# Curve e integrali curvilinei

## Lucrezia Bioni

## Curva parametrizzata in parametro d'arco

Data una curva  $\varphi$  regolare,  $\varphi$  è detta curva parametrizzata in parametro d'arco quando  $\|\varphi'(t)\| = 1$   $\forall t$ 

## Lunghezza della curva

Data una curva  $\varphi:[a,b]\to\mathbb{R}^n$  di classe  $\mathcal{C}^1([a,b])$  chiamo lunghezza di  $\varphi$  il numero

$$\mathcal{L}_{\varphi} := \int_{a}^{b} \|\varphi'(t)\| \, dt$$

# Triedro fondamentale (di Frenet/moving frame)

Data una curva  $\varphi:[a,b]->\mathbb{R}^3$  ,  $\varphi\in\mathcal{C}^2$  regolare

#### Parametro d'arco

Riparametrizzo per lunghezza d'arco (= arclength o lunghezza curvilinea):

Trovo  $s(t) = \int_0^t |\varphi'(t)| dt$ .

Trovo t(s) invertendo la relazione precedente e ottengo  $\tilde{\varphi}(s) = \varphi(t(s))$ .

#### 1. Versore tangente

#### Parametro d'arco s

Approssima la curva al primo ordine. Per la parametrizzazione scelta, è già di lunghezza 1.

$$T(s) = \frac{d\tilde{\varphi}}{ds}$$

Generico parametro t

$$T(t) = \frac{d\varphi}{dt} \frac{dt}{ds}$$

#### 2. Versore normale

 $\underline{\text{Parametro d'arco }s}$ 

$$T(s) = \frac{\frac{dT}{ds}}{\left|\frac{dT}{ds}\right|}$$

Generico parametro t

$$T(t) = \frac{\frac{dT}{dt}}{\left|\frac{dT}{dt}\right|}$$

## 3. Versore binormale

$$B(s) = T \times N$$

## Formule di Frenet-Serret

La base ortonormale (T, N, B) soddisfa il seguente sistema di ODE:

$$\begin{cases} \frac{dT}{ds} = kN \\ \frac{dN}{ds} = -kT + \tau B \\ \frac{dB}{ds} = -\tau N \end{cases}$$
 (1)

Dove

Curvatura della curva  $k=\left|\frac{dT}{ds}\right|$ Torsione della curva  $\tau=-\langle\frac{dB}{ds},N\rangle,|\tau|=\left|\frac{dB}{ds}\right|$