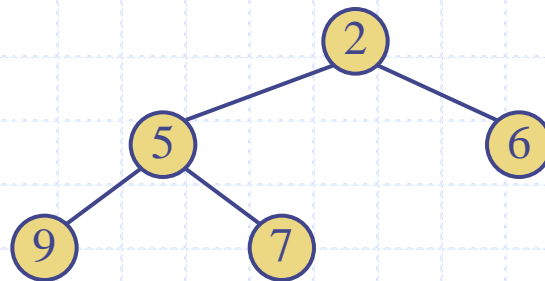


Heap



TDA Coda di Priorità (§ 8.1.3)

- ◆ Una coda di priorità memorizza una collezione di elementi
- ◆ Ogni **entry** è una coppia (key, value)
- ◆ Metodi principali del TDA Priority Queue
 - **insert**(k, x)
inserisce un entry con chiave k e valore x
 - **removeMin**()
elimina e restituisce l'entry con chiave minore
- ◆ Metodi aggiuntivi
 - **min**()
restituisce, ma non rimuove, un entry con chiave minore
 - **size**(), **isEmpty**()
- ◆ Applicazioni:
 - Voli in attesa di partire
 - Aste
 - Mercato azionario

Richiamo di Sorting basato su Coda di Priorita'



◆ Possiamo usare una Coda di Priorita' per ordinare un insieme di elementi confrontabili

- Inserisci gli elementi con una serie di operazioni di **insert**
- Rimuovi gli elementi in sequenza ordinata con una serie di operazioni di **removeMin**

◆ Il tempo di esecuzione dipende dalla implementazione della coda di priorita' :

- Sequenza non ordinata per selection-sort: $O(n^2)$ time
- Sequenza ordinata per insertion-sort: $O(n^2)$ time

◆ Possiamo fare di meglio?

Algorithm *PQ-Sort*(S, C)

Input sequence S , comparator C for the elements of S

Output sequence S sorted in increasing order according to C

$P \leftarrow$ priority queue with comparator C

while $\neg S.isEmpty()$

$e \leftarrow S.remove(S.first())$

$P.insertItem(e, e)$

while $\neg P.isEmpty()$

$e \leftarrow P.removeMin()$

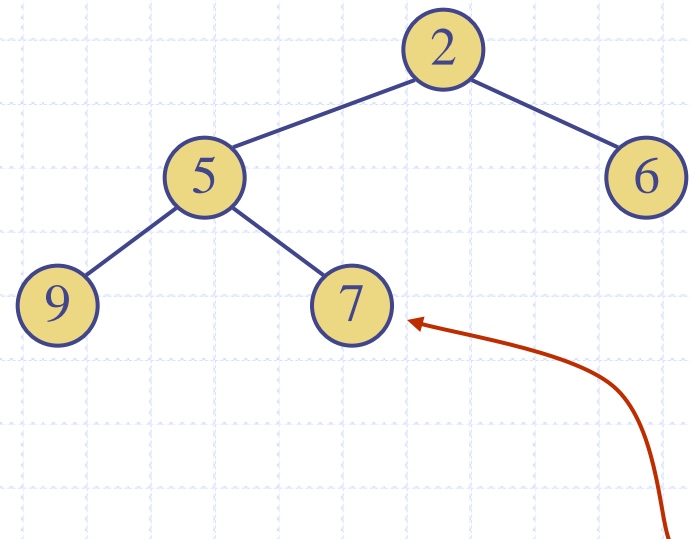
$S.insertLast(e)$

Heap (§8.3)

◆ Un heap e' un albero binario che memorizza chiavi sui nodi e soddisfa le seguenti proprieta':

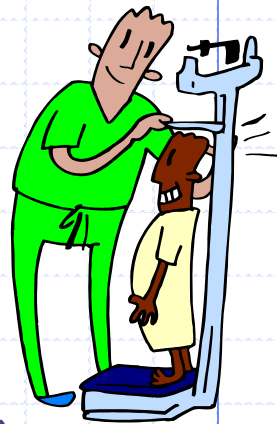
- **Heap-Order:** per ogni nodo interno diverso dalla radice, $key(v) \geq key(parent(v))$
- **Complete Binary Tree:** sia h l'altezza dell'heap:
 - ◆ for $i = 0, \dots, h - 1$, ci sono 2^i nodi di profondita' i
 - ◆ A profondita' $h - 1$, i nodi interni sono alla sinistra dei nodi esterni

◆ L'ultimo nodo di un heap e' il nodo piu' a destra di profondita' h



Ultimo nodo

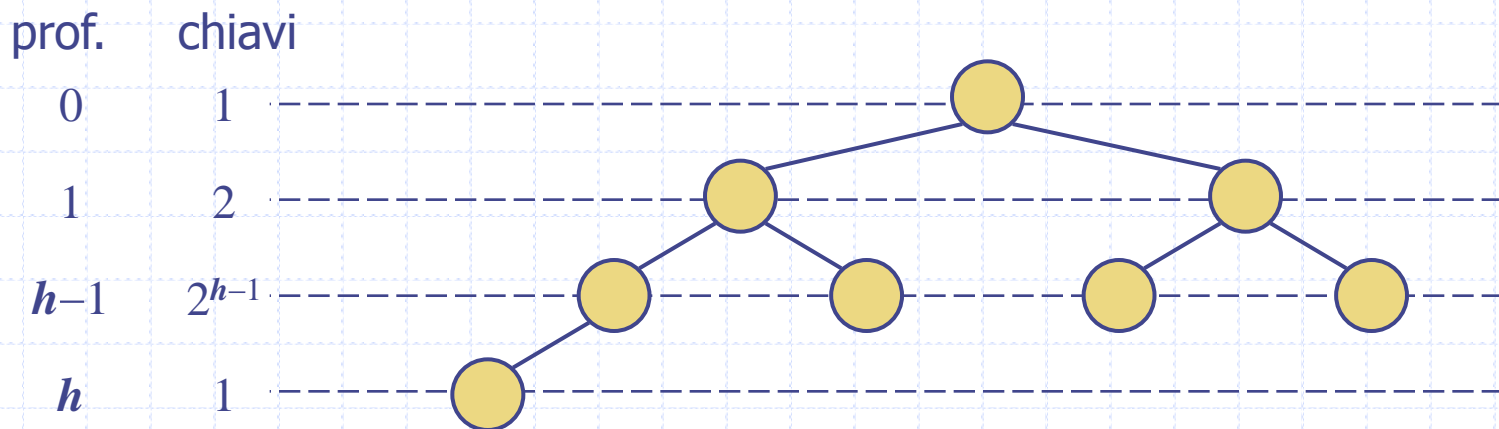
Altezza di un Heap (§ 8.3.1)



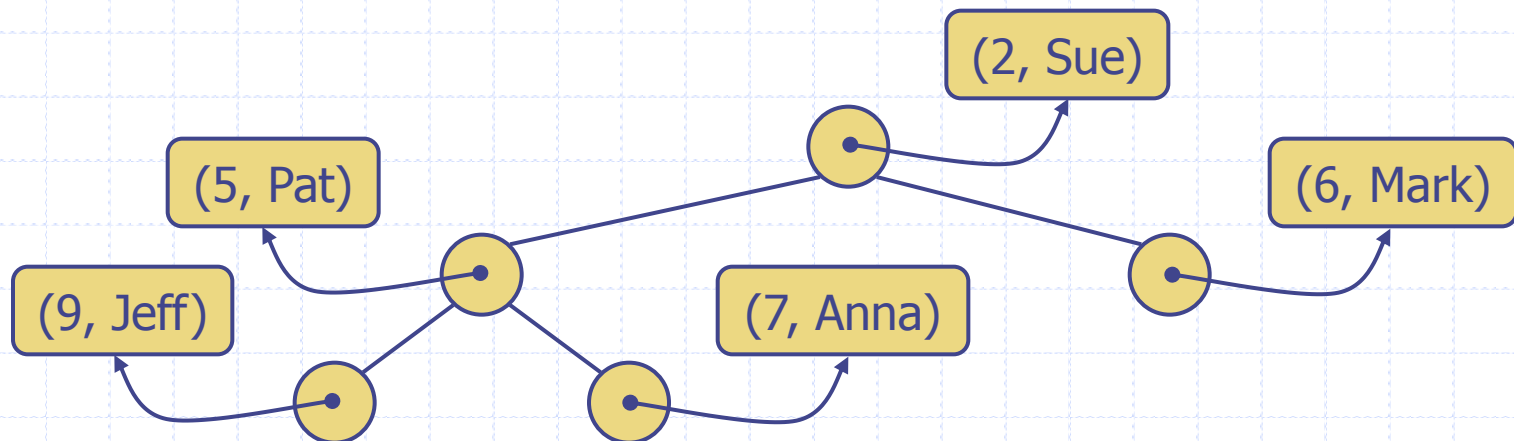
◆ **Teorema:** Un heap che memorizza n chiavi ha altezza $O(\log n)$

Prova: (applichiamo la proprietà di albero binario completo)

- Sia h l'altezza di un heap che memorizza n chiavi
- Poiché ci sono 2^i chiavi a profondità $i = 0, \dots, h-1$ e almeno una chiave a profondità h , abbiamo $n \geq 1 + 2 + 4 + \dots + 2^{h-1} + 1$
- Quindi, $n \geq 2^h$, e quindi $h \leq \log n$

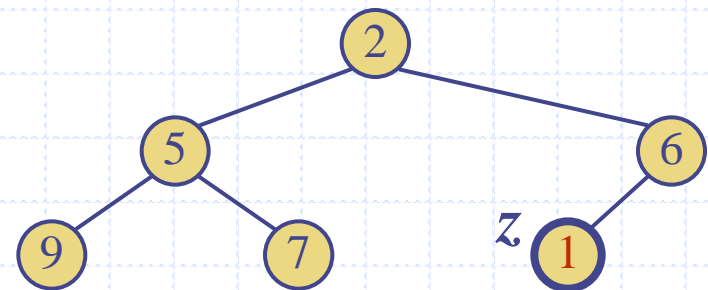
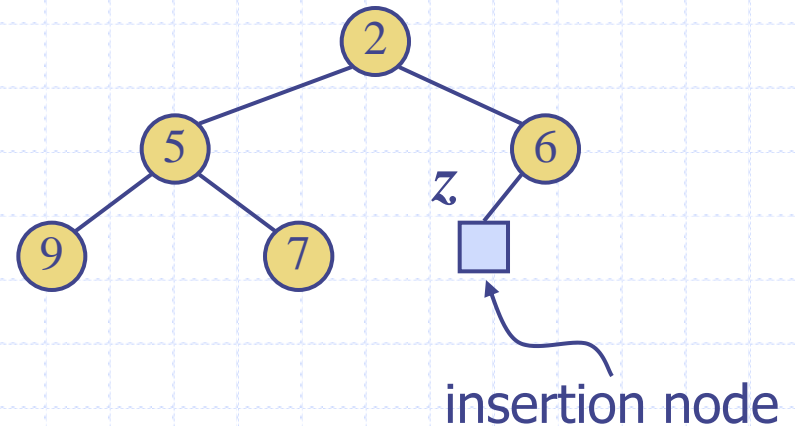


4



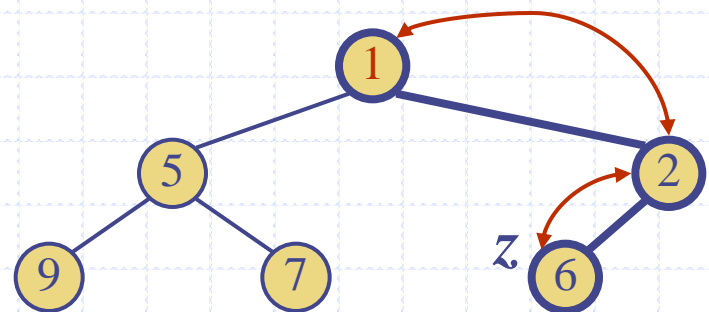
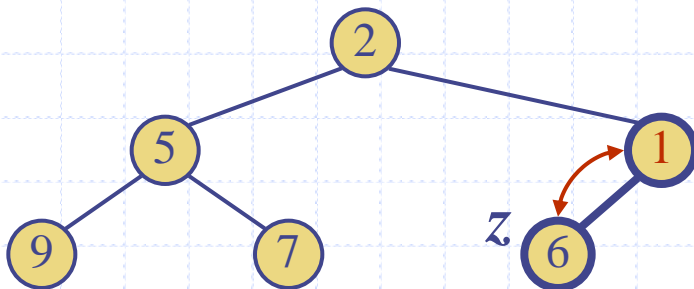
Inserimento in un Heap (§ 8.3.3)

- ◆ Metodo insertItem del TDA coda di priorit   corrisponde all'inserimento di una chiave k nell'heap
- ◆ L'algoritmo di inserimento consiste di 3 fasi:
 - Trova il nodo di inserimento z (il nuovo ultimo nodo)
 - Memorizza k in z
 - Riporta l'ordine di heap (segue)



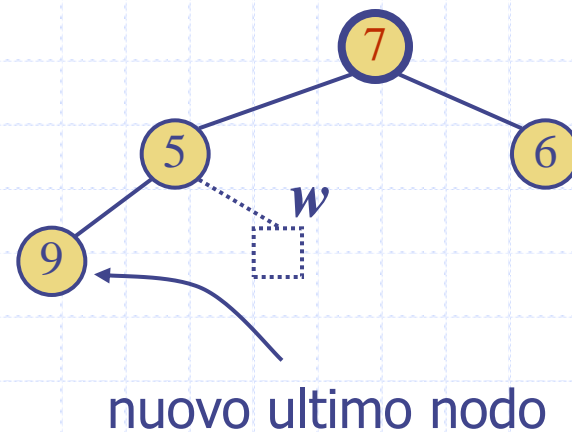
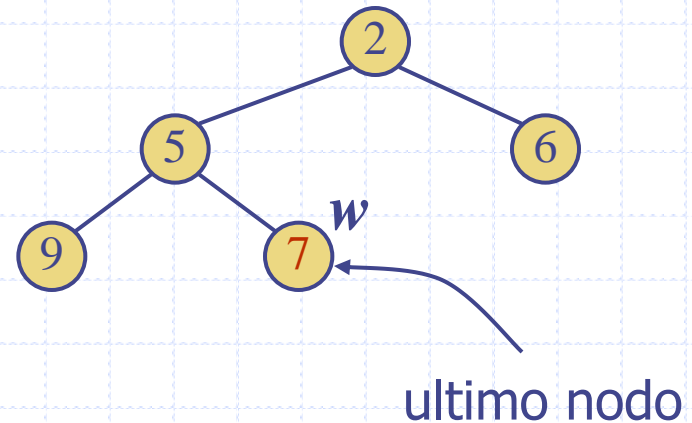
Upheap

- ◆ Dopo l'inserimento di una nuova chiave k , l'ordine di heap potrebbe essere violato
- ◆ L'algoritmo upheap riporta l'ordine di heap scambiando la chiave k lungo il cammino ascendente dal nodo inserito
- ◆ Upheap termina quando la chiave k raggiunge la radice o un nodo il cui padre ha una chiave minore o uguale di k
- ◆ Poiché un heap ha altezza $O(\log n)$, upheap è eseguito in tempo $O(\log n)$



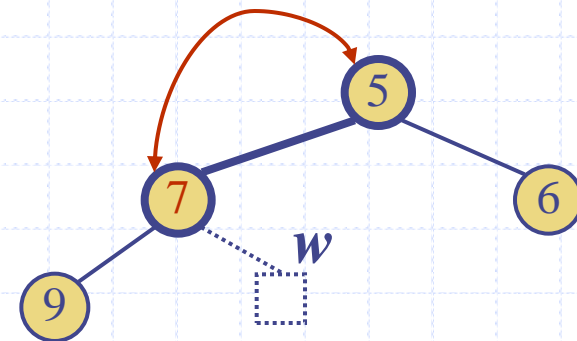
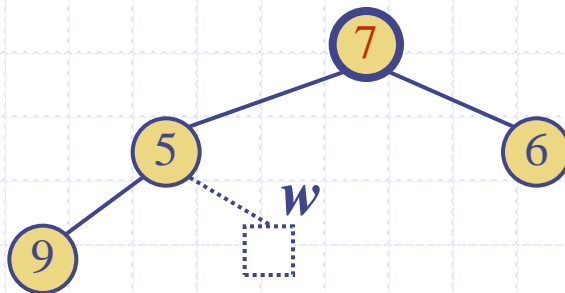
Rimozione da un Heap (§ 8.3.3)

- ◆ Metodo removeMin del TDA coda di priorit   corrisponde alla rimozione della chiave radice dall'heap
- ◆ L'algoritmo di rimozione consiste di 3 passi
 - Sostituisci la chiave radice con la chiave dell'ultimo nodo w
 - Rimuovi w
 - Riporta la propriet   di ordine di heap (segue)



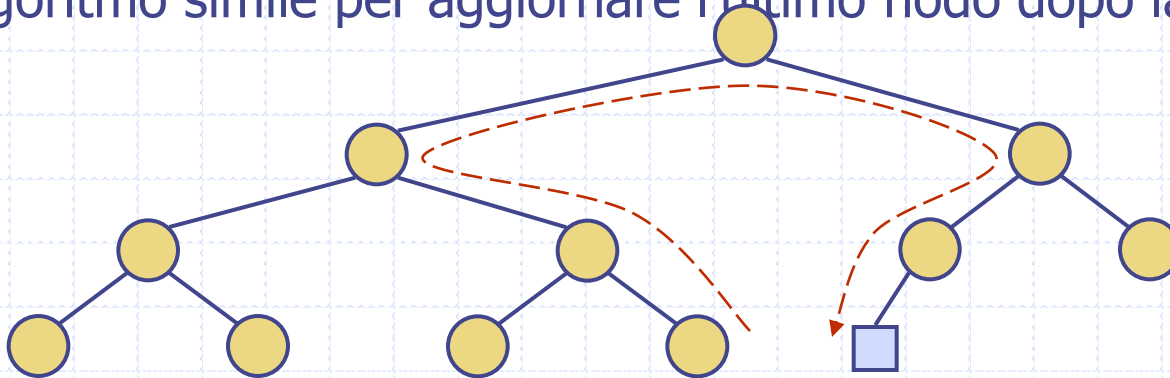
Downheap

- ◆ Dopo la sostituzione della chiave radice con la chiave k dell'ultimo nodo, la proprietà di ordine di heap può essere violata
- ◆ L'algoritmo downheap riporta la proprietà di ordine di heap scambiando la chiave k lungo un cammino discendente dalla radice
- ◆ Upheap termina quando la chiave k raggiunge una foglia o un nodo i cui figli hanno chiavi maggiori o uguali a k
- ◆ Poiché un heap ha altezza $O(\log n)$, downheap è eseguito in tempo $O(\log n)$

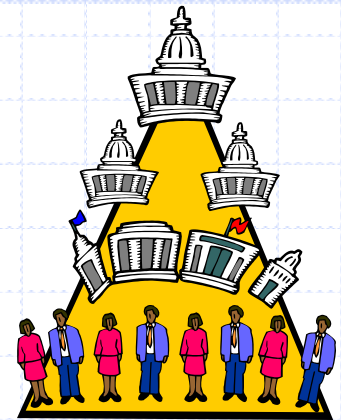


Aggiornamento dell'ultimo nodo

- ◆ Il nodo da inserire può essere identificato attraversando un cammino di $O(\log n)$ nodi
 - Segui il cammino ascendente finché un figlio sinistro o la radice vengono raggiunti
 - Se un figlio sinistro è raggiunto, vai al figlio destro
 - Procedi sul cammino discendente a sinistra finché una foglia viene raggiunta
- ◆ Algoritmo simile per aggiornare l'ultimo nodo dopo la rimozione



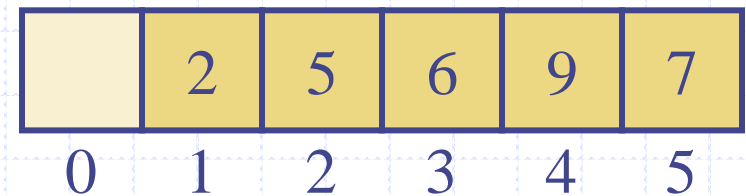
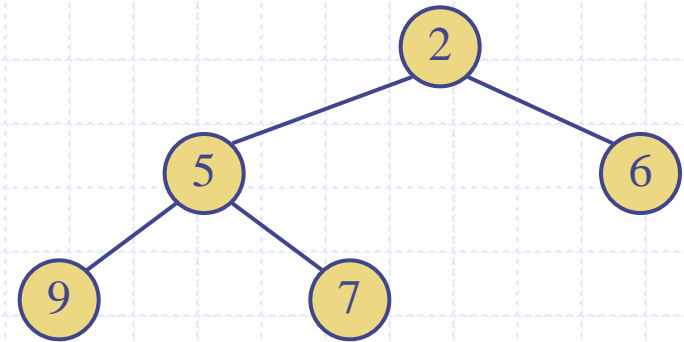
Heap-Sort (§8.3.5)



- ◆ Si consideri una coda di priorit  con n elementi implementati attraverso un heap
 - Lo spazio usato   $O(n)$
 - Metodi **insert** e **removeMin** in tempo $O(\log n)$
 - Metodi **size**, **isEmpty**, e **min** in tempo $O(1)$
- ◆ Usando una coda di priorit  basata sugli heap, possiamo ordinare una sequenza di n elementi in tempo $O(n \log n)$
- ◆ L'algoritmo risultante   chiamato heap-sort
- ◆ Heap-sort   molto pi  veloce degli algoritmi di ordinamento con complessita  quadratica, come insertion-sort e selection-sort

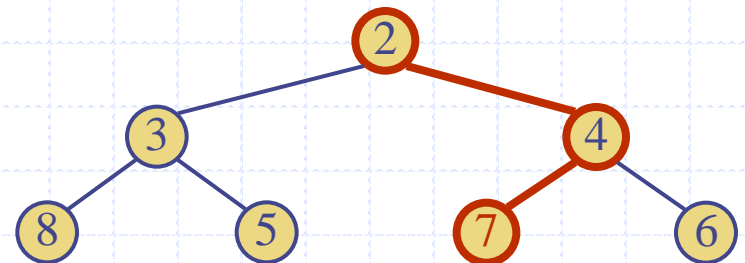
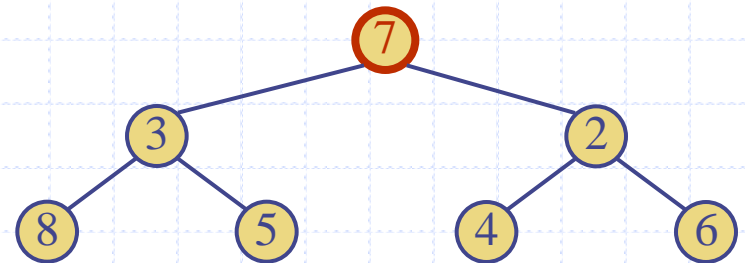
Implementazione di un Heap basata su vettori

- ◆ Possiamo rappresentare un heap con n chiavi attraverso un vettore di lunghezza $n + 1$
- ◆ Per il nodo di rank i
 - il figlio sinistro ha rank $2i$
 - Il figlio destro ha rank $2i + 1$
- ◆ Gli archi tra i nodi non sono memorizzati esplicitamente
- ◆ La locazione di rank 0 non e' usata
- ◆ L'operazione di insert corrisponde all'inserimento alla posizione di rank $n + 1$
- ◆ L'operazione removeMin corrisponde alla rimozione alla posizione di rank n
- ◆ Otteniamo heap-sort sul posto



Fusione di 2 Heaps

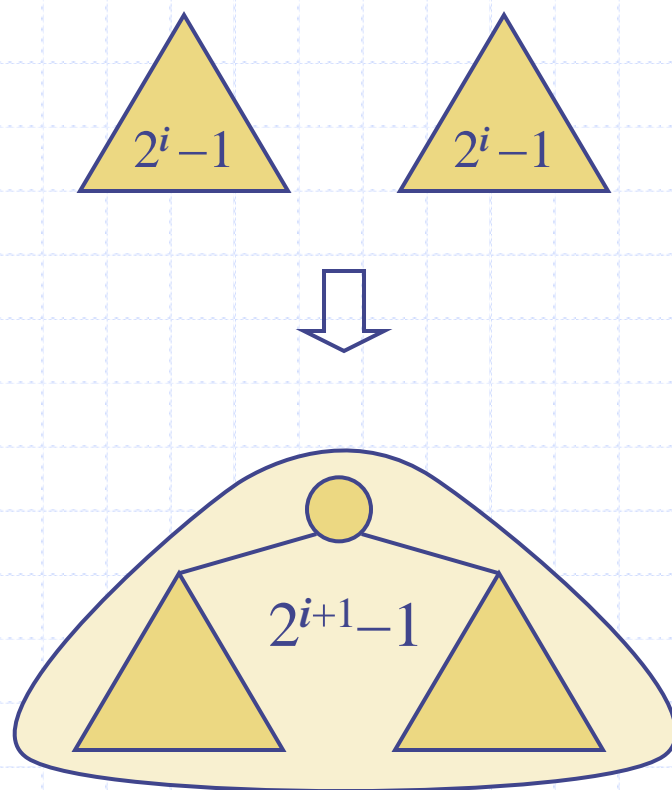
- ◆ Dati due heaps e una chiave k
- ◆ Creiamo un nuovo heap con il nodo radice che memorizza k e con due heap come sottoalberi
- ◆ Operiamo downheap per riportare la proprietà di ordine di heap



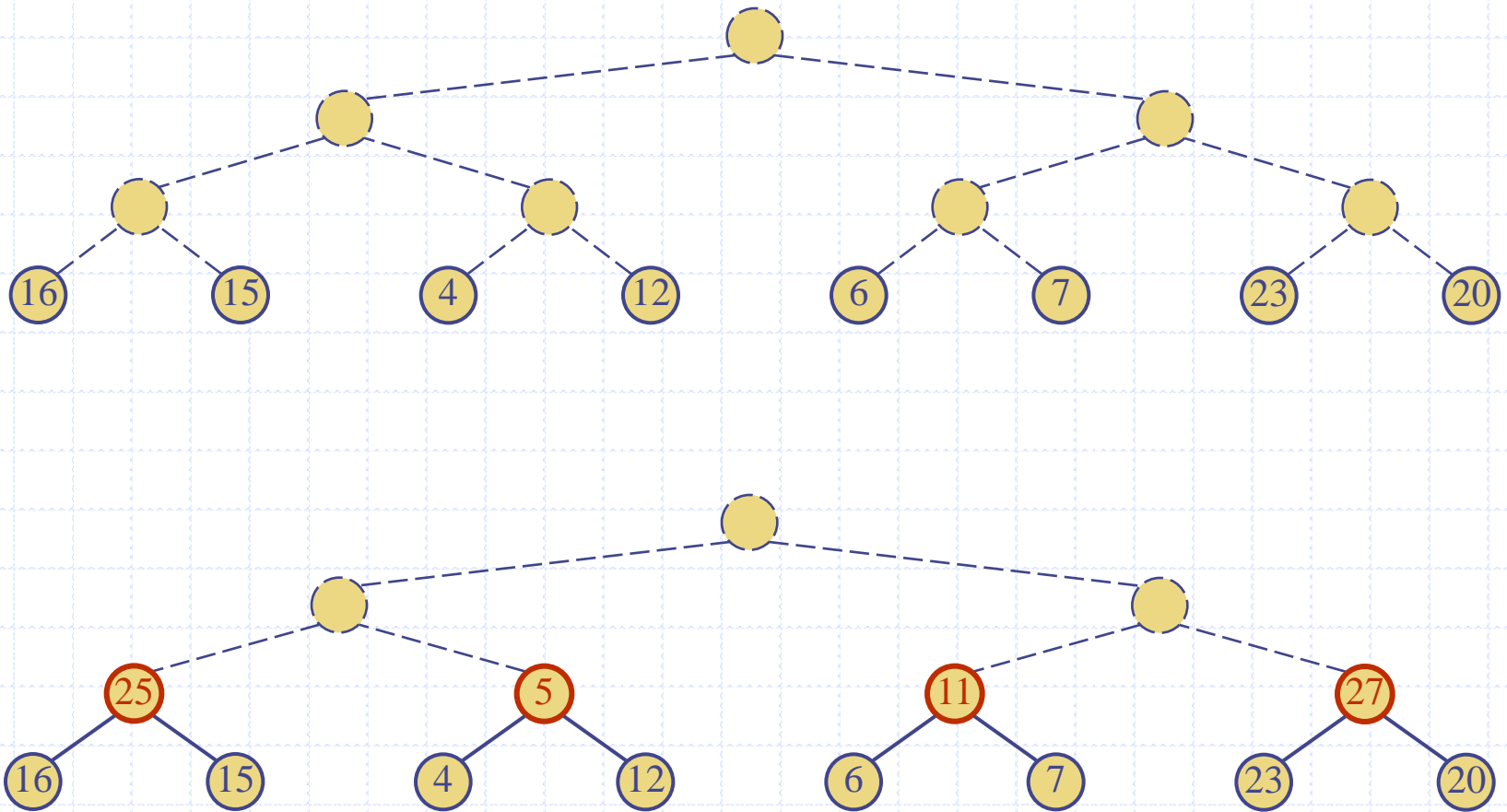
Costruzione bottom-up di un Heap

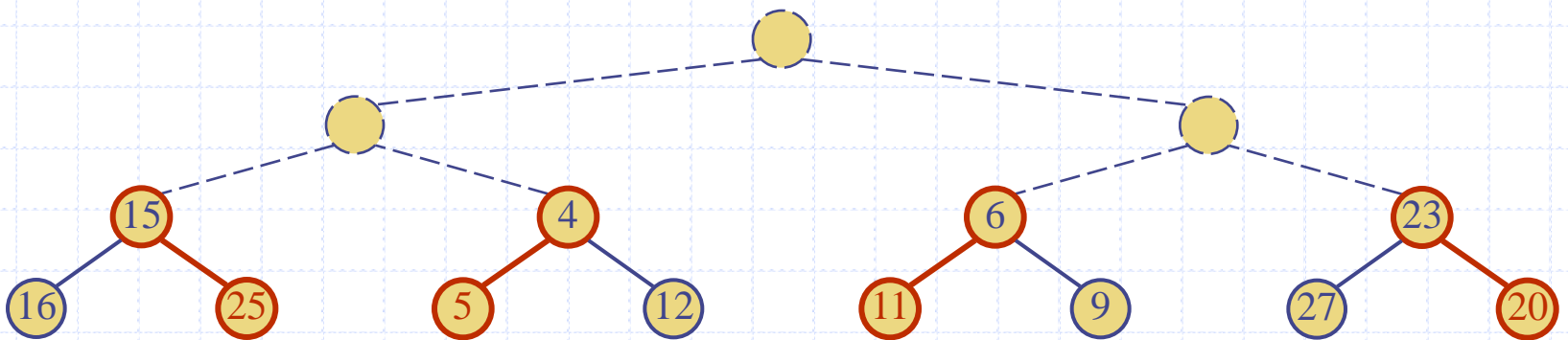


- ◆ Possiamo costruire un heap che memorizza n chiavi date usando una costruzione bottom-up con $\log n$ fasi
- ◆ Nella fase i , coppie di heap con $2^i - 1$ chiavi sono fuse in heap con $2^{i+1} - 1$ chiavi

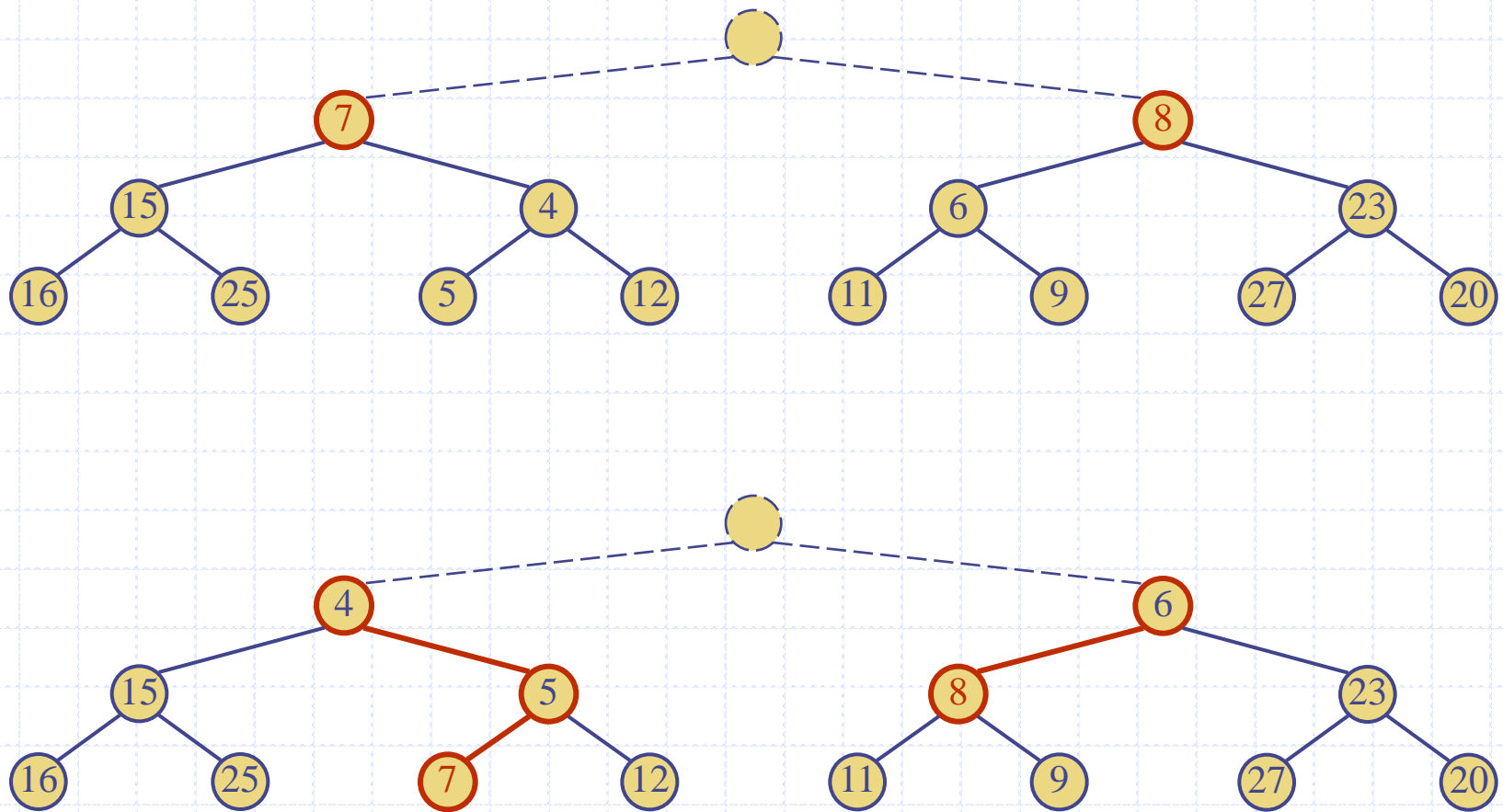


Esempio

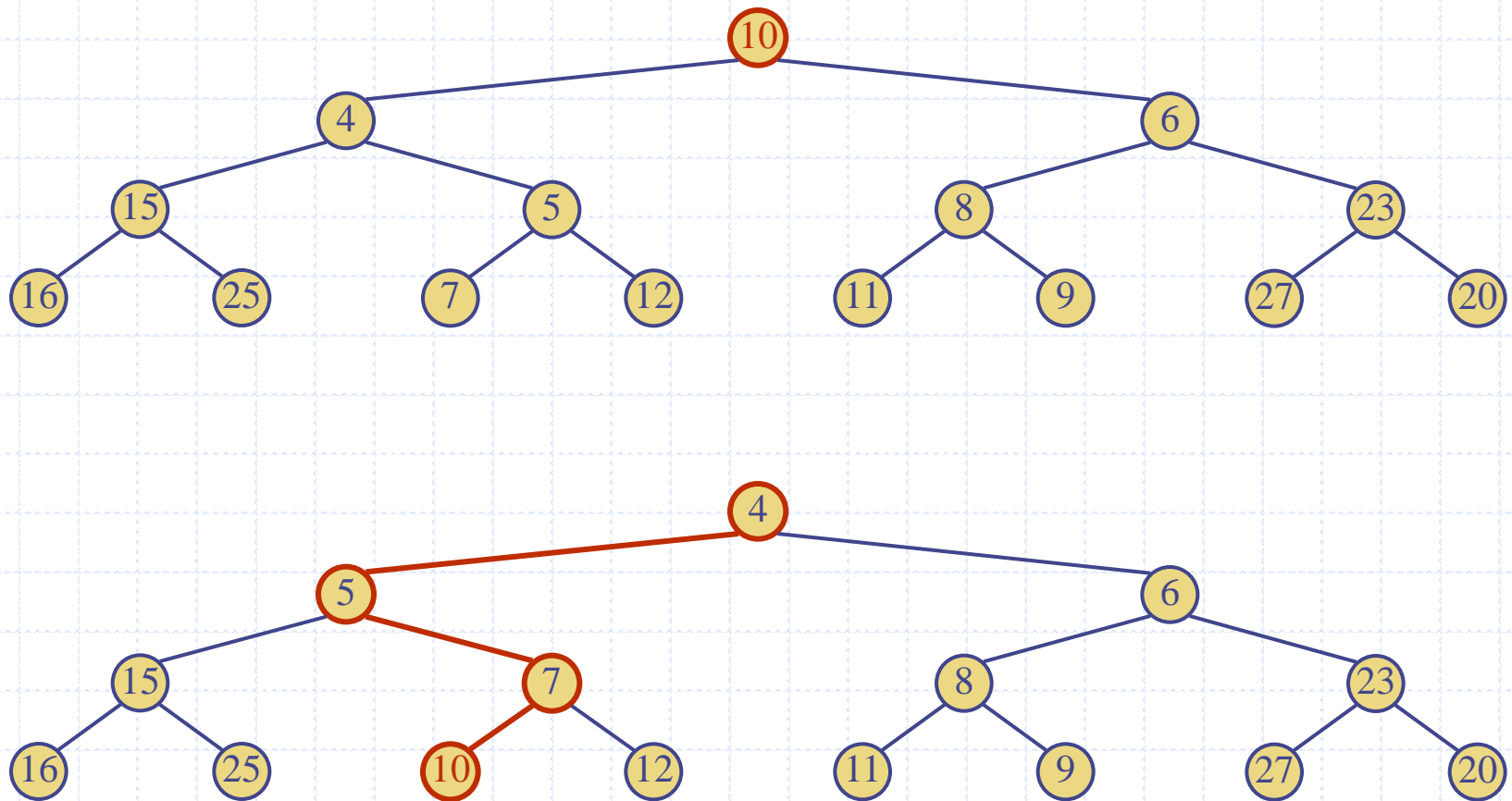




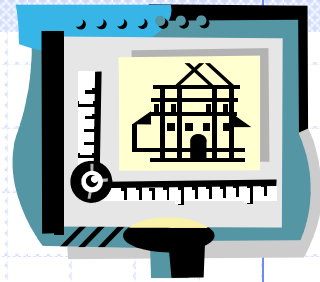
Esempio(cont.)



Esempio(fine)



Analisi



- ◆ Visualizziamo il tempo nel caso peggiore richiesto da un downheap con un cammino che procede prima a destra e poi ripetutamente a sinistra fino al fondo dell'heap (questo cammino può essere diverso dal vero cammino di downheap)
- ◆ Poiché ogni nodo è attraversato da al più 2 cammini, il numero totale di nodi nei cammini è $O(n)$
- ◆ Quindi, la costruzione bottom-up di un heap è eseguita con tempo $O(n)$
- ◆ La costruzione bottom-up di un heap è più veloce di n inserimenti successivi e velocizza la prima parte di heap-sort

