

§1-8 基尔霍夫定律

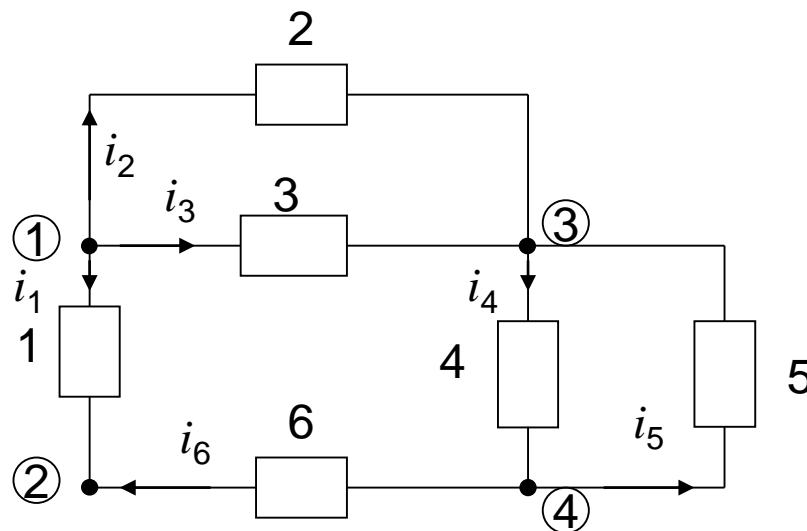
■ 基尔霍夫电流定律(KCL):

在集总电路中，在任何时刻，对任一结点，所有**流出结点**的支路电流的代数和恒等于零。即：

$$\sum i = 0$$

计算方法：

- 1、流出结点的电流前面取“+”，
流入结点的电流前面取“-”。
- 2、电流是流出结点还是流入结点，由参考方向判断。



§1-8 基尔霍夫定律

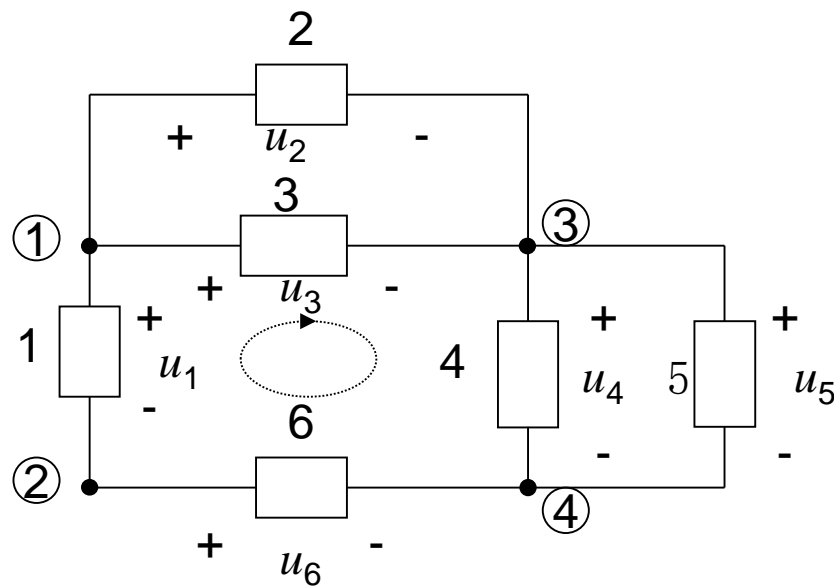
■ 基尔霍夫电压定律(KVL):

在集总电路中，在任何时刻，沿任一回路，所有支路电压的代数和恒等于零。

$$\text{即: } \sum u = 0$$

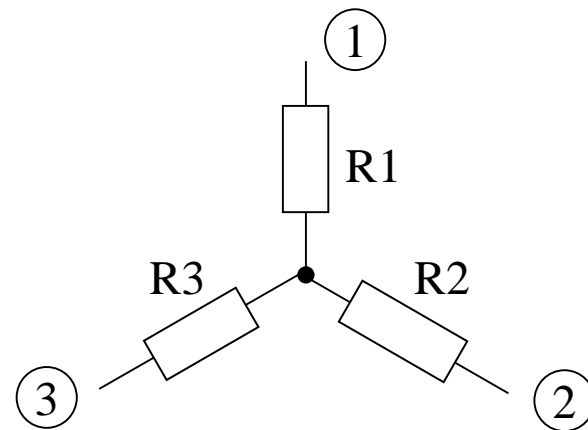
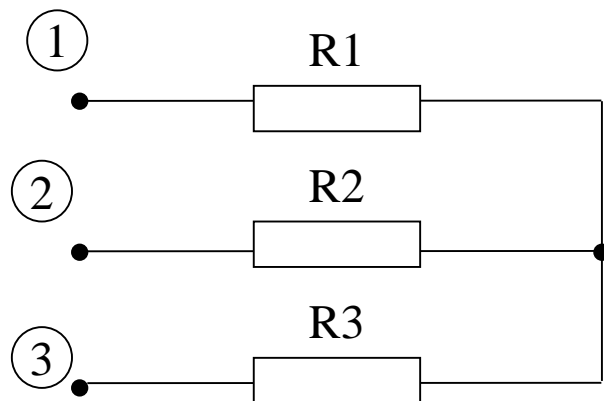
计算方法:

- 1、任意指定一个回路的绕行方向
- 2、若支路电压参考方向与回路绕行方向一致，该电压前面取“+”；若相反，则取“-”。

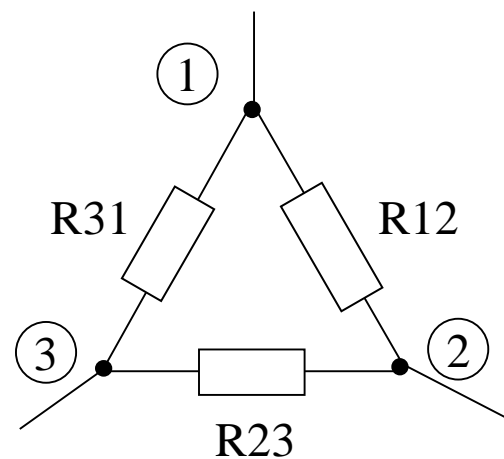
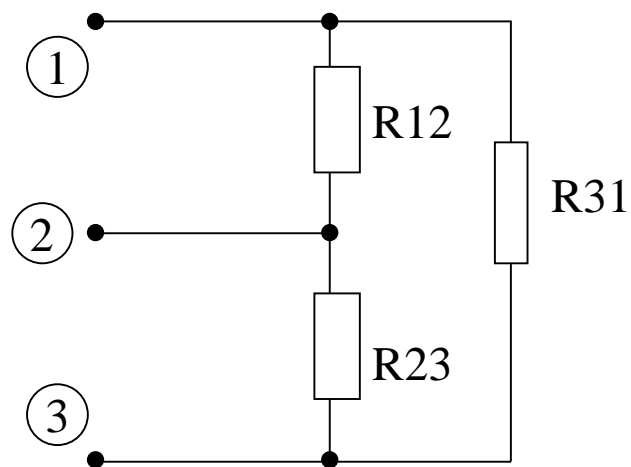


§ 2-4 电阻的Y形和△形联结

■ Y形联结

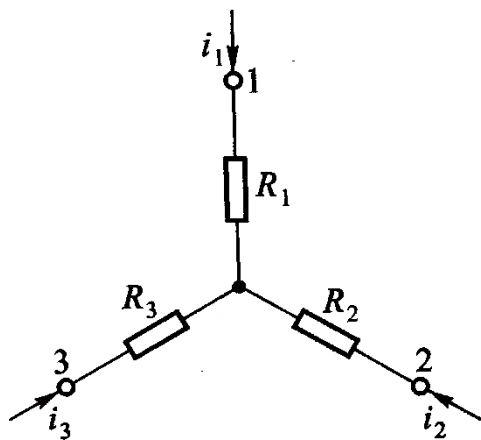


■ △形联结



§ 2-4 电阻的Y形和△形联结

电阻的Y形和△形联结之间的转换：

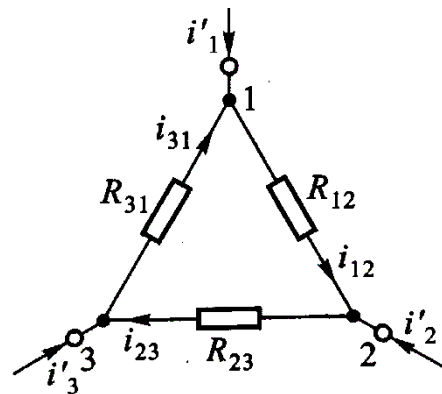


$$i_1 + i_2 + i_3 = 0$$

$$R_1 i_1 - R_2 i_2 = u_{12}$$

$$R_2 i_2 - R_3 i_3 = u_{23}$$

$$\left. \begin{aligned} i_1 &= \frac{R_3 u_{12}}{R_1 R_2 + R_2 R_3 + R_3 R_1} - \frac{R_2 u_{31}}{R_1 R_2 + R_2 R_3 + R_3 R_1} \\ i_2 &= \frac{R_1 u_{23}}{R_1 R_2 + R_2 R_3 + R_3 R_1} - \frac{R_3 u_{12}}{R_1 R_2 + R_2 R_3 + R_3 R_1} \\ i_3 &= \frac{R_2 u_{31}}{R_1 R_2 + R_2 R_3 + R_3 R_1} - \frac{R_1 u_{23}}{R_1 R_2 + R_2 R_3 + R_3 R_1} \end{aligned} \right\}$$



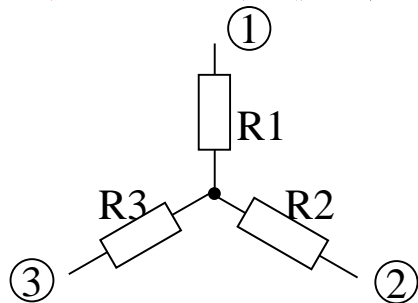
$$i_{12} = \frac{u_{12}}{R_{12}}, \quad i_{23} = \frac{u_{23}}{R_{23}}, \quad i_{31} = \frac{u_{31}}{R_{31}}$$

$$\left. \begin{aligned} i'_1 &= \frac{u_{12}}{R_{12}} - \frac{u_{31}}{R_{31}} \\ i'_2 &= \frac{u_{23}}{R_{23}} - \frac{u_{12}}{R_{12}} \\ i'_3 &= \frac{u_{31}}{R_{31}} - \frac{u_{23}}{R_{23}} \end{aligned} \right\}$$



§ 2-4 电阻的Y形和△形联结

电阻的Y形和△形联结之间的转换：

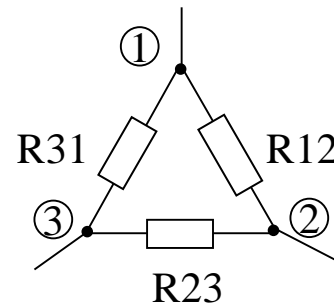


$$R_1 = \frac{R_{12}R_{31}}{R_{12} + R_{23} + R_{31}}$$

$$R_2 = \frac{R_{12}R_{23}}{R_{12} + R_{23} + R_{31}}$$

$$R_3 = \frac{R_{23}R_{31}}{R_{12} + R_{23} + R_{31}}$$

如果 $R_{12} = R_{23} = R_{31} = R_{\Delta}$
得 $R_1 = R_2 = R_3 = \frac{R_{\Delta}}{3}$



$$R_{12} = \frac{R_1R_2 + R_2R_3 + R_3R_1}{R_3}$$

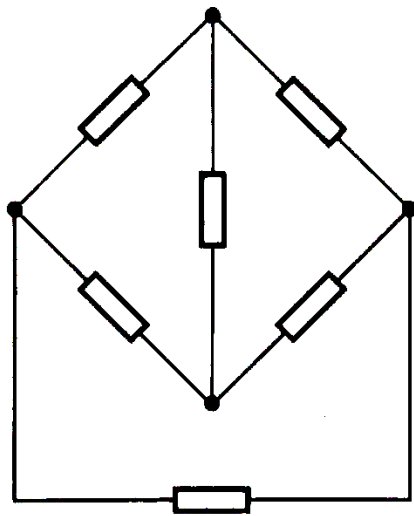
$$R_{23} = \frac{R_1R_2 + R_2R_3 + R_3R_1}{R_1}$$

$$R_{31} = \frac{R_1R_2 + R_2R_3 + R_3R_1}{R_2}$$

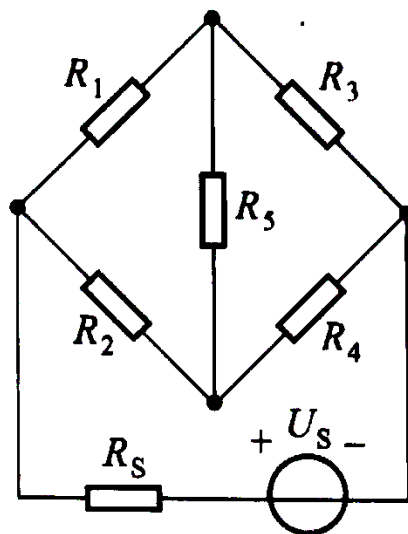
如果 $R_1 = R_2 = R_3 = R_Y$
得 $R_{12} = R_{23} = R_{31} = 3R_Y$

§ 2-4 电阻的Y形和 \triangle 形联结

- 桥形连接中的电阻既不是串联也不是并联



(a)



(b)

⇒ 使用电阻的Y- \triangle 等效变换

§ 3-4 网孔电流法

结点1: $i_2 - i_3 - i_1 = 0$

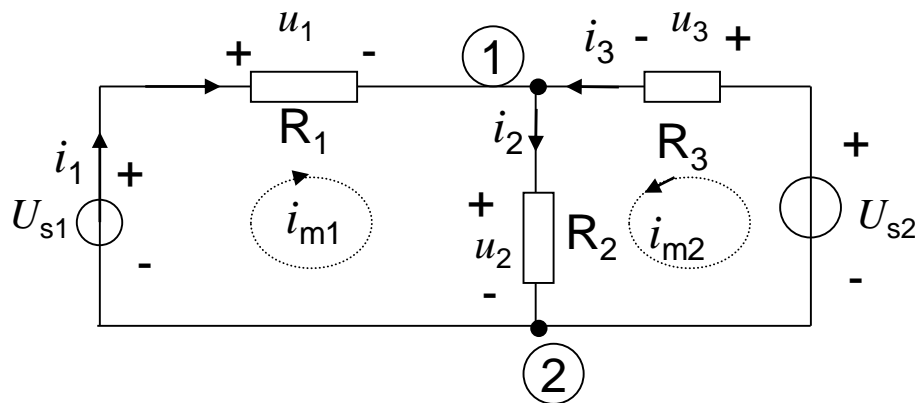
$$i_2 = i_3 + i_1$$

假设回路电流 i_{m1} , i_{m2}

$$i_1 = i_{m1}$$

$$i_3 = i_{m2}$$

$$i_2 = i_{m1} + i_{m2}$$



§ 3-4 网孔电流法

以网孔电流为变量，列出每一个网孔回路的电压方程

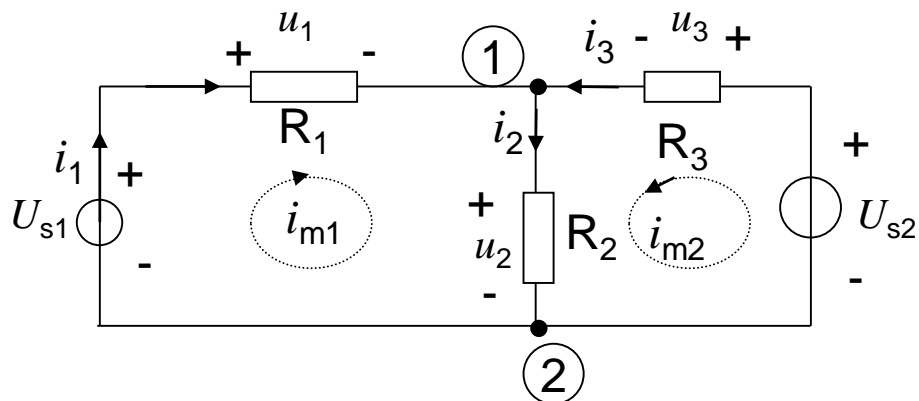
$$\text{回路1: } R_1 i_{m1} + R_2(i_{m1} + i_{m2}) - u_{s1} = 0$$

$$\text{回路2: } R_3 i_{m2} + R_2(i_{m1} + i_{m2}) - u_{s2} = 0$$

整理两方程得：

$$\text{回路1: } (R_1 + R_2) i_{m1} + R_2 i_{m2} = u_{s1}$$

$$\text{回路2: } R_2 i_{m1} + (R_2 + R_3) i_{m2} = u_{s2}$$



自阻：回路中所有电阻之和，自阻总为正，例如 $R_1 + R_2$ ， $R_2 + R_3$

互阻：两个回路的共有电阻，例如 R_2 ，互阻可能为正，也可能为负。

如果两个回路电流流过互阻的方向相同，则互阻为正；

如果两个回路电流流过互阻的方向相反，则互阻为负。

§ 3-4 网孔电流法

网孔电流方程的一般形式:

$$R_{11}i_{m1} + R_{12}i_{m2} + R_{13}i_{m3} + \cdots + R_{1m}i_{mm} = u_{S11}$$

$$R_{21}i_{m1} + R_{22}i_{m2} + R_{23}i_{m3} + \cdots + R_{2m}i_{mm} = u_{S22}$$

$$R_{31}i_{m1} + R_{32}i_{m2} + R_{33}i_{m3} + \cdots + R_{3m}i_{mm} = u_{S33}$$

.....

$$R_{m1}i_{m1} + R_{m2}i_{m2} + R_{m3}i_{m3} + \cdots + R_{mm}i_{mm} = u_{Smm}$$

下标 m 表示网孔 (mesh)

下标 m (斜体的) 表示第 m 个网孔

双下标的电阻 R_{11} 、 R_{22} 、 R_{33} 、 R_{mm} 是各网孔的自阻

不同下标的电阻 R_{12} 、 R_{13} 、 R_{21} 是网孔间的互阻

i_{m1} 、 i_{m2} 、 i_{mm} 是各网孔的电流

§ 3-5 回路电流法

以回路电流为变量，列出回路电压方程的分析方法。

回路1: $R_1(i_{l1} + i_{l2}) + R_2 i_{l1} - u_{s1} = 0$

回路2: $R_1(i_{l1} + i_{l2}) + R_3 i_{l2} + u_{s2} - u_{s1} = 0$

整理两方程得:

回路1: $(R_1 + R_2) i_{l1} + R_1 i_{l2} = u_{s1}$

回路2: $R_1 i_{l1} + (R_1 + R_3) i_{l2} = u_{s1} - u_{s2}$

与网孔电流法对比:

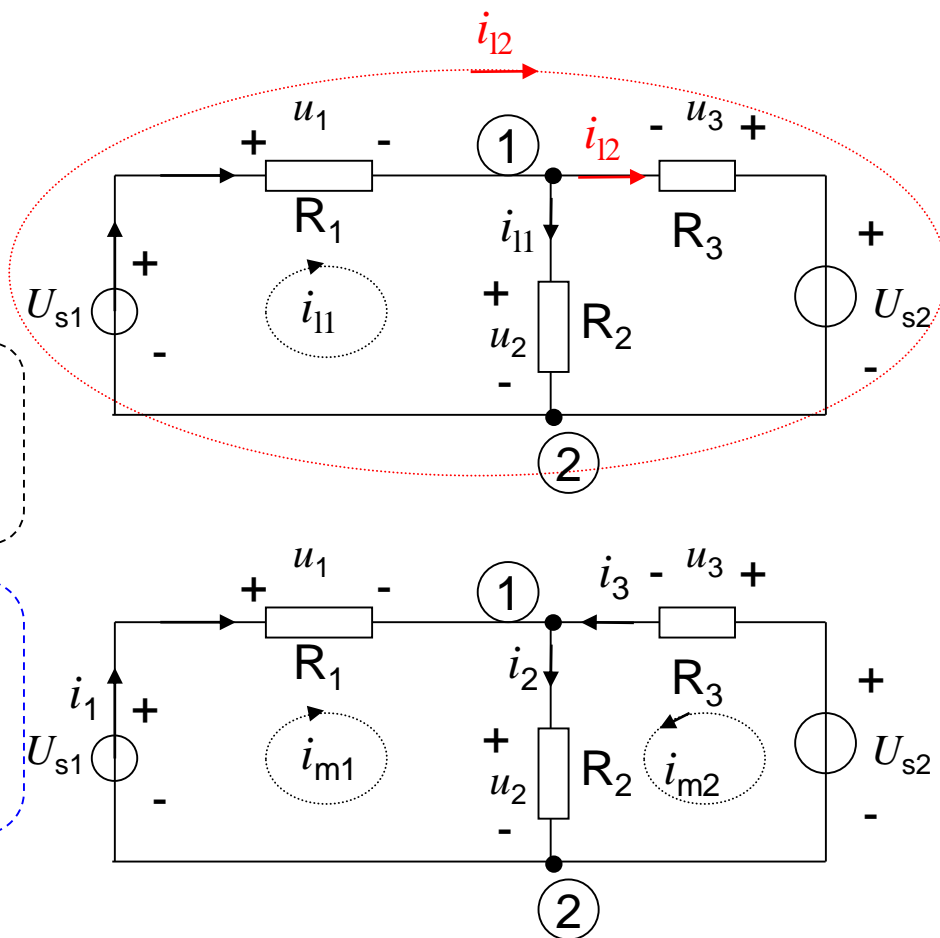
网孔1: $(R_1 + R_2) i_{m1} + R_2 i_{m2} = u_{s1}$

网孔2: $R_2 i_{m1} + (R_2 + R_3) i_{m2} = u_{s2}$

$i_{m1} = i_{l1} + i_{l2}$ $i_{m2} = -i_{l2}$

回路电流法与网孔电流法结果相同

回路电流法中的自阻、互阻的定义与网孔电流法相同



§ 3-5 回路电流法

回路电流方程的一般形式：

$$R_{11}i_{l1} + R_{12}i_{l2} + R_{13}i_{l3} + \cdots + R_{1l}i_{ll} = u_{S11}$$

$$R_{21}i_{l1} + R_{22}i_{l2} + R_{23}i_{l3} + \cdots + R_{2l}i_{ll} = u_{S22}$$

$$R_{31}i_{l1} + R_{32}i_{l2} + R_{33}i_{l3} + \cdots + R_{3l}i_{ll} = u_{S33}$$

.....

$$R_{l1}i_{l1} + R_{l2}i_{l2} + R_{l3}i_{l3} + \cdots + R_{ll}i_{ll} = u_{Sl}$$

下标1表示回路（loop）

下标 l （斜体的）表示第 l 条回路

双下标的电阻 R_{11} 、 R_{22} 、 R_{33} 、 R_{ll} 是各回路的自阻

不同下标的电阻 R_{12} 、 R_{13} 、 R_{21} 是回路间的互阻

i_{l1} 、 i_{l2} 、 i_{ll} 是各回路的电流

§ 3-6 结点电压法

以结点电压为变量的电路分析方法。

$$\text{结点1: } i_2 + i_3 - i_1 = 0$$

$$\text{结点2: } i_4 + i_5 - i_3 = 0$$

$$\text{结点3: } -i_2 - i_5 + i_{s1} = 0$$

取结点0作为参考，结点1、2、

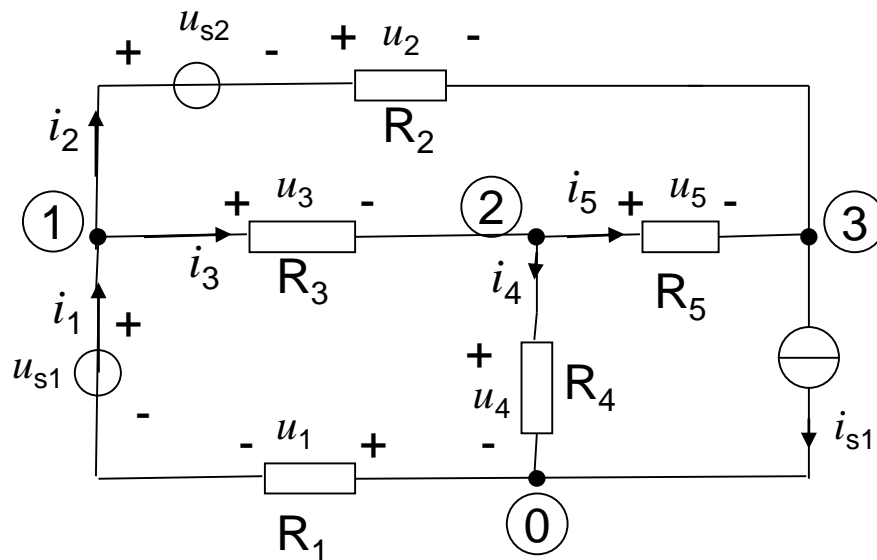
3的结点电压为 u_{n1} 、 u_{n2} 、 u_{n3} ，

代入上面的结点KCL方程：

$$\left(\frac{1}{R_1} + \frac{1}{R_2} + \frac{1}{R_3}\right)u_{n1} - \frac{1}{R_3}u_{n2} - \frac{1}{R_2}u_{n3} = \frac{u_{s1}}{R_1} + \frac{u_{s2}}{R_2}$$

$$-\frac{1}{R_3}u_{n1} + \left(\frac{1}{R_3} + \frac{1}{R_4} + \frac{1}{R_5}\right)u_{n2} - \frac{1}{R_5}u_{n3} = 0$$

$$-\frac{1}{R_2}u_{n1} - \frac{1}{R_5}u_{n2} + \left(\frac{1}{R_2} + \frac{1}{R_5}\right)u_{n3} = -\frac{u_{s2}}{R_2} - i_{s1}$$



自导： 结点所连接所有电导之和，
总为正；

互导： 两个独立结点之间的电导，
总为负。

§ 3-6 结点电压法

结点电压方程的一般形式:

$$G_{11}u_{n1} + G_{12}u_{n2} + G_{13}u_{n3} + \cdots + G_{1(n-1)}u_{n(n-1)} = i_{S11}$$

$$G_{21}u_{n1} + G_{22}u_{n2} + G_{23}u_{n3} + \cdots + G_{2(n-1)}u_{n(n-1)} = i_{S22}$$

... ..

$$G_{(n-1)1}u_{n1} + G_{(n-1)2}u_{n2} + G_{(n-1)3}u_{n3} + \cdots + G_{(n-1)(n-1)}u_{n(n-1)} = i_{S(n-1)(n-1)}$$

下标 n 表示结点 (node)

下标 n (斜体的) 表示第 n 个结点

双下标的电导 G_{11} 、 G_{22} 、 G_{33} 、 $G_{(n-1)(n-1)}$ 是各结点的自导, 总为正

不同下标的电导 G_{12} 、 G_{13} 、 G_{21} 是结点间的互导, 总为负

等式右边 i_{S11} 、 i_{S22} 、 $i_{S(n-1)(n-1)}$ 是流向结点的电流源的代数和, 流入取+, 流出取-

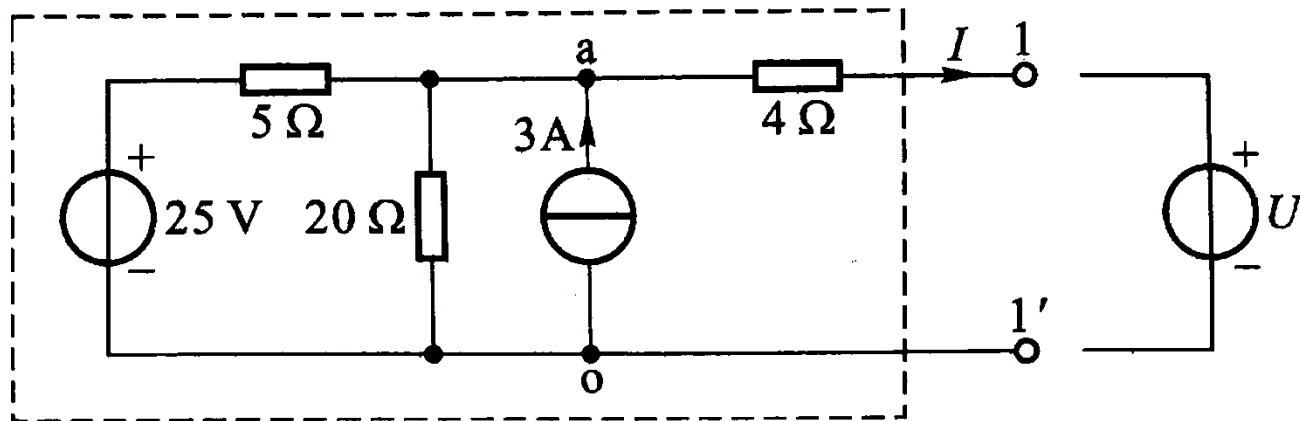
§ 3-6 结点电压法

■ 备注：

- 1、含无伴电压源支路的电路，应用结点法进行分析时，如果电压源的低电位端就是参考结点时，那么电压源另一端的结点电压就是电压源的值。
- 2、含无伴电压源支路的电路，应用结点法进行分析时，如果电压源的两端都不是参考结点时，增加电压源支路的电流作为附加变量，列入**KCL**方程，同时增加电压源支路两端结点电压与电压源电压的关系方程。
- 3、当电路中含有受控电源时，把它们按独立电源处理。

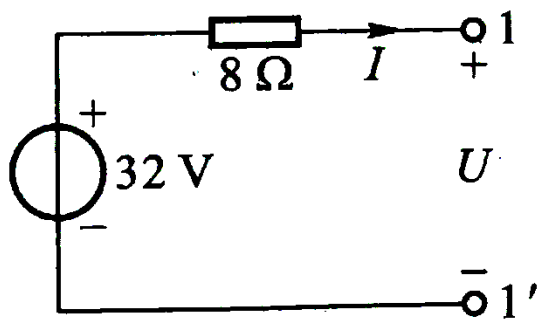
§ 4.3 戴维宁及诺顿定理

含电阻、电源的一端口如何简化？



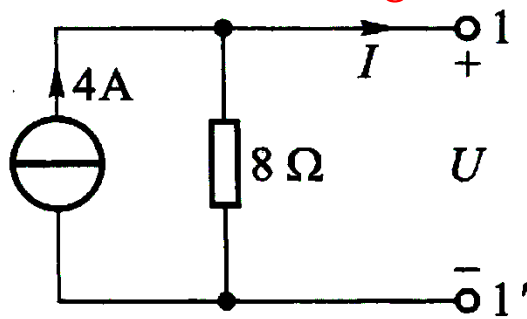
(a)

$$U = 32 - 8I$$



(b)

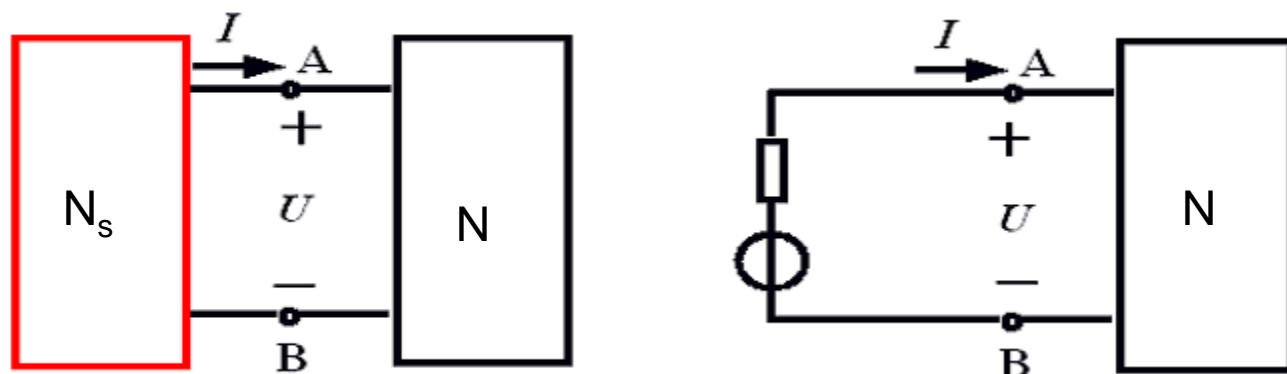
$$I = 4 - \frac{U}{8}$$



(c)

§4-3 戴维宁及诺顿定理

戴维宁等效定理：任一有源二端线性网络 N_s ，可用一电压源与一电阻串联的组合模型等效代替。



等效电阻：一端口内全部独立电源置零后的输入电阻。

等效电压：一端口的开路电压。

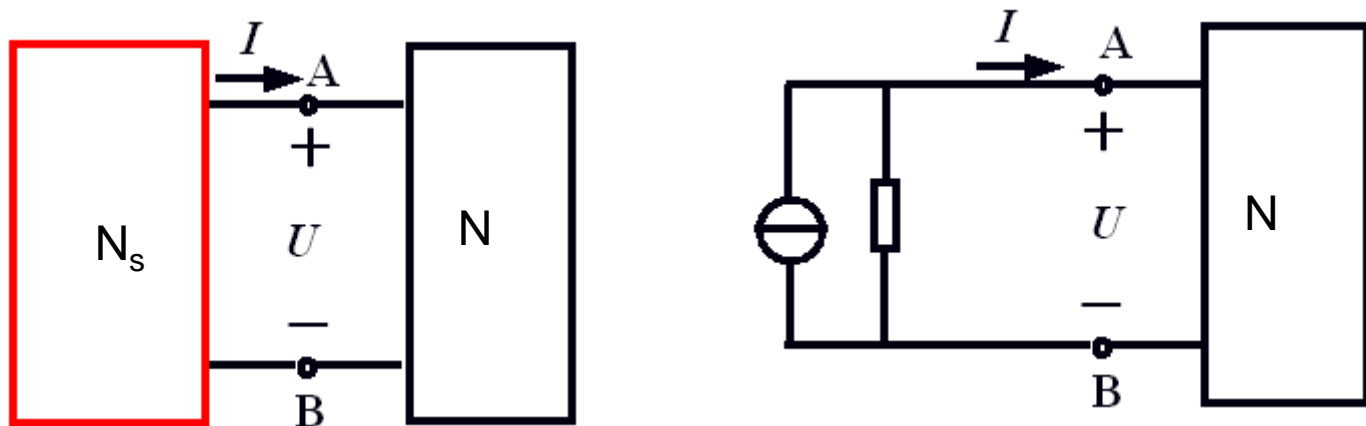
除源

所有电压源输出为零（视为短路）

所有电流源输出为零（视为开路）

§4-3 戴维宁及诺顿定理

诺顿等效定理：任一有源二端线性网络 N_s ，可用一电流源与一电阻并联的组合模型等效代替。



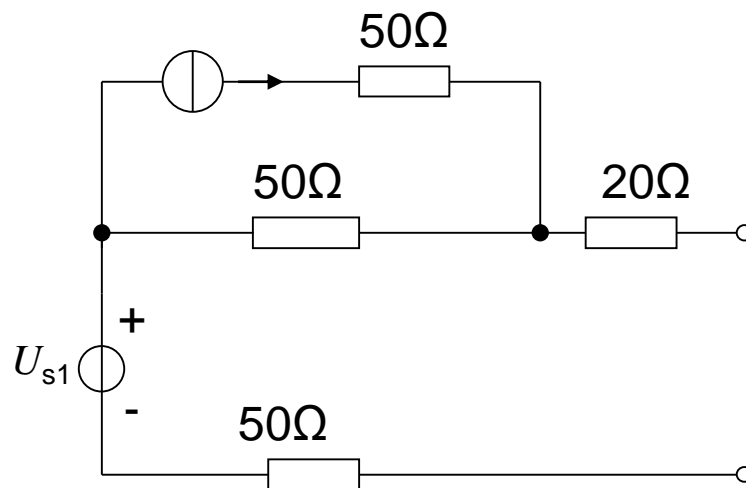
等效电阻：一端口内全部独立电源置零后的输入电阻。

等效电流：一端口的短路电流。

§4-3 戴维宁及诺顿定理

■ 求输入端电阻 R_{in} 的方法:

1. 电阻等效变换:

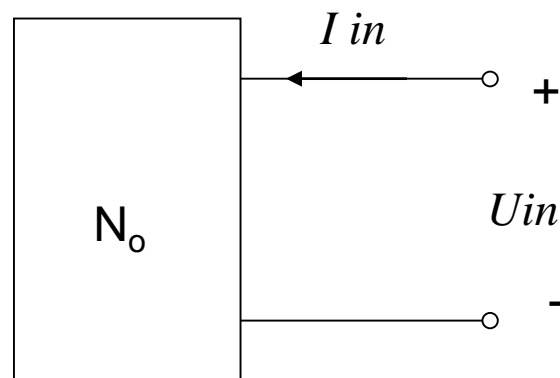


§4-3 戴维宁及诺顿定理

- 求输入端电阻 R_{in} 的方法：
：

2、比例法：

$$R_{in} = \frac{U_{in}}{I_{in}}$$



独立源置零

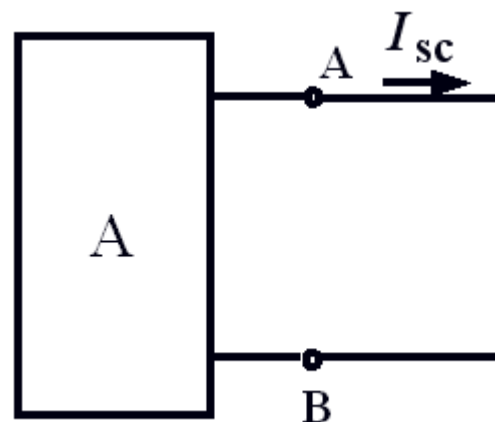
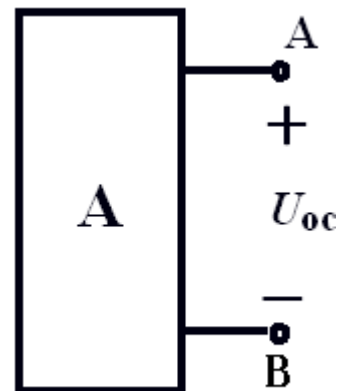
受控源保留

§4-3 戴维宁及诺顿定理

- 求输入端电阻 R_{in} 的方法：

3、开路短路法：

$$R_{in} = \frac{U_{oc}}{I_{sc}}$$



独立源和受控源都保留

§4-3 戴维宁及诺顿定理

戴维宁和诺顿定理应用说明：

- 1、此定理主要用于化简电路，或与其它定理相结合，分析复杂电路；
- 2、输入端电阻 R_{in} 的值可能为正，也可能为负，也可能为无穷大或零；

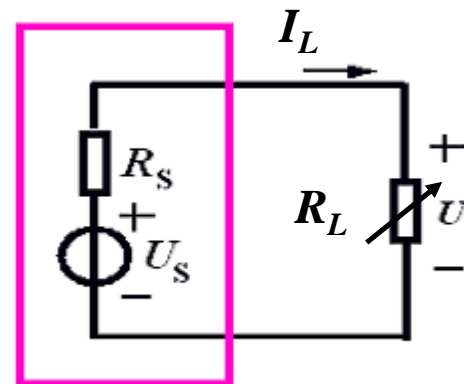
$R_{eq} = 0, u_{oc}$ 有限值，则存在无伴电压源，不存在诺顿等效

$G_{eq} = 0, i_{sc}$ 有限值，则存在无伴电流源，不存在戴维宁等效

§4-4 最大功率传输定理

- 负载 R_L 所获得的功率:

$$\begin{aligned} P_L &= I_L^2 R_L = \left(\frac{U_S}{R_S + R_L} \right)^2 R_L \\ &= \frac{U_S^2}{R_S + R_L} \cdot \frac{R_L}{R_S + R_L} = P_S \cdot \eta \end{aligned}$$



P_S 为电源发出的功率， η 为传输效率。

$$\frac{dP_L}{dR_L} = U_S^2 \left[\frac{(R_S + R_L)^2 - R_L \times 2(R_S + R_L)}{(R_S + R_L)^4} \right] = 0$$

$$\text{当 } R_L = R_S \text{ 时, } P_{L \max} = \frac{U_S^2 R_S}{(2R_S)^2} = \frac{U_S^2}{4R_S}$$

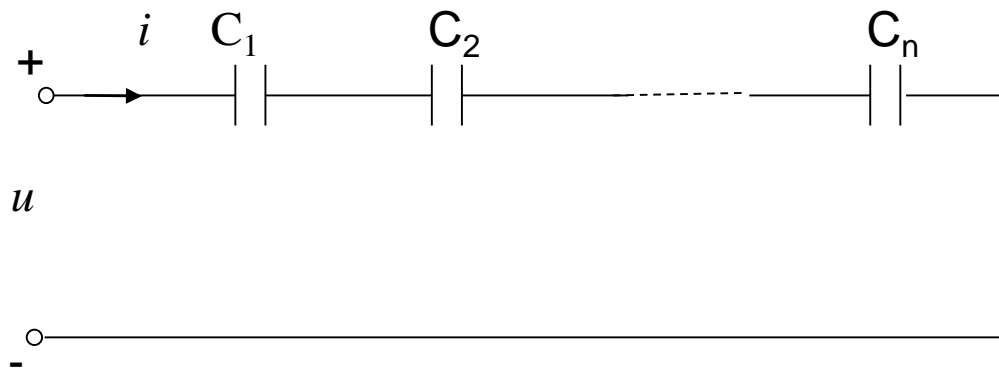
§4-4 最大功率传输定理

■ 最大功率传输定理说明：

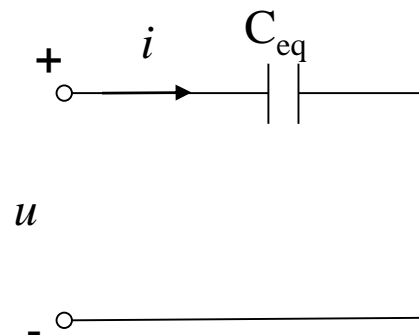
- 1、**传输功率最大时，传输效率不一定最大。**
一般在电力传输时，要求传输效率尽量大，
信号传输时，要求传输功率尽量大。
- 2、**当 $R_S=R_L$ 时，传输功率最大，此时又称负载匹配。在高频电路设计中负载匹配是很重要的考虑问题。**

§6-3 电容、电感元件的串并联

■ 电容的串联



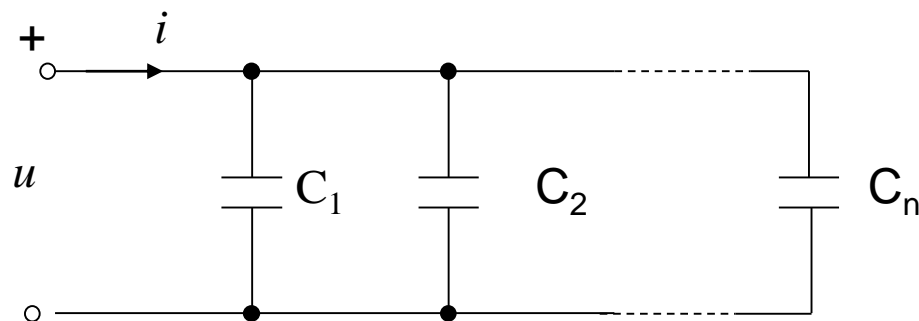
$$\begin{aligned} u &= u_1 + u_2 + \cdots + u_n = u_1(t_0) + \frac{1}{C_1} \int_{t_0}^t i d\xi + \cdots + u_n(t_0) + \frac{1}{C_n} \int_{t_0}^t i d\xi \\ &= u_1(t_0) + u_2(t_0) + \cdots + u_n(t_0) + \left(\frac{1}{C_1} + \frac{1}{C_2} + \cdots + \frac{1}{C_n} \right) \int_{t_0}^t i d\xi \\ &= u(t_0) + \frac{1}{C_{eq}} \int_{t_0}^t i d\xi \end{aligned}$$



$$\frac{1}{C_{eq}} = \sum_{k=1}^n \frac{1}{C_k}$$

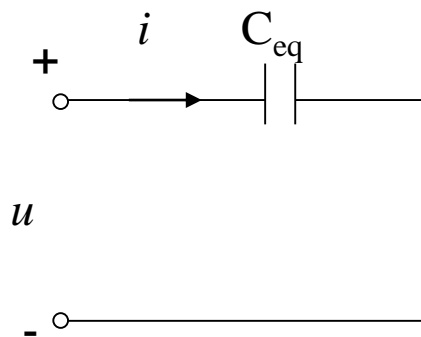
§6-3 电容、电感元件的串并联

■ 电容的并联



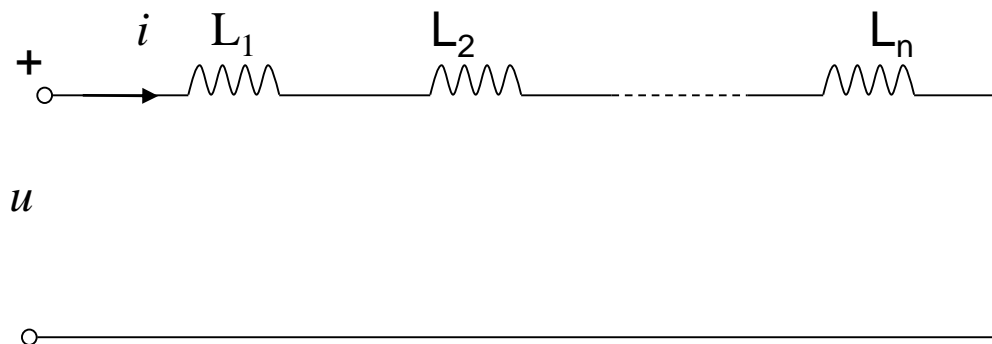
$$i = i_1 + i_2 + \cdots + i_n = C_1 \frac{du}{dt} + C_2 \frac{du}{dt} + \cdots + C_n \frac{du}{dt}$$
$$= C_{eq} \frac{du}{dt}$$

$$C_{eq} = \sum_{k=1}^n C_k$$



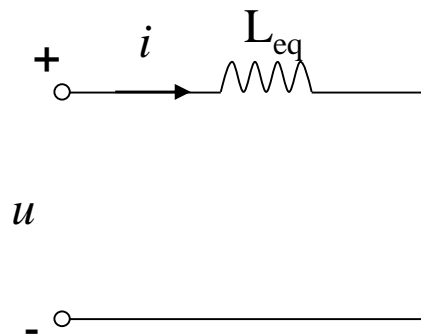
§6-3 电容、电感元件的串并联

■ 电感的串联



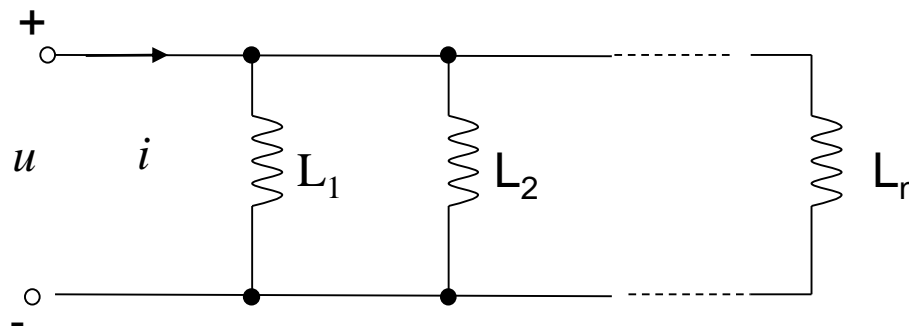
$$\begin{aligned} u &= u_1 + u_2 + \dots + u_n = L_1 \frac{di}{dt} + L_2 \frac{di}{dt} + \dots + L_n \frac{di}{dt} \\ &= (L_1 + L_2 + \dots + L_n) \frac{di}{dt} = L_{eq} \frac{di}{dt} \end{aligned}$$

$$L_{eq} = \sum_{k=1}^n L_k$$

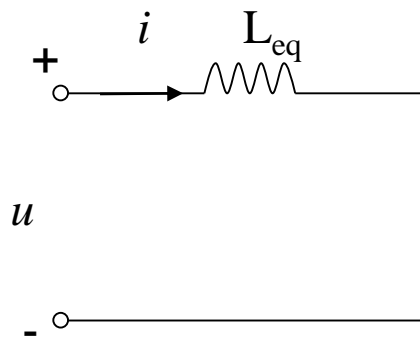


§6-3 电容、电感元件的串并联

■ 电感的并联



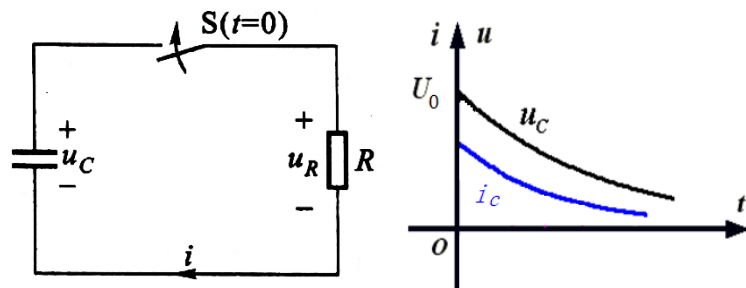
$$\frac{1}{L_{eq}} = \sum_{k=1}^n \frac{1}{L_k}$$



小结：一阶电路的零输入响应和零状态响应

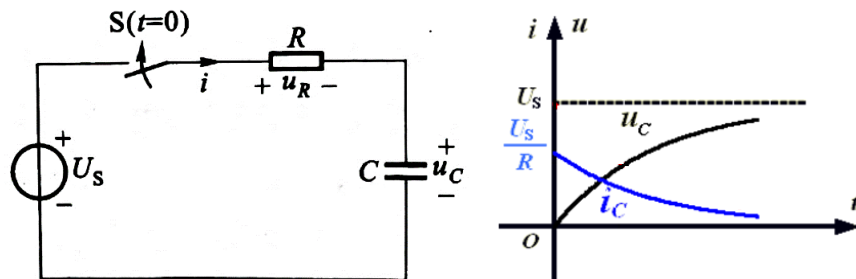
零输入响应

RC



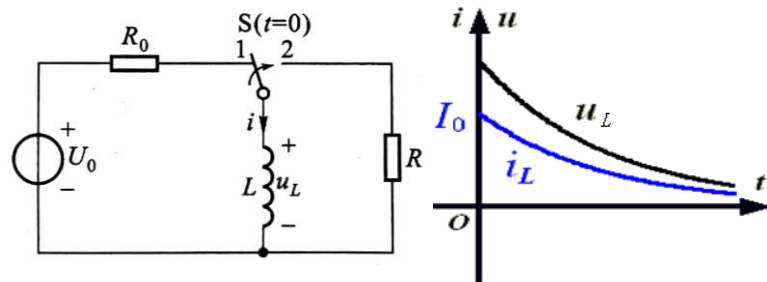
$$u_C = U_0 e^{-\frac{t}{\tau}} \quad i_C = -\frac{U_0}{R} e^{-\frac{t}{\tau}}$$

零状态响应

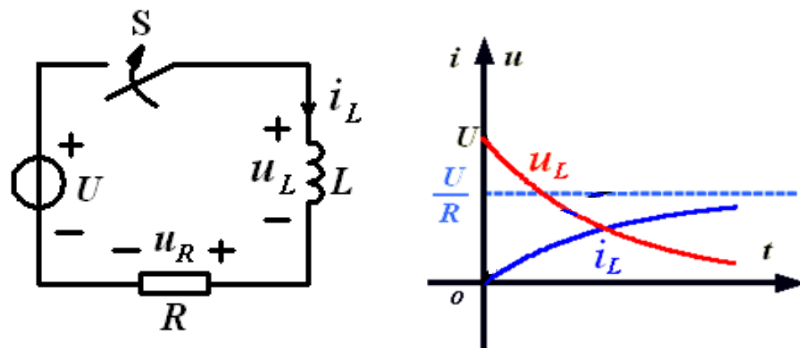


$$u_C = U_S \left(1 - e^{-\frac{t}{\tau}} \right) \quad i = \frac{U_S}{R} e^{-\frac{t}{\tau}}$$

RL



$$i = I_0 e^{-\frac{t}{\tau}} = \frac{U_0}{R_0} e^{-\frac{t}{\tau}} \quad u_L = -R I_0 e^{-\frac{t}{\tau}}$$



$$i_L = \frac{U}{R} (1 - e^{-\frac{t}{\tau}}) \quad u_L = U e^{-\frac{t}{\tau}}$$

$$\tau = RC$$

$$\tau = \frac{L}{R}$$

§ 7.4 一阶电路的全响应

三要素法： $f(0_+)$ 、 $f(\infty)$ 、 τ

$$f(t) = \text{特解} + Ae^{-\frac{t}{\tau}} = \text{稳态解} + Ae^{-\frac{t}{\tau}} = f(\infty) + Ae^{-\frac{t}{\tau}}$$

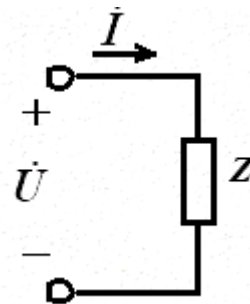
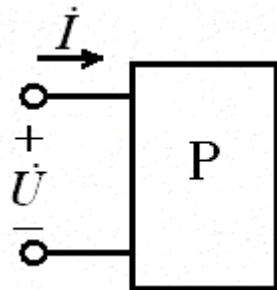
$$f(0_+) = f(\infty) + Ae^{-\frac{0}{\tau}} = f(\infty) + A \quad A = f(0_+) - f(\infty)$$

$$f(t) = f(\infty) + [f(0_+) - f(\infty)] e^{-\frac{t}{\tau}}$$

§9-1 阻抗和导纳

1. 复阻抗

$$Z = \frac{\dot{U}}{\dot{I}} = \frac{U \angle \phi_u}{I \angle \phi_i} = |Z| \angle \phi_Z$$



Z 不是正弦量，而是一个复数。

阻抗的模： $|Z|$ 阻抗角： $\phi_Z = \phi_u - \phi_i$

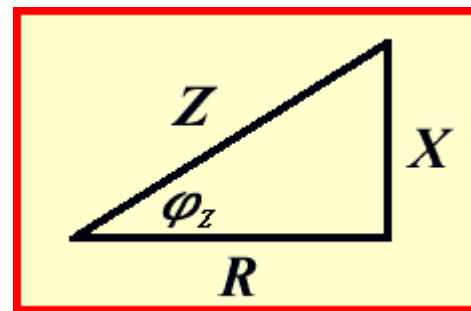
$$Z = R + jX$$



电阻 电抗

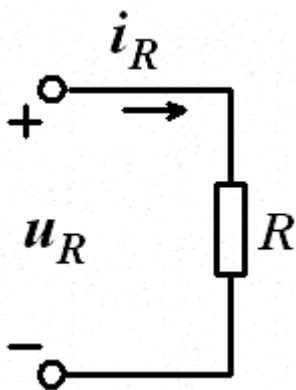
$$|Z| = \sqrt{R^2 + X^2}$$

$$\phi_Z = \arctan \frac{X}{R}$$

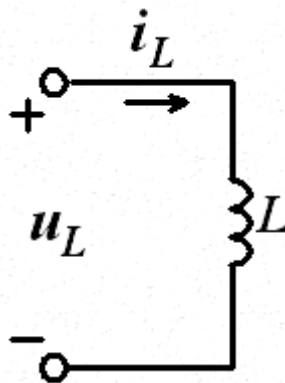


§9-1 阻抗和导纳

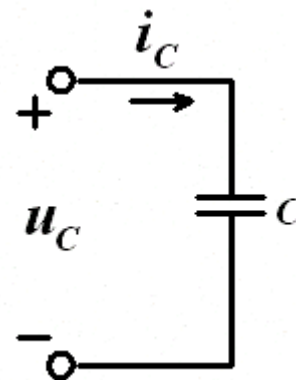
特例：



$$Z = \frac{\dot{U}}{\dot{I}} = R$$



$$Z = \frac{\dot{U}}{\dot{I}} = jX_L = j\omega L$$

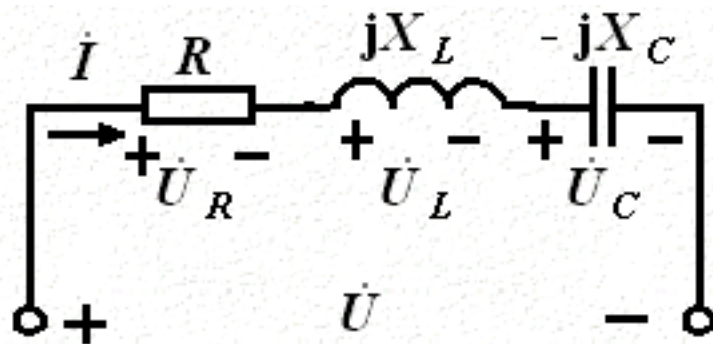


$$Z = \frac{\dot{U}}{\dot{I}} = -jX_C = \frac{1}{j\omega C}$$

§9-1 阻抗和导纳

2. *RLC* 串联复阻抗

根据KVL:



$$\dot{U} = \dot{U}_R + \dot{U}_L + \dot{U}_C = \dot{I}(R + jX_L - jX_C)$$

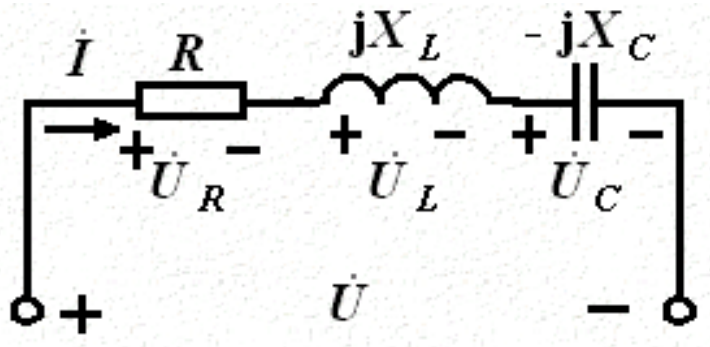
$$Z = \frac{\dot{U}}{\dot{I}} = R + j(X_L - X_C) = R + jX = |Z| \angle \phi_Z$$

$$\begin{aligned} |Z| &= \sqrt{R^2 + (X_L - X_C)^2} \\ &= \sqrt{R^2 + X^2} \end{aligned}$$

$$\phi_Z = \arctan \frac{X_L - X_C}{R}$$

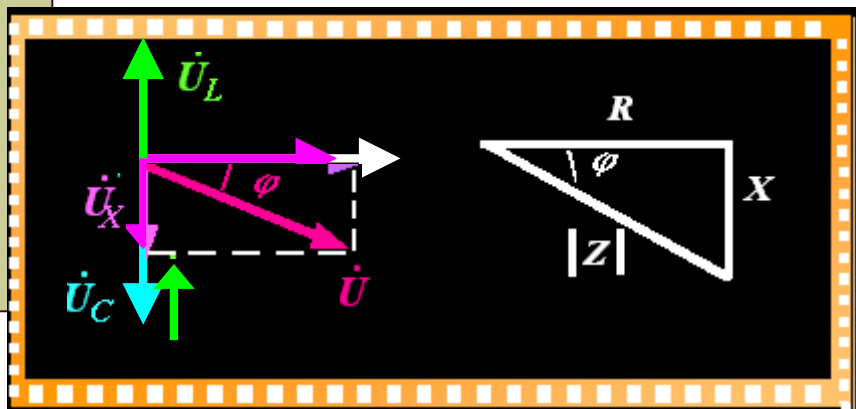
§9-1 复阻抗和复导纳

2. RLC 串联复阻抗



$$X_L - X_C = 0 \quad \varphi = 0$$

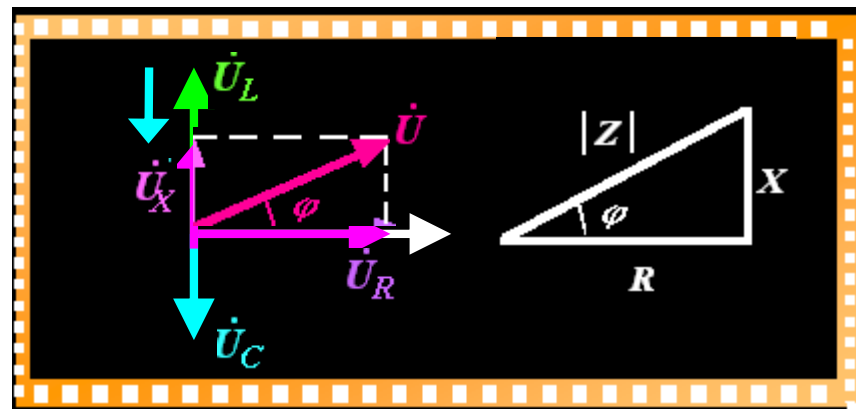
阻性电路



$$X_L - X_C < 0 \quad \varphi < 0 \quad \text{容性电路}$$

电压滞后电流

$$\frac{1}{\omega C_{eq}} = |X|$$



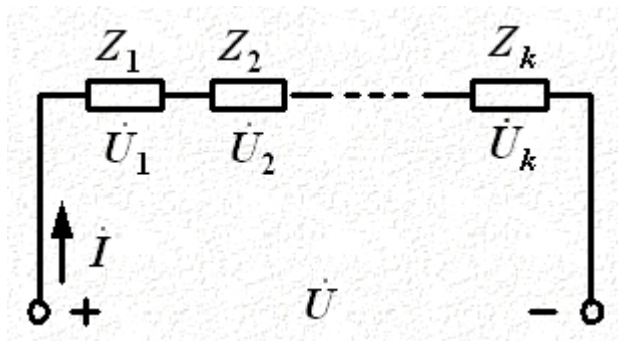
$$X_L - X_C > 0 \quad \varphi > 0 \quad \text{感性电路}$$

电压超前电流

$$\omega L_{eq} = |X|$$

§9-1 复阻抗和复导纳

3. 复阻抗串并联

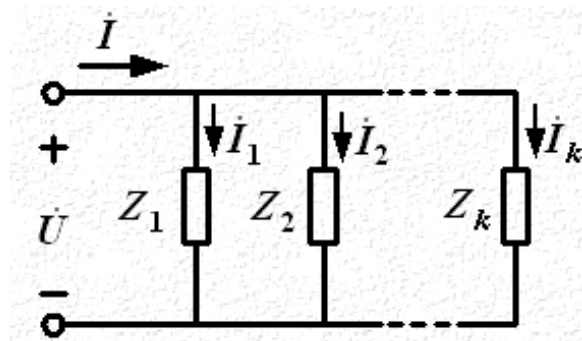


由KVL可证明:

$$\dot{U} = \dot{U}_1 + \dot{U}_2 + \cdots + \dot{U}_k$$

$$\dot{I}Z_S = \dot{I}Z_1 + \dot{I}Z_2 + \cdots + \dot{I}Z_k$$

$$Z_S = \sum_{k=1}^n Z_k = \sum_{k=1}^n R_k + j \sum_{k=1}^n X_k \\ = R + jX$$



由KCL可证明:

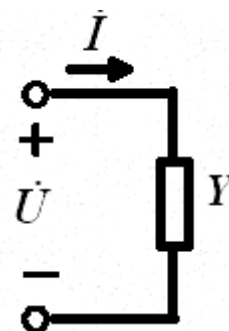
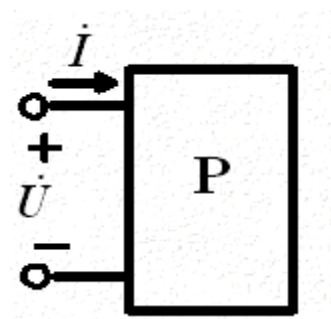
$$\dot{I} = \dot{I}_1 + \dot{I}_2 + \cdots + \dot{I}_k$$

$$\frac{\dot{U}}{Z_P} = \frac{\dot{U}}{Z_1} + \frac{\dot{U}}{Z_2} + \cdots + \frac{\dot{U}}{Z_k} \\ Z_P = \frac{1}{\sum_{k=1}^n \frac{1}{Z_k}}$$

§9-1 复阻抗和复导纳

二、复导纳

$$Y = \frac{\dot{I}}{\dot{U}} = \frac{I \angle \phi_i}{U \angle \phi_u} = |Y| \angle \phi_Y$$



导纳的模: $|Y|$ 导纳角: $\phi_Y = \phi_i - \phi_u$

$$Y = \frac{1}{Z} = \frac{1}{R + jX} = G + jB$$



电导 电纳

容性: $\omega C_{eq} = B \ (B > 0)$

感性: $\frac{1}{\omega L_{eq}} = |B| \ (B < 0)$

$$|Y| = \sqrt{G^2 + B^2} \qquad \phi_Y = \arctan \frac{B}{G}$$

§9-1 复阻抗和复导纳

二、阻抗导纳的等效变换

$$YZ = 1$$

如果 $Z = R + jX$

$$Y = \frac{1}{Z} = \frac{1}{R + jX} = \frac{R}{R^2 + X^2} - j \frac{X}{R^2 + X^2}$$

如果 $Y = G + jB$

$$Z = \frac{1}{Y} = \frac{1}{G + jB} = \frac{G}{G^2 + B^2} - j \frac{B}{G^2 + B^2}$$

§9-2 正弦交流电路的分析

当电路中电量都是同频率的电量时：

- KCL相量形式

$$\dot{I}_1 + \dot{I}_2 + \dots + \dot{I}_n + \dots = 0$$

- KVL相量形式

$$\dot{U}_1 + \dot{U}_2 + \dots + \dot{U}_n + \dots = 0$$

§9-2 正弦交流电路的分析

1.解析法:

利用电路分析方法求解。

注意：已知或未知的物理量要以相量形式表示，阻抗、感抗、容抗要以复数形式表示。

2.相量图法:

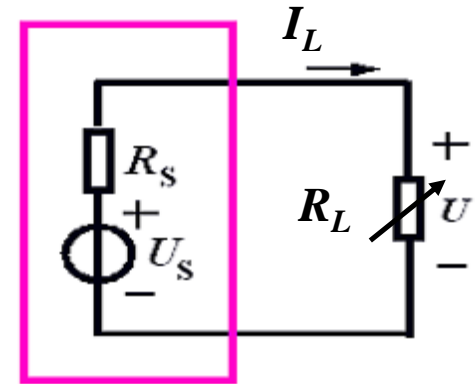
选定参考相量，分别画出相关物理量的相量图，通过平行四边形法则，确定所要求的解。

§9-4 最大功率传输

- 负载 R_L 所获得的功率

· 直流电路中:

$$P_L = I_L^2 R_L = \left(\frac{U_S}{R_S + R_L} \right)^2 R_L$$



$$\frac{dP_L}{dR_L} = U_S^2 \left[\frac{(R_S + R_L)^2 - R_L \times 2(R_S + R_L)}{(R_S + R_L)^4} \right] = 0$$

$$\text{当 } R_L = R_S \text{ 时, } P_{L \max} = \frac{U_S^2 R_S}{(2R_S)^2} = \frac{U_S^2}{4R_S}$$

§9-4 最大功率传输

正弦交流电路中：

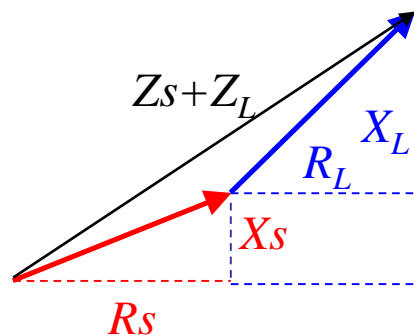
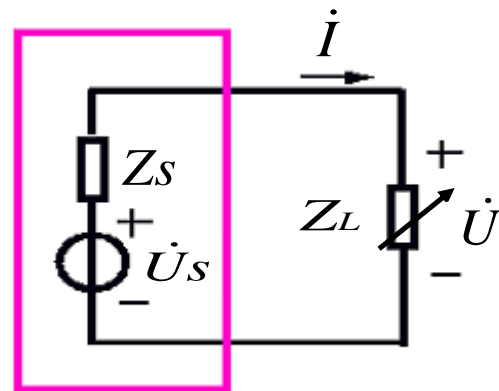
$$Z_S = R_S + jX_S \quad Z_L = R_L + jX_L$$

- 负载 Z_L 所获得的有功功率：

$$P_L = I^2 R_L = \left[\frac{U_S^2}{(R_S + R_L)^2 + (X_S + X_L)^2} \right] R_L$$

$$X_L = -X_S \quad \frac{d}{dR_L} \left[\frac{R_L}{(R_S + R_L)^2} \right] = 0$$

$$\text{当 } Z_L = Z_S^* = R_S - jX_S \text{ 时, } P_{L \max} = \frac{U_S^2 R_S}{(2R_S)^2} = \frac{U_S^2}{4R_S}$$



§ 10-2 含有耦合电感电路的计算

同相串联电路:

$$u_1 = R_1 i + L_1 \frac{di}{dt} + M \frac{di}{dt}$$

$$u_2 = R_2 i + L_2 \frac{di}{dt} + M \frac{di}{dt}$$

$$u = u_1 + u_2$$

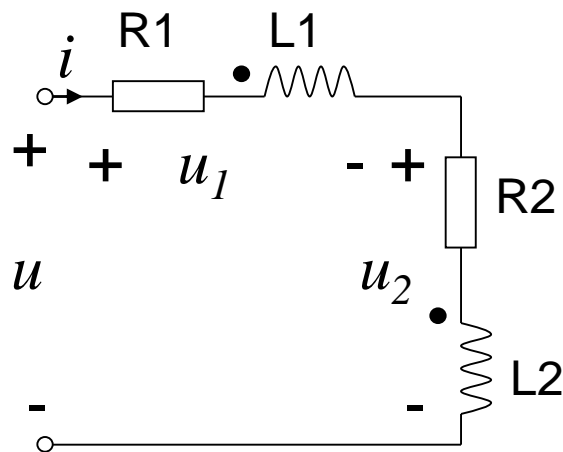
$$= (R_1 + R_2)i + (L_2 + L_1 + 2M) \frac{di}{dt}$$

相量形式:

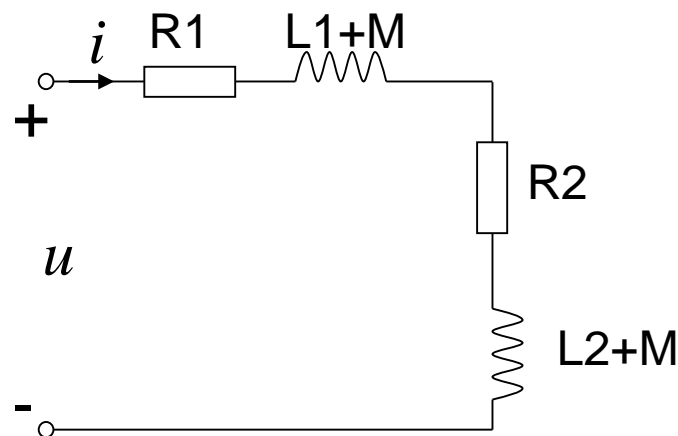
$$\dot{U} = \dot{U}_1 + \dot{U}_2$$

$$= (R_1 + R_2)\dot{I} + j\omega(L_2 + L_1 + 2M)\dot{I}$$

$$Z = \frac{\dot{U}}{\dot{I}} = (R_1 + R_2) + j\omega(L_2 + L_1 + 2M)$$



无耦合等效电路:



§ 10-2 含有耦合电感电路的计算

反相串联电路:

$$u_1 = R_1 i + L_1 \frac{di}{dt} - M \frac{di}{dt}$$

$$u_2 = R_2 i + L_2 \frac{di}{dt} - M \frac{di}{dt}$$

$$u = u_1 + u_2$$

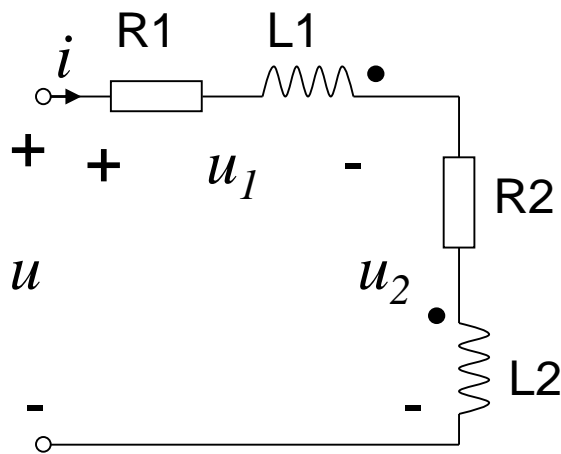
$$= (R_1 + R_2)i + (L_2 + L_1 - 2M) \frac{di}{dt}$$

相量形式:

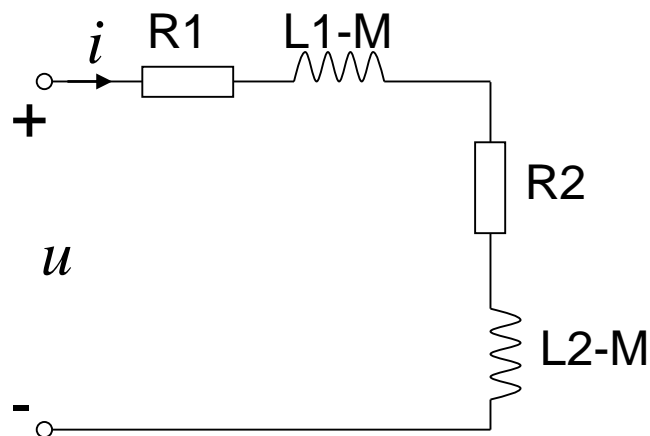
$$\dot{U} = \dot{U}_1 + \dot{U}_2$$

$$= (R_1 + R_2)\dot{I} + j\omega(L_2 + L_1 - 2M)\dot{I}$$

$$+ Z = \frac{\dot{U}}{\dot{I}} = (R_1 + R_2) + j\omega(L_2 + L_1 - 2M)$$



无耦合等效电路:

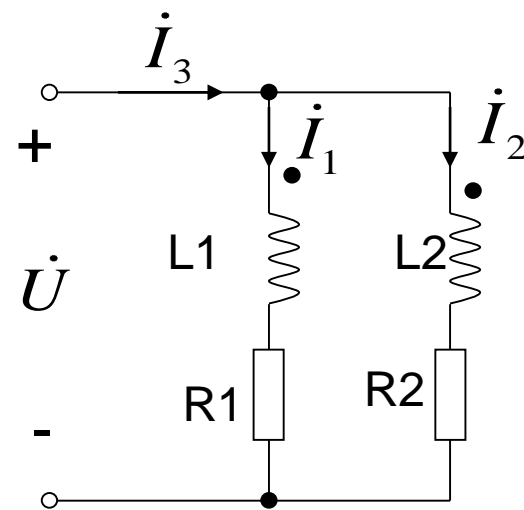


§ 10-2 含有耦合电感电路的计算

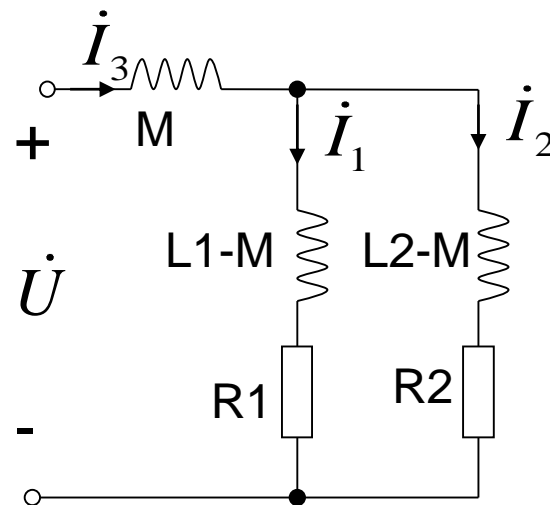
同侧并联电路：

$$\begin{cases} \dot{U} = (R_1 + j\omega L_1)\dot{I}_1 + j\omega M\dot{I}_2 \\ \dot{U} = j\omega M\dot{I}_1 + (R_2 + j\omega L_2)\dot{I}_2 \\ \dot{I}_3 = \dot{I}_1 + \dot{I}_2 \end{cases}$$

$$\begin{aligned} \dot{U} &= (R_1 + j\omega L_1)\dot{I}_1 + j\omega M\dot{I}_2 \\ &= (R_1 + j\omega L_1 - j\omega M)\dot{I}_1 + j\omega M\dot{I}_1 + j\omega M\dot{I}_2 \\ &= (R_1 + j\omega(L_1 - M))\dot{I}_1 + j\omega M\dot{I}_3 \\ \dot{U} &= (R_2 + j\omega(L_2 - M))\dot{I}_2 + j\omega M\dot{I}_3 \end{aligned}$$



无耦合等效电路：



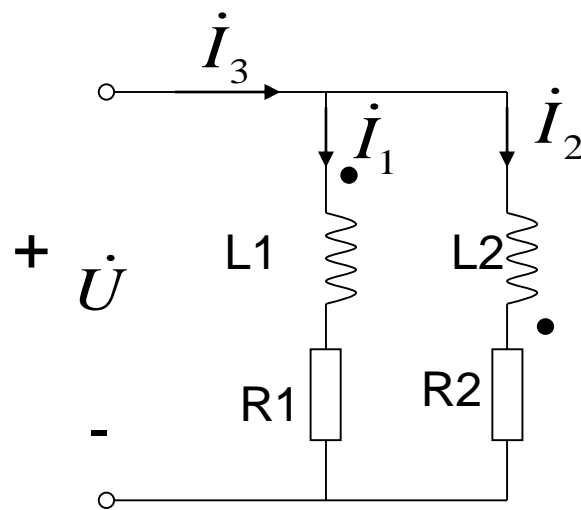
§ 10-2 含有耦合电感电路的计算

异侧并联电路：

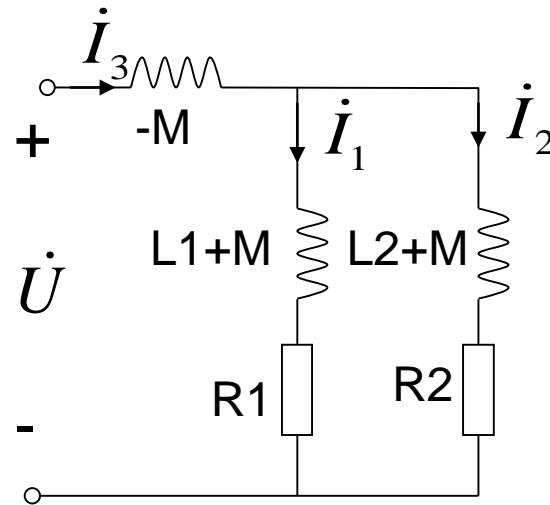
$$\begin{cases} \dot{U} = (R_1 + j\omega L_1)\dot{I}_1 - j\omega M\dot{I}_2 \\ \dot{U} = -j\omega M\dot{I}_1 + (R_2 + j\omega L_2)\dot{I}_2 \\ \dot{I}_3 = \dot{I}_1 + \dot{I}_2 \end{cases}$$

$$\begin{aligned} \dot{U} &= (R_1 + j\omega L_1)\dot{I}_1 - j\omega M\dot{I}_2 \\ &= (R_1 + j\omega L_1 + j\omega M)\dot{I}_1 - j\omega M\dot{I}_1 - j\omega M\dot{I}_2 \\ &= (R_1 + j\omega(L_1 + M))\dot{I}_1 - j\omega M\dot{I}_3 \end{aligned}$$

$$\dot{U} = (R_2 + j\omega(L_2 + M))\dot{I}_2 - j\omega M\dot{I}_3$$



无耦合等效电路：



§ 10-4 变压器原理

一次回路（原边回路、初级回路）：

$$\dot{U}_1 = (R_1 + j\omega L_1)\dot{I}_1 + j\omega M\dot{I}_2$$

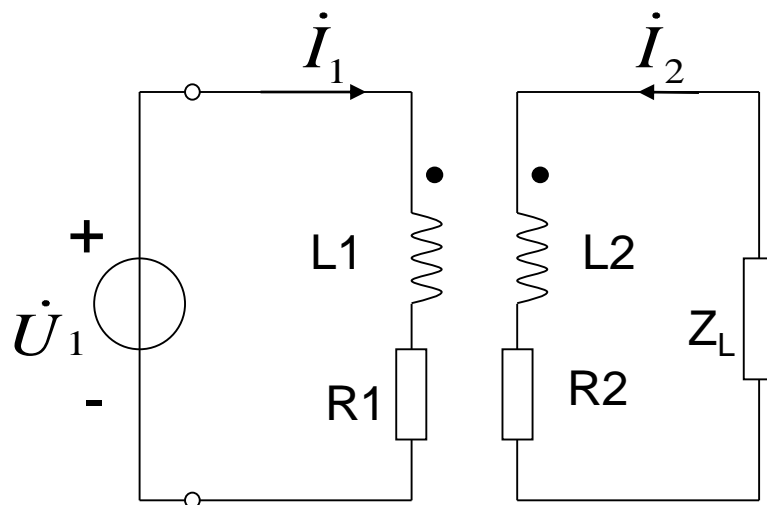
二次回路（副边回路、次级回路）：

$$j\omega M\dot{I}_1 + (R_2 + j\omega L_2 + Z_L)\dot{I}_2 = 0$$

$$\text{令： } Z_M = j\omega M, \quad Z_{11} = R_1 + j\omega L_1, \quad Z_{22} = R_2 + j\omega L_2 + Z_L$$

$$Z_{11}\dot{I}_1 + Z_M\dot{I}_2 = \dot{U}_1$$

$$Z_M\dot{I}_1 + Z_{22}\dot{I}_2 = 0$$

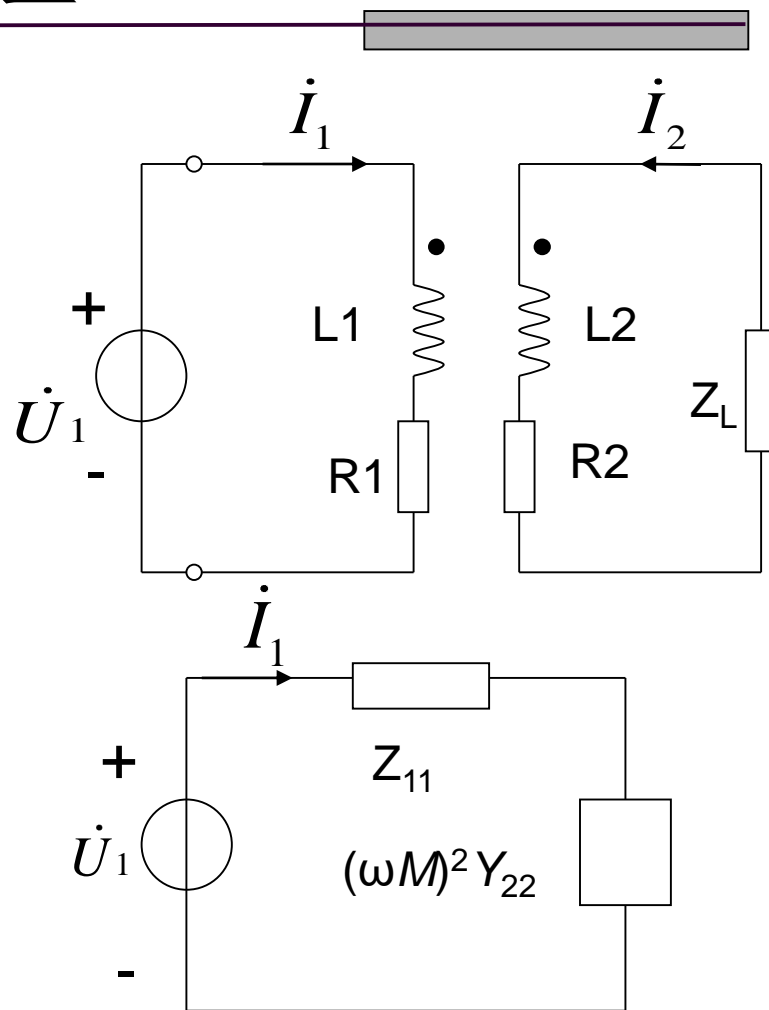


§ 10-4 变压器原理

$$\begin{cases} Z_{11}\dot{I}_1 + Z_M\dot{I}_2 = \dot{U}_1 \\ Z_M\dot{I}_1 + Z_{22}\dot{I}_2 = 0 \Rightarrow \dot{I}_2 = -\frac{Z_M}{Z_{22}}\dot{I}_1 \\ \quad = -Z_M Y_{22}\dot{I}_1 \end{cases}$$

$$(Z_{11} - Z_M^2 Y_{22})\dot{I}_1 = \dot{U}_1$$

$$\begin{aligned} \dot{I}_1 &= \frac{\dot{U}_1}{Z_{11} - Z_M^2 Y_{22}} = \frac{\dot{U}_1}{Z_{11} + (\omega M)^2 Y_{22}} \\ &= \frac{\dot{U}_1}{Z_1} \end{aligned}$$



一次等效电路

注: $Z_M = j\omega M$, $Z_{11} = R_1 + j\omega L_1$, $Z_{22} = R_2 + j\omega L_2 + Z_L$

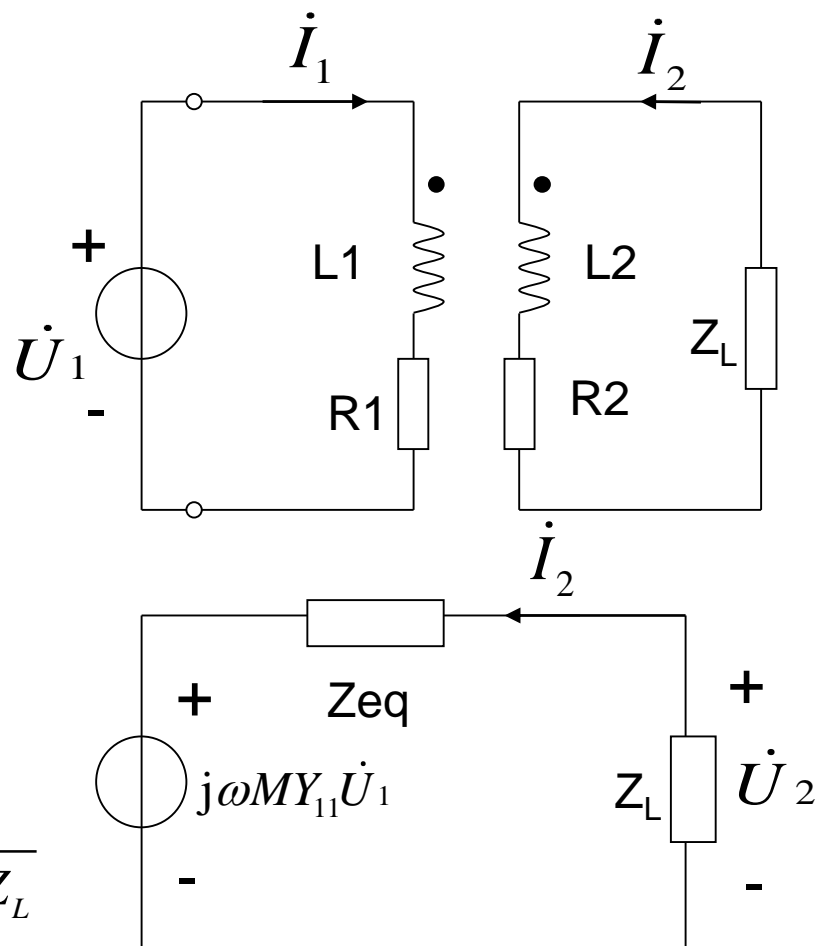
§ 10-4 变压器原理

$$\begin{cases} Z_{11}\dot{I}_1 + Z_M\dot{I}_2 = \dot{U}_1 \\ Z_M\dot{I}_1 + Z_{22}\dot{I}_2 = 0 \end{cases} \Rightarrow \dot{I}_2 = -\frac{Z_M}{Z_{22}}\dot{I}_1$$

$$\dot{U}_2 = -Z_L\dot{I}_2 = Z_L \frac{Z_M}{Z_{22}}\dot{I}_1$$

$$\begin{aligned} \dot{I}_2 &= -\frac{Z_M}{Z_{22}} * \dot{I}_1 = -\frac{Z_M}{Z_{22}} * \frac{\dot{U}_1}{Z_{11} + (\omega M)^2 Y_{22}} \\ &= -\frac{Z_M \dot{U}_1}{Z_{22} Z_{11} + (\omega M)^2} = -\frac{Z_M \dot{U}_1 / Z_{11}}{Z_{22} + (\omega M)^2 Y_{11}} \\ &= -\frac{Z_M \dot{U}_1 / Z_{11}}{R_2 + j\omega L_2 + Z_L + (\omega M)^2 Y_{11}} = -\frac{\dot{U}_{oc}}{Z_{eq} + Z_L} \end{aligned}$$

式中, $Z_{eq} = R_2 + j\omega L_2 + (\omega M)^2 Y_{11}$



二次等效电路

注: $Z_M = j\omega M$, $Z_{11} = R_1 + j\omega L_1$, $Z_{22} = R_2 + j\omega L_2 + Z_L$

§ 10-5 理想变压器

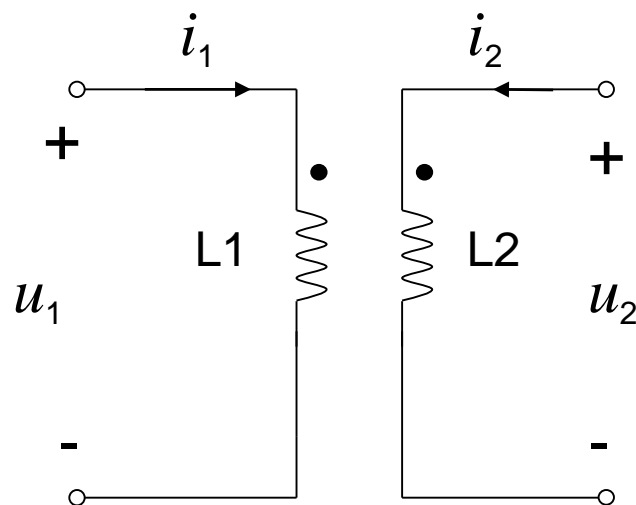
设线圈中的磁通为 Φ ，线圈1、线圈2的匝数分别为 N_1 ， N_2 ，有：

$$\psi_1 = N_1 \phi$$

$$\psi_2 = N_2 \phi$$

$$u_1 = \frac{d\psi_1}{dt} = N_1 \frac{d\phi}{dt}$$

$$u_2 = \frac{d\psi_2}{dt} = N_2 \frac{d\phi}{dt}$$



$$\Rightarrow \frac{u_1}{u_2} = \frac{\psi_1}{\psi_2} = \frac{N_1}{N_2}$$

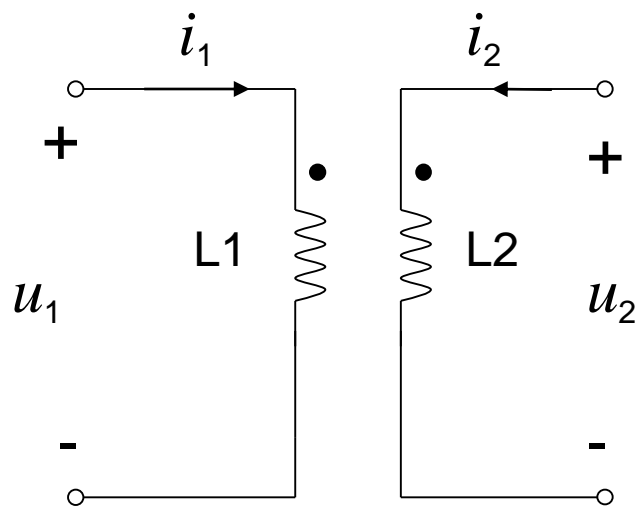
§ 10-5 理想变压器

$$u_1 = \frac{d\psi_1}{dt} = L_1 \frac{di_1}{dt} + M \frac{di_2}{dt}$$

$$\frac{di_1}{dt} = \frac{1}{L_1} u_1 - \frac{M}{L_1} \frac{di_2}{dt}$$

$$\int di_1 = \frac{1}{L_1} \int u_1 dt - \frac{M}{L_1} \int \frac{di_2}{dt} dt$$

$$i_1 = -\frac{M}{L_1} i_2 = -\frac{\sqrt{L_2}}{\sqrt{L_1}} i_2$$



$$\Rightarrow \frac{i_1}{i_2} = -\frac{\sqrt{L_2}}{\sqrt{L_1}} = -\frac{N_2}{N_1}$$

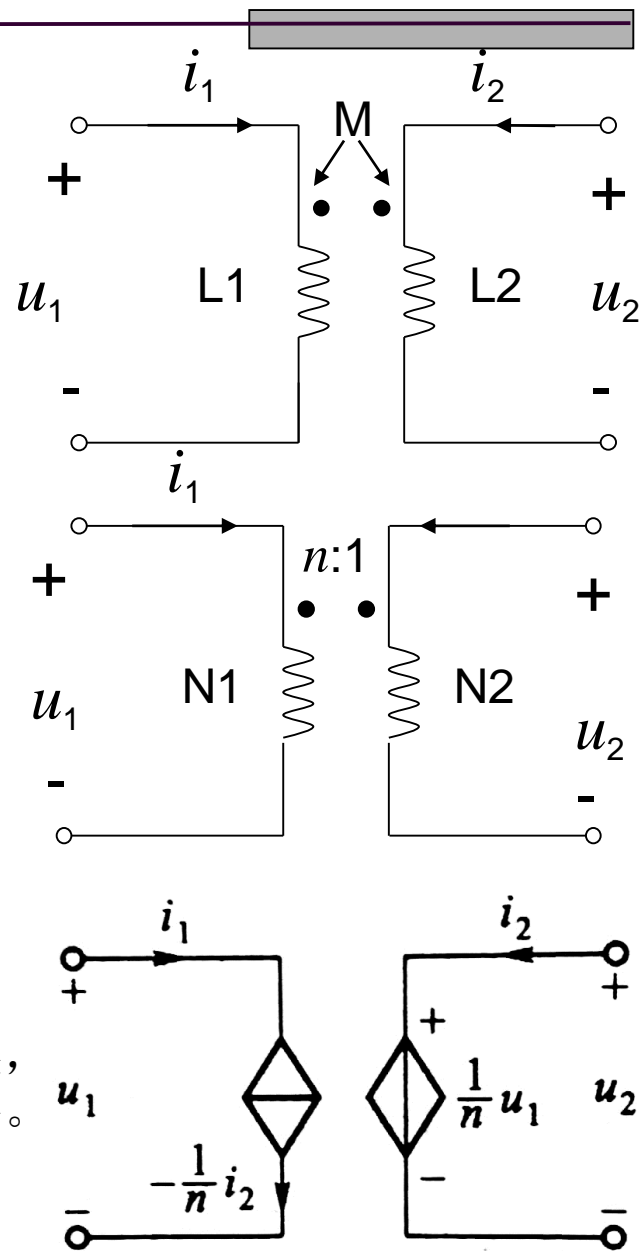
§ 10-5 理想变压器

$$\frac{u_1}{u_2} = \frac{N_1}{N_2} \quad \frac{i_1}{i_2} = -\frac{N_2}{N_1}$$

设 $n = \frac{N_1}{N_2}$ 为理想变压器的匝数比，又称为变比

$$\begin{cases} u_1 = nu_2 \\ i_1 = -\frac{1}{n}i_2 \end{cases} \Rightarrow u_1 i_1 + u_2 i_2 = 0$$

理想变压器将一侧吸收的能量全部传输到另一侧输出。
在传输过程中，仅仅将电压、电流按变比作数值的变换，既不耗能也不储能，是一个非动态无损耗的磁耦合元件。

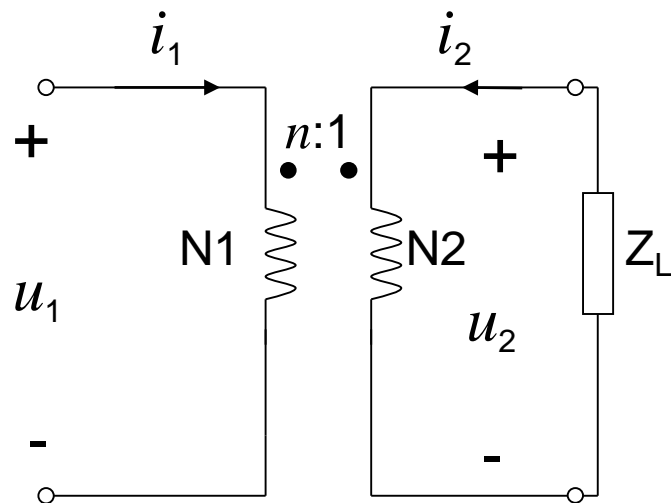


§ 10-5 理想变压器

理想变压器的阻抗转换

二次侧接阻抗 Z_L ，折合到一次侧的等效阻抗：

$$Z_{11'} = \frac{\dot{U}_1}{\dot{I}_1} = \frac{n\dot{U}_2}{-\frac{1}{n}\dot{I}_2} = n^2 Z_L$$



§13.3 平均值、有效值、平均功率

一、有效值

$$I = \sqrt{\frac{1}{T} \int_0^T i^2 dt}$$

$$I = \sqrt{\frac{1}{T} \int_0^T [I_0 + \sum_{k=1}^{\infty} I_{km} \cos(k\omega_1 t + \varphi_k)]^2 dt}$$

$$I = \sqrt{I_0^2 + I_1^2 + I_2^2 + \cdots} = \sqrt{I_0^2 + \sum_{k=1}^{\infty} I_k^2}$$

$$U = \sqrt{U_0^2 + U_1^2 + U_2^2 + \cdots} = \sqrt{U_0^2 + \sum_{k=1}^{\infty} U_k^2}$$

§13.3 平均值、有效值、平均功率

三、平均功率

$$u(t) = U_0 + \sum_{k=1}^{\infty} [U_{km} \sin(k\omega_1 t + \varphi_{ku})]$$

$$i(t) = I_0 + \sum_{k=1}^{\infty} [I_{km} \sin(k\omega_1 t + \varphi_{ki})]$$

$$P = \frac{1}{T} \int_0^T p dt = \frac{1}{T} \int_0^T ui \, dt$$

不同频率的正弦电压与电流乘积的积分为0

$$P = P_0 + \sum_{k=1}^{\infty} P_k = U_0 I_0 + \sum_{k=1}^{\infty} U_k I_k \cos(\varphi_{ku} - \varphi_{ki}) \quad U_k = \frac{U_{km}}{\sqrt{2}}, I_k = \frac{I_{km}}{\sqrt{2}}$$

四、视在功率

$$S = UI = \sqrt{U_0^2 + \sum_{k=1}^{\infty} U_k^2} \sqrt{I_0^2 + \sum_{k=1}^{\infty} I_k^2}$$

§13.3 平均值、有效值、平均功率

■ 注意：

- 1、不同频率的电压和电流不构成平均功率。
- 2、对于非正弦周期信号电路：

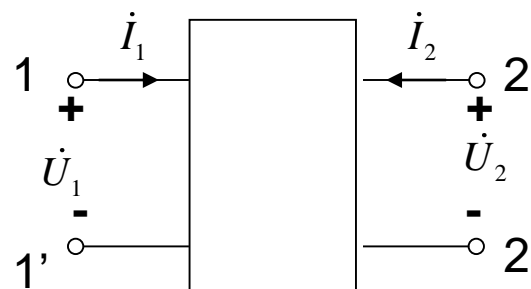
$$\begin{aligned} I &\neq I_0 + I_1 + I_2 + \dots & I &= \sqrt{I_0^2 + I_1^2 + I_2^2 + \dots} = \sqrt{I_0^2 + \sum_{k=1}^{\infty} I_k^2} \\ U &\neq U_0 + U_1 + U_2 + \dots & U &= \sqrt{U_0^2 + U_1^2 + U_2^2 + \dots} = \sqrt{U_0^2 + \sum_{k=1}^{\infty} U_k^2} \\ S &\neq U_0 I_0 + U_1 I_1 + U_2 I_2 + \dots & S &= UI = \sqrt{U_0^2 + \sum_{k=1}^{\infty} U_k^2} \sqrt{I_0^2 + \sum_{k=1}^{\infty} I_k^2} \end{aligned}$$

§ 16-2 二端口方程和参数

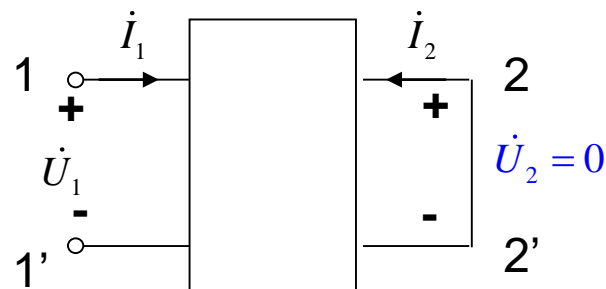
$$\dot{I}_1 = Y_{11}\dot{U}_1 + Y_{12}\dot{U}_2$$

$$\dot{I}_2 = Y_{21}\dot{U}_1 + Y_{22}\dot{U}_2$$

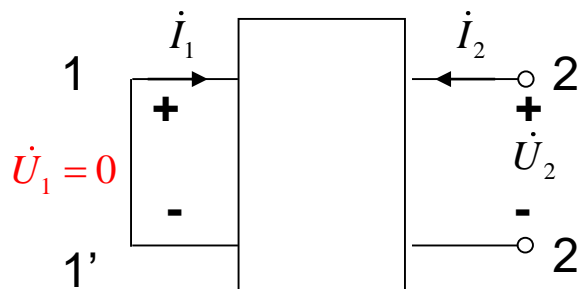
$$\begin{bmatrix} \dot{I}_1 \\ \dot{I}_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} Y_{11} & Y_{12} \\ Y_{21} & Y_{22} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \dot{U}_1 \\ \dot{U}_2 \end{bmatrix}$$



$$Y_{11} = \left. \frac{\dot{I}_1}{\dot{U}_1} \right|_{\dot{U}_2=0} \quad Y_{21} = \left. \frac{\dot{I}_2}{\dot{U}_1} \right|_{\dot{U}_2=0}$$



$$Y_{12} = \left. \frac{\dot{I}_1}{\dot{U}_2} \right|_{\dot{U}_1=0} \quad Y_{22} = \left. \frac{\dot{I}_2}{\dot{U}_2} \right|_{\dot{U}_1=0}$$



Y : 短路导纳参数

§ 16-2 二端口方程和参数

$$\dot{U}_1 = Z_{11}\dot{I}_1 + Z_{12}\dot{I}_2$$

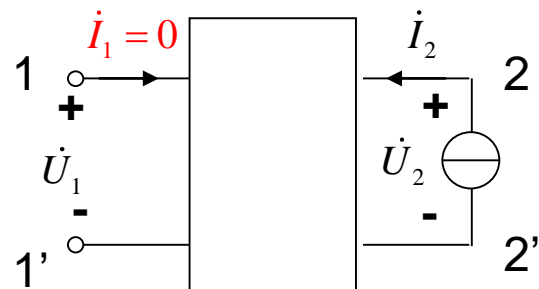
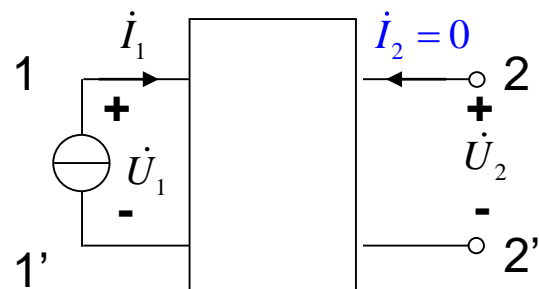
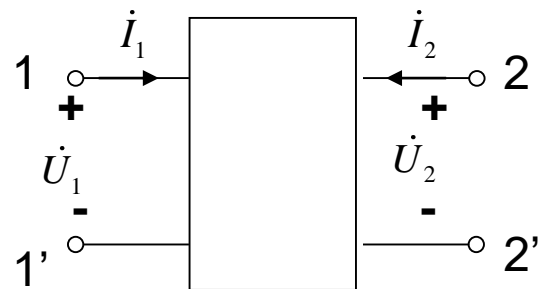
$$\dot{U}_2 = Z_{21}\dot{I}_1 + Z_{22}\dot{I}_2$$

$$\begin{bmatrix} \dot{U}_1 \\ \dot{U}_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} Z_{11} & Z_{12} \\ Z_{21} & Z_{22} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \dot{I}_1 \\ \dot{I}_2 \end{bmatrix}$$

$$Z_{11} = \left. \frac{\dot{U}_1}{\dot{I}_1} \right|_{\dot{I}_2=0} \quad Z_{21} = \left. \frac{\dot{U}_2}{\dot{I}_1} \right|_{\dot{I}_2=0}$$

$$Z_{12} = \left. \frac{\dot{U}_1}{\dot{I}_2} \right|_{\dot{I}_1=0} \quad Z_{22} = \left. \frac{\dot{U}_2}{\dot{I}_2} \right|_{\dot{I}_1=0}$$

Z: 开路阻抗矩阵



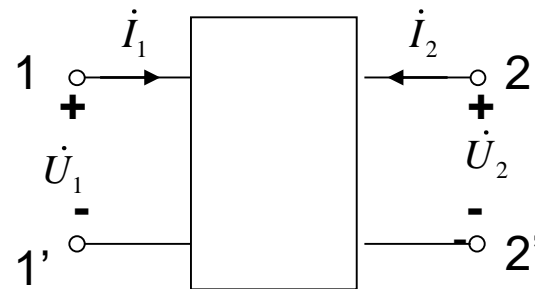
§ 16-2 二端口方程和参数

Y参数方程:

$$\dot{I}_1 = Y_{11}\dot{U}_1 + Y_{12}\dot{U}_2$$
$$\dot{I}_2 = Y_{21}\dot{U}_1 + Y_{22}\dot{U}_2$$

Y: 短路导纳矩阵

$$\begin{bmatrix} Y_{11} & Y_{12} \\ Y_{21} & Y_{22} \end{bmatrix}$$



Z参数方程:

$$\dot{U}_1 = Z_{11}\dot{I}_1 + Z_{12}\dot{I}_2$$
$$\dot{U}_2 = Z_{21}\dot{I}_1 + Z_{22}\dot{I}_2$$

Z: 开路阻抗矩阵

$$\begin{bmatrix} Z_{11} & Z_{12} \\ Z_{21} & Z_{22} \end{bmatrix}$$

$$Z = Y^{-1} \quad Y = Z^{-1}$$

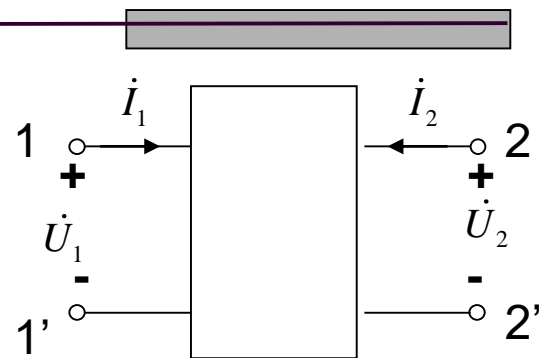
§ 16-2 二端口方程和参数

A参数方程: $\dot{U}_1 = A_{11}\dot{U}_2 + A_{12}(-\dot{I}_2)$

$$\dot{I}_1 = A_{21}\dot{U}_2 + A_{22}(-\dot{I}_2)$$

$$A_{11} = \left. \frac{\dot{U}_1}{\dot{U}_2} \right|_{\dot{I}_2=0} \quad A_{21} = \left. \frac{\dot{I}_1}{\dot{U}_2} \right|_{\dot{I}_2=0}$$

$$A_{12} = \left. \frac{\dot{U}_1}{-\dot{I}_2} \right|_{\dot{U}_2=0} \quad A_{22} = \left. \frac{\dot{I}_1}{-\dot{I}_2} \right|_{\dot{U}_2=0}$$



$$\begin{bmatrix} \dot{U}_1 \\ \dot{I}_1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} A_{11} & A_{12} \\ A_{21} & A_{22} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \dot{U}_2 \\ -\dot{I}_2 \end{bmatrix}$$

H参数方程: $\dot{U}_1 = H_{11}\dot{I}_1 + H_{12}\dot{U}_2$

$$\dot{I}_2 = H_{21}\dot{I}_1 + H_{22}\dot{U}_2$$

$$H_{11} = \left. \frac{\dot{U}_1}{\dot{I}_1} \right|_{\dot{U}_2=0} \quad H_{21} = \left. \frac{\dot{I}_2}{\dot{I}_1} \right|_{\dot{U}_2=0}$$

$$H_{12} = \left. \frac{\dot{U}_1}{\dot{U}_2} \right|_{\dot{I}_1=0} \quad H_{22} = \left. \frac{\dot{I}_2}{\dot{U}_2} \right|_{\dot{I}_1=0}$$

$$\begin{bmatrix} \dot{U}_1 \\ \dot{I}_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} H_{11} & H_{12} \\ H_{21} & H_{22} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \dot{I}_1 \\ \dot{U}_2 \end{bmatrix}$$

§ 16-2 二端口方程和参数

互易条件

Y参数: $Y_{12} = Y_{21}$

Z参数: $Z_{12} = Z_{21}$

A参数: $A_{11}A_{22} - A_{12}A_{21} = 1$

H参数: $H_{12} = -H_{21}$

对称条件

$Y_{12} = Y_{21}$ $Y_{11} = Y_{22}$

$Z_{12} = Z_{21}$ $Z_{11} = Z_{22}$

$A_{11}A_{22} - A_{12}A_{21} = 1$

$A_{11} = A_{22}$

$H_{11}H_{22} - H_{12}H_{21} = 1$

$H_{12} = -H_{21}$