Linguagem de Programação II

CARLOS EDUARDO BATISTA

CENTRO DE INFORMÁTICA - UFPB BIDU@CI.UFPB.BR

Introdução à Programação Concorrente / Processos

- Desafios da programação concorrente
- Processos
- Estados, ações, histórias e propriedades
- Paralelização: Encontrando padrões em um arquivo

Desafios da Programação Concorrente

Sistemas Multithreaded

Sistemas que apresentam mais threads do que processadores. Ex.: Gerenciador de janelas.

Sistemas Distribuídos

Sistemas que cooperam entre si, residindo em computadores distintos que se comunicam através de uma rede. Ex.: A Web.

Sistemas Paralelos

Sistemas que necessitam de grande poder de processamento. Ex.: Problemas de otimização.

Desafios da Programação Concorrente

- Para desenvolver programas concorrente é necessário conhecer três elementos:
 - Regras
 - Modelos formais que ajudam a entender e desenvolver programas corretos.
 - Ferramentas
 - Mecanismos oferecidos pelas linguagens de programação para descrever computações concorrentes.
 - Estratégias
 - Paradigmas de programação adequados para as aplicações tratadas

Desafios da Programação Concorrente

- As aplicações concorrentes devem ser vistas por dois ângulos:
 - Computabilidade
 - Princípios que abordam o que pode ser computado em um ambiente concorrente.
 - Desempenho
 - Avaliação do aumento no desempenho.

- Os Sistemas Operacionais atuais executam vários programas de forma concorrente, cada um dos quais se apoderando da CPU por uma determinada fatia de tempo.
- O mecanismo de trocas rápidas entre os programa é chamado de multiprogramação.

- Conceito
 - Abstração de um programa em execução.
- As informações sobre o estado de execução de um programa constituem o contexto de um processo.
- São elas:
 - Código do programa
 - Dados armazenados na memória
 - Pilha de execução
 - Conteúdo dos registradores
 - Descritores dos arquivos abertos



Espaço de endereçamento único.

Apontador da pilha

End. do quadro anterior
Contador de programa
Retorno da função
Variáveis locais
Parâmetros

f2()

raz o mesmo oara f3() Contador de programa (10324)
Retorno da função
Variáveis locais (a, b)
Parâmetros (p1, p2)

```
int main() {
  int x, y, z;

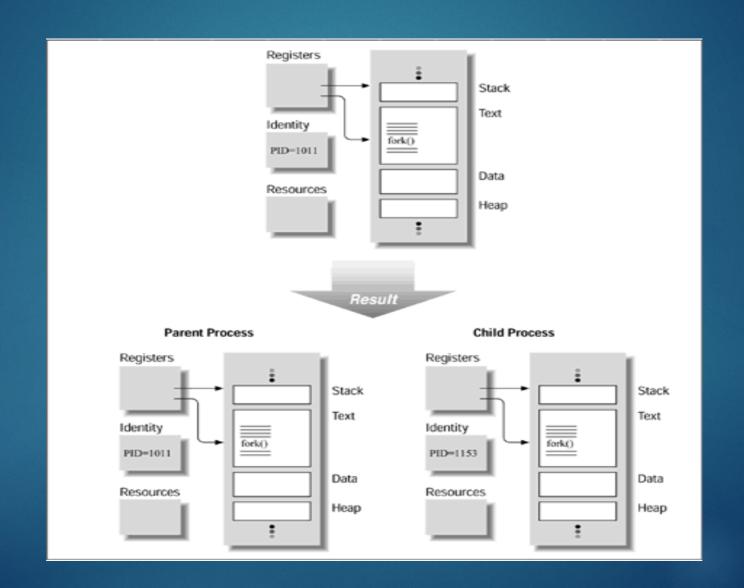
x = f1(10, 20);
  z = f3(50, 60);

return 0;
}
```

```
int f1(int p1, int p2) {
   int a = p1 + p2;
   int b = p1 * p2;

   return a + f2(a, b);
}
```

fork()



Chamadas de sistema

- Meio pelo qual os programas de usuário conversam com o sistema operacional.
- Forma de "proteger" a máquina dos programas de usuário.
- Tipos de chamadas:
 - Gerenciamento de processos
 - Gerenciamento de arquivos
 - Gerenciamento do sistema de diretório

Chamadas de sistema para o gerenciamento de processos

Chamada	Descrição
pid = fork()	Cria um processo filho idêntico ao processo pai.
pid = waitpid(pid, &statloc, options)	Cria um processo filho e aguardo o seu termino.
s = execve(name, argv, environp)	Cria um processo filho a partir de um programa externo e um conjunto de parâmetros.
exit(status)	Termina a execução do processo corrente e retorna seu estado.
kill()	Finaliza um processo.

fork() e exit()

```
#include <unistd.h>
                       /* Symbolic Constants */
#include <sys/types.h> /* Primitive System Data Types */
#include <errno.h> /* Errors */
#include <stdio.h>
                      /* Input/Output */
#include <sys/wait.h> /* Wait for Process Termination */
#include <stdlib.h> /* General Utilities */
int main() {
  pid t childpid; /* variable to store the child's pid */
  int retval, status; /* child process: user-provided return code
              and parent process: child's exit status */
  childpid = fork();
  if (childpid >= 0) { /* fork succeeded */
     if (childpid == 0) { /* fork() returns 0 to the child process */
        printf("CHILD: I am the child process!\n");
        printf("CHILD: My PID: %d\n", getpid());
        printf("CHILD: Parent's PID: %d\n", getppid());
        printf("CHILD: Value of copy of childpid is: %d\n", childpid);
        printf("CHILD: Sleeping for 1 second...\n");
       sleep(1); /* sleep for 1 second */
        printf("CHILD: Enter an exit value (0 to 255): ");
       scanf(" %d", &retval);
        printf("CHILD: Goodbye!\n");
        exit(retval); /* child exits with user-provided return code */
```

```
else { /* fork() returns new pid to the parent process */
    printf("PARENT: I am the parent process!\n");
    printf("PARENT: My PID: %d\n", getpid());
    printf("PARENT: Value of copy of childpid: %d\n", childpid);
    printf("PARENT: Wait for child to exit.\n");
    wait(&status); /* wait for child to exit, and store its status */
    printf("PARENT: Child's exit code: %d\n", WEXITSTATUS(status));
    printf("PARENT: Goodbye!\n");
    exit(0); /* parent exits */
    }
}
else { /* fork returns -1 on failure */
    perror("fork"); /* display error message */
    exit(0);
}
```

Nested fork()

```
int pid = fork();
if (pid == 0){
   int pid2 = fork();
   if (pid2 == 0)
       execv("pathtoproducer", NULL);
   else
      execv("pathtoconsumer", NULL);
} else {
```

fork() e execve()

```
#include <stdio.h>
int main( void ) {
 char *argv[3] = {"Command-line", ".", NULL};
 int pid = fork();
 if (pid == 0)
    execve( "find", argv ,NULL);
 wait( 2 );
 printf( "Finished executing the parent process\n
           - the child won't get here--\n
            you will only see this once\n");
 return 0;
```

```
$ gcc exec-a.c -o exec-a
$ ./exec-a
./exec-a
./exec-a.c
/src
./src/stdarg.c
./src/getpid.c
./src/fork.c
Finished executing the parent process
- the child won't get here
--you will only see this once
$
```

fork()

```
int main(void) {
pid_t
          pid;
if (\text{pid} = \text{fork}()) < 0)
     err_sys("fork error");
else if (pid == 0) { /* first child */
     if (\text{pid} = \text{fork}()) < 0)
          err_sys("fork error");
     else if (pid > 0)
     exit(0); /* parent from second fork == first child */
     sleep(2);
     printf("second child, parent pid = %d\n", getppid());
     exit(0);
if (waitpid(pid, NULL, 0) != pid) /* wait for first child */
     err_sys("waitpid error");
exit(0);
```

execve()

```
#include<stdio.h>
main(int argc,char *argv[],char *envp[]){
   printf("File name: %s\n",argv[0]);
   printf("%s %s",argv[0],argv[1]);

1
```

```
$ gcc hello.c -o hello
$ gcc execve.c -o execve
$./execve
Filename: hello
hello world
```

```
#include<stdio.h>
#include<stdlib.h>
#include<unistd.h>

main() {
    char *temp[] = {"hello","world",NULL};
    execve("hello",temp,NULL);
    printf("world");
}
```

fork(), exit(), _exit() e waitpid()

```
#include <sys/types.h>
/* pid_t */
#include <sys/wait.h>
/* waitpid */
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
/* exit */
#include <unistd.h>
/* _exit, fork */
```

```
int main(void) {
  pid_t pid;
  pid = fork();
 if (pid == -1) {
    perror("fork failed");
    exit(EXIT FAILURE);
 } else if (pid == 0) {
    printf("Hello from the child process!\n");
    exit(EXIT SUCCESS);
 } else {
    int status;
    (void)waitpid(pid, &status, 0);
  return EXIT SUCCESS;
```

O interior de um shell

```
#define TRUE 1
                                                         /* repita para sempre */
while (TRUE) {
                                                         /* mostra prompt na tela */
     type_prompt();
                                                         /* lê entrada do terminal */
     read_command(command, parameters);
                                                         /* cria processo filho */
     if (fork()!=0) {
          /* Parent code. */
                                                         /*aguarda o processo filho acabar */
          waitpid(-1, *status, 0);
     } else {
          /* Child code. */
                                                         /*executa o comando */
          execve(command, parameters, 0);
```

Leitura complementar

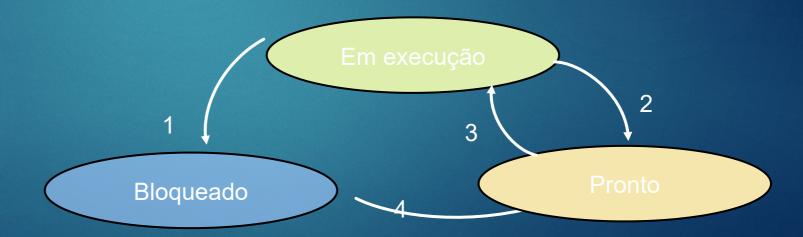
http://courses.engr.illinois.edu/cs241/sp2012/lectures/12-forks.c

- Criação de processos
 - Quatro eventos principais motivam a criação de processos:
 - Início do sistema.
 - Execução de uma chamada de sistema para criação de processo (fork()) por outro processo.
 - Requisição do usuário.
 - Início de um job em lote.

- Término de processos
 - Condições de término
 - Saída normal (voluntária chamada exit()).
 - Saída por erro (voluntária).
 - Erro fatal (involuntário).
 - Cancelamento por um outro processo (involuntário chamada kill()).

- Estados de um processo
 - Ciclo de vida

- 1. O processo bloqueia aguardando uma E/S.
- 2. O escalonador seleciona outro processo.
- 3. O escalonador seleciona este processo.
- 4. A E/S torna-se disponível.



Implementação de processos

Gerenciamento de processos

Gerenciamento de memória

Gerenciamento de arquivos

Registradores

Contador de programa

Palavra de estado do programa

Ponteiro de pilha

Estado do processo

Prioridade

Parâmetros de escalonamento

Identificador (ID) do processo

Processo pai

Grupos do processo

Sinais

Momento em que o processo iniciou

Tempo usado da CPU

Tempo de CPU do filho

Momento do próximo alarme

Ponteiro para o segmento de código Ponteiro para o segmento de dados Ponteiro para o segmento de pilha Diretório-raiz
Diretório de trabalho
Descritores de arquivo
Identificador (ID) do usuário
Identificador do grupo

Estado

Consiste nos valores das variáveis do programa em um dado momento durante sua execução.

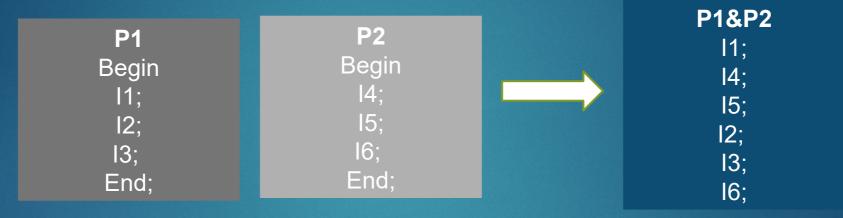
Ações atômicas

Um processo executa uma sequência de instruções, as quais são implementadas por uma ou mais ações indivisíveis, denominadas ações atômicas.

Histórias

- A execução de um programa concorrente resulta em um entrelaçamento (interleaving) de sequências de ações atômicas executadas pelos processos.
- Uma história é uma sequência de estados s₀ → s₁...→ s_n pela qual passa um programa corrente em uma execução qualquer.

Histórias



O número de histórias possíveis é de (n*m)!/(m!)^n

```
Onde, n = número de processos e 
m = número de instruções atômicas em 
cada processo.
```

Propriedades

- Uma propriedade é um atributo válido para todas as possíveis histórias de um programa concorrente.
- Duas propriedades são desejadas em um software concorrente:
 - Safety property
 - Liveness property

Safety property

- Garante que o programa nunca entra em um estado indesejado, ou seja, um estado em que as variáveis tem valores indesejados.
- Falhas levam a um comportamento indesejado.
- Exemplos
 - Ausência de deadlock: Processos não deixam de executar, esperando por eventos que nunca ocorrem.
 - Exclusão mútua: No máximo um processo executa uma região crítica.

- Liveness property
 - Garante que o programa em algum momento entrará no estado desejado.
 - Falhas levam à ausência de um comportamento esperado.
 - Exemplo
 - Terminação: Um programa em algum momento terminará.
 - Entrada eventual: Um processo aguardando entrar na região crítica.

Leitura complementar

http://www.gnu.org/software/libc/manual/html_node/POSIX-Safety-Concepts
ts.html#
POSIX-Safety-Concepts

```
string line;
read a line of input from stdin into line;
while (!EOF) {  # EOF is end of file
  look for pattern in line;
  if (pattern is in line)
      write line;
  read next line of input;
}
```

- Como o programa anterior pode ser paralelizado?
- O principal requisito para a paralelização de um programa é que ele contenha partes **independentes**.

- Independência de processos paralelos
 - Considere que o conjunto de leitura de uma parte de um programa seja formado pelas variáveis que ele lê mas não altera, e o conjunto de escritas pelas variáveis que ele altera. Duas partes de um programa são independentes se o conjunto de escrita de cada parte é disjunto de ambos os conjuntos de leitura e escrita da outra parte.

```
string line;
read a line of input from stdin into line;
while (!EOF) {
  co look for pattern in line;
    if (pattern is in line)
        write line;
  // read next line of input into line;
  oc;
}
```

```
string line1, line2;
read a line of input from stdin into line1;
while (!EOF) {
  co look for pattern in line1;
    if (pattern is in line1)
        write line1;
  // read next line of input into line2;
  oc;
}
```

Paralelização: Encontrando padrões em um arquivo

```
string line1, line2;
read a line of input from stdin into line1;
while (! EOF) {
  co look for pattern in line1;
      if (pattern is in line1)
        write line1;
  // read next line of input into line2;
  oc;
  line1 = line2;
```

Paralelização: Encontrando padrões em um arquivo

```
string buffer; # contains one line of input
bool done = false; # used to signal termination
co # process 1: find patterns
  string line1;
  while (true) {
    wait for buffer to be full or done to be true:
    if (done) break;
    line1 = buffer;
    signal that buffer is empty;
    look for pattern in line1;
    if (pattern is in line1)
      write line1:
    # process 2: read new lines
  string line2;
  while (true) {
    read next line of input into line2;
    if (EOF) {done = true; break; }
    wait for buffer to be empty;
    buffer = line2;
    signal that buffer is full;
oc;
```

- Na execução de um programa concorrente, nem todos os entrelaçamentos de ações atômicas são aceitáveis.
- O papel da sincronização é evitar os entrelaçamentos indesejados.
- Isso pode ser feito através de duas maneiras:
 - Agrupar ações de granularidade fina em ações de granularidade grossa;
 - Congelar a execução de um processo até que uma condição seja satisfeita.

Ações atômicas de granularidade fina

- Uma ação atômica é aquela que causa mudança de estado de forma indivisível, isto é, qualquer estado intermediário que possa existir na implementação da ação não é visível por outros processos.
- Uma ação atômica de granularidade fina é aquela que é implementada diretamente pelo hardware.

Ações atômicas de granularidade fina

```
int y = 0, z = 0;
co x = y + z; #op1
// y = 1; #op2
    z = 2; #op3
oc;
```

Considerando que as operações são atômicas:

Ordem	у	z	Х
op1-op2-op3	1	2	0
op2-op3-op1	1	2	
op2-op1-op3	1	2	

O resultado x = 2 é possível porque op1 não é atômica!

Ações atômicas de granularidade fina

```
int y = 0, z = 0;
co x = y + z; #op1
// y = 1; #op2
    z = 2; #op3
oc;
```

Ordem: op1-op2-op3

```
P1 R(y)0 R(z)2 W(x)2
W(y)1 W(z)2
```

- Ações atômicas de granularidade fina
 - Existem duas situações nas quais uma atribuição vai se comportar como se fosse atômica:
 - A expressão do lado direito não faz referência a nenhuma variável alterada por outro processo;
 - A atribuição satisfaz a propriedade At-Most-Once.

- Propriedade At-Most-Once
 - Uma referência critica em uma expressão é uma referência a uma variável modificada por outro processo.

 Uma atribuição satisfaz a propriedade At-Most-Once se (1) contém no máximo uma referência crítica e não é lido por outro processo, ou (2) não possui referências críticas, caso no qual pode ser lido por outro processo.

Propriedade At-Most-Once

```
int x = 0, y = 0;
co x = y + 1; #op1
// y = y + 1; #op2
oc;
```

Considerando que todas as operação são atômicas:

Ordem	X	у
op1-op2	1	1
op2-op1	2	1

As operações parecem ser atômicas, pois elas satisfazem a propriedade At-Most-Once.

Especificando sincronização: Comando await

- Em inúmeras situações, necessitamos executar uma sequência de instruções como se fosse uma única ação atômica.
 - Ex.: Operações bancárias.

```
int y = 0, z = 1;
co x = y + z; #op1
   // y = 1; #op2
   z = x; #op3
oc;
```

Especificando sincronização: Comando await

Exclusão mútua

$$$$

 $$

Sincronização por condição

```
<await (B)>
<await (count > 0);>
```

Ambos

```
<await (B) S;>
```

Espera até que count seja maior que zero.

Especificando sincronização: Comando await

- Ações atômicas incondicionais
 - São aquelas que não contém uma condição de espera B.
 - Ex.: Ações atômicas de granularidade fina ou grossa e instruções await em que a condição de guarda é sempre verdadeira.
- Ações atômicas condicionais
 - Instruções await com uma condição de guarda B.

Sincronização Produtor/Consumidor

```
int buf, p = 0, c = 0;
process Producer {
  int a[n];
  while (p < n) {
    \langle await (p == c); \rangle
    buf = a[p];
    p = p+1;
process Consumer {
  int b[n];
  while (c < n) {
    \langle await (p > c); \rangle
    b[c] = buf;
    c = c+1;
```

Produtor/Consumidor

```
#include <iostream>
using namespace std;
#include <unistd.h>
#include "sem.h"
int CreateProcess(void (*)()); /* func. prototype */
int psem, csem; /* semaphores */
int *pn;
main() {
   void producer(), consumer();
    pn = (int *)shmcreate(sizeof(int));
    *pn = 0;
    csem = semcreate(0);
    psem = semcreate(1);
    CreateProcess (producer);
    consumer(); // let parent be the consumer
    semdelete (csem);
    semdelete(psem);
    shmdelete((char *)pn);
```

Produtor/Consumidor

```
void producer() {
   int i;
    for (i=0; i<5; i++) {
        semwait(psem);
        (*pn)++; // increment n by 1
        semsignal(csem);
void consumer() {
   int i;
    for (i=0; i<5; i++) {
        semwait(csem);
        cout << "n is " << *pn << '\n';  // print value of n
        semsignal(psem);
```

Produtor/Consumidor

```
int CreateProcess(void (*pFunc)()) {
    int pid;

if ((pid = fork()) == 0) {
        (*pFunc)();
        exit(0);
    }
    return(pid);
}
```

Leitura complementar

- http://cs.unitbv.ro/~costel/solr/semafoare/shm.h
- http://cs.unitbv.ro/~costel/solr/semafoare/shm.c

Exercícios

- Usar **await** no exemplo de busca por padrão em arquivo de texto
- Usar await no problema produtor/consumidor (cópia de array)
- ► Implementar com processos (fork()) ©

Exercícios

- Quantas histórias possíveis?
- Quais valores finais são possíveis para x e y?

```
int x = 0, y = 0;
co x = x + 1; x = x + 2;
// x = x + 2; y = y - x;
oc
```

Referências

- Notas de Aula do Prof. Bruno Pessoa
- Andrews, G. Foundations of Multithreaded, Parallel, and Distributed Programming, Addison-Wesley, 2000.
- Rosseto, S., "Cap. I: Introdução e histórico da programação concorrente". Disponível em: http://www.dcc.ufrj.br/~silvana/compconc/cap-1.pdf.