# 数值积分和数值微分

Lucian Xu (app1eDog)

# 数值积分和数值微分

对于定积分  $I(f)=\int_a^bf\mathrm{d}x$ ,一般的数值积分的公式为:

$$\int_a^b f(x) \mathrm{d}x \approx \sum_{k=0}^n A_k f(x_k).$$

## 插值型求积公式

#### 插值型求积公式

给定  $a=x_0 < x_1 < \cdots < x_n = b$ ,已知 f(x) 在这些点的函数值.根据插值理论,f(x) 的 n 次插值多项式  $L_n(x)$  为

$$L_n(x) = \sum_{k=0}^n f(x_k) \prod_{j=0, j \neq k}^n \frac{x - x_j}{x_k - x_j} = \sum_{k=0}^n f(x_k) I_k(x).$$

这时

$$\begin{split} I(f) &= \int_a^b f(x) \mathrm{d}x \\ &\approx \int_a^b L_n(x) \mathrm{d}x \\ &= \sum_{k=0}^n \left( \int_a^b I_k(x) \mathrm{d}x \right) f(x_k) &:= I_n(f), \end{split}$$

其中  $A_k = \int_a^b I_k(x) dx$ .

**Def 5.1** 积分系数形如上述  $A_k = \int_a^b I_k(x) \mathrm{d}x$  的积分公式被称为插值型求积公式.

记  $R(f)=I(f)-I_n(f)$ ,被称为插值型求积公式的截断误差,根据插值多项式的余项可以估计截断误差为

$$R(f) = I(f) - I_n(f) = \int_a^b \frac{f^{(n+1)}(\xi)}{(n+1)!} \prod_{i=0}^n (x-x_i) \mathrm{d}x, \xi \in (a,b).$$

 ${f Def 5.2}$  如果  $x_k$  是等距的,则对应的插值型求积公式为  ${f Newton-Cotes}$  公式.

这时

$$A_k = \int_a^b I_k(x) \mathrm{d}x = (b-a) \frac{(-1)^{n-k}}{n \cdot k! \cdot (n-k)!} \int_0^n \prod_{j=0, j \neq k}^n (t-j) \mathrm{d}t, k = 0, 1, \cdots, n.$$

再次进行记号的简化,设

$$C_{n,k} = \frac{(-1)^{n-k}}{n \cdot k! \cdot (n-k)!} \int_0^n \prod_{j=0, j \neq k}^n (t-j), k = 0, 1, \cdots, n,$$

则 Newton-Cotes 公式可以写成

$$I_n(f) = (b-a) \sum_{k=0}^{n} C_{n,k} f(x_k),$$

给出一些特殊取值的情形: 1. 2 个点的插值型求积公式, 这时 n=1, h=b-a,

$$T(f) = \frac{b-a}{2} \left( f(a) + f(b) \right),\,$$

称为梯形公式. 2. 3 个点的插值型求积公式, 这时  $n=2, h=\frac{b-a}{2}$ ,

$$S(f) = \frac{b-a}{6} \left( f(a) + 4f\left(\frac{a+b}{2}\right) + f(b) \right),$$

称为 Simpson 公式. 3. 5 个点的插值型求积公式,这时  $n=4, h=\frac{b-a}{4}$ ,

$$C(f) = \frac{b-a}{90} \left(7f(a) + 32f\left(\frac{3a+b}{4}\right) + 12f\left(\frac{a+b}{2}\right) + 32f\left(\frac{a+3b}{4}\right) + 7f(b)\right),$$

称为 Cotes 公式.

#### 代数精度

n+1 个点的插值型公式求积公式的代数精度至少是 n.

#### Th 5.3

求积公式  $I_n(f) = \sum_{k=0}^n A_k f(x_k)$  的代数精度至少是 n 等价于该求积公式是插值型求积公式.

# 梯形公式, Simpson 公式和 Cotes 公式

巴拉巴拉一堆计算,结论大概是

$$\begin{split} R_T(f) &= const_T \cdot (b-a)^3 f^{(2)}(\xi), xi \in (a,b), \\ R_S(f) &= const_S \cdot (b-a)^5 f^{(4)}(\xi), xi \in (a,b), \\ R_C(f) &= const_C \cdot (b-a)^7 f^{(6)}(\xi), xi \in (a,b). \end{split}$$

## 复化求积公式

将区间 [a,b] 等分,每一个区间的积分分开计算,也就是  $I(f) = \sum_{k=0}^{n-1} \int_{x_k}^{x_{k+1}} f(x) \mathrm{d}x$  .

## 复化梯形公式

对每一个小区间的积分应用梯形公式,就得到了复化梯形公式,

$$T_n(f) = \sum_{k=0}^{n-1} \frac{h}{2} \left( f(x_k) + f(x_{k+1}) \right).$$

先说先验误差,不妨设  $f^{(2)}(x)$  有界,对于给定精度 arepsilon,只要 h 满足

$$\frac{b-a}{12}Mh^2 \leqslant \varepsilon,$$

就会有

$$|I(f)-T_n(f)|\leqslant \varepsilon.$$

后验误差是在倍增的基础上得到的,对于给定精度  $\varepsilon$ ,如果

$$\frac{1}{3}|T_{2n}(f)-T_n(f)|\leqslant \varepsilon,$$

就会有

$$|I(f) - T_n(f)| \le \varepsilon.$$

接着有一个递推式

$$T_{2n}(f) = \frac{1}{2}T_n(f) + \frac{h}{2}\sum_{k=0}^{n-1} f\left(x_{k+\frac{1}{2}}\right).$$

# 复化 Simpson 公式

记  $x_{k+\frac{1}{2}}=\frac{1}{2}\left(x_k+x_{k+1}
ight)$ ,对每一个小区间应用 Simpson 公式,就得到了复化 Simpson 公式.

$$S_n(f) = \sum_{k=0}^{n-1} \frac{h}{6} \left( f(x_k) + 4f\left(x_{k+\frac{1}{2}}\right) + f(x_{k+1}) \right).$$

这时先验误差和后延误差的条件分别变成了

$$\frac{b-a}{180} \left(\frac{h}{2}\right)^4 M \leqslant \varepsilon,$$

以及

$$\frac{1}{15}|T_{2n}(f)-T_n(f)|\leqslant \varepsilon,$$

这里的 M 是对  $f^{(4)}$  的控制.

# 复化 Cotes 公式

记  $x_{k+\frac{1}{4}}=\frac{1}{4}\left(3x_k+x_{k+1}\right), x_{k+\frac{1}{2}}=\frac{1}{2}\left(x_k+x_{k+1}\right), x_{k+\frac{3}{4}}=\frac{1}{4}\left(x_k+3x_{k+1}\right)$ , 对每一个小区间应用 Cotes 公式,就得到了复化 Cotes 公式.

$$C_n(f) = \sum_{k=0}^{n-1} \frac{h}{90} \left( 7f(x_k) + 32f\left(x_{k+\frac{1}{4}}\right) + 12f\left(x_{k+\frac{1}{2}}\right) + 32f\left(x_{k+\frac{3}{4}}\right) + 7f(x_{k+1}) \right).$$

这时先验误差和后延误差的条件分别变成了

$$\frac{b-a}{945} \left(\frac{h}{4}\right)^6 M \leqslant \varepsilon,$$

以及

$$\frac{1}{63}|T_{2n}(f)-T_n(f)|\leqslant \varepsilon,$$

这里的 M 是对  $f^{(6)}$  的控制.

## 复化求积公式的阶数

# **Def 5.4**

如果存在正整数 p 和非负常数 C 使得

$$\lim_{h\to 0}\frac{I(f)-I_n(f)}{h^p}=C,$$

则称公式  $I_n(f)$  是 p 阶的.

# Romberg 求积法

以梯形公式为例,在计算后延误差的时候有  $I(f)-T_{2n}(f)pprox rac{1}{3}(T_{2n}(f)-T_n(f))$ ,上式可以写成

$$I(f) \approx \frac{4}{3} T_{2n}(f) - \frac{1}{3} T_n(f). \label{eq:interpolation}$$

这表明可以用上式右边近似 I(f).

计算发现

$$\begin{split} \frac{4}{3}T_{2n}(f) - \frac{1}{3}T_n(f) &= \frac{4}{3}\sum_{k=0}^{n-1} \left(\frac{h}{4}\left(f(x_k) + f(x_{k+\frac{1}{2}})\right) + \frac{h}{4}\left(f(x_{k+\frac{1}{2}} + f(x_{k+1}))\right)\right) \\ &- \frac{1}{3}\sum_{k=0}^{n-1} \frac{h}{2}\left(f(x_k) + f(x_{k+1})\right) \\ &= \sum_{k=0}^{n-1} \frac{h}{6}\left(f(x_k) + 4f(x_{k+\frac{1}{2}} + f(x_{k+1}))\right) \\ &= S_n(f). \end{split}$$

也就是说对梯形公式进行 Romberg 求积即可得到 Simpson 公式. 同样地, 对 Simpson 公式进行 Romberg 求积会得到 Cotes 公式. 接着对 Cotes 公式进行 Romberg 求积得到的被称为 Romberg 公式, 其是 8 阶的, 从而可以得到

$$I(f) - R_{2n}(f) \approx \frac{1}{255} (R_{2n}(f) - R_n(f)).$$

区间等分数							
(n)	$T_n(f)$		$S_n(f)$		$C_n(f)$		$R_n(f)$
1	$T_1$		$S_1$		$C_1(f)$		$R_1(f)$
	$\downarrow$	7	$\downarrow$	7	<b>↓</b>	7	$\downarrow$
2	$T_{2}$		$S_2$		$C_2(f)$		$R_2(f)$
	$\downarrow$	7	$\downarrow$	7	<b>↓</b>	7	$\downarrow$
4	$T_4$		$S_4$		$C_4(f)$		:
	<b>↓</b>	7	<b>↓</b>	7	<b>↓</b>		
8	$T_8$		$S_8$		:		
	<b>↓</b>	7	:				
16	$T_{16}$						
	<b>:</b>						

# Gauss 求积公式

# **Def 5.5**

如果  $I_n(f)=\sum_{k=0}^n A_k f(x_k)$  的代数精度为 2n+1,那么这个求积公式为 Gauss-Legendre 公式,对应的点  $x_k$  称为 Gauss 点.

## Th 5.6

 $I_n(f)$  是计算积分 I(f) 的插值型求积公式,记

$$W_{n+1} = (x - x_0)(x - x_1) \cdots (x - x_n),$$

那么求积公式  $I(f) \approx I_n(f)$  是 Gauss 求积公式 (代数精度 2n+1 或  $\{x_k\}$  为 Gauss 点)  $\Leftrightarrow W_{n+1}$  与任意一个次数不超过 n 的多项式 p(x) 正交.

## Gauss - Legendre 求积公式

# **Def 5.7**

正交多项式. 正交多项式  $\{g_k(x)\}_{k=0}^{\infty}$ .

#### Th 5.8

设  $\{g_k(x)\}_{k=0}^\infty$  为区间 [a,b] 上的正交多项式序列,那么对任意的 n,多项式

$$g_0(x), g_1(x), \cdots, g_n(x)$$

都线性无关.那么它们构成的 n 次多项式空间的一组基,从而  $g_n(x)$  与任意一个次数不超过 n-1 的多项式正交.

# Th 5.9

设  $\{g_k(x)\}_{k=0}^\infty$  为区间 [a,b] 上的正交多项式序列,则  $g_n(x)$  在 (a,b) 上有 n 个不同的零点.

( why? )

## **Def 5.10**

Legendre 多项式:

$$P_n(t)=\frac{1}{2^nn!}\frac{\mathrm{d}^n(t^2-1)^n}{\mathrm{d}t}, n=0,1,2,\cdots$$

# Th 5.11

Legendre 多项式序列是 [-1,1] 上的正交多项式序列.

# 区间 [-1,1] 上的 Gauss 公式

根据前面 Legendre 多项式的介绍,可以想到 n+1 次 Legendre 多项式  $P_{n+1}(t)$  的零点就是 Gauss 点. 那么求积系数为

$$A_k = \int_{-1}^1 \prod_{j=0, j \neq k}^n \frac{t-t_j}{t_k-t_j} \mathrm{d}t, k=0,1,\cdots,n.$$

1. 当 n=0 时,  $t_0=0, A_0=2$ , 得到 1 个节点的 Gauss 公式

$$\int_{-1}^{1} g(t) \mathrm{d}t \approx 2g(0).$$

2. 当 n=1 时,  $t_0=-\frac{1}{\sqrt{3}}, t_1=\frac{1}{\sqrt{3}}, A_0=1, A_1=1$ , 得到 2 个节点的 Gauss 公式

$$\int_{-1}^{1} g(t) dt \approx g\left(-\frac{1}{\sqrt{3}}\right) + g\left(\frac{1}{\sqrt{3}}\right).$$

3. 当 n=2 时,  $t_0=-\sqrt{\frac{3}{5}}, t_1=0, t_2=\sqrt{\frac{3}{5}}, A_0=\frac{5}{9}, A_1=\frac{8}{9}, A_2=\frac{5}{9}$ , 得到 3 个节点的 Gauss 公式

$$\int_{-1}^{1}g(t)\mathrm{d}t\approx\frac{5}{9}g\left(-\sqrt{\frac{3}{5}}\right)+\frac{8}{9}g\left(0\right)+\frac{5}{9}g\left(\sqrt{\frac{3}{5}}\right).$$

区间 [a,b] 上的 Gauss 公式

只需要想办法把区间 [-1,1] 迁移变成区间 [a,b] 即可.

考虑变换  $x=rac{a+b}{2}+rac{b-a}{2}t$ ,可得

$$I(f) = \int_{-1}^{1} \frac{b-a}{2} f\left(\frac{a+b}{2} + \frac{b-a}{2}t\right) dt,$$

接着由 [-1,1] 上的  $\operatorname{Gauss}$  公式可以得到 [a,b] 上的  $\operatorname{Gauss}$  公式

$$\begin{split} I_n(f) &= \sum_{k=0}^n \frac{b-a}{2} A_k' f\left(\frac{a+b}{2} + \frac{b-a}{2} t_k\right) \\ &= \sum_{k=0}^n A_k f\left(x_k\right). \end{split}$$

# Gauss 公式的截断误差

设  $f(x) \in C^{2n+2}[a,b]$ , 截断误差为

$$\begin{split} R(f) &= \int_a^b f(x) - \sum_{k=0}^n A_k f(x_k) \\ &= \frac{f^{(2n+2)}(\xi)}{(2n+2)!} \int_a^b W_{n+1}^2(x) \mathrm{d}x, \end{split}$$

其中 
$$W_{n+1}(x)=\prod\limits_{j=0}^n(x-x_j),\xi\in(a,b).$$

## Th 5.12

Gauss 公式的代数精度最多 2n+1.

## Gauss 公式的稳定性和收敛性

## Th 5.13

Gauss 公式的求积系数  $A_k > 0$ .

先说稳定性.

在利用求积公式时, $f(x_k)$  往往是存在误差的,实际上得到的是  $I_n(\tilde{f}) = \sum_{k=0}^n A_k \tilde{f}_k$ .

# Def 5.14,

对于求积公式  $I_n(f)=\sum\limits_{k=0}^nA_kf(x_k)$ ,其近似值  $I_n(\tilde{f})=\sum\limits_{k=0}^nA_k\tilde{f}_k$ ,如果对任意  $\varepsilon>0$ ,存在  $\delta>0$ ,当  $\max_{0\leqslant k\leqslant n}|f(x_k)-\tilde{f}(x_k)|<\delta$  时,有  $|I_n(f)-I_n(\tilde{f})|<\varepsilon$ ,就称这个求积公式是稳定的.

#### Th 5.15

Gauss 公式是稳定的.

(Why?)

再说收敛性.

## **Def 5.16**

给定求积公式  $\int_a^b f(x)\mathrm{d}x \approx \sum_{k=0}^n A_k^{(n)} f(x_k^{(n)})$ ,如果任意  $\varepsilon>0$ ,存在正整数 N>0,当 n>N,有  $|I(f)-I_n(f)|<\varepsilon$ ,则称该求积公式收敛.

# Th 5.17

设 $f(x) \in C[a,b]$ ,则 Gauss 公式收敛.

(Why?)

# 带权积分

积分

$$I(f) = \int_{a}^{b} \rho(x)f(x)dx$$

称为带权积分, 其中  $\rho(x)$  称为权, 并且要满足如下三个条件:

2023年6月2日 数值积分和数值微分

1. 
$$\rho(x) \geqslant 0, x \in (a, b)$$
,  
2.  $\int_a^b \rho(x) \mathrm{d}x > 0$ ,

2. 
$$\int_{a}^{b} \rho(x) dx > 0$$
,

3. 对 
$$k=0,1,2,\cdots$$
, 积分  $\int_a^b x^k \rho(x) \mathrm{d}x$  存在.

依旧有代数精度的定义,代数精度为 2n+1 时依旧被称为  $\operatorname{Gauss}$  公式.

常用带权积分:

1. Gauss-Chebyshev 求积公式

$$\int_{-1}^{1} \frac{f(x)}{\sqrt{1-x^2}} dx \approx \frac{\pi}{n+1} \sum_{k=0}^{n} f(x_k).$$

其中  $x_k$  是 n+1 次 Chebyshev 多项式的零点.

2. Gauss-Hermite 求积公式

$$\int_{-1}^1 e^{-x^2} f(x) \mathrm{d}x \approx \sum_{k=0}^n A_k f(x_k).$$

其中  $x_k$  是 n+1 次  $\operatorname{Hermite}$  多项式的零点.

## 重积分的近似计算

自然是将重积分化为累次积分对 x,y 分别利用前面的方法.

# 数值微分

向前差商:

$$f'(x_0) = \frac{f(x_0 + h) - f(x_0)}{h},$$

向后差商:

$$f'(x_0) = \frac{f(x_0) - f(x_0 - h)}{h},$$

中心差商:

$$f'(x_0) = \frac{f(x_0+h) - f(x_0-h)}{2h},$$

将  $f(x_0+h)$  与  $f(x_0-h)$  在  $x_0$  处 Taylor 展开可以得到

$$\begin{split} f'\left(x_{0}\right) - \frac{f\left(x_{0} + h\right) - f\left(x_{0}\right)}{h} &= -\frac{h}{2}f''\left(x_{0}\right) + O\left(h^{2}\right), \\ f'\left(x_{0}\right) - \frac{f\left(x_{0}\right) - f\left(x_{0} - h\right)}{h} &= \frac{h}{2}f''\left(x_{0}\right) + O\left(h^{2}\right), \\ f'\left(x_{0}\right) - \frac{f\left(x_{0} + h\right) - f\left(x_{0} - h\right)}{2h} &= -\frac{h^{2}}{6}f'''\left(x_{0}\right) + O\left(h^{3}\right). \end{split}$$

单单从步长 h 来看,步长越小自然理论结果越准确,但是从计算角度来看会造成有效数字的严重损失.

## 插值型求导公式

建立插值多项式  $p_n(x) \approx f(x)$ ,并且取

$$f'(x) \approx p'_n(x)$$

得到的就是插值型求导公式,

截断误差为

$$f'(x) - p_n'(x) = \frac{f^{(n+1)}(\xi)}{(n+1)!} W_{n+1}'(x) + \frac{W_{n+1}(x)}{(n+1)!} \frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}x} f^{(n+1)}(\xi),$$

对于插值节点来说,截断误差只有前面一项.

## 两点插值

插值结果为

$$p_1(x) = \frac{x-x_1}{x_0-x_1} f\left(x_0\right) + \frac{x-x_0}{x_1-x_0} f\left(x_1\right),$$

记 $h=x_1-x_0$ ,可得

$$p_1'(x) = \frac{1}{h}(-f(x_0) + f(x_1)),$$

带余项的两点公式为

$$\begin{split} f'\left(x_{0}\right) &= \frac{1}{h}\left[f\left(x_{1}\right) - f\left(x_{0}\right)\right] - \frac{h}{2}f''\left(\xi_{0}\right), \left(x_{0} < \xi_{0} < x_{1}\right), \\ f'\left(x_{1}\right) &= \frac{1}{h}\left[f\left(x_{1}\right) - f\left(x_{0}\right)\right] - \frac{h}{2}f''\left(\xi_{1}\right), \left(x_{0} < \xi_{1} < x_{1}\right). \end{split}$$

# 三点差值

插值结果为

$$p_{2}(x)=\frac{\left(x-x_{1}\right)\left(x-x_{2}\right)}{\left(x_{0}-x_{1}\right)\left(x_{0}-x_{2}\right)}f\left(x_{0}\right)+\frac{\left(x-x_{0}\right)\left(x-x_{2}\right)}{\left(x_{1}-x_{0}\right)\left(x-x_{2}\right)}f\left(x_{1}\right)+\frac{\left(x-x_{0}\right)\left(x-x_{1}\right)}{\left(x_{2}-x_{0}\right)\left(x_{2}-x_{1}\right)}f\left(x_{2}\right),$$

记 
$$h=x_1-x_0=x_2-x_1$$
,可得带余项的三点公式为

$$\begin{split} f'\left(x_{0}\right) &= \frac{1}{2h}\left[-3f\left(x_{0}\right) + 4f\left(x_{1}\right) - f\left(x_{2}\right)\right] + \frac{h^{2}}{3}f'''\left(\xi_{0}\right), \left(x_{0} < \xi_{0} < x_{2}\right), \\ f'\left(x_{1}\right) &= \frac{1}{2h}\left[-f\left(x_{0}\right) + f\left(x_{2}\right)\right] - \frac{h^{2}}{6}f'''\left(\xi_{1}\right), \left(x_{0} < \xi_{1} < x_{2}\right), \\ f'\left(x_{2}\right) &= \frac{1}{2h}\left[f\left(x_{0}\right) - 4f\left(x_{1}\right) + 3f\left(x_{2}\right)\right] + \frac{h^{2}}{3}f'''\left(\xi_{2}\right), \left(x_{0} < \xi_{2} < x_{2}\right). \end{split}$$