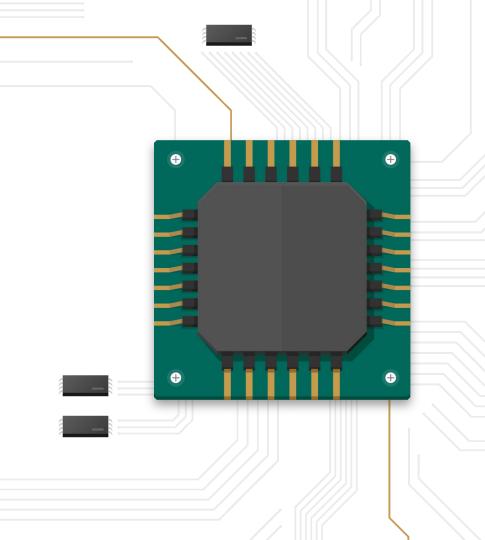
## Polytech Entertainment System

Ludovic Clolot - Dorian Reynier



## Table des matières

01

Presentation du projet

**04**Lecture des
données et sortie
vidéo

02

Emulateur

05

Manettes

03

Modélisation

06

Problèmes et limites



## La Nintendo Entertainment System

- Nes est une console de nintendo sortie en 1987.

- Conception: 6ans

- Coût total: 7 million de dollars.



Le directeur de Nintendo 1949-2002 Hiroshi Yamauchi





L'ingénieur électronicien, responsable du développement Masayuki Uemura

## Notre projet

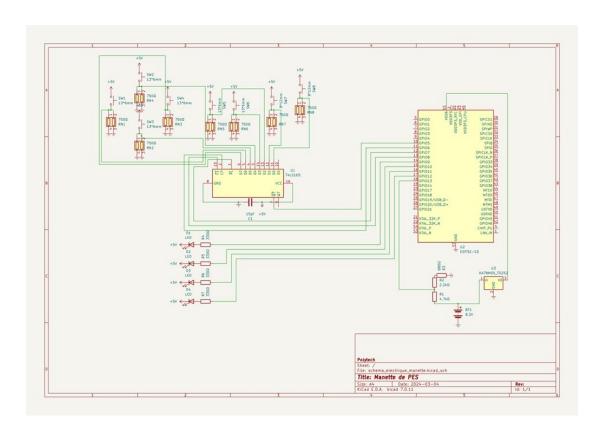
- Support Arduino due -> STM32 nucleo
- Connections sans fil manette-console
- Manettes sur batterie
- Connectiques modernes (USB-C)
- Lecteur de cartouche
- Sortie VGA
- Mini écran

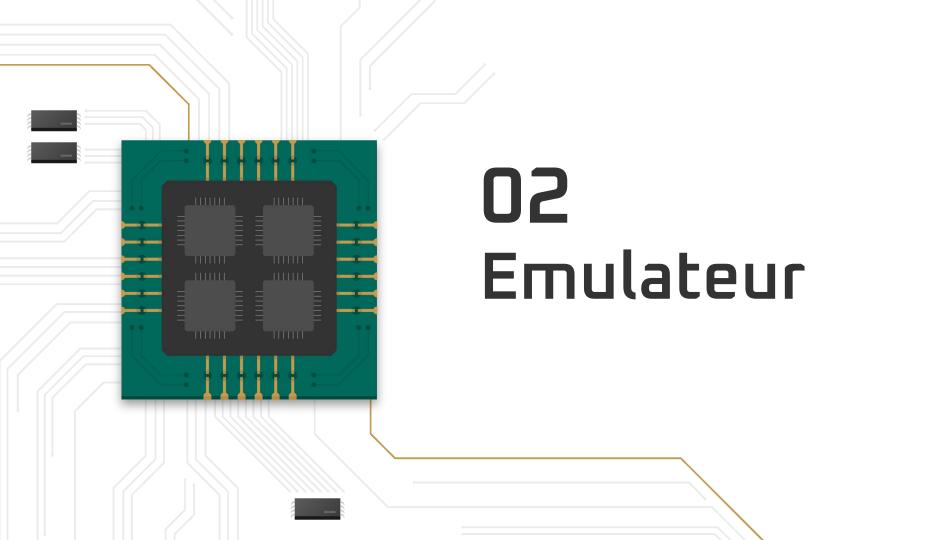






## Schéma électrique de la manette





## Développement de l'émulateur

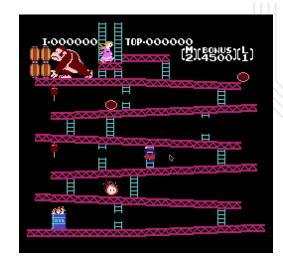




MOS Technology 6502



Nintendo, Ricoh RP2CO2









**OKM 38** 

Périphériques

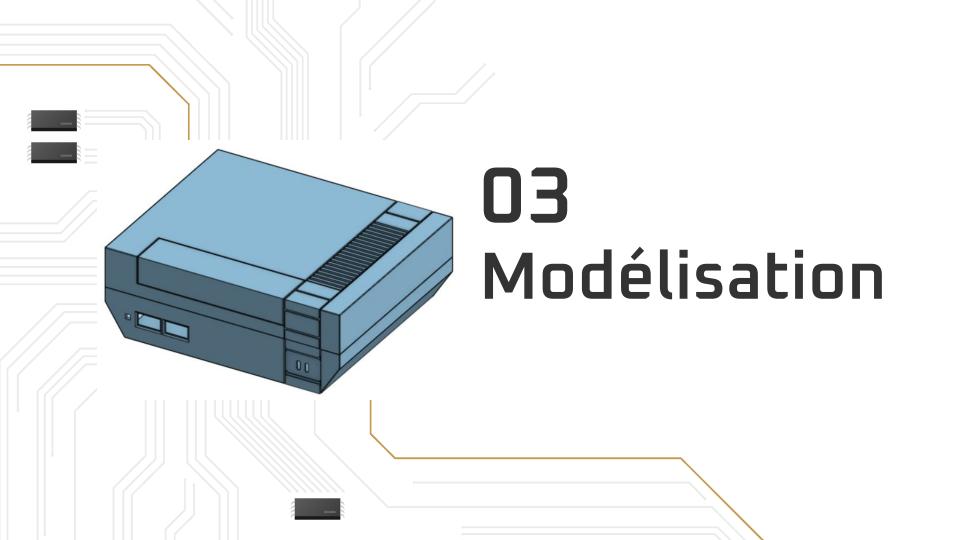








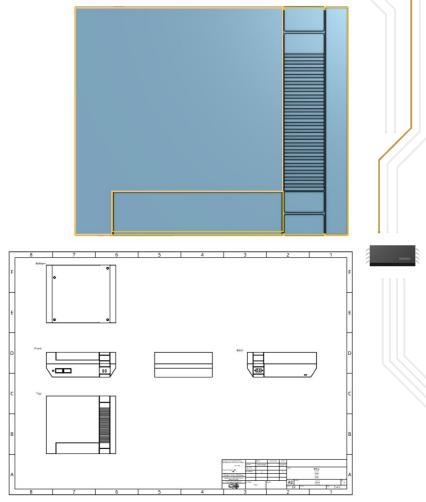
	HI		LO-NIBBLE														
		-0	-1	-2	-3	-4	-5	- 6	-7	-8	-9	-A	-В	-c	-D	-E	- F
	0-	BRK impl	ORA X, ind				ORA zpg	ASL zpg		PHP impl	ORA #	ASL A			ORA abs	ASL abs	
	1-	BPL rel	ORA ind, Y				ORA zpg, X	ASL zpg, X		CLC impl	ORA abs, Y				ORA abs, X	ASL abs, X	
	2-	JSR abs	AND X, ind			BIT zpg	AND zpg	ROL zpg		PLP impl	AND #	ROL A		BIT abs	AND abs	ROL abs	
	3-	BMI rel	AND ind, Y				AND zpg, X	ROL zpg, X		SEC impl	AND abs, Y				AND abs, X	ROL abs, X	
ш	4-	RTI impl	EOR X, ind				EOR zpg	LSR zpg		PHA impl	EOR #	LSR A		JMP abs	EOR abs	LSR abs	
•	5-	BVC rel	EOR ind, Y				EOR zpg, X	LSR zpg, X		CLI impl	EOR abs, Y				EOR abs, X	LSR abs, X	
	6-	RTS impl	ADC X, ind				ADC zpg	ROR zpg		PLA impl	ADC #	ROR A		JMP ind	ADC abs	ROR abs	
	7-	BVS rel	ADC ind, Y				ADC zpg, X	ROR zpg, X		SEI impl	ADC abs, Y				ADC abs, X	ROR abs, X	
	8-		STA X, ind			STY zpg	STA zpg	STX zpg		DEY impl		TXA impl		STY abs	STA abs	STX abs	
	9-	BCC rel	STA ind, Y			STY zpg,X	STA zpg,X	STX zpg, Y		TYA impl	STA abs, Y	TXS impl			STA abs,X		
	A-	LDY #	LDA X,ind	LDX #		LDY zpg	LDA zpg	LDX zpg		TAY impl	LDA #	TAX impl		LDY abs	LDA abs	LDX abs	
	B-	BCS rel	LDA ind, Y			LDY zpg,X	LDA zpg,X	LDX zpg,Y		CLV impl	LDA abs,Y	TSX impl		LDY abs,X	LDA abs,X	LDX abs,Y	
	C-	CPY #	CMP X, ind			CPY zpg	CMP zpg	DEC zpg		INY impl	CMP #	DEX impl		CPY abs	CMP abs	DEC abs	
	D-	BNE rel	CMP ind, Y				CMP zpg, X	DEC zpg, X		CLD impl	CMP abs, Y				CMP abs, X	DEC abs, X	
	E-	CPX #	SBC X, ind			CPX zpg	SBC zpg	INC zpg		INX impl	SBC #	NOP impl		CPX abs	SBC abs	INC abs	
	F-	BEQ rel	SBC ind, Y				SBC zpg, X	INC zpg, X		SED impl	SBC abs, Y				SBC abs, X	INC abs, X	



## Dessin 3D

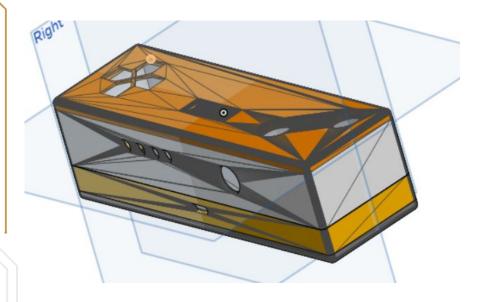
Dessin du boîtier sur on shape

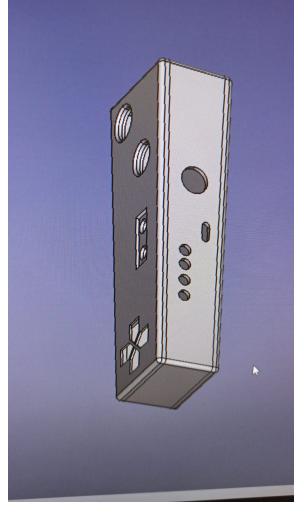




## Dessin 3D

Dessin des manettes sur on shape







# Lecture des données et sortie vidéo

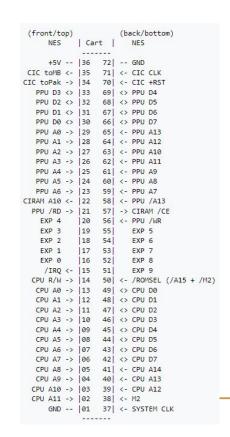
## Lecture des données



#### Connecteur cartouche 72 pins

Reading data at address: 0xA58D
Result: 000000a9
Reading data at address: 0x854F
Result: 00000004
Reading data at address: 0x8000
Result: 00000020
Reading data at address: 0xFFFF
Result: 000000ff
Reading data at address: 0xABCD
Result: 0000000a
Reading data at address:

Test de fonctionnement en ligne de commande





Module MicroSD SDIO

Total width

HBP
Active width

VSYNC width

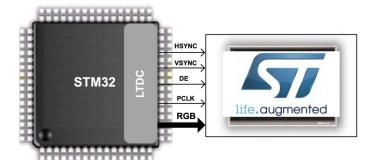
VBP

Data1, Line1

Active display area

MSv19674V1

## Sortie vidéo



#### VGA Signal 640 x 480 @ 60 Hz Industry standard timing

#### **General timing**

Screen refresh rate	60 Hz
Vertical refresh	31.46875 kHz
Pixel freq.	25.175 MHz

#### Horizontal timing (line)

Polarity of horizontal sync pulse is negative.

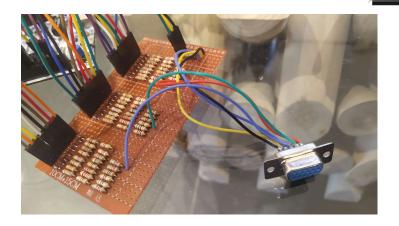
Scanline part	Pixels	Time [µs]
Visible area	640	25.422045680238
Front porch	16	0.63555114200596
Sync pulse	96	3.8133068520357
Back porch	48	1.9066534260179
Whole line	800	31.777557100298

#### Vertical timing (frame)

Polarity of vertical sync pulse is negative.

	/	
rame part	Lines	Time [ms]
√isible area	480	15.253227408143
ront porch	10	0.31777557100298
Sync pulse	2	0.063555114200596
Back porch	33	1.0486593843098
Whole frame	525	16.683217477656

rd tin	D19			
R/G/B_7	2 11 R22	2 1	R48 2	540 Ohm
		Ohm	68.1 Ohm	
R/G/B_6	D20 2 11 R90	2 1	R91 2	1080 Ohm
		Ohm	82.5 Ohm	
R/G/B_5	D21 2 N 11 R92	2 1	R93 2	2160 Ohm
	1N4148 2k0	5 Ohm	110 Ohm	
R/G/B_4	D22 2 11 R94	2 1	R95 2	4320 Ohm
	3k3.	2 Ohm	1k0 Ohm	
R/G/B_3	D23 2 11 R96	2 1	R97 2	8640 Ohm
	1N4148 6k8	1 Ohm	1k78 Ohm	
R/G/B_2	D24 2 11 R98	2 1	R99 2	17280 Ohm
	15k- 1N4148	4 Ohm	1k87 Ohm	
R/G/B 1	D28 2 11 R10	02 1	R1012	34560 Ohm
		2 Ohm	1k33 Ohm	
R/G/B_0	D29 2 N 11 R10	<sup>2</sup> 2 1	R1032	69120 Ohm
_		1 Ohm	1k0 Ohm	
	114140			to VGA R/G/



Adaptateur LTDC <-> VGA



## **Manettes**

PCB



Batteries



Sans fil (bluetooth)



Niveau de batterie





# 06 Problèmes et limites

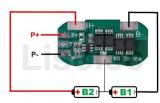
## Problèmes lié aux composants

- La pcb ne marchait pas (problème toujours inconnu car pcb recommencé trois fois et le shift register a cessé de fonctionné entre temps.
- Bouton neuf non fonctionnel
- Problème de connection Bluetooth
- Cartes ESP32 non signé et sans carte adaptée ans l'IDE...

## Problèmes d'approvisionnement

Les composants mettant beaucoup de temps a arrivé, des concession ont étaient faites:

- Trop grosses batteries des 18650 au lieu de batteries lithium plates
- Pas de carte de charge 2s...





### Support Inconnu

Il a fallu apprendre le fonctionnement des microprocesseurs stm32 sur le tas, des fausses pistes nous ont fait perdre beaucoup de temps



La carte STM32 Nucleo-144 ne possède pas toutes les fonctionnalités nécessaires à l'aboutissement du projet, de plus, l'utilisation de méthodes non conventionnelles comme le détournement de certains contrôleurs (comme LTDC) nous a confrontés à des problèmes inconnus



#### RM0090 Reference manual

STM32F405/415, STM32F407/417, STM32F427/437 and STM32F429/439 advanced Arm<sup>®</sup>-based 32-bit MCUs

#### Absences de librairies

Abandon de l'Arduino IDE par soucis techniques, nécessité de développer nos propres librairies et drivers avec comme seul support la documentation de ST

#### 6.3.1 RCC clock control register (RCC\_CR)

Address offset: 0x00

Reset value: 0x0000 XX83 where X is undefined.

Access: no wait state, word, half-word and byte access

	HSICAL[7:0]							H:	SITRIM[4	:0]	rw	Res.	HSI RDY	HSION	
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
		r	rw	r	rw	r	rw				rw		rw	r	rw
Rese	rved	PLLSAI RDY	PLLSAI ON	PLLI2S RDY	PLLI2S ON	PLLRD Y	PLLON		Rese	erved		CSS ON	HSE BYP	HSE RDY	HSE ON
31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16

## Conclusion

- Malgré tout les problèmes et le manque de temps due à la deadline, ce fut super experience.
- Le projet est finie dans le cadre du cours mais nous continuerons à l'améliorer (conception d'une vraie PCB sur logiciel de conception de circuit imprimé, amélioration de la sortie vidéo, ajout d'une sortie de son...)

