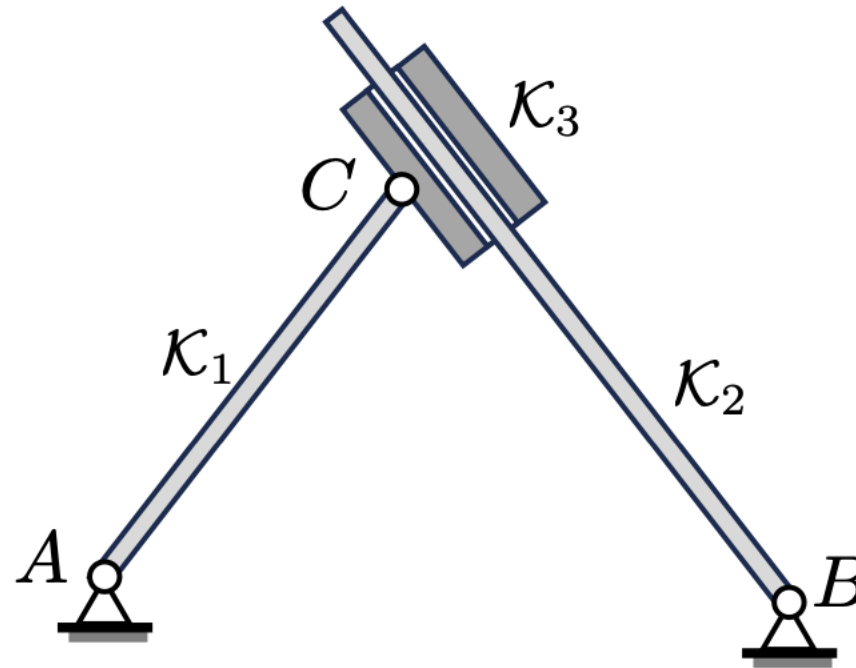


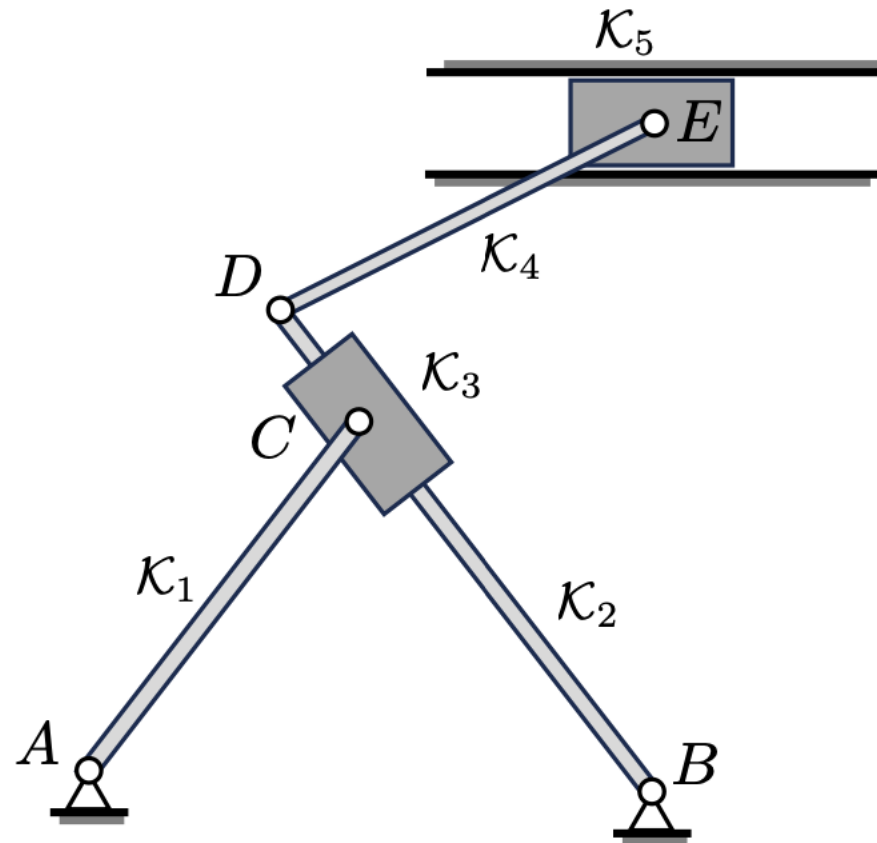
Das unten dargestellte System besteht aus zwei Stäben  $\mathcal{K}_1$  und  $\mathcal{K}_2$  sowie einem Schieber  $\mathcal{K}_3$ . Die Stäbe  $\mathcal{K}_1$  und  $\mathcal{K}_2$  sind an den Punkten  $A$  und  $B$  am Boden angelenkt, während  $\mathcal{K}_3$  auf  $\mathcal{K}_2$  gleitet. Ein Gelenk im Punkt  $C$  verbindet  $\mathcal{K}_1$  und  $\mathcal{K}_3$ .



Was ist der Freiheitsgrad  $f$  des Systems?

- (a)  $f = 0$
- (b)  $f = 2$
- (c)  $f = 1$
- (d)  $f = 4$
- (e)  $f = 3$

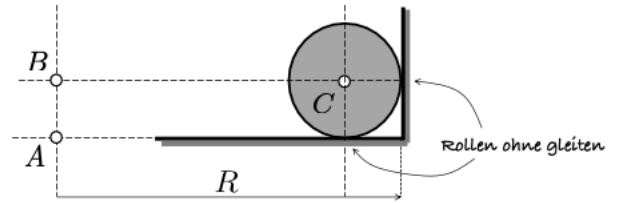
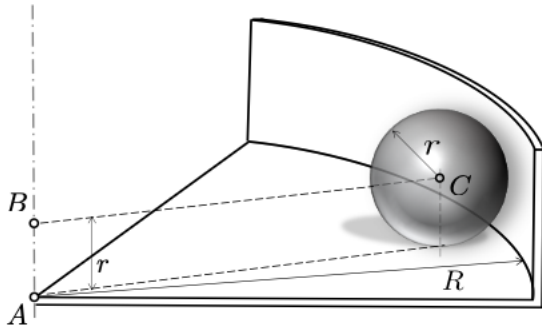
Das unten dargestellte System besteht aus drei Stäben  $\mathcal{K}_1$ ,  $\mathcal{K}_2$  und  $\mathcal{K}_4$  sowie zwei Gleitern  $\mathcal{K}_3$  und  $\mathcal{K}_5$ . Die Stäbe  $\mathcal{K}_1$  und  $\mathcal{K}_2$  sind in den Punkten  $A$  und  $B$  am Boden angelenkt, während  $\mathcal{K}_3$  auf  $\mathcal{K}_2$  gleitet. Ein Gelenk im Punkt  $C$  verbindet  $\mathcal{K}_1$  und  $\mathcal{K}_3$ . Der Gleiter  $\mathcal{K}_5$  kann nur in der horizontalen Richtung gleiten. Der Stab  $\mathcal{K}_4$  verbindet  $\mathcal{K}_3$  und  $\mathcal{K}_5$  über zwei Gelenke bei  $D$  und  $E$ .



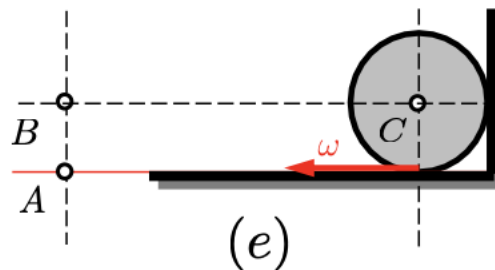
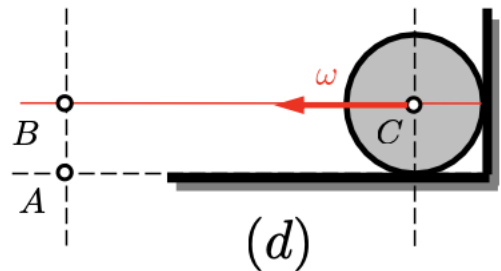
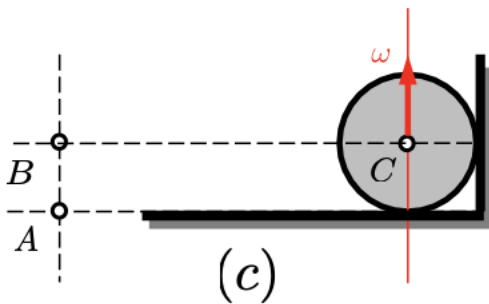
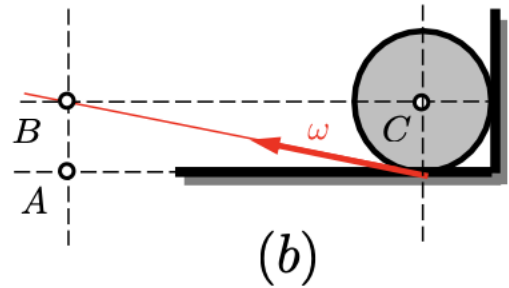
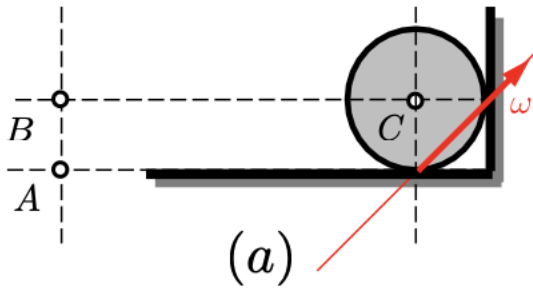
Was ist der Freiheitsgrad  $f$  des Systems?

- (a)  $f = 0$
- (b)  $f = 4$
- (c)  $f = 3$
- (d)  $f = 1$
- (e)  $f = 2$

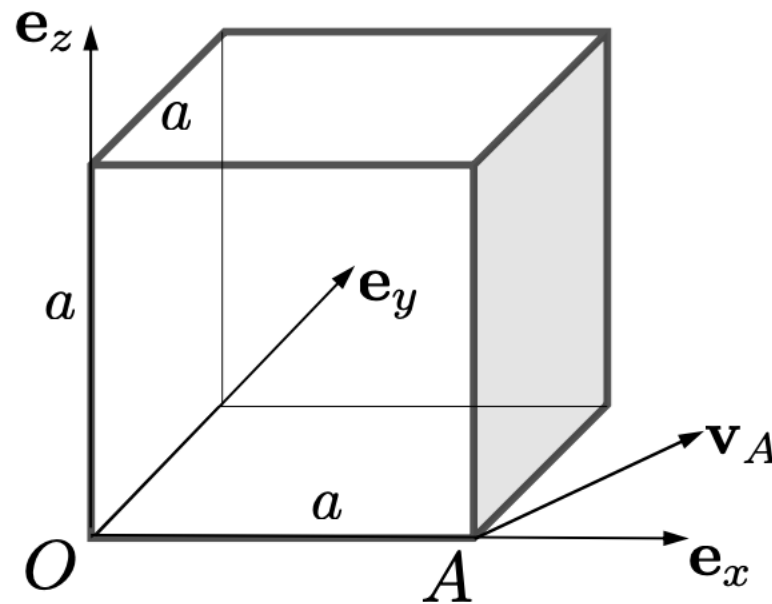
2. Eine Kugel mit dem Radius  $r$  rollt ohne zu gleiten auf einer kreisförmigen Ebene mit Radius  $R$ . Gleichzeitig rollt die Kugel (ohne zu gleiten) an einer senkrechten Wand mit demselben Radius  $R$ .



In welcher Abbildung ist die Richtung der Rotationsgeschwindigkeit der Kugel richtig dargestellt?



Ein Würfel mit den Seiten  $a$  rotiert mit der Winkelgeschwindigkeit  $\boldsymbol{\omega} = \omega \mathbf{e}_z$ . Der Eckpunkt  $A$  hat die Geschwindigkeit  $\mathbf{v} = v \mathbf{e}_x + v \mathbf{e}_y$ . Sowohl  $\omega$  als auch  $v$  sind positive Konstanten mit geeigneten Einheiten.



Unter welcher Bedingung wird die Rotationsachse durch die Gerade  $\mathbf{r}(p) = a \mathbf{e}_y + p \mathbf{e}_z$  dargestellt, wobei  $p \in \mathbb{R}$  die Laufvariable ist?

- (a)  $\omega = \frac{v}{a}$
- (b)  $\omega = \frac{v}{\sqrt{2}a}$
- (c)  $\omega = \frac{v}{\sqrt{3}a}$
- (d)  $\omega = 0$
- (e)  $\omega = \frac{v}{2a}$