Apprentissage statistique

Chapitre 3 : Problème de régression et de classification

Lucie Le Briquer

19 février 2018

Table des matières

1	$\textbf{R\'egression}, \ \mathbb{Y} = \mathbb{R}$	2
2	Règle d'apprentissage en régression	9
	2.1 Règle d'apprentissage par partition pour la régression	
	2.2 Classification supervisée	4

1 Régression, $\mathbb{Y} = \mathbb{R}$

Comme dit au chapitre précédent, on est plutôt intéressés par la condition de Y|X, mais cela est trop compliqué à apprendre en général.

Soit P un noyau de Markov, régulier, associé à la loi conditionnelle de Y|X.

- **Définition 1** (fonction de régression) -

On appelle fonction de régression associée à ${\cal P}$:

$$\eta(x) = \int_{\mathbb{Y}} y P(x, dy)$$

Remarque. On a que $\eta(X) = \mathbb{E}[Y|X] \mathbb{P}$ -p.s.

En régression, le coût le plus fréquemment utilisé est le coût quadratique/des moindres carrés :

$$(y, y') \longmapsto (y - y')^2$$

Remarque. Si on note $\varepsilon = Y - \eta(X)$, $Y = \eta(X) + \varepsilon$ (ε correspond au bruit), on a $\mathbb{E}[\varepsilon] = 0$ par définition de η .

Cadre des statistiques non-paramétriques.

- Propriété 1 ----

 $\mathbb{P} \in \mathcal{P} = \{ \tilde{\mathbb{P}} \mid \tilde{\mathbb{E}}[Y^2] < +\infty \}.$

- 1. La fonction de régression est un prédicteur de Bayes pour \mathbb{P} et le coût quadratique.
- 2. Soit f un autre prédicteur de Bayes, $f = \eta \mathbb{P}_X \text{p.s.}$
- 3. Le risque de Bayes est :

$$\mathbb{E}[(Y - \eta(X))^2]$$

4. L'excès de risque d'un prédicteur f est donné par :

$$e(f^*, f) = \mathbb{E}[(f(X) - \eta(X))^2]$$

Preuve.

1. Soit $f \in \mathcal{F}(\mathbb{X}, \mathbb{Y})$.

$$\begin{split} R_{\mathbb{P}}(f) &= \mathbb{E}[(Y - f(X))^2] \\ &= \mathbb{E}[(Y \pm \eta(X) - f(X))^2] \\ &= \mathbb{E}[(Y - \eta(X))^2] + \mathbb{E}[(\eta(X) - f(X))^2] + 2\mathbb{E}[(Y - \eta(X))\underbrace{(\eta(X) - f(X))}_{\in \mathcal{L}^2(\Omega, \sigma(X), \mathbb{P})}] \end{split}$$

Or par définition de l'espérance conditionnelle dans \mathcal{L}^2 ,

$$\eta(X) = \operatorname{proj}_{\mathcal{L}^2(\Omega, \sigma(X), \mathbb{P})}^{\perp}(Y)$$

Ainsi,

$$R_{\mathbb{P}}(f) = \mathbb{E}[(Y - \eta(X))^2] + \mathbb{E}[(\eta(X) - f(X))^2] \geqslant \mathbb{E}[(Y - \eta(X))^2] = R_{\mathbb{P}}(\eta)$$

Comme c'est valable $\forall f \in \mathcal{F}(\mathbb{X}, \mathbb{Y})$, on obtient $R_{\mathbb{P}}^* = R_{\mathbb{P}}(\eta)$, et η est un classifieur de Bayes.

2. Si f est aussi un prédicteur de Bayes, alors tous les calculs pour (*) sont des égalités et donc :

$$\mathbb{E}[(f(X) - \eta(X))^2] = 0$$

- 3. L'inégalité (*) implique le résultat.
- 4. Trivial.

Autres fonctions de coût :

1. Coût seuillé:

$$c(y, y') = \mathbb{1}_{\{|y-y'| \ge \alpha\}}$$
 avec $\alpha > 0$

2. Coût quadratique seuillé :

$$c(y, y') = \min(|y - y'|^2, \alpha^2)$$

3. Coût de Huber:

$$\psi(u) = \begin{cases} u^2 & \text{si } u \leqslant \alpha \\ 2\alpha u - \alpha^2 & \text{si } u \geqslant \alpha \end{cases}$$

4. Coût $\mathcal{L}^p: \psi(u) = |u|^p$

5.

$$c(y, y') = \mathbb{1}_{]-\infty, -\alpha]}(y - y')$$

$$\Rightarrow c = 1 \text{ si } y - y' - \alpha \Rightarrow y + \alpha \leqslant y'$$

On observe que les fonctions de coût considérées sont de la forme $c(y, y') = \psi(|y - y'|)$ avec $\psi \uparrow$ et $\psi(0) = 0$.

Remarque. Pour le coût de Huber et celui \mathcal{L}^1 , les valeurs aberrantes dans l'ensemble d'apprentissage ont beaucoup moins d'influence sur le risque (donc sur les règles d'apprentissage à partir d'ERM=minimisation de risque empirique).

2 Règle d'apprentissage en régression

2.1 Règle d'apprentissage par partition pour la régression

 $\mathbb{Y} = \mathbb{R}$. On suppose que l'on dispose d'une partition \mathcal{P} de \mathbb{X} qui est de cardinal dénombrable et constitué de sous-ensembles de \mathbb{X} mesurables.

Pour tout $x \in \mathbb{X}$, on note P(x) l'unique élément de la partition qui contient x, appelé cellule associée à x, et $\forall A \subset \mathbb{X}$ on note :

$$N_A(x_{1...n}) = \operatorname{Card}\{x_i : x_i \in A\}$$

$$(x_1,\ldots x_n)\in \mathbb{X}.$$

La règle de régression par partition associée à P est :

$$\hat{f}((x_i, y_i)_{1 \leqslant i \leqslant n}, x) = \begin{cases} \frac{1}{N_{P(x)}(x_{1...n})} \sum_{i=1}^n y_i \mathbb{1}_{P(x)}(x_i) & \text{si } N_{P(x)}(x_{1...n}) \neq 0\\ 0 & \text{sinon} \end{cases}$$

pour $(x_i, y_i)_{1 \leqslant i \leqslant n} \in (\mathbb{X} \times \mathbb{Y})^n$ et $x \in \mathbb{X}$.

Exemple. (de règle par partition)

Considérons la partition cubique associée à un pas h > 0:

$$\mathcal{P} = \left\{ \prod_{i=1}^{d} [hk_i, h(k_i + 1)[\mid (k_1, \dots, k_d) \in \mathbb{R}^d] \right\}$$

dans le cas $\mathbb{X} = \mathbb{R}^d$. Si $\mathbb{X} \subset \mathbb{R}^d$:

$$\mathcal{P} = \left\{ X \cap \prod_{i=1}^{d} [hk_i, h(k_i+1)[\mid (k_1, \dots, k_d) \in \mathbb{R}^d \right\}$$

Remarque. On peut considérer et on étudiera des partitions variant avec le nombre d'observations. Par exemple dans le cas de la régression par partition cubique, on va prendre une suite de pas $h_n \xrightarrow[n \to +\infty]{} 0$.

2.2 Classification supervisée

 $Y = \{0, 1\}$

Remarque. (sur la classification multiclasse)

$$\mathbb{Y} = \{1, \dots, M\}$$

- i ∈ Y, la première stratégie est de considérer la décomposition binaire de i, cela construit un arbre binaire. et ensuite on effectue une suite de classification binaire.
 → problème d'accumulation de l'erreur d'apprentissage
- On considère M problèmes binaires Y=i v.s. $Y\neq i$ auxquels on associe un pseudoclassifieur i.e. des fonctions $f_i\colon \mathbb{X}\longrightarrow \mathbb{R}$. Pour la prédiction on utilise alors pour $x\in \mathbb{X}$:

$$Y = \operatorname{argmax}_{i} \{ f_{i}(x) \}$$

Pour simplifier les calculs, on considère dès fois $\mathbb{Y} = \{\pm 1\}$ (on a une bijection classique entre les deux : $x \mapsto 2x - 1$).

▲ Les résultats théoriques dépendent de la convention choisie.

Dans le cas de la classification binaire on choisit le coût 0-1 ou de Hamming :

$$c(y, y') = \mathbb{1}_{\Delta_{\mathbb{Y}}}(y, y') = \mathbb{1}_{\{y \neq y'\}}$$

Propriété 2 —

Soit $\mathbb{Y} = \{0, 1\}, \mathbb{P} \in \mathcal{P}$, et c le coût 0 - 1.

1. Le classifieur f^* défini pour tout $x \in \mathbb{X}$ par :

$$f^*(x) = \mathbb{1}_{\{\eta(x) > \frac{1}{2}\}}$$

est un classifieur de Bayes pour c et \mathbb{P} .

2. Si f est un autre classifieur de Bayes pour c et \mathbb{P} , alors :

$$f(x) = f^*(x)$$
 pour $x \notin \left\{ \eta(x) = \frac{1}{2} \right\}$

3. Le risque de Bayes est :

$$R_{\mathbb{P}}^* = \mathbb{E}[\min(\eta(X), 1 - \eta(X))]$$

4. L'excés de risque pour $f \in \mathcal{F}(X,Y)$ est :

$$e(f, f^*) = \mathbb{E}[|2\eta(X) - 1|\mathbb{1}_{\{f(X) \neq f^*(X)\}}]$$

Preuve.

1. Soit $f \in \mathcal{F}(\mathbb{X}, \mathbb{Y})$.

$$\begin{split} R^{0-1}_{\mathbb{P}}(f) &= \mathbb{E}[\mathbb{1}_{\{f(X) \neq Y\}}] \\ &= \mathbb{E}\left[\mathbb{1}_{\{f(X)=1\}}\mathbb{1}_{\{Y=1\}} + \mathbb{1}_{\{f(X)=1\}}\mathbb{1}_{\{Y=0\}}\right] \\ &= \mathbb{E}\left[\mathbb{E}\left[\mathbb{1}_{\{f(X)=1\}}\mathbb{1}_{\{Y=1\}} + \mathbb{1}_{\{f(X)=1\}}\mathbb{1}_{\{Y=0\}} \mid X\right]\right] \\ &= \mathbb{E}\left[\mathbb{1}_{\{f(X)=1\}}\mathbb{E}\left[\mathbb{1}_{\{Y=1\}} \mid X\right] + \mathbb{1}_{\{f(X)=1\}}\mathbb{E}\left[\mathbb{1}_{\{Y=0\}} \mid X\right]\right] \end{split}$$

Or,

$$\mathbb{E}[\mathbbm{1}_{\{Y=1\}}\mid X] = \mathbb{P}(Y=1|X) = \mathbb{E}[Y|X] = \eta(X)$$

Ainsi,

$$R_{\mathbb{P}}(f) = \mathbb{E}\left[\eta(X)\mathbb{1}_{\{f(X)=0\}} + (1 - \eta(X))\mathbb{1}_{\{f(X)=1\}}\right]$$

$$\geqslant \mathbb{E}[\min(\eta(X), 1 - \eta(X))] \qquad (*)$$

Remarque. $\forall x, \ \eta(x) \leq 1 - \eta(x) \Leftrightarrow \eta(x) \leq 1 - \eta(x) \Leftrightarrow \eta(x) \leq \frac{1}{2}$ Conclusion la borne est atteinte pour $f = f^*$.

2. Soit f un classifieur de Bayes. (*) devient une égalité, alors :

$$\begin{split} \mathbb{E} \big[\eta(X) \mathbb{1}_{\{f(X) = 0\}} + (1 - \eta(X)) \mathbb{1}_{\{f(X) = 1\}} \big] &= \mathbb{E} [\min(\eta(X), 1 - \eta(X))] \\ &= \mathbb{E} [\eta(X) \mathbb{1}_{\{f^*(X) = 0\}} + (1 - \eta(X)) \mathbb{1}_{\{f^*(X) = 1\}}] \end{split}$$

Alors,

$$\mathbb{E}\bigg[\eta(X)\big[\mathbbm{1}_{\{f(X)=0\}}-\mathbbm{1}_{\{f^*(X)=0\}}\big]+(1-\eta(X))\big[\mathbbm{1}_{\{f(X)=1\}}-\mathbbm{1}_{\{f^*(X)=1\}}\big]\bigg]=\mathbb{E}[Z]=0$$

La variable aléatoire Z est positive car le raisonnement précédent est valable à X fixé déterministe. Ainsi Z=0 $\mathbb{P}-p.s.$

$$\Rightarrow \mathbb{1}_{\{f(X)=0\}} = \mathbb{1}_{\{f^*(X)=0\}} \text{ si } \eta(X) \neq \frac{1}{2}$$

En effet, supposons que $\mathbbm{1}_{\{f(X)=0\}} \neq \mathbbm{1}_{\{f^*(X)=0\}}$. Considérons l'évènement $\{f(X)=0\} \cap \{f^*(X)=1\}$. $Z=\eta(X)-(1-\eta(X))=2\eta(X)-1$. Mais sur

$$\left\{\eta(X) \neq \frac{1}{2}\right\} \cap \left\{f^*(X) = 1\right\} \subset \left\{\eta(X) > \frac{1}{2}\right\}$$

Z est strictement positive.

- 3. Déduit de la preuve de (1).
- 4. Soit $f \in \mathcal{F}(\mathbb{X}, \mathbb{Y})$.

$$\begin{split} R_{\mathbb{P}}(f) - R_{\mathbb{P}}^* &= \mathbb{E}[Z] \\ &= \mathbb{E} \bigg[\eta(X) \big[\mathbb{1}_{\{\eta(X) > \frac{1}{2}\}} + \mathbb{1}_{\{\eta(X) \leqslant \frac{1}{2}\}} \big] \, \big(\mathbb{1}_{\{f(X) = 0\}} - \mathbb{1}_{\{f^*(X) = 0\}} \big) \\ &+ (1 - \eta(X)) \big[\mathbb{1}_{\{\eta(X) > \frac{1}{2}\}} + \mathbb{1}_{\{\eta(X) \leqslant \frac{1}{2}\}} \big] \, \big(\mathbb{1}_{\{f(X) = 1\}} - \mathbb{1}_{\{f^*(X) = 1\}} \big) \bigg] \\ &= \mathbb{E} \bigg[\mathbb{1}_{\{\eta(X) > \frac{1}{2}\}} \big[\eta(X) \mathbb{1}_{\{f(X) = 0\}} - (1 - \eta(X)) \mathbb{1}_{\{f^*(X) = 1\}} \mathbb{1}_{\{f(X) = 0\}} \big] \\ &+ \mathbb{1}_{\{\eta(X) \leqslant \frac{1}{2}\}} \big[(1 - \eta(X)) \mathbb{1}_{\{f(X) = 1\}} - \eta(X) \mathbb{1}_{\{f^*(X) = 0\}} \mathbb{1}_{\{f(X) = 1\}} \big] \bigg] \\ &= \mathbb{E} \bigg[\mathbb{1}_{\{f^*(X) = 1\}} |2\eta(X) - 1| \times \mathbb{1}_{\{f(X) \neq f^*(X)\}} \bigg] \\ &= \mathbb{E} \bigg[|2\eta(X) - 1| \mathbb{1}_{\{f(X) \neq f^*(X)\}} \bigg] \end{split}$$

Exemple. (de règle de classification)

1. Règle de classification par partition. Soit \mathcal{P} une partition de \mathbb{X} dénombrable et mesurable. On considère la règle de régression associée :

$$f((x_i, y_i)_{1 \leqslant i \leqslant n}, x) = \frac{1}{N_{P(x)}(x_{1,n})} \sum_{i=1}^{n} y_i \mathbb{1}_{P(x)}(x_i)$$

La règle de classification associée est :

$$\hat{f}^{0-1}((x_i, y_i), x) = \mathbb{1}_{\{\hat{f}((x_i, y_i), x) > \frac{1}{2}\}}$$

On peut définir, comme dans le cas de la régression, la règle de classification par partition cubique.

2. Règles des k plus proches voisins. $\mathbb{X} = \mathbb{R}^d$ et $\mathcal{X} = \mathcal{B}(\mathbb{R}^d)$ et d'une norme $\|.\|$. Soient $(x_i, y_i)_{1 \leq i \leq n}$ et $x \in \mathbb{X}$. On définit par récurrence n fonctions $i_1, \ldots, i_n \colon \mathbb{X} \longrightarrow \{1, \ldots, n\}$ par :

$$i_1(x) = \min \left\{ i \mid ||x - x_i|| = \min_{j} ||x - x_j|| \right\}$$

$$i_2(x) = \min \left\{ i \in \{1, \dots, n\} \setminus \{i_1(x)\} \mid ||x - x_i|| = \min_{j \neq \{i_1(x)\}} ||x - x_j|| \right\}$$

(cela revient à définir pour un échantillon (x_i, y_i) la suite des indices i tels que $d(x_i, x)$ est croissante)

On définit alors :

$$\hat{\eta}((x_i, y_i)_{1 \le i \le n}, x) = \frac{1}{k} \sum_{i=1}^{k} y_{i,j}(x)$$

On définit par la méthode de classification $k-{\rm NN}$ (k plus proches voisins) pour tout $(x_i,y_i)_{1\leqslant i\leqslant n},\ x$:

$$\hat{f}^{0-1}((x_i, y_i)_{1 \le i \le n}, x) = \mathbb{1}_{\{\hat{\eta}((x_i, y_i), x) > \frac{1}{2}\}}$$

3. Règle plug-in. Soit $\hat{\eta}$ une règle d'apprentissage pour le problème de régression.

Définition 2 (règle plug-in) -

On appelle règle plug-in associée à $\hat{\eta}$, la règle d'apprentissage pour le problème de classification définie par :

$$\hat{f}^{\hat{\eta}}((x_i, y_i)_{1 \leqslant i \leqslant n}, x) = \mathbb{1}_{\left\{\hat{\eta}((x_i, y_i)_{1 \leqslant i \leqslant n}, x) > \frac{1}{2}\right\}}$$

Proposition 1

Soit $\hat{\eta}$ une règle de régression et $\hat{f}^{\hat{\eta}}$ la règle de classification plug-in associée. Pour tout $D_n = (x_i, y_i)_{1 \leqslant i \leqslant n}$:

$$R_{\mathbb{P}}(D_n, \hat{f}^{\hat{\eta}}) - R_{\mathbb{P}}^* \leqslant 2\mathbb{E}[|\hat{\eta}(X) - \eta(X)| \mid D_n]$$

Preuve.

D'après la proposition pour le risque 0-1:

$$\begin{split} e(\hat{f}_{n}^{\hat{\eta}}, f^{*}) &= \mathbb{E} \big[|2\eta(X) - 1| \mathbb{1}_{\{\hat{f}_{n}^{\hat{\eta}}(X) \neq f^{*}(X)\}} \mid D_{n} \big] \\ &= \mathbb{E} \Big[(2\eta(X) - 1) \mathbb{1}_{\{\hat{f}_{n}(X) = 0\}} \mathbb{1}_{\{f^{*}(X) = 1\}} \\ &+ (1 - 2\eta(X)) \mathbb{1}_{\{\hat{f}_{n}(X) = 1\}} \mathbb{1}_{\{f^{*}(X) = 0\}} \mid D_{n} \Big] \\ &= \mathbb{E} \Big[2(\eta(X) - \frac{1}{2}) \mathbb{1}_{\{\hat{\eta}_{n}(X) \leqslant \frac{1}{2}\}} \mathbb{1}_{\{\eta(X) > \frac{1}{2}\}} \\ &+ 2(\frac{1}{2} - \eta(X)) \mathbb{1}_{\{\hat{\eta}_{n}(X) < \frac{1}{2}\}} \mathbb{1}_{\{\eta(X) \leqslant \frac{1}{2}\}} \mid D_{n} \Big] \\ &\leqslant \mathbb{E} \Big[2(\eta(X) - \hat{\eta}_{n}(X)) \mathbb{1}_{\{\hat{\eta}_{n}(X) > \frac{1}{2}\}} \mathbb{1}_{\{\eta(X) \leqslant \frac{1}{2}\}} \mid D_{n} \Big] \\ &\leqslant 2\mathbb{E} \big[|\hat{\eta}_{n}(X) - \eta(X)| \big] \Big] \end{split}$$

Exercice 1

Soit $\omega_0 - \omega_1 \ge 0$, $\omega_0 + \omega_1 > 0$. On associe le coût asymétrique :

$$c_{\omega}(y, y') = \omega_{y'} \mathbb{1}_{\{y \neq y'\}} = \omega_0 \mathbb{1}_{\{y=1, y'=0\}} + \omega_1 \mathbb{1}_{\{y=0, y'=1\}}$$

Proposition 2 -

Soit $\mathbb{Y} = \{0, 1\}, \mathbb{P} \in \mathcal{P} \text{ et } c \text{ un coût asymétrique.}$

1. Le classifieur définit par :

$$f_w^*(x) = \mathbb{1}_{\{\eta(x) \geqslant \frac{\omega_1}{\omega_0 + \omega_1}\}}$$

est un classifieur de Bayes pour c_{ω} .

- 2. Si f est un autre classifieur de Bayes pour c_ω alors $f(X)=\eta(X)$ p.s. sur $\{\eta(X)\neq\frac{\omega_0}{\omega_0+\omega_1}\}$
- 3. Le risque de Bayes est :

$$R_{\mathbb{P}}^* = \mathbb{E}[\min(\omega_0 \eta(X), \omega_1(1 - \eta(X)))]$$

4. L'excès de risque pour $f \in \mathcal{F}(X, Y)$ est :

$$(\omega_0 + \omega_1)\mathbb{E}\left[\left|\eta(X) - \frac{\omega_1}{\omega_1 + \omega_0}\right| \mathbb{1}_{f(X) \neq f_\omega^*(X)}\right]$$

Correction.

 \bullet Soit f un classifieur.

$$\begin{split} R^{c_{\omega}}_{\mathbb{P}}(f) &= \mathbb{E}[c_{\omega}(Y, f(X))] = \mathbb{E}\left[\omega_{0}\mathbb{1}_{Y=1}\mathbb{1}_{f(X)=0} + \omega_{1}\mathbb{1}_{Y=0}\mathbb{1}_{f(X)=1}\right] \\ &= \mathbb{E}\left[\omega_{0}Y(1-f(X)) + \omega_{1}(1-Y)f(X)\right] \\ &= \mathbb{E}\left[\mathbb{E}\left[\omega_{0}Y(1-f(X)) + \omega_{1}(1-Y)f(X) \mid X\right]\right] \qquad \eta(X) = \mathbb{E}[Y|X] \\ &= \mathbb{E}\left[\omega_{0}\eta(X)(1-f(X)) + \omega_{1}(1-\eta(X))f(X)\right] \\ &\geqslant \mathbb{E}\left[\min(\omega_{0}\eta(X)(1-f(X)), \omega_{1}(1-\eta(X))f(X)\right] \end{split}$$

On a égalité si $f(X)=1 \Leftrightarrow \omega_1(1-\eta(X)) \leqslant \omega_0\eta(X) \Leftrightarrow \eta(X) \geqslant \frac{\omega_1}{\omega_0+\omega_1}$. Donc

$$f(x) = \mathbb{1}_{\eta(x) \geqslant \frac{\omega_1}{\omega_0 + \omega_1}}$$

est un classifieur de Bayes.

• Excès de risque :

$$\rho(f, f^*) = \mathbb{E} \left[\omega_0 \eta(X) (f^*(X) - f(X)) + \omega_1 (1 - \eta(X)) (f(X) - f^*(X)) \right]$$

$$= \mathbb{E} \left[\mathbb{1}_{f(X)=0} \mathbb{1}_{f^*(X)=1} (\omega_0 \eta(X) - \omega_1 (1 - \eta(X))) - \mathbb{1}_{f(X)=1} \mathbb{1}_{f^*(X)=0} (\omega_0 \eta(X) - \omega_1 (1 - \eta(X))) \right]$$

Sur $f^*(X) = 1$, $\omega_0 \eta(X) - \omega_1(1 - \eta(X)) \ge 0$, sur $f^*(X) = 0$, $\omega_0 \eta(X) - \omega_1(1 - \eta(X)) \le 0$. D'où:

$$\rho(f, f^*) = (\omega_0 + \omega_1) \mathbb{E}\left[\left|\eta(X) - \frac{\omega_1}{\omega_0 + \omega_1}\right| \mathbb{1}_{f(X) \neq f^*(X)}\right]$$

Si f est un classifieur de Bayes, alors $\rho(f, f^*) = 0$. Donc :

$$f(X) = f^*(X) \text{ sur } \eta(X) \neq \frac{\omega_1}{\omega_0 + \omega_1}$$