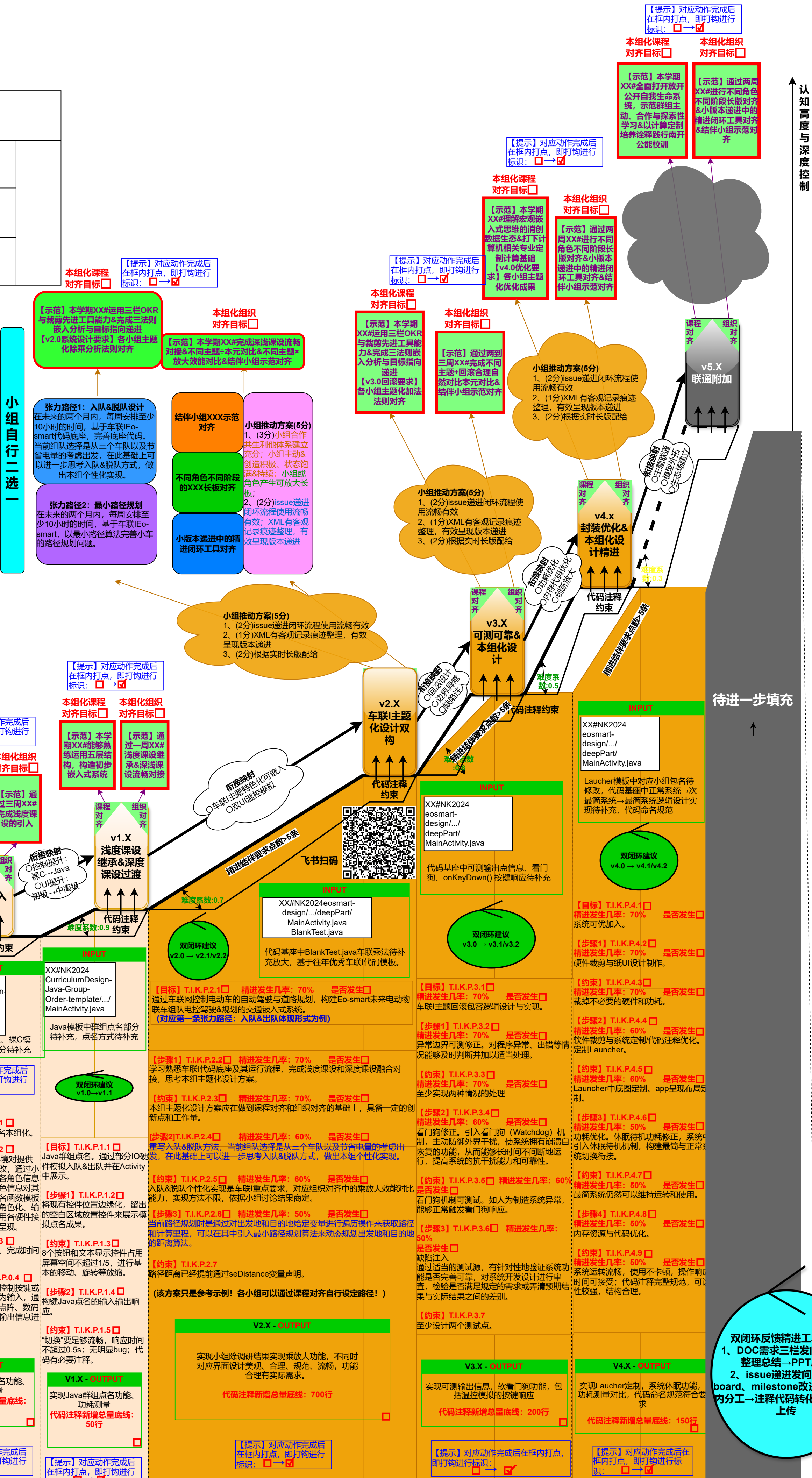


NK2024嵌入式系统 · 课程设计 · 车联IEo-smart主题 · 梯子框架说明图v3.1

课程堤坝

嵌入式系统课设实验 → 嵌入式系统课设报告 → 嵌入式系统授课

【车联I主题五年目标】		
姿态自动驾入/出队	2022~2024	
AI能控级联	2024~2026	
空间移动机器人	2026~2028	



除乘加结果对齐

小组主题规划表 + 三栏OKR需求定制 ↓ 角色需求定制规划表

整体迁移

整体理解

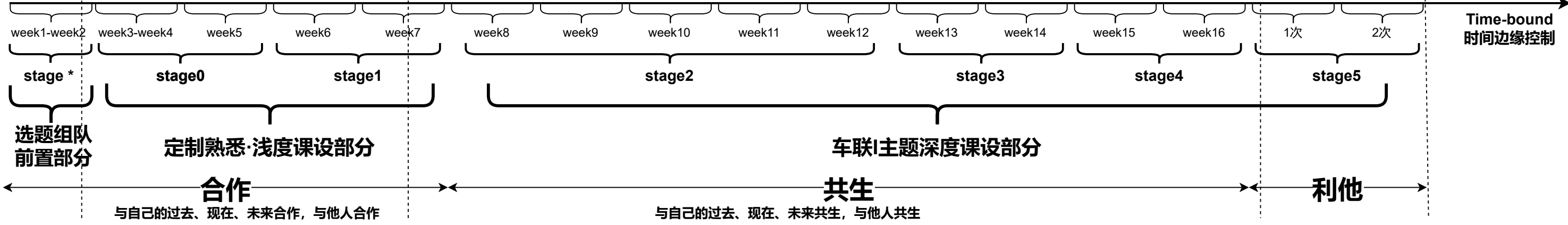
整体感知

目标关

精进关

操作关

组织关



自学·自治堤坝

基于OURS-A53RP实验箱（基本硬件环境+Android软件环境）的车联主题IEo-smart嵌入式系统开发体验+自学打点（PU + PM + PEG + PA/PP）