

```

1 function out = ADM(C,tau,opts)
2 %% ADM 基于交替方向乘子法 (ADMM) 的矩阵分解函数
3 %% parameter setting
4 beta = .25/mean(abs(C(:))); %作为一个参数beta。这个参数后面会用于计算迭代步长。这个过程相当于对C进行了归一化。
5 tol = 1.e-6; %这个变量定义了一个迭代终止的容忍误差，当每次迭代中变化的值小于这个容差时，迭代将停止。
6 maxit = 1000;%这个变量定义了最大迭代次数，如果达到了这个次数还没有收敛，迭代也会停止。
7 print = 0; %print变量默认值为0，如果用户输入了print字段，则print变量将被更新为opts.print的值。
8 if isfield(opts,'beta'); beta = opts.beta; end %检查输入参数中是否包含beta、tol、maxit和print的字段，并将它们的值赋给相应的变量。
9 if isfield(opts,'tol'); tol = opts.tol; end%opts是一个包含所有输入参数的结构体，可以使用isfield函数来检查是否包含特定的字段
10 if isfield(opts,'maxit'); maxit = opts.maxit; end
11 if isfield(opts,'print'); print = opts.print; end
12
13 %% initialization
14 [m,n] = size(C); %size() 函数获取 C 的行数和列数
15 A = zeros(m,n); %然后初始化三个矩阵 A、B 和 Lambda，并将它们全部初始化为 0。
16 B = zeros(m,n);
17 Lambda = zeros(m,n);
18 if isfield(opts,'A0'); A = opts.A0; end %通过 isfield()函数判断是否传入了初始值 A0、B0和 Lam0，如果有，则将其赋值给对应的矩阵，否则保持为 0。
19 if isfield(opts,'B0'); B = opts.B0; end
20 if isfield(opts,'Lam0'); Lambda = opts.Lam0; end
21
22 %% keep record 为了设置记录输出的参数。 如果在输入的opts结构体中指定了这些参数，就会将这些参数对应的值设为1
23 RECORD_ERRSP = 0; RECORD_ERRLR = 0; RECORD_OBJ = 0; RECORD_RES = 0;
24 if isfield(opts,'Sparse'); SP = opts.Sparse; nrmSP = norm(SP,'fro'); out.errsSP = 1; RECORD_ERRSP = 1; end % opts有Sparse记录稀疏矩阵的误差，将RECORD_ERRSP设为1，表示记录误差;且稀疏矩阵的Frobenius范数nrmSP，并将out.errsSP初始化为1，稀疏矩阵的误差。
25 if isfield(opts,'LowRank'); LR = opts.LowRank; nrmLR = norm(LR,'fro'); out.errsLR = 1; RECORD_ERRLR = 1; end%有LowRank这个字段，说明需要记录低秩矩阵的误差，那么就将RECORD_ERRLR设为1，需要记录误差;低秩Frobenius范数nrmLR，并将out.errsLR初始化为1。低秩的误差。
26 if isfield(opts,'record_obj'); RECORD_OBJ = 1; out.obj = []; end %opts结构体中有record_obj这个字段，说明需要记录每次迭代的目标函数值，那么将RECORD_OBJ设为1，并将out.obj初始化为空向量。
27 if isfield(opts,'record_res'); RECORD_RES = 1; out.res = []; end%如果opts结构体中有record_res这个字段，说明需要记录每次迭代的残差，那么将RECORD_RES设为1，并将out.res初始化为空向量。
28
29
30 % main
31 for iter = 1:maxit
32
33     nrmAB = norm([A,B],'fro'); %% 计算矩阵 A 和 B 的 Frobenius 范数，Frobenius 范数是矩阵所有元素的平方和的平方根
34
35     %% A - subproblem
36     X = Lambda / beta + C; %计算子问题中用到的矩阵$X$，其中$\Lambda$是已知矩阵，$\beta$是参数，$C$是已知矩阵。
37     Y = X - B; %计算子问题中用到的矩阵Y其中X是已知矩阵，B是未知矩阵。
38     dA = A;%记录未更新前的矩阵$A$。
39     A = sign(Y) .* max(abs(Y) - tau/beta, 0); %更新矩阵$A$，其中$\tau$是参数。这个式子可以看成是对$Y$做软阈值。
40     dA = A - dA; %记录矩阵$A$更新后的变化量。

```

```

41
42 %% B - subprolbme
43 Y = X - A; %重新计算子问题中用到的矩阵$Y$。
44 dB = B; %保存B的当前值以便于计算改变
45 [U,D,VT] = svd(Y); % 对Y进行奇异值分解
46 D = diag(D);% 把对角线元素保存为列向量
47 ind = find(D > 1/beta);% 找到大于阈值的元素
48 D = diag(D(ind) - 1/beta); % 对大于阈值的元素进行修正
49 B = U(:,ind) * D * VT(ind,:);% 更新B的值
50 dB = B - dB;% 计算B的改变量
51
52 %% keep record
53 %记录一些输出结果、计算相对变化，判断算法是否收敛，以及更新拉格朗日乘子Lambda。
54 %% 如果 RECORD_ERRSP 为真，计算当前 A 和预设的稀疏矩阵 SP 的 Frobenius 范数之间的相对
误差，并将误差添加到 out.errsSP 数组中。
55 %% 如果 RECORD_ERRLR 为真，计算当前 B 和预设的低秩矩阵 LR 的 Frobenius 范数之间的相对
误差，并将误差添加到 out.errsLR 数组中。
56 %% 如果 RECORD_OBJ 为真，计算当前目标函数的值，并将值添加到 out.obj 数组中。
57 %% 如果 RECORD_RES 为真，计算当前重构误差并将其添加到 out.res 数组中。
58 %% 计算相对变化 RelChg，并检查它是否小于预设的容差 tol。如果小于，跳出迭代循环。
59 %% 如果 print 为真，打印当前迭代轮数、相对变化等信息。
60 %% 更新拉格朗日乘子 Lambda。
61 if RECORD_ERRSP; errSP = norm(A - SP, 'fro') / (1 + nrmSP); out.errsSP =
[out.errsSP; errSP]; end
62 if RECORD_ERRLR; errLR = norm(B - LR, 'fro') / (1 + nrmLR); out.errsLR =
[out.errsLR; errLR]; end
63 if RECORD_OBJ; obj = tau*norm(A(:),1) + sum(diag(D)); out.obj = [out.obj;
obj]; end
64 if RECORD_RES; res = norm(A + B - C, 'fro'); out.res = [out.res;
res]; end
65
66 %% stopping criterion
67 RelChg = norm([dA,dB], 'fro') / (1 + nrmAB);
68 if print, fprintf('Iter %d, RelChg %4.2e',iter,RelChg); end
69 if print && RECORD_ERRSP && RECORD_ERRLR, fprintf(' ', errSP %4.2e, errLR
%4.2e',errSP,errLR); end
70 if print, fprintf('\n'); end
71 if RelChg < tol, break; end
72
73 %% Update Lambda
74 Lambda = Lambda - beta * (A + B - C);
75 end
76
77
78 % output
79 out.Sparse = A;
80 out.LowRank = B;
81 out.iter = iter;
82 out.exit = 'Stopped by RelChg < tol';
83 if iter == maxit, out.exit = 'Maximum iteration reached'; end
84 end

```