# Resumen Teórico

Final ED3

#### **GPIO**

- General Purpose Input Output: la usamos para configurar pines I/O.
- Están mapeados en memoria 0x2009C000 0x200A0000 (sale en el gráfico del manual).
- Con "PINSEL" se configura la función del pin. "PINMODE" las resistencias o modo de trabajo interno. "FIODIR" si es entrada o salida y "FIOPIN" lee el estado o escribe sobre el pin. (Como FIOSET y FIOCLR).
- El modo "repetidor" va alternando PULL UP y PULL DOWN según el uso, evita corrientes de fuga.
- Son accesibles por DMA.
- Los registros están el AHB.
- Soportan Bit-Banding (Es una manera de modificar bits mediante los registros, pero de manera que evite interrupciones en el momento que se interpretan las operaciones, usando una palabra completa para modificar un único bit).

### Interrupciones por GPIO

- Pueden ser por los pines de los puertos 0 y 2, o por interrupciones externas (EINT).
- Las interrupciones las maneja el NVIC. Es un hardware dedicado a esto especialmente. Está vectorizado porque usa punteros para saltar a rutinas y posiciones auxiliares ante una interrupción. Permite atención múltiple con prioridades.

# Interrupción por GPIO (0 & 2)

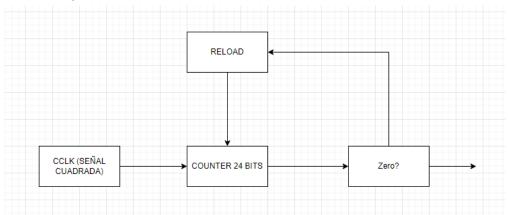
- Cada pin puede interrumpir por cualquier flanco.
- La detección del flanco es asincrónica (tenemos que testearlo en la ISR).
- Puede operar sin clock (Power Down).
- Ambos puertos comparten la posición de EINT3 en el NVIC.

### Interrupción externa por pin EINT

- Son 4 pines (0 3).
- Es una funcionalidad específica del pin.
- Puede interrumpir por nivel o por flanco.
- Cada una tiene su vector del NVIC.

### SysTick Timer

- Es un bloque integrado dentro del core.
- Genera una "interrupción" configurable pero es una excepción porque está integrado al sistema.
- Es un temporizador de 24 bits.



- Cálculos:

$$Reload = Tiempo \ objetivo * \frac{1}{CCLK} - 1$$

Registros

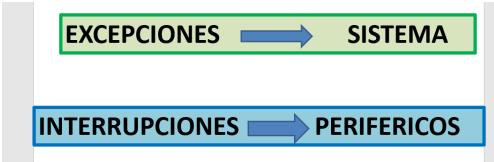
CTRL	Enable's y fuente de reloj
RELOAD	Valor de reload o LOAD
CURRENT	Valor del contador
CALIB	Valor de fábrica que genera interrupciones cada 10 mS.

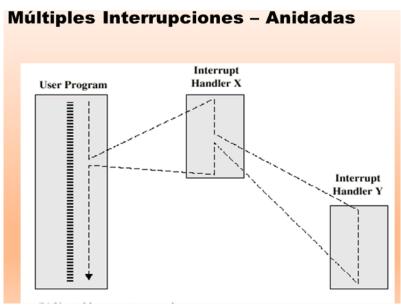
# Relojes

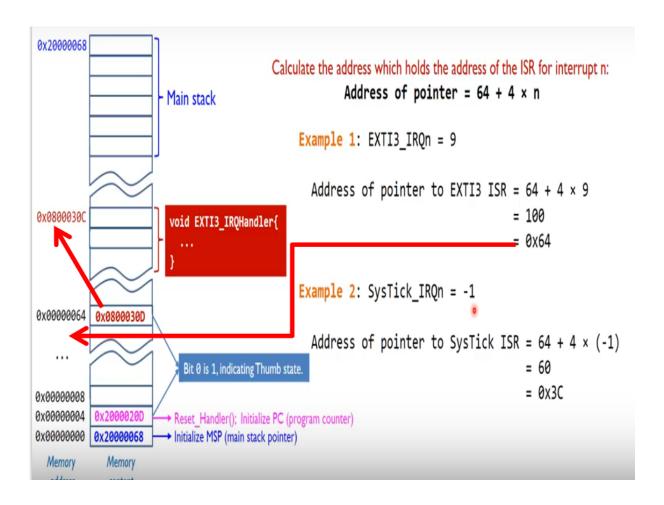
- Oscilador interno RC: Fuente para el WD y/o reloj que excita al PLL. 4MHz.
- Oscilador Principal: Fuente de CPU con o sin PLL, también excita a USB. 1MHz
  25Mhz.
- Oscilador RTC: Fuente para RTC (Real Time clock), PLL y CPU. 1MHz.
- PLL0: Puede usar cualquier oscilador. Frecuencia de entrada: 32KHz ~
  25MHz. Salida hasta el máximo de CPU.
- PLL1: Dedicado al USB. 48MHz.

## Manejo de interrupciones (prof. Sanchez)

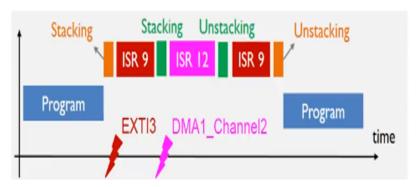
- NVIC = Control de Interrupciones de vectores anidados.
- Baja latencia.
- Controla tanto interrupciones como excepciones.
- Admite 35 interrupciones.
- 32 Niveles de prioridad.
- Tabla reubicable.
- Interrupción no enmascarable.
- Generación de interrupciones por software.
- Anidadas = atención anidada o múltiple de las interrupciones.
- Vectorizadas en flash.
- Las tablas vectoriales se componen por el código de interrupción (8 bits) y la dirección de la ISR.







- Para nuestra placa el bit 0 de direccionamiento siempre debe ser 1.
- Tail Channing: Suprime el delay en los procesos de unstack y stack de las ISR (12 ciclos cada uno) en 6 ciclos totales.



- Se soportan 256 interrupciones. (-16 -1 excepciones) (0 239 interrupciones).
- Algunas interrupciones siempre están activas.
- No hay registros centralizados para habilitar o deshabilitar las interrupciones. Cada una se controla por su correspondiente componente.
- Para interrupciones periféricas existen los registros ISER (set) e ICER (clear).

#### **Timers**

- Existen 4 timers de 32 bits.
- Cada uno puede interrumpir o configurar como contador.
- Cada uno tiene su Time Counter y Presacler.
- Post reset, TC =0. Cuando llega al máximo vuelve a 0.
- Existen registros de match que es un valor seteado. Cada vez que incrementa TC, se compara con el valor de match, y en caso de igualdad, puede generar una interrupción o operar sobre el contador con cierta configuración.
- También existen los registros de captura. Se usa para capturar señales de entrada, obteniendo valor de TC, o contar los flancos, etc.
- Registros más usados:

PR	Prescaler
PC	Resolución del timer.
TC	Timer counter
TCR	Enables del timer counter
CTCR	Control de modos
MCR	Configuración match
IR	Flags
EMR	Outputs

- Recordar que también hay que habilitarlos con el PCONP y su fuente con PLCKSEL.
- Cálculos:

$$Tcclk = \frac{1}{cclk}$$

Tres = PR + 1 / CCLK Es el tiempo que tarda en incrementar el TC.

$$Match = TiempoMatch / Tres$$

 Cada timer tiene dos canales de captura, digamos que "saca una foto" al valor de TC o lo incrementa segun la configuración (Timer o counter).

### **ADC**

- Conversor de aproximaciones sucesivas de 12 bits.
- 8 entradas multiplexadas.

- Modo apagado: es para configurarlo en ahorro de energía cuando no realiza conversiones.
- Los valores de referencia suelen ser gnd y 3.3, a no ser que se configure una externa.
- Frecuencia de operación: 13MHz.
- Una conversión cuesta 65 ciclos de reloj o 64 en modo burst.
- Tasa de conversión: 13MHz / 65 = 200KHz.
- Modo burst: es la capacidad de realizar conversiones continuas de múltiples canales sin intervención del cpu.
- Se puede activar con timers.
- Las interrupciones se pueden hacer por polling del DONE, interrumpir con timer al periodo de muestreo o configurar directamente las flags.

#### DAC

- 10 bits de resolución.
- Rango máximo de actualización 1MHz (se configura con el bias).
- Salida buffereada.
- Modo apagado.
- La conversión es Kelvin Varley. \*Recordar.
- La amplitud de salida es 3.3 x InputValue / 1024
- No se controla con el PCONP, con el pin AOUT.
- El BIAS configura el consumo o lo regula para hacerlo trabajar a distinta frecuencia.

#### **DMA**

- La idea principal es acceder a memoria sin pasar por el procesador.
- Los periféricos y SRAM están mapeados (M2M).
- Las transferencias pueden sincronizarse ante algún evento.
- Las regiones de memoria también se configuran.
- Son 8 CHANNELS, y pueden funcionar una transferencia cada uno.
- Las lineas de solicitud son 16.
- El ancho maestro son 32bits.
- Puede interrumpir.
- Admite big y little endian. (en reset little).
- FIFO interna de 4 palabras.
- Existen señales de respuesta y solicitud para activar las transferencias.
- Los canales tienen prioridad FIJA, es decir el 0 tiene mayor prioridad que todos y así sucesivamente. Si se está transmitiendo por el de menor y luego

se activa el mayor, completa la transferencia antes de cambiar. Se llama transferencia delgada.