada analógico para conversão em valor digital, evitando conversão errada quando o sinal de entrada varia rapidamente: → Sample/Hold, Eliminam as componentes de frequência indesejadas do sinal de entrada: → Filtro de sinal,

Converte o sinal retido pelo S/H para valor digital utilizando alguma técnica (tracking, aproximação sucessiva, flash): → Conversor A/D, Fornecem uma tensão que indica o valor da variável monitorada: → Sensores, Seleciona o canal de entrada analógico que será convertido para valor digital: → Multiplexador, Amplificam os valores de tensão de entrada do sinal que se deseja monitorar para uma escala apropriada: → Amplificadores.

Questão 11	
Correto	
Atingiu 3,00 de 3,00	
São fontes de interrupção no microcontrolador, exceto:	
Escolha uma opção:	
<ul> <li>a. Troca de estado dos pinos de uma porta de entrada</li> </ul>	
○ b. Final de conversão A/D	
🔾 c. Entrada de interrupção pelo pino externo	
⊚ d. Resposta nula na operação da ULA✔	
○ e. Overflow do timer	
☐ f. Final de escrita na EEPROM	
g. Comparador de tensão	
○ h. Recepção de um dado pela USART	

Sua resposta está correta.

A resposta correta é: Resposta nula na operação da ULA

Questão **12**Correto
Atingiu 3,00 de 3,00

São características dos sinais analógicos, exceto:

Escolha uma opção:

a. O sinal analógico pode ter infinitos valores diferentes.

b. Consegue-se armazenar o valor da variável analógica por longos períodos por meio de capacitores sem degradar o sinal.

c. A variável física é representada continuamente por uma tensão ou corrente produzindo um sinal analógico.

d. O sinal analógico pode sofrer atenuação, deslocamento de tensão, distorção, interferência.

e. Amplificadores operacionais fazem o processamento dos sinais analógicos.

Sua resposta está correta.

A resposta correta é: Consegue-se armazenar o valor da variável analógica por longos períodos por meio de capacitores sem degradar o sinal.



Nos microcontroladores PIC, o CAD pode utilizar tensões de referência positiva e negativa diferentes da tensão da fonte de alimentação (+5V e 0V).

Escolha uma opção:

Verdadeiro

Falso

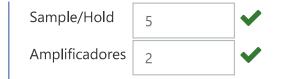
A resposta correta é 'Verdadeiro'.

Questão 14

Correto

Atingiu 8,00 de 8,00

Associe cada componente do sistema de aquisição de dados com o diagrama: Saída digital Conversor A/D Multiplexador Filtro de sinal Sensores



A resposta correta é: Conversor A/D  $\rightarrow$  6, Multiplexador  $\rightarrow$  4, Filtro de sinal  $\rightarrow$  3, Sensores  $\rightarrow$  1, Sample/Hold  $\rightarrow$  5, Amplificadores  $\rightarrow$  2.

Questão 15

Correto

Atingiu 4,00 de 4,00

Um conversor digital para analógico de 8 bits que utiliza a técnica de rede de resistores R2R, necessitará de quantos resistores?

Resposta: 🗸

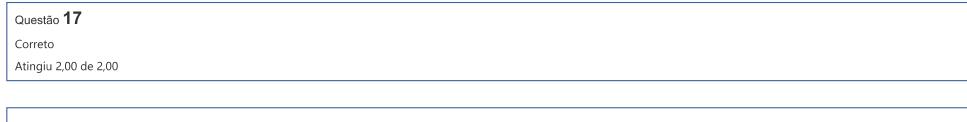
A resposta correta é: 16

Coneto	
Atingiu 2,00 de 2,00	
A técnica de conversão A/D mais rápida, porém de custo maior é:	
Escolha uma opção:  a. Dual-slope	
<ul><li>□ b. Aproximação sucessiva</li></ul>	
○ c. Tracking	
○ d. Sigma-delta	

e. Flash

Questão **16** 

A resposta correta é: Flash



A técnica de PWM permite controlar a quantidade de energia entregue a uma carga elétrica pela variação da frequência do pulso de PWM.

Escolha uma opção:

Verdadeiro



A resposta correta é 'Falso'.

Questão 18
Correto
Atingiu 2,00 de 2,00
A técnica de conversão A/D de maior precisão é:
Escolha uma opção:
a. Aproximação sucessiva
○ b. Dual-slope

⊚ c. Sigma-delta

d. Tracking

e. Flash

A resposta correta é: Sigma-delta

Questão 19
Correto
Atingiu 4,00 de 4,00

Na comunicação serial síncrona , além dos dados em binário o sinal de clock também deve ser transmitido, enquanto a comunicação serial assíncrona assíncrona não há necessidade de transmissão de um sinal de clock entre os equipamentos.

Questão 20

Correto

Atingiu 2,00 de 2,00

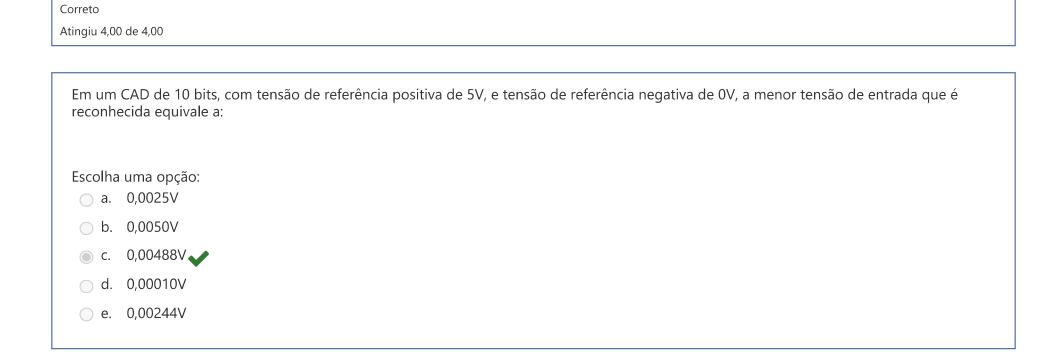
Latência de interrupção é o intervalo de tempo entre o instante em que um periférico solicita a interrupção do microcontrolador e o instante em que o microcontrolador começa a executar a subrotina de interrupção.

Escolha uma opção:

Verdadeiro

○ Falso

A resposta correta é 'Verdadeiro'.



Questão 21

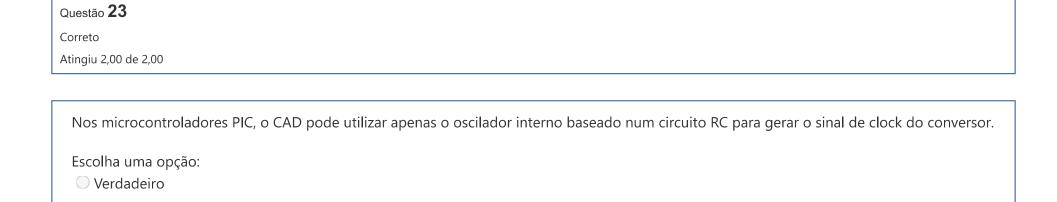
Sua resposta está correta.

A resposta correta é: 0,00488V

Correto
Atingiu 2,00 de 2,00
O gerador de PWM no microcontrolador gera pulsos de frequência constante e de largura ajustável pelo software. Caso o software não modifique a largura do pulso de PWM, a largura do pulso será repetida igual ao último ajuste.
Escolha uma opção:
○ Verdadeiro
○ Falso

A resposta correta é 'Verdadeiro'.

Questão **22** 



A resposta correta é 'Falso'.

Falso 🗸

Questão <b>24</b>
Correto
Atingiu 2,00 de 2,00
São componentes de um sistema de aquisição de dados, exceto:
Escolha uma opção:
a. Sample/Hold

od. Conversor A/D

● e. Filtro passa alta

b. Sensores

A resposta correta é: Filtro passa alta

c. Multiplexador analógico

Correto
Atingiu 2,00 de 2,00
Na comunicação serial assíncrona são acrescentados bits adicionais na transmissão/recepção dos dados para garantir a sincronização dos equipamentos em comunicação.
Escolha uma opção:
○ Verdadeiro
○ Falso

A resposta correta é 'Verdadeiro'.

Questão **25** 

Questão 26

Correto

Atingiu 7,00 de 7,00

Associe a etapa do processo de um sistema de aquisição de dados com a ordem de execução: Microcontrolador lê o resultado da conversão do CAD. CAD sinaliza ao microcontrolador que terminou de realizar a conversão. Microcontrolador dispara o conversor A/D para iniciar conversão do sinal analógico para digital. Microcontrolador (ou processador digital) seleciona o canal de entrada pelo multiplexador analógico. Microcontrolador espera alguns microsegundos o capacitor do S/H carregar com o valor da tensão instantânea do sinal de entrada. Microcontrolador espera o CAD terminar de realizar a conversão do sinal analógico para digital. Microcontrolador comanda o S/H para travar o sinal de entrada.

A resposta correta é: Microcontrolador lê o resultado da conversão do CAD.  $\rightarrow$  7, CAD sinaliza ao microcontrolador que terminou de realizar a conversão.  $\rightarrow$  6, Microcontrolador dispara o conversor A/D para iniciar conversão do sinal analógico para digital.  $\rightarrow$  4, Microcontrolador (ou processador digital) seleciona o canal de entrada pelo multiplexador analógico.  $\rightarrow$  1, Microcontrolador espera alguns microsegundos o capacitor do S/H carregar com o valor da tensão instantânea do sinal de entrada.  $\rightarrow$  2, Microcontrolador espera o CAD terminar de realizar a conversão do sinal analógico para digital.  $\rightarrow$  5, Microcontrolador comanda o S/H para travar o sinal de entrada.  $\rightarrow$  3.



Um CAD de 8 bits que apresenta o resultado de uma conversão como sendo 10010011, quando a tensão de referência positiva é +5V e tensão de referência negativa é 0V, significa que a tensão de entrada analógica equivale a:

Escolha uma opção:

- a. 2,910V
- b. 3,809V
- c. 3,184V
- e. 2,246V

Sua resposta está correta.

A resposta correta é: 2,871V

Questão **28**Correto
Atingiu 2,00 de 2,00

Qual a função do prescaler do circuito do timer do microcontrolador?
Escolha uma opção:

a. Modificar a escala de tensão do sinal de clock de entrada do contador.
b. Filtrar as altas frequências do sinal de clock para eliminar o ruído.
c. Dividir a frequência de clock de entrada do contador binário.
d. Multiplicar a frequência de clock de entrada do contador binário.
e. Comparar as frequências do sinal de clock interno com o clock externo.

Sua resposta está correta.

A resposta correta é: Dividir a frequência de clock de entrada do contador binário.

Correto
Atingiu 2,00 de 2,00
A técnica de conversão A/D utilizada nos microcontroladores PIC é:
Escolha uma opção:
<ul><li>a. Aproximação sucessiva</li></ul>
o b. Tracking
○ c. Dual-slope
○ d. Sigma-delta
e. Flash

Questão **29** 

A resposta correta é: Aproximação sucessiva

Questão 30 Correto Atingiu 3,00 de 3,00 São características dos sinais digitais, exceto: Escolha uma opção: a. Apenas uma quantidade fixa de combinações de bits é utilizado para representar uma medida. A variável física é representada por um número binário. Memórias semicondutoras digitais são utilizadas em larga escala para armazenamento de sinais digitais com alta robustez. od. A representação digital é intrinsicamente tolerante as várias formas de degradação do sinal. e. O processamento dos sinais digitais é realizado por processadores analógicos de alto desempenho. Sua resposta está correta. A resposta correta é: O processamento dos sinais digitais é realizado por processadores analógicos de alto desempenho. **« >>**