

# Équations aux dérivées partielles

## Chapitre 4 : Différences finies en 2D

Lucie Le Briquer

### 1 Introduction

$$u_{xx} + u_{yy} = f \quad (1)$$

$$-\Delta u = f \quad (2)$$

où  $\Delta u = \sum_{i=1}^m \frac{\partial^2 u}{\partial x_i^2}$

Notons :

$$v_{l,m} = u(lh, mh)$$

Schéma approchant (1) :

$$\frac{v_{l+1,m} + v_{l-1,m} - 2v_{l,m}}{h^2} + \frac{v_{l,m+1} + v_{l,m-1} - 2v_{l,m}}{h^2} = f_{l,m}$$

C'est un schéma à 5 points. On note  $(\Delta_h v)_{l,m} = \frac{v_{l+1,m} + v_{l-1,m} - 2v_{l,m}}{h^2} + \frac{v_{l,m+1} + v_{l,m-1} - 2v_{l,m}}{h^2}$ .

#### Théorème 1

Si  $\Delta_h v \geq 0$  sur une région bornée de  $\mathbb{Z}^2$  alors le maximum de  $v$  est atteint sur la frontière de cette région.

#### Corollaire 2

Si  $\Delta_h v \leq 0$  le minimum de  $v$  est atteint sur la frontière.

**Preuve.**

*Preuve du corollaire :* il suffit de changer  $v$  et  $-v$  dans le théorème. □

**Preuve.**

*Preuve du théorème :* Soit  $\mathcal{R} \subset [-N, N]^2$

$$(l, m) \in \overset{\circ}{\mathcal{R}} \stackrel{\text{def}}{\Leftrightarrow} (l+1, m), (l-1, m), (l, m+1), (l, m-1) \in \mathcal{R}$$

On note  $\partial \mathcal{R} = \mathcal{R} \setminus \overset{\circ}{\mathcal{R}}$ .

Soit  $v_{l_0, m_0}$  le maximum de  $v$  sur  $\mathcal{R}$ .

$$v_{l_0, m_0} \leq \frac{v_{l_0+1, m_0} + v_{l_0-1, m_0} + v_{l_0, m_0+1} + v_{l_0, m_0-1}}{4}$$

1.  $(l_0, m_0) \in \partial\mathcal{R}$
2.  $(l_0, m_0) \notin \overset{\circ}{\mathcal{R}} \Rightarrow v_{l_0+1, m_0} = v_{l_0-1, m_0} = v_{l_0, m_0+1} = v_{l_0, m_0-1}$

□

### Théorème 3

Si  $v_{l, m} = 0$  sur  $\partial[0, N]^2$  avec  $L = Nh$ , alors :

$$\|v\|_\infty \leq \frac{L^2}{8} \|\Delta_h v\|_\infty \quad (3)$$

**Preuve.**

$$\|v\|_\infty = \max_{(l, m) \in [0, N]^2} |v_{l, m}| \quad \text{et} \quad \|\Delta_h v\|_\infty = \max_{(l, m) \in [0, N]^2} |(\Delta_h v)_{l, m}|$$

Soit :

$$w(x, y) = \frac{1}{4} \left[ \left( x - \frac{L}{2} \right)^2 + \left( y - \frac{L}{2} \right)^2 \right] \quad (\Delta w = 1)$$

Notons  $w_{l, m} = w(lh, mh)$ . Alors  $(\Delta_h w)_{l, m} = 1$

$$-(\Delta_h w)(\|\Delta_h v\|_\infty) \leq (\Delta_h v)_{l, m} \leq \|\Delta_h v\|_\infty (\Delta_h w)$$

$$\Delta_h(v + \|\Delta_h v\|_\infty w) \geq 0$$

D'après le théorème 1 :

$$v + \|\Delta_h v\|_\infty w \leq \|\Delta_h v\|_\infty \underbrace{\max_{\partial[0, N]^2} w}_{\leq L^2/8}$$

Donc  $v \leq \frac{L^2}{8} \|\Delta_h v\|_\infty$  et  $-v \leq \frac{L^2}{8} \|\Delta_h v\|_\infty$

□

### Théorème 4

Soit  $u$  tel que  $+\Delta u = f$  sur  $Q = [0, L]^2$ . Soit  $v$  tel que  $(\Delta_h v)_{l, m} = (f)_{l, m}$  avec  $v_{l, m} = u(lh, mh)$  sur  $\partial Q$ . Alors  $\exists C$  tq :

$$\|u - v\|_\infty \leq Ch^2 \|\nabla^4 u\|_\infty \quad (4)$$

où :

$$\|\nabla^4 u\|_\infty = \sup_{\alpha+\beta=4} \left\| \frac{\partial^4 u}{\partial x^\alpha \partial y^\beta} \right\|_{\infty, Q}$$

**Preuve.**

$u = u(x, y)$  et  $\bar{u} = u(lh, mh)$ , on a  $\Delta_h \bar{u} = \bar{f} + O(h^2)$ . Par le théorème 3 on a :

$$\|\Delta_h \bar{u} - \bar{f}\|_\infty \leq Ch^2 \|\Delta^4 u\|_\infty$$

Or :

$$\frac{u((l+1)h, mh) + u((l-1)h, mh) - 2u(lh, mh)}{h^2} = \int_0^2 \theta^m \frac{\partial^4 u}{\partial X^4}(lh + \theta h, mh) d\theta$$

On a :

$$- \bar{u} - u = 0 \text{ sur } \partial Q$$

$$- \bar{f} = \Delta_h v$$

$$\|\Delta_h(\bar{u} - v)\|_\infty \leq Ch^2 \|\nabla^4 u\|_\infty \text{ et } \bar{u} - v = 0 \text{ sur } \partial Q$$

□

## 2 Matrice Bande

On appelle *matrice pleine* une matrice contenant “peu” de coefficients nuls, une matrice *creuse* le contraire.

**Exemple.**

*Exemple le plus simple de matrices creuses :*

Matrice bande :  $\exists p \geq 1$  tq  $|i - j| \geq p \Rightarrow a_{ij} = 0$ . La largeur de bande est  $2p + 1$ .

**Rappel.** (décomposition  $LU$ )

$A(n, n)$   $A_k = (a_{ij})_{1 \leq i, j \leq n}$  inversible. Alors  $\exists L$  triangulaire inférieure  $(n, n)$ ,  $L_{i,i} = 1$ ,  $\exists U$  triangulaire supérieure  $(n, n)$  telles que  $A = LU$ . Si de plus  $A$  est de largeur de bande  $2p - 1$  on peut assurer que  $L$  et  $U$  le sont aussi.

*cf. Schatzman interéditations*

$$Ax = b$$

$$- \frac{2n^3}{3} \text{ opérations pour factoriser } A \text{ sous forme } LU$$

$$- L(Ux) = b \Leftrightarrow Ly = b \text{ et } Ux = y \text{ en } 2n^2 \text{ opérations}$$

Donc  $\frac{2n^3}{3} + 2n^2$  opérations au total.

Pour une matrice *bande*  $2p - 1$  :

$$- A = LU \text{ en } (2(p-1)^2 + p-1)n \text{ opérations}$$

$$- LUx = b \text{ en } (4p-3)n \text{ opérations}$$

D'où  $(2(p-1)^2 + 5p-4)n$  opérations.