

Alguns robôs podem fazer termometria, ou seja, eles têm um sensor capaz de medir a temperatura do ambiente em que estão. Um robô foi equipado com um sensor de temperatura em uma escala diferente, que indica um valor 30 quando no ponto de fusão e um valor 280 quando no ponto de ebulação da água. Quando o sensor que equipa esse robô indica o valor 55, qual é a temperatura equivalente em graus Celcius ($^{\circ}\text{C}$)?

Construa uma imagem com quatro colunas verticais paralelas, cada uma representando uma escala de temperatura diferente. Da esquerda para a direita, as colunas são rotuladas como $^{\circ}\text{F}$, $^{\circ}\text{C}$, K e Sensor. Cada coluna possui três linhas horizontais tracejadas que conectam as colunas, indicando equivalências entre as escalas. Na coluna $^{\circ}\text{F}$, as linhas são rotuladas de cima para baixo como 212, 100 e 32. Na coluna $^{\circ}\text{C}$, as linhas são rotuladas como 100, 0 e não há valor na linha do meio. Na coluna K, as linhas são rotuladas como 373, 273 e não há valor na linha do meio. Na coluna Sensor, as linhas são rotuladas como 280, 30 e não há valor na linha do meio. As linhas tracejadas conectam os valores equivalentes entre as diferentes escalas de temperatura.

- A) 45°C
- B) 28°C
- C) 10°C
- D) 5°C
- E) -2°C