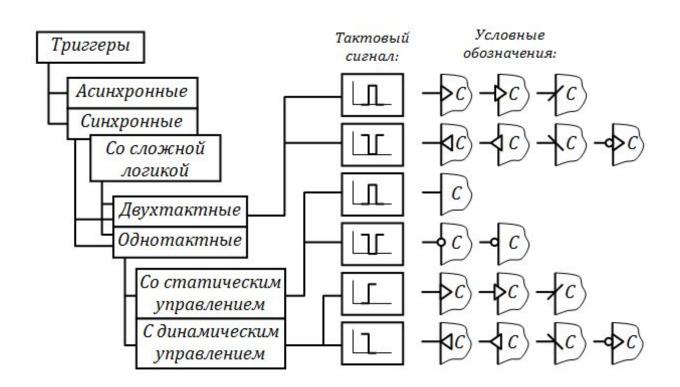
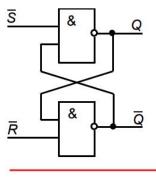
Триггеры

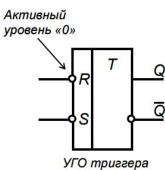


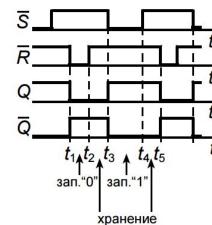
RS-триггер

Асинхронный RS-триггер с инверсными входами

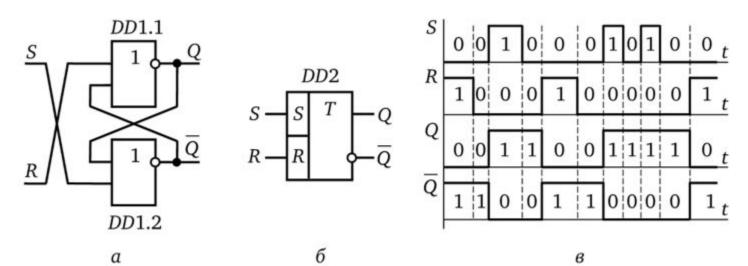


	Q ⁿ⁺¹	Q^n	\overline{S}	R
енное состояние!	запреш	X	0	0
запись «0»	0	X	1	0
запись «1»	1	Х	0	1
хранение	Q ⁿ	X	1	1



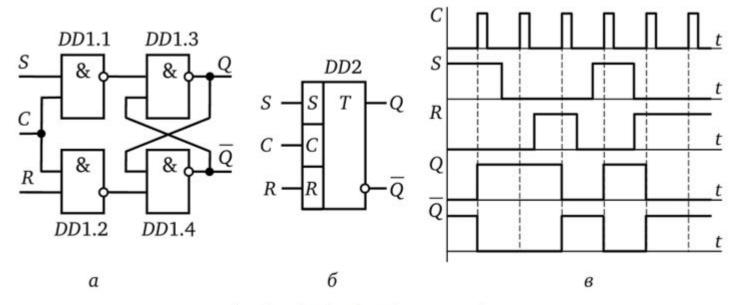


Асинхронный RS-триггер



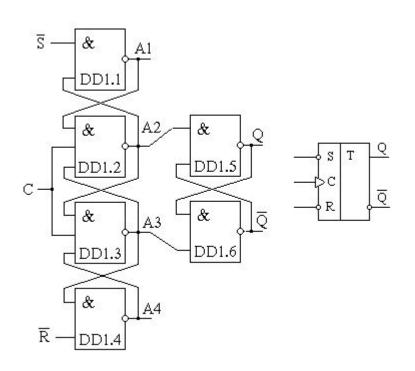
St	Rt	Qt+1	Режим
0	0	Qt	Хранение
1	0	1	Установка 1
0	1	0	Установка 0
1	1	=	Неопределенность

Синхронный RS-триггер со статическим управлением



	Q ⁿ⁺¹	Q ⁿ	С	R	S
хранение	Q°	X	0	X	Х
запись «1	1	X	1	0	1
запись «0:	0	X	1	1	0
неопределенность (запрещенный режи		X	1	1	1

Синхронный RS-триггер с инверсными входами с динамическим управлением



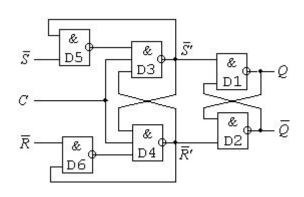
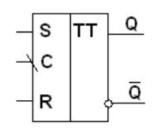
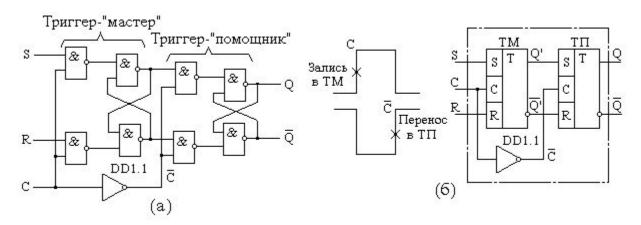


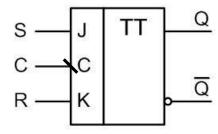
Схема такая же, как и слева, просто в другом виде

Двухступенчатый динамический RS-триггер на основе RSтриггера со статическим управлением



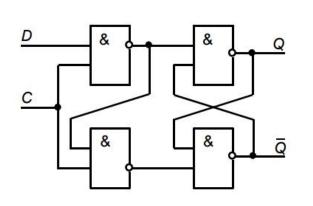


Двухступенчатый динамический RS-триггер на основе JK

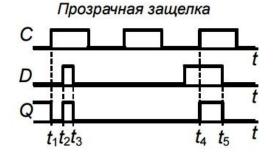


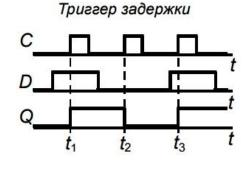
D-триггер

D-триггер со статическим управлением

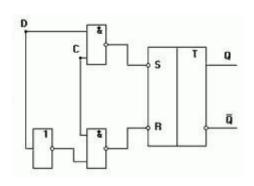


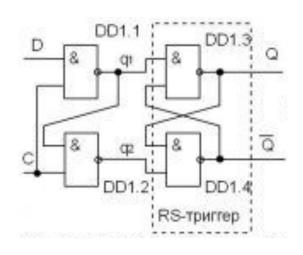
		Q^{n+}	$^{1} = D$	
С	D	Qn	Q ⁿ⁺¹	
0	X	Qn	Q ⁿ	хранение
1	1	X	1	запись «1»
1	0	Х	0	запись «0»



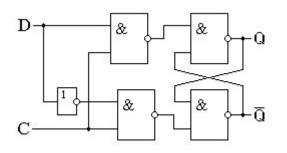


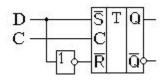
Статический D-триггер на основе асинхронного RS-триггера с инверсными входами



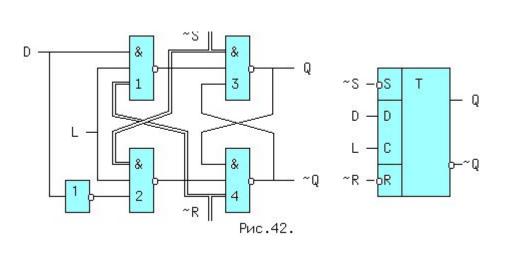


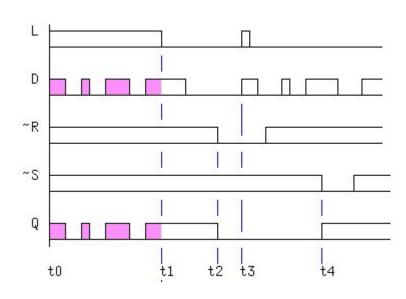
D-триггер со статическим управлением на основе синхронного RS-триггера



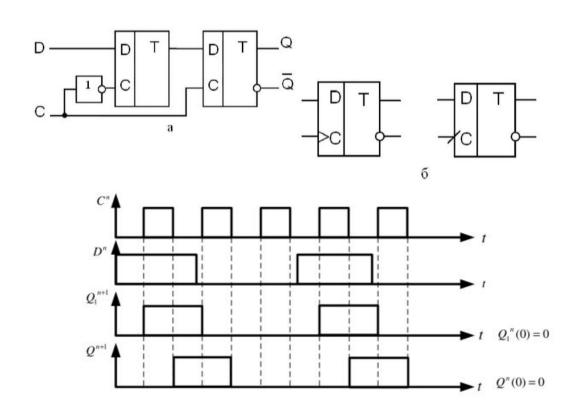


Статический D-триггер с входами асинхронного управления





Двухступенчатый D-триггер с динамическим управлением



Динамический D-триггер с входами асинхронного управления

асинхр.

уст-ка «1»

асинхр.

уст-ка «0»

состояние

синхр. уст-ка «1»

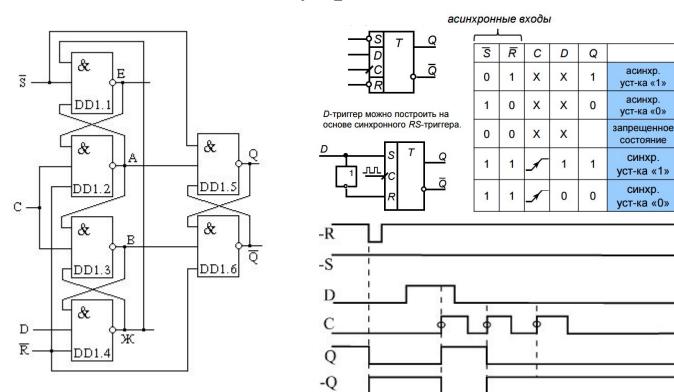
синхр. уст-ка «0» обычный

асинхр.

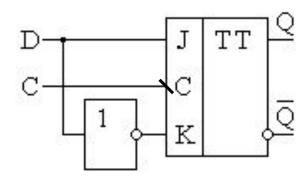
RS-триггер

обычный

D-триггер

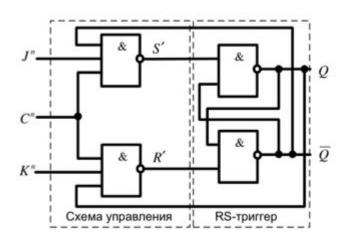


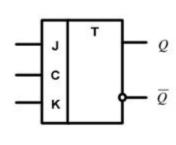
Двухступенчатый D-триггер на основе ЈК



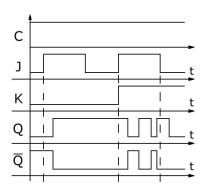
ЈК-триггер

ЈК-триггер со статическим управлением

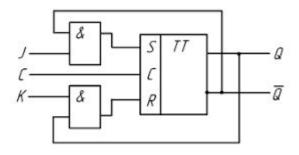




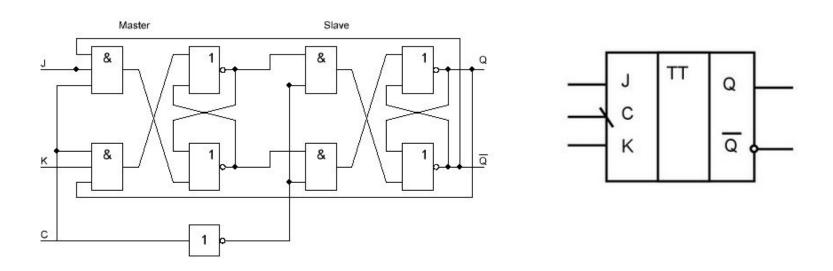
С	K	J	Q(t)	Q(t+1)	Пояснения
0	x	x	0	0	Режим хранения
0	x	x	1	1	информации
1	0	0	0	0	Режим хранения информации
1	0	0	1	1	
1	0	1	0	1	Режим установки
1	0	1	1	1	единицы J=1
1	1	0	0	0	Режим записи нуля
1	1	0	1	0	K=1
1	1	1	0	1	K=J=1 счетный режим
1	1	1	1	0	триггера



JK-триггер на основе статического RS-триггера

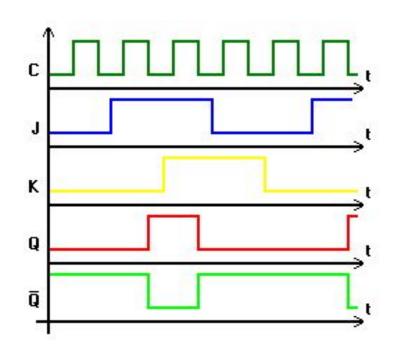


Двухступенчатый ЈК-триггер

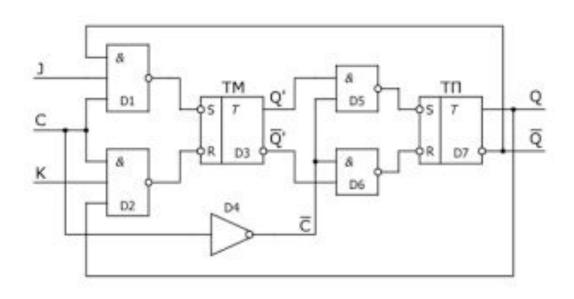


Двухступенчатый ЈК-триггер

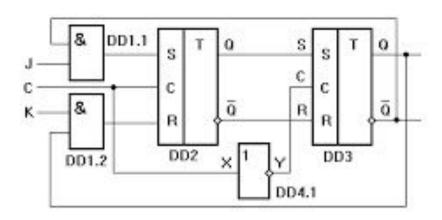
Режим	J_t	K_t	Q_t	Q_{t+1}
V	0	0	0	0
Хранение	0	0	1	1
37	0	1	0	0
Установка 1	0	1	1	0
V0	1	0	0	1
Установка 0	1	0	1	1
0 - 0	1	1	0	1
$Q_{t+1} = \overline{Q}_t$	1	1	1	0



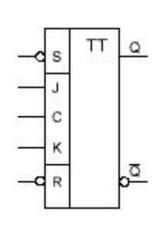
Двухступенчатый JK-триггер на основе асинхронного RSтриггера с инверсным входами



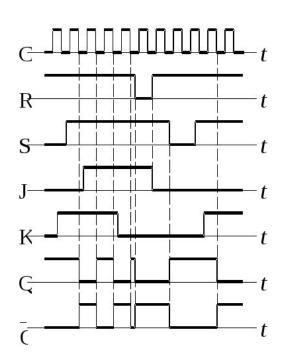
Двухступенчатый JK-триггер на основе статического RSтриггера



Универсальный JK-триггер с асинхронными входами сброса и установки

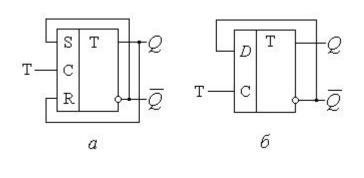


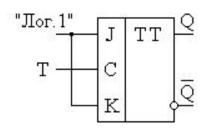
		- 8					
Последующее состояние		Текущее состояние					
~Q(t+dt)	Q(t+dt)	Qt	K	J	С	~R	~S
~ Q	Q	Q	Χ	Χ	0,1,		
~ Q	Q	Q	0	0			
0	1	Х	0	1		4	4
1	0	Х	1	0	T_	1	1
Q	~Q	Q	1	1			
0	1	Х	Х	Х	X	1	0
1	0 1	X	X	X	X	0	1 0
	ояние ~Q(t+dt) ~Q ~Q 0 1	СОСТОЯНИЕ Q(t+dt) ~Q(t+dt) Q ~Q Q ~Q 1 0 0 1	СОСТОЯНИЕ Qt Q(t+dt) ~Q(t+dt) Q Q ~Q Q Q ~Q X 1 0 X 0 1 Q ~Q Q X 1 0 X 1 0 X 0 1 X 0 1	Состояние K Qt Q(t+dt) ~Q(t+dt) X Q ~Q ~Q 0 Q Q ~Q 0 X 1 0 1 1 Q ~Q Q Q X X 1 0 0 X X 1 0 0 X X 0 1 0	J K Qt Q(t+dt) ~Q(t+dt) X X Q ~Q 0 0 Q ~Q 1 0 X 1 0 0 1 X 0 1 1 1 Q ~Q Q	С J K Qt Q(t+dt) ~Q(t+dt) 0,1,	состояние состояние ~R C J K Qt ~Q(t+dt) ~Q(t+dt) 0,1,

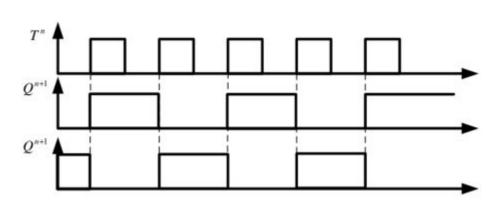


Т-триггер

Асинхронный Т-триггер







Синхронный Т-триггер

