

# Probabilità I

March 6, 2023

## 1 Introduzione alla probabilità

### Definizione 1.1 (Evento)

Un evento è una **proposizione** relativa al modo di risultare di un esperimento

Definiamo  $\varepsilon$  una famiglia di possibili eventi distinti di un esperimento.

E' naturale introdurre all'interno di  $\varepsilon$  le operazioni logiche:

- OR:  $\varepsilon_1 \vee \varepsilon_2$  si verifica almeno uno dei due eventi
- AND:  $\varepsilon_1 \wedge \varepsilon_2$  si verificano entrambi gli eventi
- NOT:  $\neg \varepsilon_1$  non si verifica l'evento

### Definizione 1.2 (Evento composto)

Un evento  $E \in \varepsilon$  è composto se  $\exists E_1 \neq E_2 \neq E \in \varepsilon$  t.c.  $E = E_1 \vee E_2$

### Definizione 1.3 (Evento elementare)

Un evento  $\omega \in \varepsilon$  non composto.

### Definizione 1.4 (Decomposizione di un evento)

$$\forall E \in \varepsilon, \mathcal{H}(E) = \{\omega_1, \dots, \omega_n\} \text{ t.c. } E = \omega_1 \vee \dots \vee \omega_n$$

Si dice che un evento composto  $E$  si è verificato  $\iff$  si è verificato un evento elementare  $\omega_i$  della decomposizione di  $E$

### Definizione 1.5 (Spazio campione)

Lo spazio campione  $\Omega \subset \varepsilon$  è l'insieme degli eventi elementari di  $\varepsilon$

### Teorema 1.1 (Modelizzazione dello spazio campione)

$$\forall E \in \varepsilon, \exists! \omega_1, \dots, \omega_n \text{ t.c. } E = \omega_1 \vee \dots \vee \omega_n$$

### Definizione 1.6 (Famiglia delle parti)

E' detta famiglia delle parti di  $\Omega$  l'insieme potenza  $\mathcal{P}(\Omega)$

### Corollario 1.1.1 (Completezza della famiglia delle parti)

$$\forall E \in \varepsilon, \exists! \mathcal{H}(E) \in \mathcal{P}(\Omega)$$

### Osservazione 1.1 (Quanti sono i sottoinsiemi di $k$ elementi di $\mathcal{P}(\Omega)$ )

$$C_k = \{S : S \in \mathcal{P}(\Omega) \text{ t.c. } |S| = k\} \implies |C_k| = \binom{|\Omega|}{k}$$

## 1.1 Eventi come insiemi

Da ciò che abbiamo appena visto ne deriva che ogni evento, e di conseguenza le operazioni logiche sugli eventi, si possono anche vedere come insiemi correlati da operazioni insiemistiche:

- $E_1 \vee E_2 = \mathcal{H}(E_1) \cup \mathcal{H}(E_2)$
- $E_1 \wedge E_2 = \mathcal{H}(E_1) \cap \mathcal{H}(E_2)$
- $\neg E_1 = \overline{\mathcal{H}(E_1)}$
- $E_1 \oplus E_2 = \mathcal{H}(E_1) \Delta \mathcal{H}(E_2) = \left( \mathcal{H}(E_1) \cap \overline{\mathcal{H}(E_2)} \right) \cup \left( \mathcal{H}(E_2) \cap \overline{\mathcal{H}(E_1)} \right)$
- $E_1 \implies E_2 = \mathcal{H}(E_1) \subset \mathcal{H}(E_2)$

Alcune osservazioni importanti sono che:

- $\Omega$  è l'**evento certo** (sempre vero)
- $\emptyset$  è l'**evento impossibile** (sempre falso)
- $A \cup B = \Omega$  allora  $A, B$  sono **esaustivi**
- $A \cap B = \emptyset$  allora  $A, B$  sono **incompatibili**

### Definizione 1.7 (Partizione dell'evento certo)

$\forall \mathcal{H} \subset \mathcal{P}(\Omega), \mathcal{H}$  è detta *partizione di  $\Omega$*   $\iff$

$$\forall H_1, H_2 \in \mathcal{H}, H_1 \cap H_2 = \emptyset \wedge \bigcup_{i=1}^{|\mathcal{H}|} H_i = \Omega$$

### Teorema 1.2 (Proprietà distributiva e leggi di De Morgan)

$$(A \cup B) \cap C = (A \cap C) \cup (B \cap C)$$

$$(A \cap B) \cup C = (A \cup C) \cap (B \cup C)$$

$$\overline{A \cup B} = \overline{A} \cap \overline{B}$$

$$\overline{A \cap B} = \overline{A} \cup \overline{B}$$

## 2 Spazi di probabilità

### Definizione 2.1 (Probabilità)

Una probabilità su  $(\Omega, \mathcal{P}(\Omega))$  è una funzione  $\mathbb{P}$  che soddisfa gli assiomi di probabilità:

1.  $\mathbb{P} : \mathcal{P}(\Omega) \rightarrow [0, 1]$
2.  $\mathbb{P}(\Omega) = 1$  (condizione di normalizzazione)
3.  $E_1, \dots, E_n \in \mathcal{P}(\Omega)$  incompatibili,  $\mathbb{P}(E_1 \cup \dots \cup E_n) = \mathbb{P}(E_1) + \dots + \mathbb{P}(E_n)$  (proprietà di additività finita)

### Definizione 2.2 (Spazio finito di probabilità)

È uno spazio finito di probabilità la terna  $(\Omega, \mathcal{P}(\Omega), \mathbb{P})$  con  $\Omega$  insieme finito

### Teorema 2.1 (Passaggio al complemento)

$$\forall E, \mathbb{P}(E) = 1 - \mathbb{P}(\overline{E})$$

*Dimostrazione:*

$$\mathbb{P}(\Omega) = 1 = \mathbb{P}(E \cup \overline{E}) = \mathbb{P}(E) + \mathbb{P}(\overline{E}) \iff \mathbb{P}(E) = 1 - \mathbb{P}(\overline{E}) \blacksquare$$

### Teorema 2.2 (Probabilità dell'evento nullo)

$$\mathbb{P}(\emptyset) = 0$$

*Dimostrazione:*

$$\mathbb{P}(\emptyset) = \mathbb{P}(\emptyset \cup \emptyset) = \mathbb{P}(\emptyset) + \mathbb{P}(\emptyset) \iff 2\mathbb{P}(\emptyset) = \mathbb{P}(\emptyset) \iff \mathbb{P}(\emptyset) = 0 \blacksquare$$

### Teorema 2.3 (Proprietà di monotonia)

$$E_1 \subseteq E_2, \mathbb{P}(E_2) \geq \mathbb{P}(E_1)$$

*Dimostrazione:*

$$E_2 = E_1 \cup E_2 \cap \overline{E_1} \implies \mathbb{P}(E_2) = \mathbb{P}(E_1) + \mathbb{P}(E_2 \cap \overline{E_1})$$

Per l'assioma di non negatività ne segue che  $\mathbb{P}(E_2) \geq \mathbb{P}(E_1)$  ■

### Corollario 2.3.1 (Probabilità della differenza)

$$E_1 \subseteq E_2, \mathbb{P}(E_2 \setminus E_1) = \mathbb{P}(E_2) - \mathbb{P}(E_1)$$

### Teorema 2.4 (Principio probabilistico di inclusione esclusione (PIE))

$$\mathbb{P}(E_1 \cup E_2) = \mathbb{P}(E_1) + \mathbb{P}(E_2) - \mathbb{P}(E_1 \cap E_2)$$

*Dimostrazione:*

Prendiamo  $I = E_1 \cap E_2$ , allora  $E_1 = I \cup E_1 \cap \bar{I}$  e  $E_2 = I \cup E_2 \cap \bar{I}$ , il che implica

$$\mathbb{P}(E_1) + \mathbb{P}(E_2) = 2\mathbb{P}(I) + \mathbb{P}(E_1 \cap \bar{I}) + \mathbb{P}(E_2 \cap \bar{I})$$

$$\mathbb{P}(E_1 \cup E_2) = \mathbb{P}(I \cup E_1 \cap \bar{I} \cup I \cup E_2 \cap \bar{I}) = \mathbb{P}(I) + \mathbb{P}(E_1 \cap \bar{I}) + \mathbb{P}(E_2 \cap \bar{I})$$

Ma quindi

$$\mathbb{P}(E_1 \cup E_2) = \mathbb{P}(E_1) + \mathbb{P}(E_2) - \mathbb{P}(I) = \mathbb{P}(E_1) + \mathbb{P}(E_2) - \mathbb{P}(E_1 \cap E_2) \blacksquare$$

**Teorema 2.5 (Probabilità della partizione)**

$$\mathbb{P}(\mathcal{H}) = 1 = \sum_{i=0}^{|\mathcal{H}|} \mathbb{P}(H_i)$$

**Corollario 2.5.1 (Probabilità della partizione elementare)**

$$\forall w_i \in \Omega, \mathbb{P}(\{w_i\}) = p(w_i) \implies \sum_{i=0}^{|\Omega|} \mathbb{P}(\{w_i\}) = 1$$

**Definizione 2.3 (Funzione densità)**

La funzione  $p : \Omega \rightarrow [0, 1]$  definita o come funzione tale che  $\sum_{w \in \Omega} p(w_i) = 1$  o come  $\forall w_i \in \Omega, p(w_i) = \mathbb{P}(\{w_i\})$  è detta **funzione densità**

**Teorema 2.6 (Probabilità dell'evento  $E$  data una partizione  $\mathcal{H}$ )**

$$\forall E \in \mathcal{P}(\Omega), \forall \mathcal{H} \text{ partizione di } \Omega, \mathbb{P}(E) = \sum_{i=1}^{|\mathcal{H}|} \mathbb{P}(E \cap H_i)$$

*Dimostrazione:*

$$\mathbb{P}(E) = \mathbb{P}(E \cap \Omega) = \mathbb{P}\left(E \cap \bigcup_{i=1}^{|\mathcal{H}|} H_i\right) = \mathbb{P}\left(\bigcup_{i=1}^{|\mathcal{H}|} E \cap H_i\right) = \sum_{i=1}^{|\mathcal{H}|} \mathbb{P}(E \cap H_i) \blacksquare$$

**Osservazione 2.1 (Costruire uno spazio di probabilità)** 1. definiamo  $\mathbb{P}$

come probabilità su  $(\Omega, \mathcal{P}(\Omega))$ , e definiamo  $\forall w_i \in \Omega, p(w_i) = \mathbb{P}(\{w_i\})$

2. definiamo  $p : \Omega \rightarrow [0, 1]$  tale che  $\sum_{w \in \Omega} p(w_i) = 1$  e definiamo  $\mathbb{P} : \mathcal{P}(\Omega) \rightarrow [0, 1]$ ,  $\mathbb{P}(E) = \sum_{w \in E} p(w_i)$

**Osservazione 2.2 (Probabilità definite a meno di un fattore di proporzionalità)**

Supponiamo di avere una tupla  $g = (g_1, \dots, g_{|\Omega|})$  tale che  $\forall 0 < i < |\Omega|, 0 \leq g_i \leq 1 \wedge \exists 0 < j < |\Omega|$  t.c.  $g_j \neq 0$  ed una funzione  $p : \Omega \rightarrow \mathbb{R}^+, p(w_i) = \mathbb{P}(\{w_i\}), p(w_i) \propto g_i$ , allora

$$\forall w_i \in \Omega, p(w_i) = \frac{g_i}{\sum_{j=0}^{|\Omega|} g_j}$$

**Definizione 2.4 (Spazio di probabilità numerabili)** *E' detto spazio di probabilità numerabile la terna  $(\Omega, \mathcal{P}(\Omega), \mathbb{P})$ , con  $\Omega$  numerabile ( $|\Omega| = \aleph_0$ ), e  $\mathbb{P}$  soddisfa proprietà di additività numerabile:*

$$\forall i \neq j \in \mathbb{N}, E_i, E_j \text{ incompatibili} \implies \mathbb{P}\left(\bigcup_{i=1}^{\infty} E_i\right) = \sum_{i=1}^{\infty} \mathbb{P}(E_i)$$

**Teorema 2.7 (Probabilità dell'evento nullo)**

$$\mathbb{P}(\emptyset) = 0$$

La dimostrazione è analoga (con  $n$  insiemi) a quella in spazio finito.

**Teorema 2.8 (Additività numerabile  $\implies$  additività finita)**

*Dato lo spazio di probabilità numerabile  $(\Omega, \mathcal{P}(\Omega), \mathbb{P})$ , su questo spazio vale anche la proprietà di additività finita.*

*Dimostrazione:* Prendiamo l'eventi  $E_n, n \in \mathbb{N}^+$ , fra loro incompatibili, e definiamo

$$E_j = \emptyset \forall j \in \mathbb{N} \text{ t.c. } j > n$$

Per definizione, questi eventi sono incompatibili con tutti gli altri eventi, ed inoltre risulta che  $\bigcup_{i=1}^n E_i = \bigcup_{i=1}^{\infty} E_i$ . Ne segue allora

$$\mathbb{P}\left(\bigcup_{i=1}^n E_i\right) = \mathbb{P}\left(\bigcup_{i=1}^{\infty} E_i\right) = \sum_{i=1}^n \mathbb{P}(E_i) + \sum_{i=n+1}^{\infty} \mathbb{P}(E_i) = \sum_{i=1}^n \mathbb{P}(E_i) \blacksquare$$

**Corollario 2.8.1 (Proprietà dello spazio di probabilità numerabile)**

*Tutte le proprietà degli spazi di probabilità finiti valgono per gli spazi di probabilità numerabili*

### 3 Probabilità uniformi e cenni di calcolo combinatorio

**Definizione 3.1 (Distribuzione di probabilità uniforme)**

*Si ha una distribuzione di probabilità uniforme quando*

$$|\Omega| \in \mathbb{N}, \forall w \in \Omega, p(w) = 1/|\Omega|$$

**Corollario 3.0.1 (Probabilità di un evento  $E$  data una distribuzione uniforme)**

$$\forall E \in \mathcal{P}(\Omega), \mathbb{P}(E) = \frac{|E|}{|\Omega|}$$

*Overo la probabilità di un evento  $E$  è data dal rapporto dei casi favorevoli sui casi totali*

In queste condizioni risulta molto importante contare quanti sono i casi favorevoli e quanti i casi totali, che risulta essere un problema di combinatoria.

### 3.1 Cenni di calcolo combinatorio

**N.B:**  $A$  è un insieme con cardinalità  $n$ .

#### Definizione 3.2 (Disposizioni con ripetizioni di classe $k$ di $n$ elementi)

*Corrisponde ad una singola  $k$ -upla ordinata di  $A$ .*

*L'insieme di tutte le  $k$ -uple ordinate di  $A$  ha cardinalità  $n^k$*

#### Definizione 3.3 (Disposizioni senza ripetizioni di classe $k$ con $n$ elementi)

*Corrisponde ad singola  $k$ -upla ordinata, con tutti gli elementi distinti, di  $A$ .*

*L'insieme di tutte le  $k$ -uple che rispettano questo vincolo ha cardinalità  $\frac{n!}{(n-k)!}$*

#### Definizione 3.4 (Permutazione)

*Disposizione senza ripetizione di classe  $n$  con  $n$  elementi.*

#### Definizione 3.5 (Combinazione di classe $k$ con $n$ elementi)

*Corrisponde ad un sottoinsieme di cardinalità  $k$  di  $A$ .*

*L'insieme di tutti questi sottoinsiemi ha cardinalità  $\binom{n}{k}$*

#### Osservazione 3.1 (Correlazione fra combinazioni, permutazioni e disposizioni senza ripetizioni)

*Prendiamo le disposizioni senza ripetizioni di classe  $k$ . Questo corrisponde ad un insieme di  $k$ -uple nel quale conta l'ordine.*

*Le combinazioni invece hanno sì cardinalità  $k$ , ma l'ordine non conta: ne consegue che tutte le possibili permutazioni di una  $k$ -upla ordinata di elementi distinti corrispondono alla stessa combinazione. Ne segue quindi che  $C_k^n = D_k^n / P_k$*