#### UNIVERSIDADE FEDERAL DE SANTA CATARINA CAMPUS BLUMENAU

## Relatório de Laboratório

Alunos Gabriel Ludwig Fonseca (14202570)

Professores Prof. Dr. Eng. Leonardo Mejia Rincon

Prof. Dr. Marcos Vinicius Matsuo

# Conteúdo

1	Introdução	1
2	Caraterização do Problema 2.1 Questão 1	1 1
3	Resultados 3.1 Questão 1	<b>1</b> 1
4	Conclusões	3

## 1 Introdução

Este experimento tem por objetivo estudar a identificação em tempo real de objetos através de um vídeo, sendo diferenciados os objetos e ligados os semelhantes através de segmentos de retas.

## 2 Caraterização do Problema

#### 2.1 Questão 1

É necessário desenvolver uma imagem, tal qual é composta por um conjunto de objetos distintos, fazendo a ligação entre eles a posteriori. O algoritmo deverá ser capas de identificar e assemelhar os objetos, entretanto, são inúmeros desafios, desde a identificação do objeto até a filtragem dos ruídos, a estratégia utilizada foi a comparação da área do objeto, definindo um range de possibilidades, das quais comparadas aos objetos da imagem retornaria um conjunto de possíveis objetos.

### 3 Resultados

## 3.1 Questão 1

A primeira etapa do processo é a identificação dos objetos semelhantes e a ligação entre eles, tal qual é possível ver na imagem abaixo

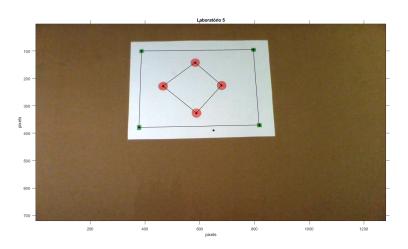


Figura 1: Primeira Etapa

Após a ligação entre os objetos semelhantes, é realizado o teste de pertubação, onde será inserido outro objeto distinto, o algoritmo deverá ser capaz de identificar a sua posição, a linha a qual o objeto está sobrepondo e corrigir de tal forma que a linha contorne-o é possível observar esse efeito nas figuras abaixo.

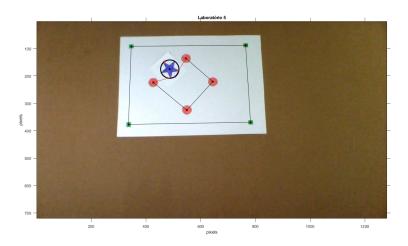


Figura 2: Etapa de Teste

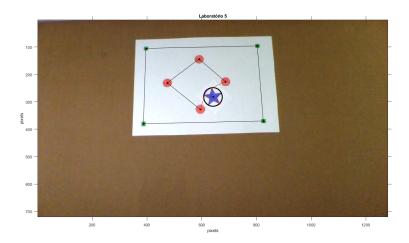


Figura 3: Etapa de Teste

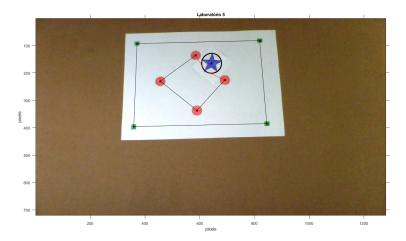


Figura 4: Etapa de Teste

Apesar dos resultados satisfatórios, é possível observar que foi somente possível com a inserção da imagem de interesse em um ambiente controlado, eliminando ao máximo os ruídos.

### 4 Conclusões

O processamento em tempo real é infinitamente mais complexo que o tratamento de imagens, uma vez que a quantidade de ruídos é muito maior, o tempo de processamento nessa situação é de extrema importância, uma vez que em sistemas reais de identificação o processamento é realizado em fração de segundos, entretanto, para a obtenção dos resultados aqui apresentados, foi necessário intervir no ambiente, fazendo-o com que tenha o mínimo de interferência possível, escolhendo o fundo do vídeo com cores homogêneas, e evitando a inserção de objetos de não interesse.