1 Lineare zeitinvariante Systeme

1.1 Eigenschaften

Eigenschaften LTI-Systeme

- 1. Stabilität $|x(t)| < M < \infty \Rightarrow |y(t)| < N < \infty$
- 2. Linearität $W\left\{\sum_{k=1}^N a_n x_n(t)\right\} = \sum_{n=1}^N W\{a_n x_n(t)\}$
- 3. Zeitinvarianz $W\{x(t-t_0)\} = y(t-t_0)$
- 4. Kausalität $t < 0 \Rightarrow x(t) = 0 \land y(t) = 0$

1.2 Systemantwort

Die Sprung-/Impulsantwort beschreibt Systemantwort vollständig

$$y(t) = \int_{-\infty}^{\infty} a(t - \tau)x'(\tau) d\tau$$

$$a(t - \tau) = W\{s(t - \tau)\}$$
(1)

$$y(t) = \int_{-\infty}^{\infty} h(t - \tau) x(\tau) d\tau$$

$$h(t - \tau) = W\{\delta(t - \tau)\}$$
(2)

1.3 Abtasttheorem

Durch die Abtastung wird das Spektrum von f(t) unendlich oft um die Frequenzen $n\cdot\omega_a$ reproduziert.

$$F_A(\omega) = \frac{1}{T_A} \sum_{n = -\infty}^{\infty} F(\omega - n\omega_A)$$

$$2\omega_g \le \omega_A$$
(3)

2 Transformationen

2.1 Fourierreihe

$$f(t) = \sum_{n=0}^{\infty} \left[a_n \cos(n\omega_0 t) + b_n \sin(n\omega_0 t) \right]$$

$$a_n = \frac{2}{T} \int_{-T/2}^{T/2} f(t) \cos(n\omega_0 t) dt$$

$$b_n = \frac{2}{T} \int_{-T/2}^{T/2} f(t) \sin(n\omega_0 t) dt$$

$$(4)$$

2.2 Fourierreihe, komplex

$$f(t) = \sum_{n = -\infty}^{\infty} c_n e^{jn\omega_0 t}$$

$$c_n = \frac{1}{T} \int_{-T/2}^{T/2} f(t) e^{-jn\omega_0 t} dt$$

$$(5)$$

2.3 Fourierintegral

$$f(t) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} F(\omega) e^{j\omega t} d\omega$$
 (6)

$$F(\omega) = \int_{-\infty}^{\infty} f(t)e^{-j\omega t} dt$$
 (7)

2.3.1 Eigenschaften

- 1. Linearität $af_1(t) + bf_2(t) \circ \bullet aF_1(\omega) + bF_2(\omega)$
- 2. Zeitverschiebung $f(t-t_0) \circ -F(\omega) e^{-j\omega t_0}$
- 3. Frequenzverschiebung $f(t)e^{\pm j\omega_0 t} \circ F(\omega \mp \omega_0)$
- 4. Faltung $f_1(t) * f_2(t) \circ F_1(\omega) \cdot F_2(\omega)$ $f_1(\omega) \cdot f_2(\omega) \circ \frac{1}{2\pi} F_1(t) * F_2(t)$

2.4 DFT

$$x_n = \frac{1}{N} \sum_{k=0}^{N-1} X_k \cdot e^{i2\pi kn/N}$$
 (8)

$$X_k = \sum_{n=0}^{N-1} x_n \cdot e^{-i2\pi kn/N}$$
 (9)

2.5 Hilbert Transformation

$$x_{\rm ht}(t) = x_{\rm r}(t) * h(t) \tag{10}$$

$$H(\omega) = -j\operatorname{sgn}(\omega) \tag{11}$$

$$H(s) = E\{I\} = -\sum_{i=0}^{n-1} p_i \log_2 p_i$$
 (20)

$$0 \le H(s) \le \log_2 n \tag{21}$$

2.6 z Transformation

$$X(z) = \sum_{n = -\infty}^{\infty} x(n)z^{-n}$$
(12)

$$x(n) = \frac{1}{2\pi i} \oint_{\mathcal{C}} X(Z) z^{n-1} \,\mathrm{d}z \tag{13}$$

$x_1 = 2 (22)$

Für $H(s) = \log_2 n$ Gleichverteilung und völlige Ungewissheit.

2.6.1 Übertragungsfunktion

$$H(Z) = \frac{Y(Z)}{X(z)} = \frac{\sum_{k=0}^{q} b_k z^{-k}}{\sum_{k=0}^{p} a_k z^{-k}} = k \frac{\prod_{k=1}^{q} (1 - z_k z^{-1})}{\prod_{k=1}^{p} (1 - p_k z^{-1})}$$
(14)

2.6.2 Verschiebung im Zeitbereich

$$Y(z) = \sum_{n=0}^{\infty} [x(n-m)]z^{-n} = z^{-m}X(z)$$
 (15)

$$Y(z) = \sum_{n=0}^{\infty} [x(n+m)]z^{-n} = z^m \left[x(t) - \sum_{n=0}^{m-1} x(n)z^{-n} \right]$$
(16)

3 Filter

3.1 FIR

$$y[n] = \sum_{k=0}^{q} b_k x(n-k)$$
 (17)

3.2 IIR

$$y[n] = \sum_{k=0}^{q} b_k x(n-k) - \sum_{k=1}^{p} a_k y(n-k)$$
 (18)

4 Entropie

4.1 Informationsgehalt

$$I_i = \log_2 \frac{1}{p_i} \tag{19}$$

4.2 Entropie

Mittlerer Informaionsgehalt