

模块2-1 刚体绕固定轴的转动



在模块2，您将学习：

- 刚体的角动量公式
- 刚体的转动定律
- 运用刚体的转动定律解决问题
- 刚体的角动量守恒

1 刚体的力矩

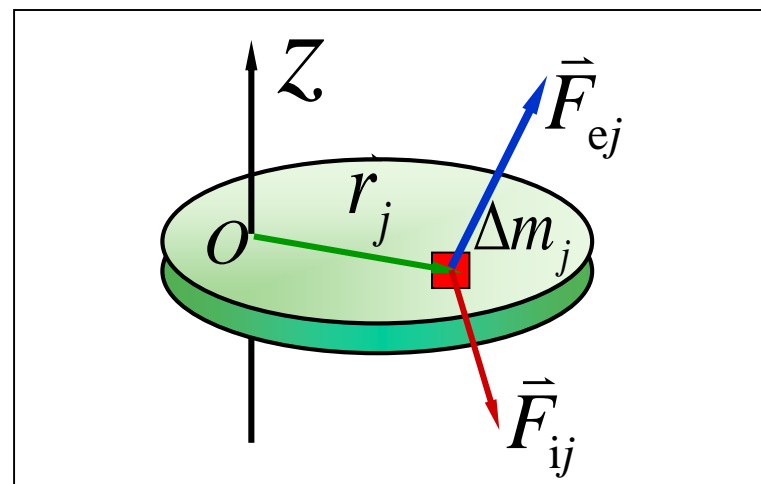
质量元受外力为 \vec{F}_{ej}

质量元受内力为 \vec{F}_{ij}

$$M_j = M_{ej} + M_{ij}$$

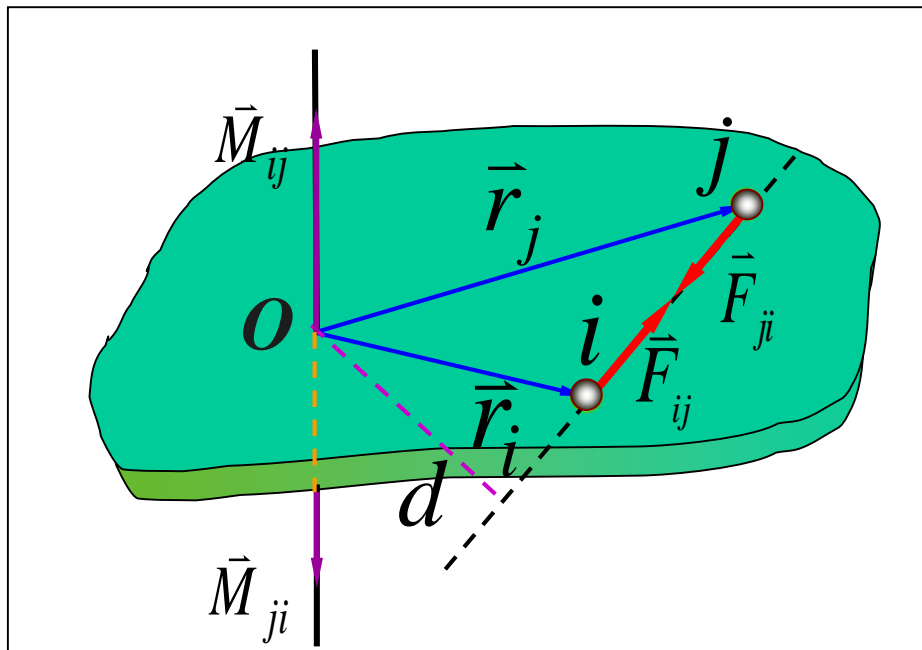
外力矩

内力矩



刚体受到的总力矩:

$$M = \sum_j M_j = \sum_j M_{ej} + \sum_j M_{ij}$$



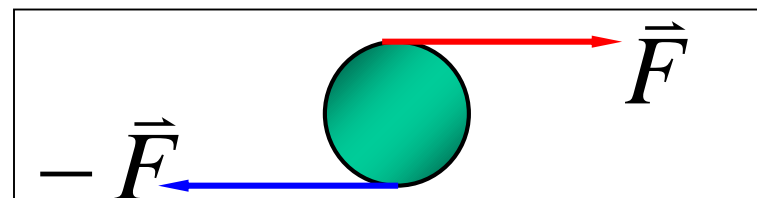
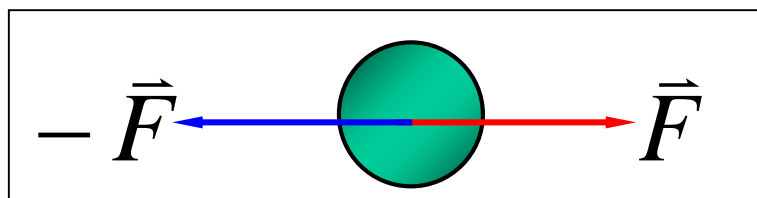
$$\vec{M}_{ij} = -\vec{M}_{ji}$$

$$\therefore \sum_j M_{ij} = 0$$

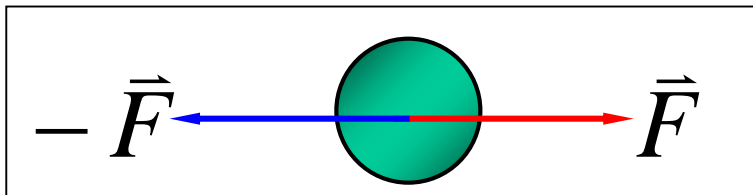
刚体受到力矩：

$$\vec{M} = \sum_j \vec{M}_{ej} = \sum_j \vec{r}_j \times \vec{F}_{ej}$$

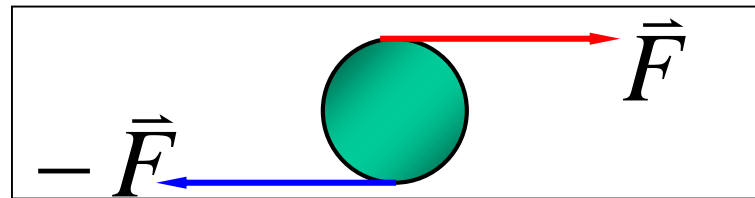
刚体所受的总力矩就是各质点所受外力矩的矢量和。



设轮子的半径为 R ，分析上述两种情况的合力和合力矩



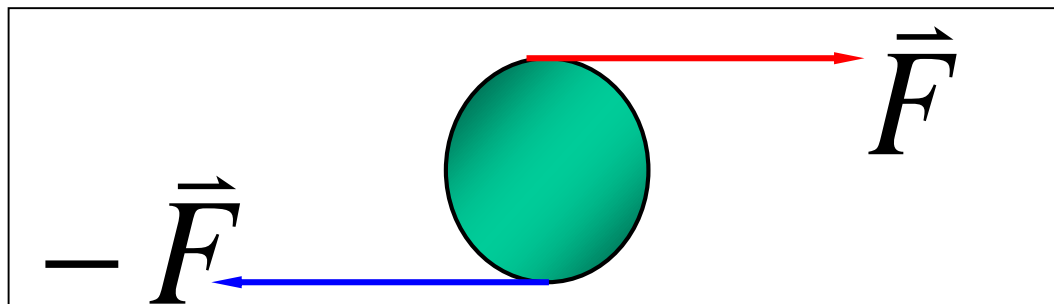
$$\sum_i \vec{F}_i = 0, \quad \sum_i \vec{M}_i = 0$$



$$\sum_i \vec{F}_i = 0, \quad \sum_i \vec{M}_i \neq 0$$

合力矩等于各分力矩的矢量和

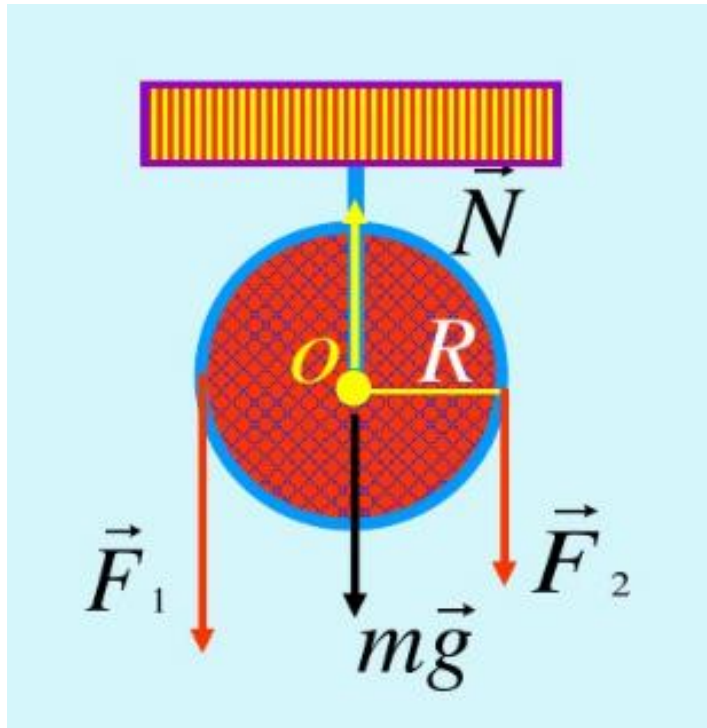
$$\vec{M} = \vec{M}_1 + \vec{M}_2 + \vec{M}_3 + \cdots$$



$$\sum_i \vec{F}_i = 0, \quad \sum_i \vec{M}_i \neq 0$$

力矩的方向指向哪里？

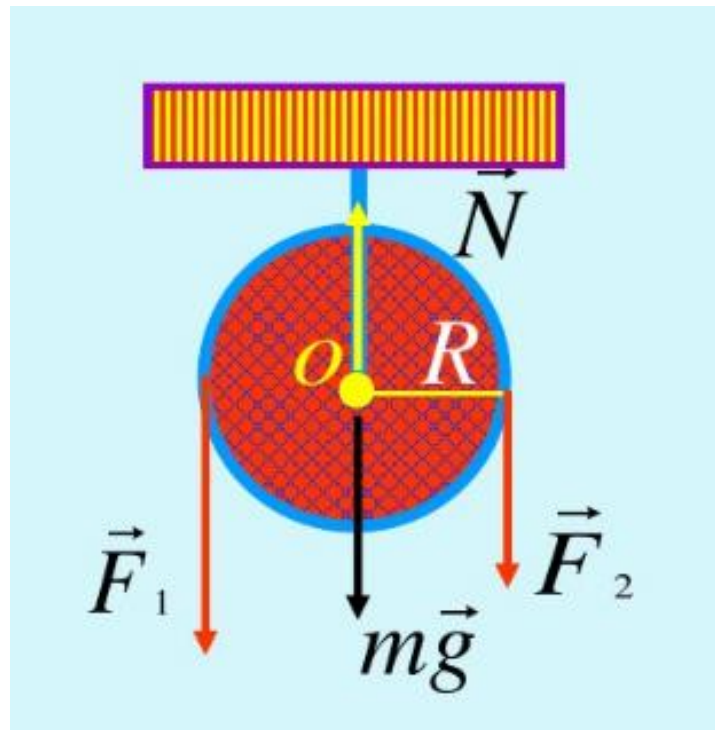
该滑轮受力如图所示，滑轮所受的力矩是多少？



该滑轮受力如图所示，滑轮所受的力矩是多少，方向指向哪里？

规定 F_2 力矩的方向为正方向：

$$M = RF_2 - RF_1$$



滑轮受到重力和支撑力的作用，但是其力矩为0

2 刚体的角动量

刚体对给定参考点的角动量，等于各质点对该参考点的角动量的矢量和

$$\vec{L} = \sum_j \vec{l}_j$$

刚体的角动量定理

推导：

对每一个质元

$$\vec{M}_{jin} + \vec{M}_{jex} = \frac{d\vec{l}_j}{dt}$$

刚体：

$$\sum_i (\vec{M}_{jin} + \vec{M}_{jex}) = \sum_i \vec{M}_{jex} = \vec{M}$$

$$\therefore \vec{M} = \sum_j \left(\frac{d\vec{l}_j}{dt} \right) = \frac{d}{dt} \sum_j \vec{l}_j = \frac{d\vec{L}}{dt}$$

结论：刚体的角动量定理

$$\vec{M} = \frac{d\vec{L}}{dt}$$

刚体所受的合外力矩等于刚体的角动量对时间的变化率

一个光盘以恒定的速度绕通过中心的垂直轴转动，Q点到中心的距离是P点到中心距离的两倍，在给定时间里，Q点的角速度是（ ）

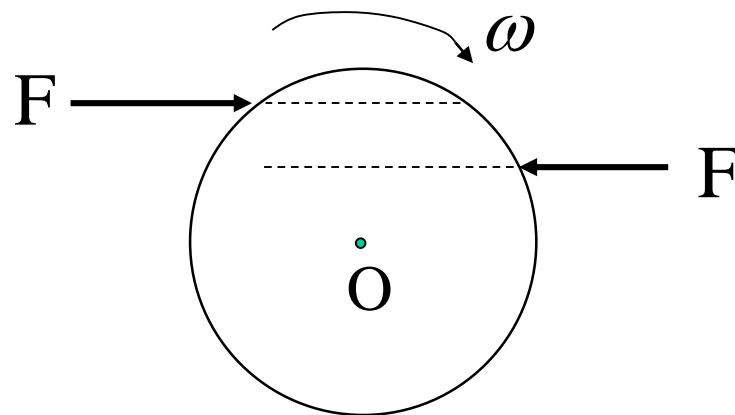
- ☐ A 是P点的两倍
- ☒ B 和P点相同
- ☐ C 是P点的一半
- ☐ D 以上都不是

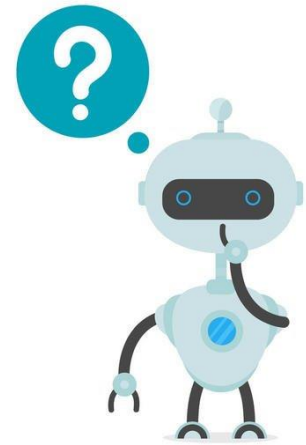
几个力同时作用在一个具有固定转轴的刚体上，如果这几个力的矢量和为零，则此刚体

- ☐ A 必然不会转动
- ☐ B 转速必然不变
- ☐ C 转速必然改变
- ☒ D 转速可能不变，也可能改变

一圆盘绕过盘心且与盘面垂直的光滑固定轴 O 以角速度 ω ，如图所示的方向转动。若将两个大小相等方向相反但不在同一条直线的力 F 沿盘面同时作用到圆盘上，则圆盘的角速度（ ）

- ☒ A 必然增大
- ☐ B 必然减小
- ☐ C 不会改变
- ☐ D 如何变化不能确定





$$\vec{M} = \frac{d\vec{L}}{dt}$$

应用这个公式有什么困难？

3 刚体定轴转动定律

我们知道，质点的角动量与质点绕定轴的转动状态有关：

$$\vec{l} = \vec{r} \times \vec{P} = \vec{r} \times m\vec{v}$$

分析目标： 将刚体的角动量和角速度联系起来

• 对第*i*个质点: $\vec{l}_i = \vec{r}_i \times \vec{P}_i = \vec{r}_i \times \Delta m_i \vec{v}_i$

而 $\vec{v}_i = \vec{\omega}_i \times \vec{r}_i$

$$\therefore \vec{l}_i = \Delta m_i \vec{r}_i \times (\vec{\omega}_i \times \vec{r}_i)$$

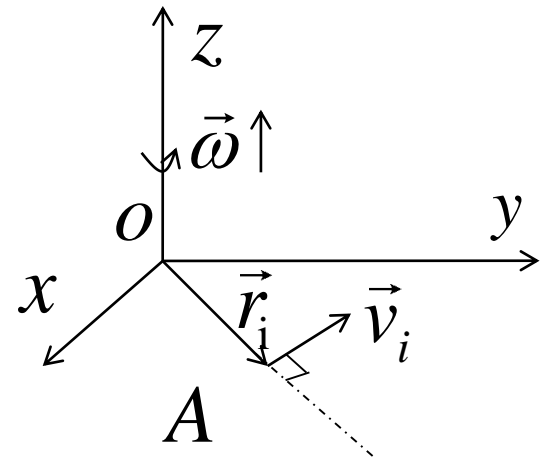
这里 \vec{r}_i 是质点相对于轴线的矢径。

$$\because \vec{\omega}_i \perp \vec{r}_i \text{ 且 } \vec{r}_i \perp \vec{v}_i = \vec{\omega}_i \times \vec{r}_i$$

$$\therefore \vec{l}_i \text{ 的大小: } l_i = \Delta m_i r_i^2 \omega$$

其方向同 $\vec{\omega}$

$$\text{故 } \vec{l}_i = \Delta m_i r_i^2 \vec{\omega}$$





刚体的角动量： $\vec{L} = \sum_i \vec{l}_i = \sum_i \Delta m_i r_i^2 \vec{\omega} = \vec{\omega} \sum_i \Delta m_i r_i^2$

这里的 r_i 可认为是质点i到轴线的垂直距离。

$$\text{令 } I = \sum_i \Delta m_i r_i^2$$

转动惯量

引入转动惯量后，刚体的角动量可以表示为：

$$\boxed{\vec{L} = I \vec{\omega}}$$

刚体的角动量:

$$\vec{L} = \sum_j \vec{l}_j$$

引入转动惯量

$$\text{令 } I = \sum_i \Delta m_i r_i^2$$

刚体的角动量:

$$\vec{L} = I \vec{\omega}$$

刚体绕定轴转动的转动定律

$$\therefore \vec{M} = \frac{d\vec{L}}{dt}$$

$$\therefore \vec{M} = \frac{d}{dt}(I\vec{\omega}) = I \frac{d\vec{\omega}}{dt} = I\vec{\beta}$$

$$\vec{M} = I \frac{d\vec{\omega}}{dt} = I\vec{\beta}$$

刚体所受的合外力矩等于刚体转动惯量与角加速度的乘积



观看视频

[角动量守恒](#)

4 刚体角动量守恒定律

刚体的角动量守恒定律

$$\vec{M} = \frac{d\vec{L}}{dt}$$

$$\vec{M} = 0 \Rightarrow$$

$$\vec{L} = C$$

刚体所受的合力矩为零，则刚体的角动量守恒

对于刚体： $\therefore \vec{L} = I\vec{\omega}$

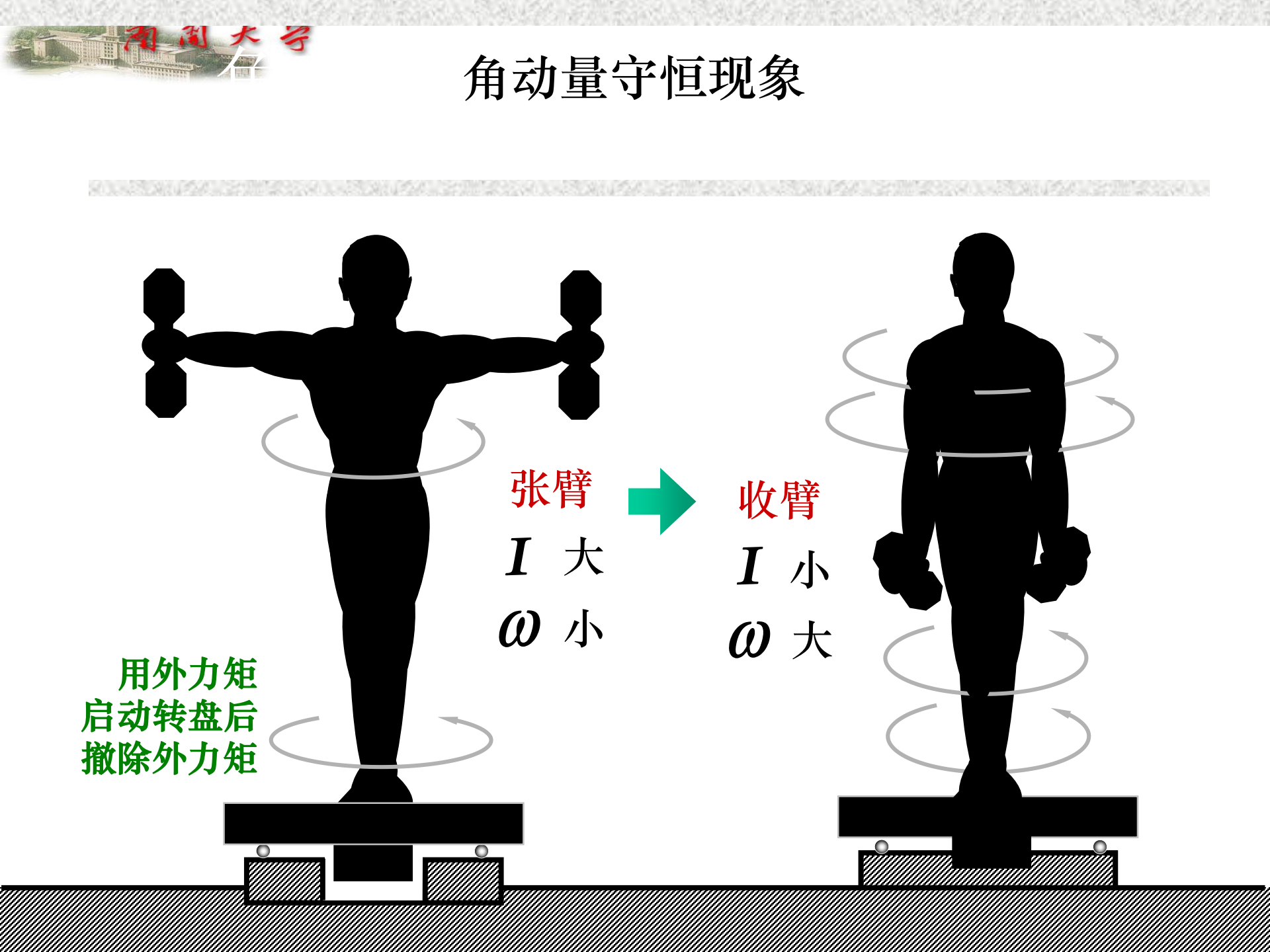
$$I\omega = \text{恒量}$$

◆ 也就是如果 $\vec{M} = 0$, I 不变, 刚体角速度 ω 不变
如 $\vec{M} = 0$, I 变化, 则 ω 也相应变化。

◆ 如 $\vec{M} = 0$, 当某刚体的某一部分转动时, 则另一部分也将转动。两部分的角动量大小相等, 方向相反。

角动量守恒定律可以帮助我们理解各种身体
姿态空翻的难度 好看视频 (baidu.com)

◆也就是如果 $\vec{M} = 0$, I 不变, 刚体角速度 ω 不变
如 $\vec{M} = 0$, I 变化, 则 ω 也相应变化。



角动量守恒现象

用外力矩
启动转盘后
撤除外力矩

张臂

I 大

ω 小



收臂

I 小

ω 大

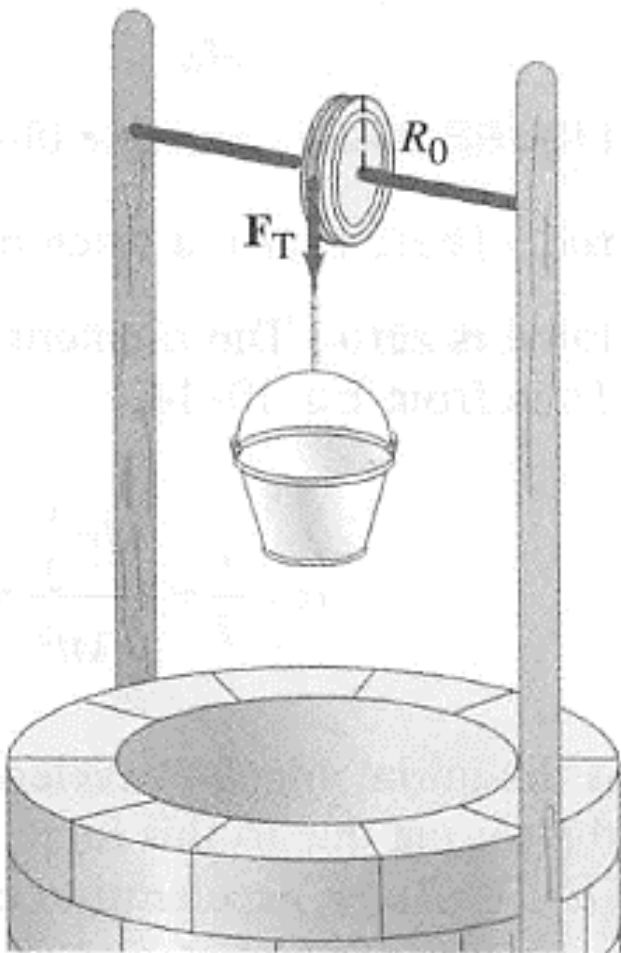


用刚体的转动定律解决一下问题吧！

$$\vec{M} = I \frac{d\vec{\omega}}{dt} = I \vec{\beta}$$

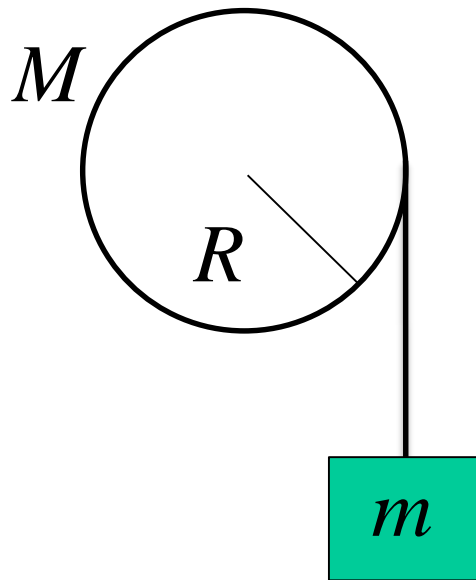
具体用法是：

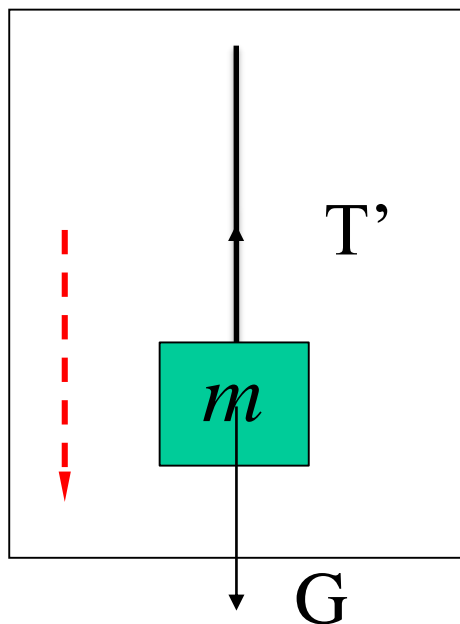
- ◆ 规定一转动方向为正方向，当力矩与规定正方向一致时，取正；反之取负；
- ◆ 当角加速度与规定正方向同向时，取正；反之取负；
- ◆ 通常选择转动的方向（角速度方向）为规定正方向，这样得到了转动定律的代数式。



已知转轮的转动惯量，水桶的质量，初始状态静止。你能否计算出某一时刻转轮的速度和桶的速度？

- ◆例1：一圆柱形滑轮，可在一通过质心的水平轴上自由转动，转动惯量为 $I = \frac{1}{2}MR^2$ 。一质量 m 的物体挂在细线上，细线绕在轮上，求重物 m 的加速度及滑轮转动的角加速度。

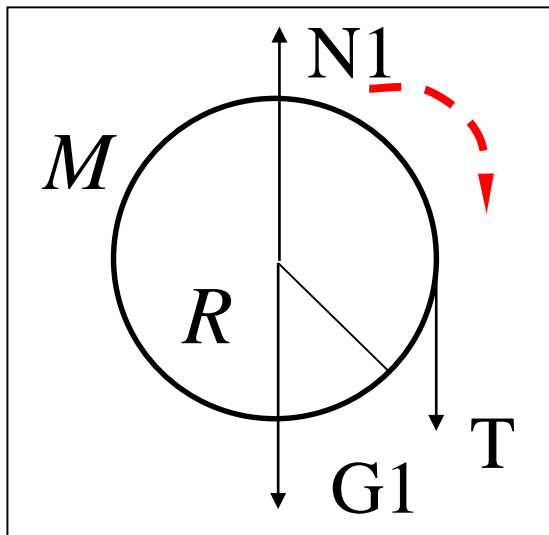




解：因轴线过质心，故滑轮重力和轴对其支持力的力矩为零。

设线上的张力为 T ，则

$$\text{重物： } mg - T = ma \quad \text{——(1)}$$



$$M = RT$$

$$RT = \frac{1}{2} m R^2 \beta \text{—— (2)}$$

由 α 与 a 的关系: $a = R\beta$ —— (3)

由 (1) (2) 消去 T , 结合 (3) 得到

$$\beta = \frac{mg}{R(\frac{M}{2} + m)}$$

$$a = \frac{mg}{\frac{M}{2} + m}$$

转盘的转速

$$\frac{d\omega}{dt} = \beta$$

$$\therefore \omega = \beta t + \omega_0 = \frac{mg}{R(\frac{M}{2} + m)} t$$

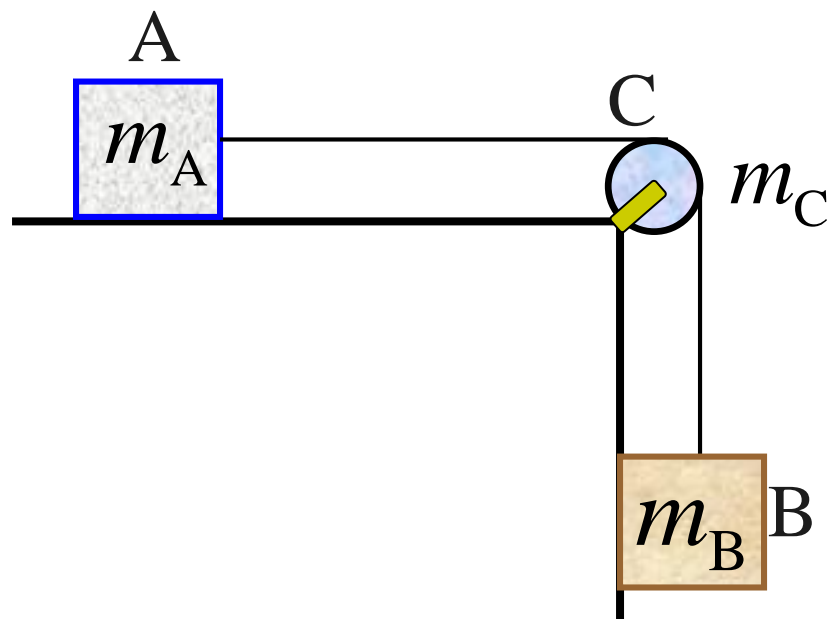
桶的速度

$$\frac{dv}{dt} = a$$

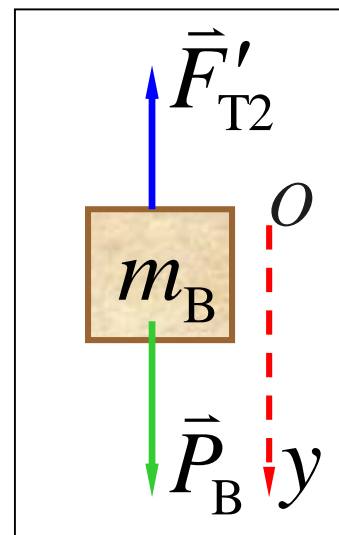
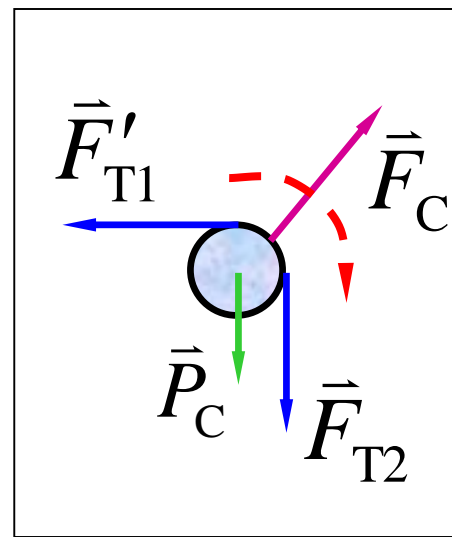
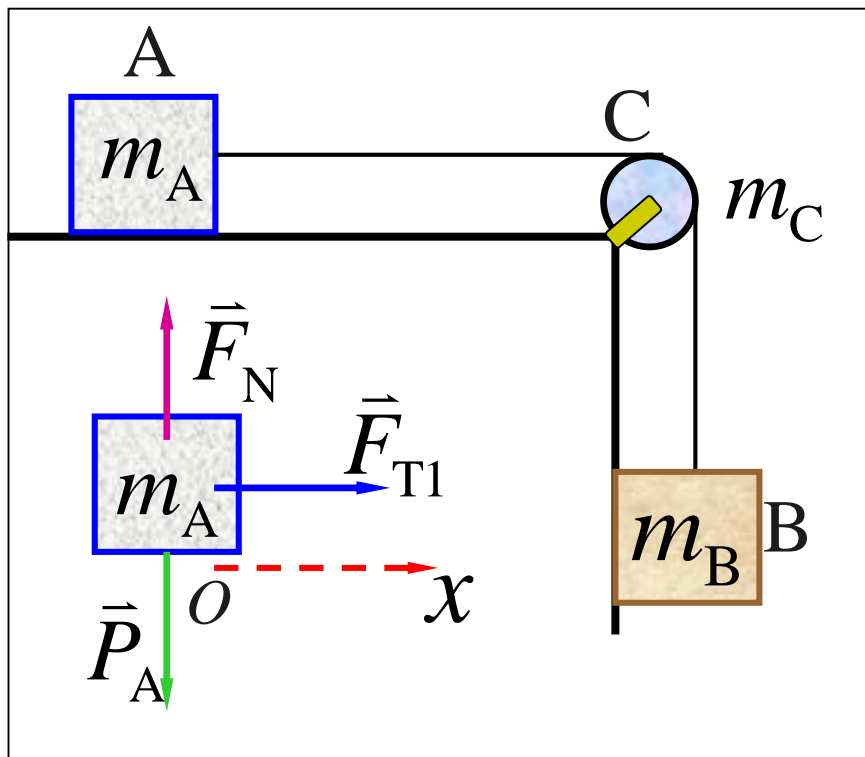
$$\therefore v = at + v_0 = \frac{mg}{(\frac{M}{2} + m)} t$$

知道下落的加速度和转动的加速度后，
我们可以求任意时刻的速度和转速！

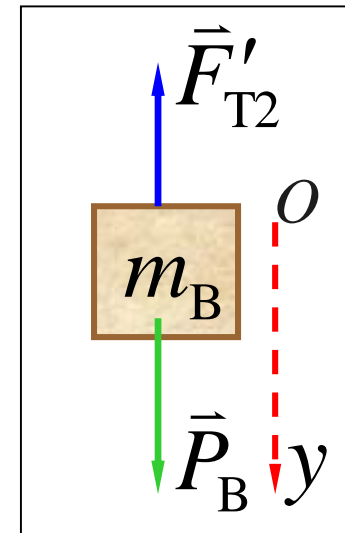
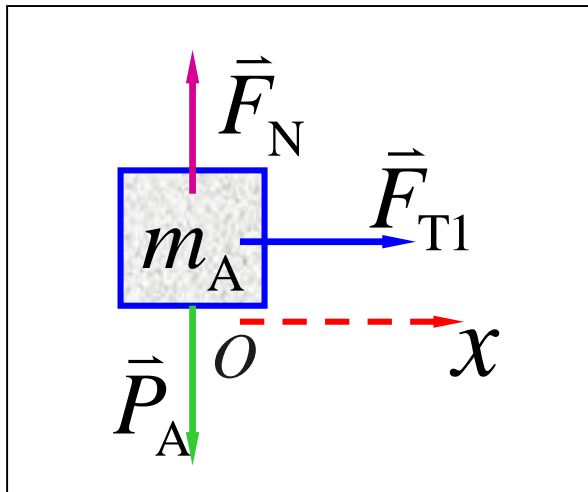
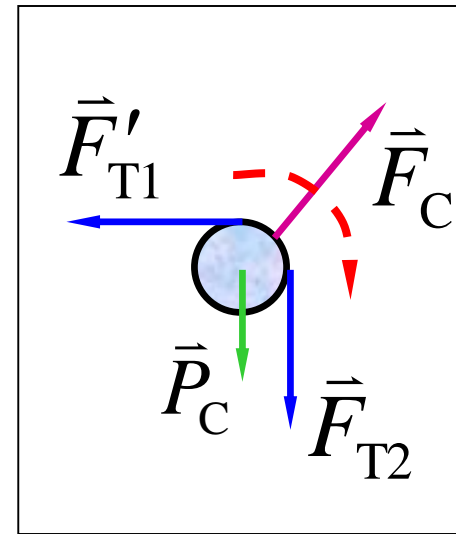
例2 质量为 m_A 的物体A 静止在光滑水平面上，和一质量不计的绳索相连接，绳索跨过一半径为 R 、质量为 m_C 的圆柱形滑轮C
 ($I = \frac{1}{2} m_C R^2$)，并系在另一质量为 m_B 的物体B上，B 竖直悬挂．滑轮与绳索间无滑动， 且滑轮与轴承间的摩擦力可略去不计．(1)两物体的加速度为多少？ 水平和竖直两段绳索的张力各为多少？(2) 物体 B 从静止落下距离 y 时，其速率是多少？



解 (1) 用隔离法分别对各物体作受力分析，取如图所示坐标系。



$$\left\{ \begin{array}{l} F_{T1} = m_A a \\ m_B g - F_{T2} = m_B a \\ R F_{T2} - R F_{T1} = I \alpha \\ a = R \alpha \end{array} \right.$$



解得：

$$\left\{ \begin{array}{l} a = \frac{m_B g}{m_A + m_B + m_C/2} \\ F_{T1} = \frac{m_A m_B g}{m_A + m_B + m_C/2} \\ F_{T2} = \frac{(m_A + m_C/2) m_B g}{m_A + m_B + m_C/2} \end{array} \right.$$

如令 $m_C = 0$ ，可得

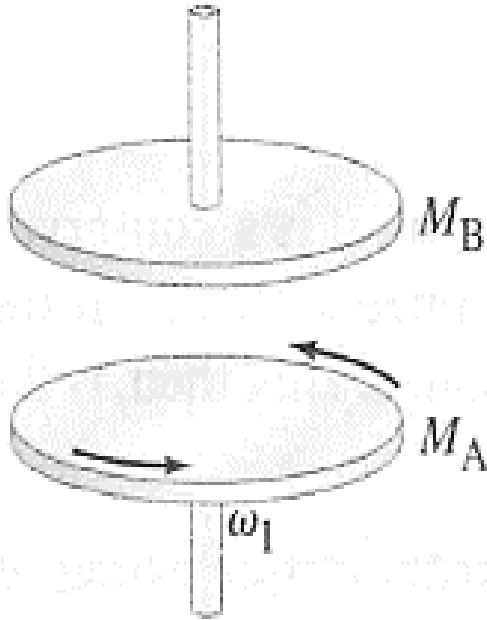
$$F_{T1} = F_{T2} = \frac{m_A m_B g}{m_A + m_B}$$

$$F_{T1} = \frac{m_A m_B g}{m_A + m_B + m_C / 2}$$
$$F_{T2} = \frac{(m_A + m_C / 2) m_B g}{m_A + m_B + m_C / 2}$$

(2) B由静止出发作匀加速直线运动，下落的速率

$$v = \sqrt{2ay} = \sqrt{\frac{2m_B g y}{m_A + m_B + m_C / 2}}$$

离合器的设计



你要设计一个离合器，这个离合器由两个匀质圆盘组成。 $M_a = 6.0 \text{ kg}$ ， $M_b = 9.0 \text{ kg}$ ，半径 $R_0 = 0.60 \text{ m}$ 。最初他们是分离的。圆盘 M_a 从静止加速到角速度 $\omega_1 = 7.2 \text{ rad/s}$ ，耗时 2.0 s 。计算（1） M_a 的角动量，（2）使 M_a 加速到 ω_1 所需的力矩。

（圆盘的转动惯量 $I = \frac{1}{2}MR^2$ ）

然后， M_b 从静止竖直落到 M_a ，并与 M_a 紧密接触。接触前 M_a 以匀角速度 ω_1 转动。接触后， M_a 和 M_b 共同以恒定的角速度 ω_2 转动， ω_2 远小于 ω_1 ，问题：这个现象产生的原因是什么？ ω_2 是多少？

解：根据转动定律，可以求得Ma的角动量

$$L_A = I_A \omega_1 = \frac{1}{2} M_A R_0^2 \omega_1 = \frac{1}{2} \times 6.0 \times (0.6)^2 \times 7.2 = 7.8 \text{ kg} \cdot \text{m}^2 / \text{s}$$

若力矩恒定不变：

$$M = \frac{\Delta L}{\Delta t} = \frac{7.8 \text{ kg} \cdot \text{m}^2 / \text{s} - 0}{2.0} = 3.9 \text{ m} \cdot \text{N}$$

由角动量守恒

$$I_A \omega_1 = (I_A + I_B) \omega_2$$

$$\omega_2 = \left(\frac{I_A}{I_A + I_B} \right) \omega_1 = \left(\frac{M_A}{M_A + M_B} \right) \omega_1 = \left(\frac{6}{15} \right) \times 7.2 = 2.9 \text{ rad/s}$$



模块2-1 的学习目标，您达到了吗？

- 刚体的角动量是怎么定义的？
- 刚体的转动定律是什么？
- 我能够应用转动定律求解问题吗？
- 刚体的角动量守恒



作业:

P226 T6.5 T6.6 T6.10