

Carlos Luiz Queiroz Almeida Santos
20150465

Transformada de Laplace, Transformada Inversa e Frações Parciais

A transformada de Laplace de uma função $f(t)$ é uma função $F(s)$ num domínio de valores reais s , definida pela integral:

$$F(s) = \int_0^{\infty} f(t) \cdot e^{-st} dt$$

Assim como no caso da derivação, uma forma rápida de calcular a transformada de uma função é por meio de algumas regras simples. A transformada inversa de uma função $F(s)$ é a função $f(t)$ cuja transformada de Laplace seja igual a $F(s)$. Para que a transformada de Laplace de $f(t)$ exista, é preciso que $f(t)$ verifique as seguintes duas propriedades:

1. A função deverá ser porcelosamente contínua, isto é, $f(t)$ poderá ter alguns pontos isolados onde é descontínua, mas será contínua em cada intervalo entre dois pontos de descontinuidade.
2. A função $f(t)$ deve ser uma função de ordem exponencial: existe um número real a tal que o limite:

$$\lim_{t \rightarrow \infty} |f(t)| e^{-at} = 0$$

existe. O domínio da transformada de Laplace de $f(t)$ será $s > a$. Usamos a seguinte notação para indicar a transformada de Laplace da função $f(t)$: $\mathcal{L}\{f(t)\}$ e a função obtida depois de transformar, será representada pela mesma letra usada para a função, mas em maiúsculas $\mathcal{L}\{f(t)\} = G(s)$.

Linearidade: Para quaisquer duas funções $f(t)$ e $g(t)$, e duas constantes a e b , verifica-se: $\mathcal{L}\{af(t) + bg(t)\} = a\mathcal{L}\{f(t)\} + b\mathcal{L}\{g(t)\} = aF(s) + bG(s)$. Inversamente, a transformada inversa também é um operador linear: $\mathcal{L}^{-1}\{aF(s) + bG(s)\} = af(t) + bg(t) = a\mathcal{L}^{-1}\{F(s)\} + b\mathcal{L}^{-1}\{G(s)\}$. Para a derivação da transformada de Laplace:

$$\frac{dF}{ds} = \frac{d}{ds} \int_0^{\infty} f(t) e^{-st} dt = - \int_0^{\infty} t f(t) e^{-st} dt = \mathcal{L}\{-t f(t)\}$$

derivando n vezes obtemos: $\mathcal{L}\{t^n f(t)\} = (-1)^n \frac{d^n F}{ds^n}$.

Integrando por partes: $\mathcal{L}\{f'\} = \int_0^\infty f'e^{-st} dt = f'e^{-st} \Big|_0^\infty + \int_0^\infty f e^{-st} dt$, o último integral é a transformada de f , definida em $s > a$. Para $s > a$ o limite do primeiro termo quando t for infinito, é zero já que f é de ordem exponencial a .

$$\mathcal{L}\{f'\} = s \mathcal{L}\{f\} - f(0).$$

A transformada de derivadas de ordem superior calcula-se operando a mesma propriedade vários vezes, por exemplo, a transformada da segunda derivada é igual a:

$$\mathcal{L}\{f''\} = s \mathcal{L}\{f'\} - f'(0) = s[s \mathcal{L}\{f\} - f(0)] - f'(0) = s^2 \mathcal{L}\{f\} - sf(0) - f'(0).$$

Deslocamento em s : $\mathcal{L}\{e^{at}f(t)\} = \int_0^\infty f e^{(s-a)t} dt = F(s-a)$. A transformada de t^p , onde p é qualquer número real, é $\mathcal{L}\{t^p\} = \int_0^\infty t^p e^{-st} dt$ usando a mudança de variável $u=st$, o integral transforma-se numa função gama: $\mathcal{L}\{t^p\} = \int_0^\infty (u/s)^p e^{-u} du/s = s^{-(p+1)} \int_0^\infty u^p e^{-u} du = \frac{\Gamma(p+1)}{s^{p+1}}$

em particular, quando p for um número inteiro positivo n . $\mathcal{L}\{t^n\} = n! / s^{n+1}$ e para $n=0$. $\mathcal{L}\{1\} = 1/s$. Aplicando a propriedade de deslocamento em s , podemos calcular a transformada da função exponencial: $\mathcal{L}\{e^{at}\} = \mathcal{L}\{1\}(s-a) = 1/(s-a)$ e usando a propriedade da derivada da transformada: $\mathcal{L}\{te^{at}\} = -d/ds (1/(s-a)) = 1/(s-a)^2$.

O mesmo resultado podia ter sido obtido a partir da transformada de t , usando a propriedade de deslocamento em s . As transformadas do seno e do cosseno podem ser calculadas substituindo $a=ib$ na expressão: $\mathcal{L}\{e^{at}\} = \mathcal{L}\{1\}(s-a) = 1/(s-a)$ e usando a fórmula de Euler: $\mathcal{L}\{e^{ibt}\} = \mathcal{L}\{\cos(bt) + i \sin(bt)\} = 1/(s-ib) = \frac{s+ib}{s^2+b^2}$, comparando as partes reais e imaginárias, concluímos: $\mathcal{L}\{\cos(bt)\} = s/(s^2+b^2)$ $\mathcal{L}\{\sin(bt)\} = b/(s^2+b^2)$. Os resultados da seção anterior podem também ser usados para calcular transformadas inversas. Por exemplo, calculamos a transformada inversa de:

$$G(s) = \frac{2s^3 + 4s^2 + 10s + 17}{(s^2+2)(s^2+2s+10)}$$

usando expansão em frações parciais, temos:

$$G(s) = \frac{2}{s+2} + \frac{3}{(s+2)^2} + \frac{1}{(s-1)^2+9}$$

Para calcular a Transformada inversa de cada termo, começamos

para calcular as transformadas inversas das três funções $1/s$, $1/s^2$, $3/s^2+4$. Que são 1 , t e $\sin(3t)$, respectivamente. A seguir usamos a propriedade de deslocamento em s para calcular a transformada inversa da função G :

$$g(t) = 2e^{-2t} + 3te^{-2t} + \frac{e^t}{3} \sin(3t)$$

Como vimos numa seção anterior, as transformadas de Laplace das derivadas de uma função são todas preferenciais à transformada da função original, multiplicada por s^n , onde n é a ordem da derivada. Esta propriedade permite transformar uma equação diferencial linear, com coeficientes constantes numa equação algébrica. Por exemplo consideremos a equação:

$$3y'' - 12y' + 12y = 4e^{2x} \sin(2x)$$

Transformando os dois lados da equação e usando a propriedade de linearidade, ~~se~~ obtemos: $3\mathcal{L}\{y''\} - 12\mathcal{L}\{y'\} + 12\mathcal{L}\{y\} = 4\mathcal{L}\{e^{2x} \sin(2x)\}$. Cada um dos termos pode ser calculado usando as propriedades da Transformada de Laplace:

$$\mathcal{L}\{y\} = Y(s)$$

$$\mathcal{L}\{y'\} = sY(s) - y(0)$$

$$\mathcal{L}\{y''\} = s^2Y(s) - sy(0) - y'(0)$$

$$\mathcal{L}\{e^{2x} \sin(2x)\} = \frac{2}{(s-2)^2 + 4}$$

a Transformada da equação diferencial é:

$$3s^2Y - 3C_1s - 3C_2 - 12sY + 12C_1 + 12Y = \frac{8}{(s-2)^2 + 4}$$

onde A e B são duas constantes, iguais aos valores iniciais de y e y' em $x=0$. Esta equação é uma equação algébrica que pode ser facilmente simplificada, conduzindo à função Y :

$$Y = \frac{3C_1s + 3C_2 - 3C_1}{3s^2 - 12s + 12} + \frac{8}{[(s-2)^2 + 4](3s^2 - 12s + 12)}$$

A solução da EDO é a transformada inversa desta função. Usando a expansão em frações parciais:

$$Y = \frac{A}{s-2} + \frac{B}{(s-2)^2} + \frac{2C}{(s-2)^2 + 4} + \frac{D(s-2)}{(s-2)^2 + 4}$$

onde A , B , C e D são constantes que podem ser calculadas comparando as duas últimas equações:

$$A = C_1 \quad B = C_2 - 2C_1 + \frac{2}{3} \quad C = -\frac{1}{3} \quad D = 0$$

A transformada inversa de cada uma das funções parciais é facilmente identificada, usando as transformadas calculadas em etapas anteriores. A resposta final é:

$$Y(x) = [(1-2x)y(0) + xy'(0) + \frac{x^2}{3} - \frac{1}{3}\sin(2x)]e^{2x}$$

Quando os coeficientes de uma equação diferencial linear são polinômios a Transformada de Laplace pode ser calculada usando os seguintes resultados:

$$\mathcal{L}\{t^n y\} = (-1)^n \frac{d^n Y}{ds^n}$$

$$\mathcal{L}\{t^n y'\} = (-1)^n \frac{d^n}{ds^n} [sY - y(0)] = (-1)^n \frac{d^n (sY)}{ds^n}$$

$$\mathcal{L}\{t^n y''\} = (-1)^n \frac{d^n}{ds^n} [s^2 Y - sy(0)]$$

A transformada da equação diferencial leva esta equação diferencial para a função Y , de ordem igual ao maior grau dos coeficientes da equação original. Em alguns casos a equação diferencial obtida resulta ser mais fácil de resolver do que a equação original.

A transformada de Laplace Y e as suas derivadas derivam de funções assintoticamente decrescentes; esta propriedade das transformadas de Laplace impõe condições fronteira para a equação diferencial obtida. O lado direito de uma equação linear não homogênea pode ser considerado como a entrada num sistema linear que verifica o princípio de superposição. Quando a entrada é descontínua, a saída é contínua pois a solução de uma equação diferencial é uma função derivável. O método da transformada de Laplace é principalmente útil para resolver equações diferenciais com entrada descontínua, já que a transformada de uma função periodicamente contínua é uma função contínua. Para representar funções descontínuas é conveniente definir a função degrau unitário (também conhecida por função de Heaviside):

$$u(t-a) = \begin{cases} 0 & t < a \\ 1 & t \geq a \end{cases}$$

Se $a > b$, a função:

$$u(t-a) - u(t-b)$$

é igual a 1 no intervalo $a < t < b$ e zero fora do intervalo.

redeal

Assim, uma função definida em forma diferente em diferentes intervalos, por exemplo,

$$f(t) = \begin{cases} f_1(t) & a \leq t < b \\ f_2(t) & c \leq t < d \end{cases}$$

pode ser escrita na forma compacta:

$$f(t) = [u(t-a) - u(t-b)]f_1(t) + [u(t-c) - u(t-d)]f_2(t)$$

facilitando o cálculo da sua transformada de Laplace, por meio da propriedade que veremos na seção que se segue.

A função:

$$u(t-a)f(t-a)$$

onde $u(t-a)$ é a função degrau unitário, representa a função $f(t)$ deslocada uma distância a no eixo do tempo t , sendo nula para $t < a$. A sua transformada de Laplace calcula-se facilmente, em função da transformada de f :

$$\begin{aligned} \mathcal{L}\{u(t-a)f(t-a)\} &= \int_0^{\infty} f(t-a)e^{-st} dt \\ &= \int_0^a f(\tau)e^{-s(\tau+a)} d\tau \\ &= e^{-as} \int_0^a f(\tau)e^{-s\tau} d\tau \end{aligned}$$

E obtemos a propriedade de deslocamento em t :

$$\mathcal{L}\{u(t-a)f(t-a)\} = e^{-as}F(s)$$

Esta propriedade é útil para calcular transformados de funções com descontinuidades. Uma outra forma equivalente é a seguinte:

$$\mathcal{L}\{u(t-a)f(t)\} = e^{-as}\mathcal{L}\{f(t+a)\}$$

Exemplo, resolvamos o problema de valores iniciais: $y'' + 3y' + 2y = t(t < 1)$
 $-t (1 \leq t)$; $y(0) = y'(0) = 0$. Começamos por escrever o lado direito da equação na forma compacta: $y'' + 3y' + 2y = [1 - u(t-1)]t - tu(t-1) = t - 2tu(t-1)$. A transformada de Laplace do lado esquerdo é: $\mathcal{L}\{y'' + 3y' + 2y\} = (s^2 + 3s + 2)Y(s)$. Usando a propriedade de deslocamento em t , a transformada do lado direito é: $\mathcal{L}\{t - 2tu(t-1)\} = \frac{1}{s^2} - 2e^{-s}\mathcal{L}\{t+1\} = \frac{1}{s^2} - 2e^{-s}\frac{1}{s} - 2e^{-s}\frac{1}{s^2}$. Igualando as transformadas dos dois lados da equação diferencial, podemos obter facilmente $Y = \frac{1}{s^2(s+1)(s+2)} - 2e^{-s}\frac{1}{s(s+1)(s+2)}$. Usando a decomposição em frações parciais: $\frac{1}{s(s+1)(s+2)} = \frac{1}{2s} - \frac{1}{s+1} + \frac{1}{2(s+2)}$ $\Rightarrow \frac{1}{s^2(s+1)(s+2)} = \frac{1}{2s^2} - \frac{3}{4(s+1)} + \frac{1}{4(s+2)} + \frac{1}{s+1}$. Portanto: $Y = \frac{1}{2s^2} - \frac{3}{4s+1} + \frac{1}{4(s+2)} + e^{-s}(\frac{1}{2s} - \frac{1}{s} - \frac{1}{2(s+2)})$. Podemos então inverter a transformada.