例 11.7 求过点 M(2,1,3), 且与直线 $L: \frac{x+1}{3} = \frac{y-1}{2} = \frac{z}{-1}$ 垂直相交的直线方程。 过点 M(2,1,3) 且与直线 L 垂直的平面方程为 3(x-2)+2(y-1)-(z-3)=0, \mathbb{U} 3x+2y-z-5=0而 L 的参数方程是: x=-1+3t, y=1+2t, z=-t, 代人上述平面方程, 得到参数 $t=\frac{3}{7}$, 所 以直线与平面的交点坐标为 $N\left(\frac{2}{7},\frac{13}{7},-\frac{3}{7}\right)$ 。因此过点 M 和 N 的直线方程是 $\frac{x-2}{-\frac{12}{7}} = \frac{y-1}{\frac{6}{7}} = \frac{z-3}{-\frac{24}{7}}, \quad \mathbb{P} \quad \frac{x-2}{2} = \frac{y-1}{-1} = \frac{z-3}{4}.$ **例 11.8** 求直线 $\begin{cases} x+y-z-1=0, \\ x-y+z+1=0 \end{cases}$ 在平面 x+y+z=0 上的投影直线的方程。 解 设过直线 $\begin{cases} x+y-z-1=0, \\ x-y+z+1=0 \end{cases}$ 的平面東方程为 即 $(1+\lambda)x + (1-\lambda)y + (-1+\lambda)z + \lambda - 1 = 0.$ 由于该平面与平面 x+y+z=0 垂直,则 $(1+\lambda) \cdot 1 + (1-\lambda) \cdot 1 + (-1+\lambda) \cdot 1 = 0$. 解得 $\lambda = -1$,代入平面東方程中得 y-z-1=0,所以投影直线方程为 $\begin{cases} y-z-1=0,\\ x+y+z=0. \end{cases}$ 例 11.9 求点 M(1,2,3) 关于直线 $\begin{cases} x-y+z=1,\\ 2x+z=3 \end{cases}$ 的对称点坐标。 解 直线的方向向量为 $t = \begin{vmatrix} \mathbf{i} & \mathbf{j} & \mathbf{k} \\ 1 & -1 & 1 \end{vmatrix} = -\mathbf{i} + \mathbf{j} + 2\mathbf{k}.$ 于是过 M(1,2,3) 且垂直于该直线的平面方程为 -(x-1) + (y-2) + 2(z-3) = 0. $\begin{cases} x - y + z = 1, \\ 2x + z = 3, \\ x - y - 2z + 7 = 0 \end{cases}$ $x_0 = \frac{x + \lambda x_1}{1 + \lambda} = \frac{1 + (-2) \cdot \frac{1}{6}}{-1} = -\frac{2}{3}; \quad y_0 = \frac{y + \lambda y_1}{1 + \lambda} = \frac{1 + (-2) \cdot \frac{11}{6}}{-1} = \frac{5}{2};$

即 x-y-2z+7=0。因此平面与直线的交点 M_1 的坐标为线性方程组

的解,解得 $M_1\left(\frac{1}{6},\frac{11}{6},\frac{8}{3}\right)$ 。设点 M 关于直线的对称点坐标为 $M_0(x_0,y_0,z_0)$,则

 $z_0 = \frac{z + \lambda z_1}{1 + \lambda} = \frac{1 + (-2) \cdot \frac{8}{3}}{-1} = \frac{7}{3}.$

所以点 M(1,2,3)关于直线 $\begin{cases} x-y+z=1, \\ 2x+z=3 \end{cases}$ 的对称点坐标为 $\left(-\frac{2}{3},\frac{5}{3},\frac{7}{3}\right)$ 。

例3 求满足下列条件的平面方程: (1)过点(3,1,-3)且与直线x-2y+4z-7=0,3x+5y-2z+1=0 垂首: (2)过点(3,1,-2)且通过直线 $\frac{x-4}{5} = \frac{y+3}{2} = \frac{z}{1}$. 解 (1)直线的方向向量即平面的法向量,故 $n = n_1 \times n_2 = (1, -2, 4) \times (3, 5, -2) = (-16, 14, 11),$ 故所求平面的方程为 -16(x-2) + 14(y-0) + 11(z+3) = 0,即 16x - 14y - 11z - 65 = 0.(2)平面也过点A(3,1,-2)且平行于s=(5,2,1). 平面还过

点 B(4,-3,0), 所以向量 $\overrightarrow{AB} = (1,-4,2)$ 也平行于平面. 于是, 平 行法向量

 $n = \overrightarrow{AB} \times s = (1, -4, 2) \times (5, 2, 1) = (-8, 9, 22),$

故所求平面方程为

-8(x-3)+9(y-1)+22(z+2)=0.即 8x - 9y - 22z - 59 = 0.

例9 求点(-1,2,0)在平面x+2y-z+1=0上的投影.

因为n=(1,2,-1),所以过点(-1,2,0)且垂直于平面的

直线方程为 $\frac{x+1}{1} = \frac{y-2}{2} = \frac{z}{-1}$,其参数方程为:x = -1+t,y = 2+

2t,z=-t. 代入平面方程得

(-1+t)+2(2+2t)-(-t)+1=0,

t = -2/3. 故垂足坐标(-5/3,2/3,2/3)即为所求的投影。

例13 设一平面垂直于平面z=0,并通过从点(1,-1,1)到直

线 y-z+1=0, x=0 的垂线,求此平面的方程, 因为 $s=(0,1,-1)\times(1,0,0)=(0,-1,-1)$,所以直线

的对称式方程为

$$\frac{x-0}{0} = \frac{y-0}{1} = \frac{z-1}{1},$$

参数方程为x=0, y=t, z=1+t. 又点A(1,-1,1)到直线的垂线的 垂足为 $B(0,t_0,1+t_0)$,而 $\overrightarrow{AB}\perp L$,所以

 $\overrightarrow{AB} \cdot \mathbf{s} = (-1) \times 0 + (t_0 + 1) \times 1 + (1 + t_0 - 1) \times 1 = 0,$

 $t_0 = -1/2$.

于是,垂足B的坐标为(0,-1/2,1/2), \overrightarrow{AB} =(-1,1/2,-1/2).由 于所求平面 π 垂直于 $z=0(n_z=(0,0,1))$,又 π 过 \overrightarrow{AB} ,所以,平面 π

的法向量

 $n = \overrightarrow{AB} \times n$, = $(-1,1/2,-1/2) \times (0,0,1) = (1/2,1,0)$, 平面π的方程为

 $1/2 \times (x-1) + 1 \times (y+1) + 0 \times (z-1) = 0$

即 x + 2y + 1 = 0.

例 14 求过点 A(-1,0,4)、且平行于平面 3x-4y+z-10=

0. 又与直线 $\frac{x+1}{x} = \frac{y-3}{x} = \frac{z}{x}$ 相交的直线方程.

解 因已知直线的参数方程为x=-1+t,y=3+t,z=2t,故

所求直线与已知直线的交点为 $B(-1+t_0,3+t_0,2t_0)$,向量 $\overline{AB}=$ $(t_0,3+t_0,2t_0-4)$. 又所求直线平行于平面,则 $\overrightarrow{AB} \cdot n=0$,故

 $3t_0 + (-4) \times (3 + t_0) + 1 \times (2t_0 - 4) = 0$

即 $t_0 = 16$,

AB=(16,19,28)为所求直线的方向向量. 于是,所求直线方程为

 $\frac{x+1}{16} = \frac{y}{19} = \frac{z-4}{28}.$

例 11.13 曲线 L 是抛物柱面 $x = 2y^2$ 与平面 x + z = 1 的交线,求:

- (1) 曲线 L 在各个坐标面上的投影;
- (2) 曲线 L 分别绕各个坐标轴旋转一周的旋转曲面方程。

解 (1) 曲线
$$L$$
 在 xOy 面的投影为 $\begin{cases} x=2y^2, \\ z=0. \end{cases}$ 曲线 L 在 xOz 面的投影为 $\begin{cases} x+z=1, \\ y=0. \end{cases}$ 曲线 L

在 yOz 面的投影为 $\begin{cases} 2y^2+z=1, \\ x=0. \end{cases}$

(2) 曲线 L 以 x 的参数的参数方程是 $\begin{cases} x=x,\\ y=\sqrt{\frac{x}{2}},x\geqslant 0, \text{则曲线 } L$ 绕 x 轴旋转的旋转曲 z=1-x,

面方程为 $y^2+z^2=\frac{1}{2}x+(1-x)^2$ 。

曲线 L 以 y 的参数的参数方程是 $\begin{cases} x=2y^2, \\ y=y, \\ z=1-2y^2, \end{cases}$ 的旋转曲面方程为 $x^2+z^2=4y^4+(1-2y^2)^2$ 。

曲线 L 以 z 的参数的参数方程是 $\begin{cases} x=1-z,\\ y=\sqrt{\frac{1}{2}(1-z)}, 1\leqslant z, \text{则曲线 } L$ 绕 z 轴旋转的旋转 z=z,

曲面方程为 $x^2+y^2=\frac{1}{2}(1-z)+(1-z)^2$ 。

例 11.14 设 P 为椭球面 $S: x^2 + y^2 + z^2 - yz = 1$ 上的动点,若 S 上的点 P 处的切平面与 xOy 面垂直,求点 P 的轨迹方程。

解 椭球面 $F(x,y,z) = x^2 + y^2 + z^2 - yz - 1 = 0$ 上的动点 P(x,y,z) 的法向量为 $\mathbf{n} = (F'_x, F'_y, F'_z) = (2x, 2y - z, 2z - y)$ 。

由于 S 在点 P 处的切平面与 xOy 面垂直,xOy 面的法向量 k = (0,0,1),于是 $n \cdot k = (2x,2y-z,2z-y) \cdot (0,0,1) = 2z-y = 0$ 。

由于 P 点在椭球面上,故所求的 P 点应满足

$$\begin{cases} x^{2} + y^{2} + z^{2} - yz - 1 = 0, \\ 2z - y = 0, \end{cases}$$

或

$$\begin{cases} x^{2} + \frac{3}{4}y^{2} = 1, \\ 2z - y = 0. \end{cases}$$
 (它是圆柱面与平面的交线)