

Untitled

July 16, 2025

1 Análisis de Fase

```
[ ]: import numpy as np
import matplotlib.pyplot as plt
from matplotlib.gridspec import GridSpec
```

1.1 Parámetros del sistema

```
[ ]: a = 0.2 # Polo inestable 1
b = 0.5 # Polo inestable 2
tau = 0.1615 # Retardo actual
kd = (1/a + 1/b - tau) # Ganancia derivativa
```

1.2 Frecuencia crítica

```
[9]: omega_s = np.sqrt(a*b)
omega_vec = np.linspace(0.01, 4, 500) # Rango de frecuencias

# 1. Función para calcular la fase
def fase_Q1(omega, tau_calc=tau):
    phi_arctan = np.arctan(omega/a) + np.arctan(omega/b)
    phi_retardo = -omega * tau_calc
    phi_derivativo = -np.arctan(kd*omega)
    return phi_arctan + phi_retardo + phi_derivativo - np.pi

# 2. Función para calcular la derivada de la fase respecto a tau
def derivada_fase_tau(omega, tau_calc=tau):
    term = (1/a + 1/b - tau_calc)
    return -omega - omega/(1 + (term*omega)**2)

# Cálculos
phi_vec = [fase_Q1(omega) for omega in omega_vec]
dphi_dtau_vec = [derivada_fase_tau(omega) for omega in omega_vec]
```

2 Configuración de la figura

```
[13]: plt.figure(figsize=(12, 10))
gs = GridSpec(2, 1, height_ratios=[2, 1])

# Gráfico 1: Comportamiento de la fase
ax1 = plt.subplot(gs[0])
ax1.plot(omega_vec, phi_vec, 'b-', linewidth=2, label=r'$\Phi_{Q_1}(\omega)$')
ax1.axhline(-np.pi, color='r', linestyle='--', label=r'$-\pi$')
ax1.axvline(omega_s, color='g', linestyle=':', label=r'$\omega_s = \sqrt{ab}$')
ax1.scatter(omega_s, fase_Q1(omega_s), color='k', s=100, zorder=5)

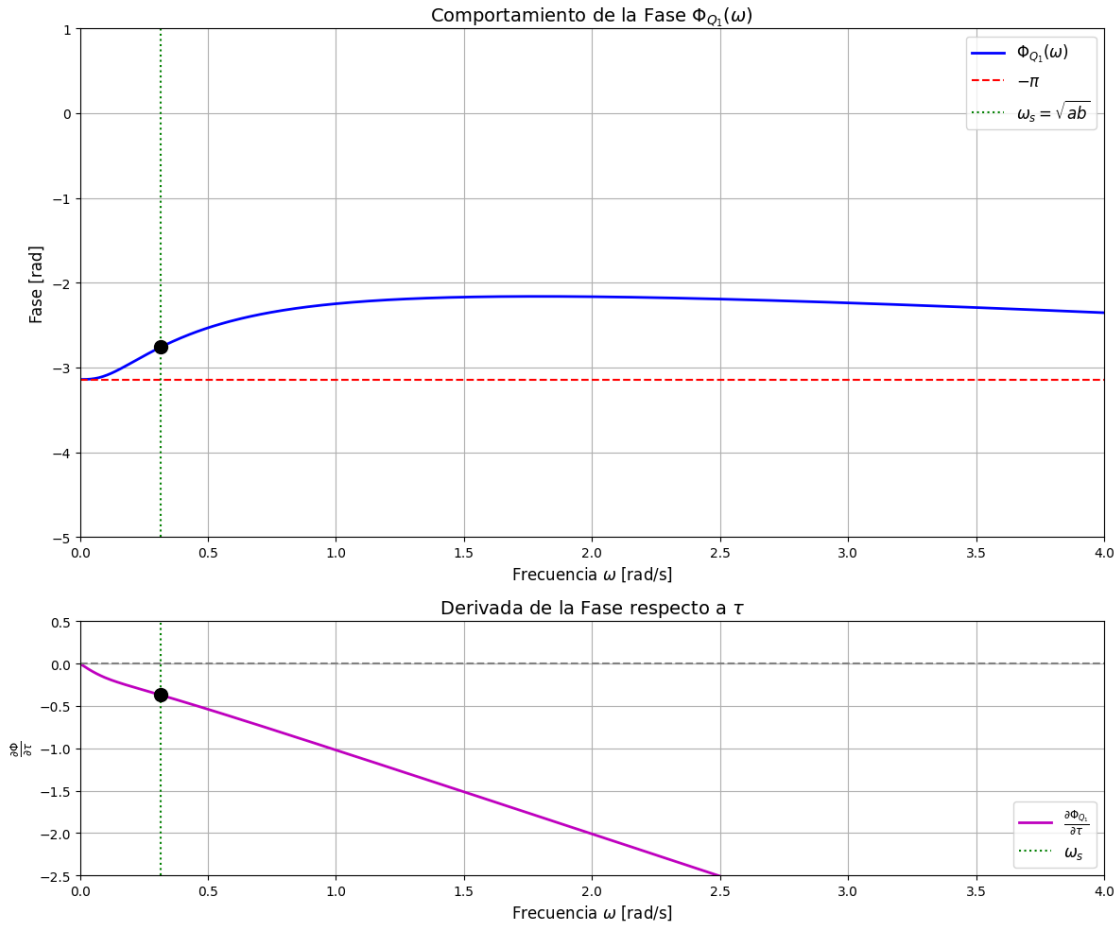
ax1.set_title(r'Comportamiento de la Fase $\Phi_{Q_1}(\omega)$', fontsize=14)
ax1.set_xlabel(r'Frecuencia $\omega$ [rad/s]', fontsize=12)
ax1.set_ylabel('Fase [rad]', fontsize=12)
ax1.legend(loc='upper right', fontsize=12)
ax1.grid(True)
ax1.set_xlim([0, 4])
ax1.set_ylim([-5, 1])

# Gráfico 2: Comportamiento de la derivada
ax2 = plt.subplot(gs[1])
ax2.plot(omega_vec, dphi_dtau_vec, 'm-', linewidth=2,
        label=r'$\frac{\partial \Phi_{Q_1}}{\partial \tau}$')
ax2.axvline(omega_s, color='g', linestyle=':', label=r'$\omega_s$')
ax2.scatter(omega_s, derivada_fase_tau(omega_s), color='k', s=100, zorder=5)
ax2.axhline(0, color='gray', linestyle='--')

ax2.set_title(r'Derivada de la Fase respecto a $\tau$', fontsize=14)
ax2.set_xlabel(r'Frecuencia $\omega$ [rad/s]', fontsize=12)
ax2.set_ylabel(r'$\frac{\partial \Phi}{\partial \tau}$', fontsize=12)
ax2.legend(loc='lower right', fontsize=12)
ax2.grid(True)
ax2.set_xlim([0, 4])
ax2.set_ylim([-2.5, 0.5])

plt.tight_layout()
plt.show()

# Resultados numéricos en _s
print(f"Resultados en _s = {omega_s:.4f} rad/s:")
print(f"• Fase  $\Phi$ (_s) = {fase_Q1(omega_s):.4f} rad")
print(f"• Derivada  $\Phi/$  = {derivada_fase_tau(omega_s):.4f} (siempre negativa)")
print(f"• Valor absoluto derivada: {abs(derivada_fase_tau(omega_s)):.4f}")
```



Resultados en $\omega_s = 0.3162$ rad/s:

- Fase $\Phi(\omega_s) = -2.7595$ rad
- Derivada $\partial\Phi/\partial\tau = -0.3719$ (siempre negativa)
- Valor absoluto derivada: 0.3719

```
[34]: import numpy as np
import matplotlib.pyplot as plt

class StabilityLemmaVisualization:
    def __init__(self, a=0.2, b=0.5):
        self.a = a
        self.b = b
        self.omega_s = np.sqrt(a*b)
        self.tau_max = self._calculate_tau_max()

    def _calculate_tau_max(self):
        return (1/self.a + 1/self.b) - np.sqrt(1/self.a**2 + 1/self.b**2)
```

```

def phase(self, omega, tau):
    kd = (1/self.a + 1/self.b - tau)
    return (np.arctan(omega/self.a) + np.arctan(omega/self.b) -
            omega*tau - np.pi - np.arctan(kd*omega))

def plot_phase_analysis(self):
    # Crear rango de valores de tau
    tau_values = np.linspace(0, self.tau_max*1.5, 300)

    # Calcular fase para cada tau
    phase_values = [self.phase(self.omega_s, tau) for tau in tau_values]

    # Crear figura
    plt.figure(figsize=(12, 6))

    # Gráfico principal
    plt.plot(tau_values, phase_values, 'b-', linewidth=2,
             label=r'$\Phi(\omega_s)$')

    # Líneas críticas
    plt.axvline(self.tau_max, color='r', linestyle='--',
                label=fr'$\tau_{\mathrm{\{max\}}} = \{self.tau_max:.3f\}$')
    plt.axhline(-np.pi, color='k', linestyle=':', label=r'$-\pi$')

    # Áreas de cumplimiento
    plt.fill_between(tau_values, phase_values, -np.pi,
                     where=(tau_values < self.tau_max),
                     color='green', alpha=0.2, label='Cumple lema')
    plt.fill_between(tau_values, phase_values, -np.pi,
                     where=(tau_values >= self.tau_max),
                     color='red', alpha=0.2, label='No cumple')

    # Configuración del gráfico
    plt.title(r'Comportamiento de la fase en función del retardo $\tau$' +
    ↵
    ↵ '\n' +
    fr'($a=\{self.a\}$, $b=\{self.b\}$, $\omega_s=\{self.omega_s:.
    ↵
    ↵ 3f\}$)',
             fontsize=14)
    plt.xlabel(r'Retardo $\tau$ [s]', fontsize=12)
    plt.ylabel(r'Fase $\Phi(\omega_s)$ [rad]', fontsize=12)
    plt.legend(loc='lower left', fontsize=10)
    plt.grid(True)

    # Anotaciones
    plt.annotate('Zona estable\n' + r'$\Phi(\omega_s) > -\pi$',
                 xy=(self.tau_max*0.3, -2.5),
                 xytext=(self.tau_max*0.4, -2.0),

```

```

        arrowprops=dict(facecolor='black', shrink=0.05),
        fontsize=10)

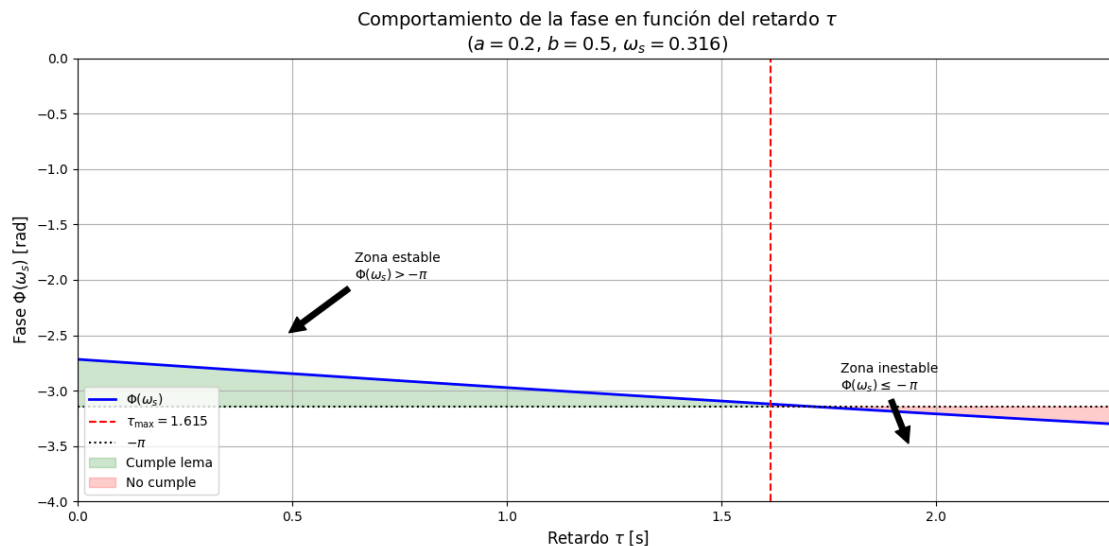
plt.annotate('Zona inestable\n' + r'$\Phi(\omega_s) \leq -\pi$',
            xy=(self.tau_max*1.2, -3.5),
            xytext=(self.tau_max*1.1, -3.0),
            arrowprops=dict(facecolor='black', shrink=0.05),
            fontsize=10)

plt.xlim([0, self.tau_max*1.5])
plt.ylim([-4, 0])
plt.tight_layout()
plt.show()

# Ejemplo de visualización
if __name__ == "__main__":
    analysis = StabilityLemmaVisualization(a=0.2, b=0.5)
    analysis.plot_phase_analysis()

    # Mostrar valores clave
    print(f"Valores clave para a={analysis.a}, b={analysis.b}:")
    print(f"• Frecuencia crítica  $\omega_s = \sqrt{ab} = {analysis.omega_s:.4f}$  rad/s")
    print(f"• Retardo máximo  $\tau_{max} = {analysis.tau_max:.4f}$  s")
    print(f"• Fase en  $\tau_{max}$ :  $\Phi(\omega_s) = {analysis.phase(analysis.omega_s, analysis.tau_max):.4f}$  rad")

```



Valores clave para $a=0.2$, $b=0.5$:

- Frecuencia crítica $\omega_s = \sqrt{ab} = 0.3162$ rad/s
- Retardo máximo $\tau_{max} = 1.6148$ s

- Fase en ω_{\max} : $\Phi(\omega_{\max}) = -3.1213$ rad

```
[35]: import numpy as np
import matplotlib.pyplot as plt

class LemmaProofVisualization:
    def __init__(self, a=0.2, b=0.5):
        self.a = a
        self.b = b
        self.omega_s = np.sqrt(a*b)
        self.tau_max = self._calculate_tau_max()

    def _calculate_tau_max(self):
        return (1/self.a + 1/self.b) - np.sqrt(1/self.a**2 + 1/self.b**2)

    def phase(self, omega, tau):
        kd = (1/self.a + 1/self.b - tau)
        return (np.arctan(omega/self.a) + np.arctan(omega/self.b) -
                omega*tau - np.pi - np.arctan(kd*omega))

    def phase_derivative(self, omega, tau):
        term = (1/self.a + 1/self.b - tau)
        return (np.sqrt(self.a*self.b)) / (self.a*self.b * term**2 + 1) - np.
        ↪sqrt(self.a*self.b)

    def plot_full_analysis(self):
        # Configuración de la figura
        plt.figure(figsize=(14, 6))

        # Rango de valores de tau
        tau_values = np.linspace(0, self.tau_max*1.5, 300)

        # ===== Gráfico de Fase =====
        plt.subplot(1, 2, 1)
        phase_values = [self.phase(self.omega_s, tau) for tau in tau_values]

        plt.plot(tau_values, phase_values, 'b-', linewidth=2,
        ↪label=r'$\Phi_{Q_1}(\omega_s)$')
        plt.axvline(self.tau_max, color='r', linestyle='--',
                    label=fr'$\tau_{\{\mathrm{{max}}\}} = \{self.tau_max:.3f\}$')
        plt.axhline(-np.pi, color='k', linestyle=':', label=r'$-\pi$')

        # Áreas de cumplimiento
        plt.fill_between(tau_values, phase_values, -np.pi,
                        where=(tau_values < self.tau_max),
                        color='green', alpha=0.2, label='Cumple lema')
        plt.fill_between(tau_values, phase_values, -np.pi,
```

```

        where=(tau_values >= self.tau_max),
        color='red', alpha=0.2, label='No cumple')

plt.title(r'Fase  $\Phi_{Q_1}(\omega_s)$  vs  $\tau$ ', fontsize=14)
plt.xlabel(r'Retardo  $\tau$  [s]', fontsize=12)
plt.ylabel(r'Fase  $\Phi_{Q_1}(\omega_s)$  [rad]', fontsize=12)
plt.legend(loc='lower left', fontsize=10)
plt.grid(True)

# ===== Gráfico de Derivada =====
plt.subplot(1, 2, 2)
derivative_values = [self.phase_derivative(self.omega_s, tau) for tau
in tau_values]

plt.plot(tau_values, derivative_values, 'm-', linewidth=2,
        label=r' $\frac{d\Phi_{Q_1}}{d\tau}(\omega_s)$ ')
plt.axvline(self.tau_max, color='r', linestyle='--')
plt.axhline(0, color='k', linestyle=':')
plt.axhline(-np.sqrt(self.a*self.b), color='g', linestyle='--',
        label=r' $-\sqrt{ab}$ ')

# Destacar la derivada en tau_max
derivative_at_tau_max = self.phase_derivative(self.omega_s, self.
in tau_max)
plt.scatter(self.tau_max, derivative_at_tau_max, color='k', s=100,
        label=fr'Derivada en  $\tau_{\mathrm{max}}$  = {
in {derivative_at_tau_max:.2f}}')

plt.title(r'Derivada  $\frac{d\Phi_{Q_1}}{d\tau}$  vs  $\tau$ ',
in fontsize=14)
plt.xlabel(r'Retardo  $\tau$  [s]', fontsize=12)
plt.ylabel(r' $\frac{d\Phi_{Q_1}}{d\tau}$ ', fontsize=12)
plt.legend(loc='upper right', fontsize=10)
plt.grid(True)

plt.tight_layout()
plt.show()

# ===== Explicación Matemática =====
print("\nExplicación de la Relación:")
print("1. La derivada  $d\Phi/d$  es siempre negativa (gráfico derecho), lo
in que prueba que  $\Phi$  es monótona decreciente")
print(f"2. En  $\tau = \tau_{\max} = {self.tau_max:.4f}$ :")
print(f" $\Phi(\tau_{\max}) = -$  (exactamente en el límite)")
print(f" $d\Phi/d = {derivative_at_tau_max:.4f} < 0$  (siempre
in decreciente)")

```

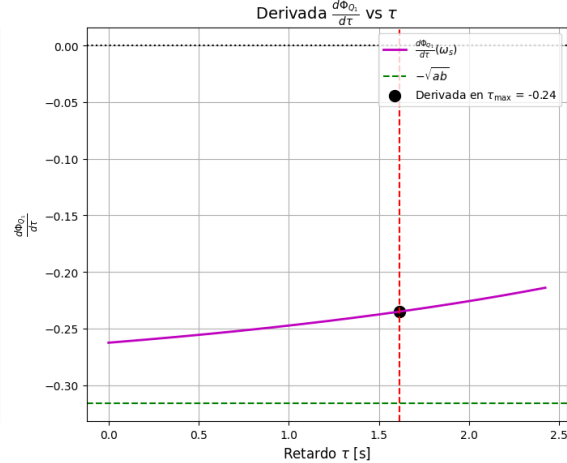
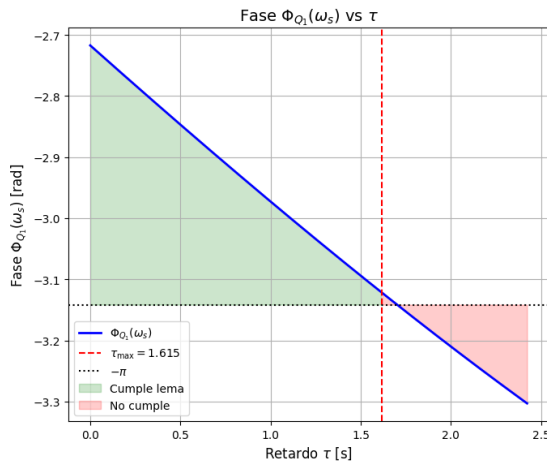
```

    print("3. Por lo tanto, para  $\tau < \tau_{\max}$  se cumple  $\Phi(\omega_s) > -\pi$  (zona verde)")
    print("4. Cuando  $\tau > \tau_{\max}$ ,  $\Phi(\omega_s) < -\pi$  (zona roja)")

# Ejecutar la visualización completa
if __name__ == "__main__":
    analysis = LemmaProofVisualization(a=0.2, b=0.5)
    analysis.plot_full_analysis()

# Valores clave
print("\nValores Clave:")
print(f"• Polos: a = {analysis.a}, b = {analysis.b}")
print(f"• Frecuencia crítica:  $\omega_s = \sqrt{ab} = {analysis.omega_s:.4f}$  rad/s")
print(f"• Retardo máximo:  $\tau_{\max} = {analysis.tau_max:.4f}$  s")
print(f"• Fase en  $\tau_{\max}$ :  $\Phi(\omega_s) = {analysis.phase(analysis.omega_s, analysis.tau_max):.4f}$  rad")
print(f"• Derivada mínima:  $d\Phi/d\tau$  [{min([analysis.phase_derivative(analysis.omega_s, t) for t in np.linspace(0, analysis.tau_max*1.5, 100)]):.4f}, 0]")

```



Explicación de la Relación:

1. La derivada $d\Phi/d\tau$ es siempre negativa (gráfico derecho), lo que prueba que Φ es monótona decreciente
2. En $\tau = \tau_{\max} = 1.6148$:
 - $\Phi(\omega_s) = -\pi$ (exactamente en el límite)
 - $d\Phi/d\tau = -0.2351 < 0$ (siempre decreciente)
3. Por lo tanto, para $\tau < \tau_{\max}$ se cumple $\Phi(\omega_s) > -\pi$ (zona verde)
4. Cuando $\tau > \tau_{\max}$, $\Phi(\omega_s) < -\pi$ (zona roja)

Valores Clave:

- Polos: a = 0.2, b = 0.5

- Frecuencia crítica: $\omega_s = \sqrt{ab} = 0.3162 \text{ rad/s}$
- Retardo máximo: $\tau_{\max} = 1.6148 \text{ s}$
- Fase en τ_{\max} : $\Phi(\omega_s) = -3.1213 \text{ rad}$
- Derivada mínima: $d\Phi/d\omega$ $[-0.2626, 0]$

```
[36]: import numpy as np
import matplotlib.pyplot as plt

class DerivativeAnalysis:
    def __init__(self, a=0.2, b=0.5):
        self.a = a
        self.b = b
        self.omega_s = np.sqrt(a*b)
        self.tau_max = (1/a + 1/b) - np.sqrt(1/a**2 + 1/b**2)

    def phase_derivative(self, tau):
        term = (1/self.a + 1/self.b - tau)
        return (self.omega_s) / (self.a*self.b * term**2 + 1) - self.omega_s

    def plot_derivative_breakdown(self):
        tau_values = np.linspace(0, 1.5*self.tau_max, 500)
        derivative_values = [self.phase_derivative(tau) for tau in tau_values]

        plt.figure(figsize=(12, 6))

        # Gráfico principal
        plt.plot(tau_values, derivative_values, 'b-', linewidth=2,
                 label=r'$\frac{d\Phi_{Q_1}}{d\tau}(\omega_s)$')

        # Líneas críticas
        plt.axvline(self.tau_max, color='r', linestyle='--',
                    label=fr'$\tau_{\{\mathrm{\{max\}}\}} = \{self.tau_max:.3f\}$')
        plt.axhline(0, color='k', linestyle=':', label='Límite de estabilidad')
        plt.axhline(-self.omega_s, color='g', linestyle='--',
                    label=r'$-\sqrt{ab} = -\omega_s + \{self.omega_s:.3f\}$')

        # Regiones importantes
        plt.fill_between(tau_values, derivative_values, 0,
                         where=(tau_values < self.tau_max),
                         color='lightblue', alpha=0.3, label='Zona estable')
        plt.fill_between(tau_values, derivative_values, 0,
                         where=(tau_values >= self.tau_max),
                         color='salmon', alpha=0.3, label='Zona inestable')

        # Puntos clave
        derivative_at_tau_max = self.phase_derivative(self.tau_max)
        plt.scatter(self.tau_max, derivative_at_tau_max, color='red', s=100,
```

```

        label=f'Derivada en  $\tau_{\mathrm{{max}}}$  =  $\sqrt{ab}$ '
        plt.title(r'Comportamiento de  $\frac{d\Phi_{Q_1}}{d\tau}$  en  $\omega_s$ 
        plt.xlabel(r'Retardo  $\tau$  [s]', fontsize=12)
        plt.ylabel(r' $\frac{d\Phi_{Q_1}}{d\tau}$ ', fontsize=14)
        plt.legend(loc='upper right', fontsize=10)
        plt.grid(True)
        plt.ylim([-1.1*self.omega_s, 0.1*self.omega_s])

    # Anotaciones explicativas
    plt.annotate('Derivada siempre negativa\n( $\Phi$  decrece monótonamente)',
        xy=(0.2*self.tau_max, -0.5*self.omega_s),
        xytext=(0.3*self.tau_max, -0.3*self.omega_s),
        arrowprops=dict(facecolor='black', shrink=0.05),
        fontsize=10, bbox=dict(boxstyle='round,pad=0.5',
        fc='white'))

    plt.annotate(f'En  $\tau = \tau_{max}$ :  $\frac{d\Phi}{d\tau} = \{derivative\_at\_tau\_max:.4f\}$ 
    xy=(self.tau_max, derivative_at_tau_max),
    xytext=(1.1*self.tau_max, -0.8*self.omega_s),
    arrowprops=dict(facecolor='black', shrink=0.05),
    fontsize=10, bbox=dict(boxstyle='round,pad=0.5',
    fc='white'))

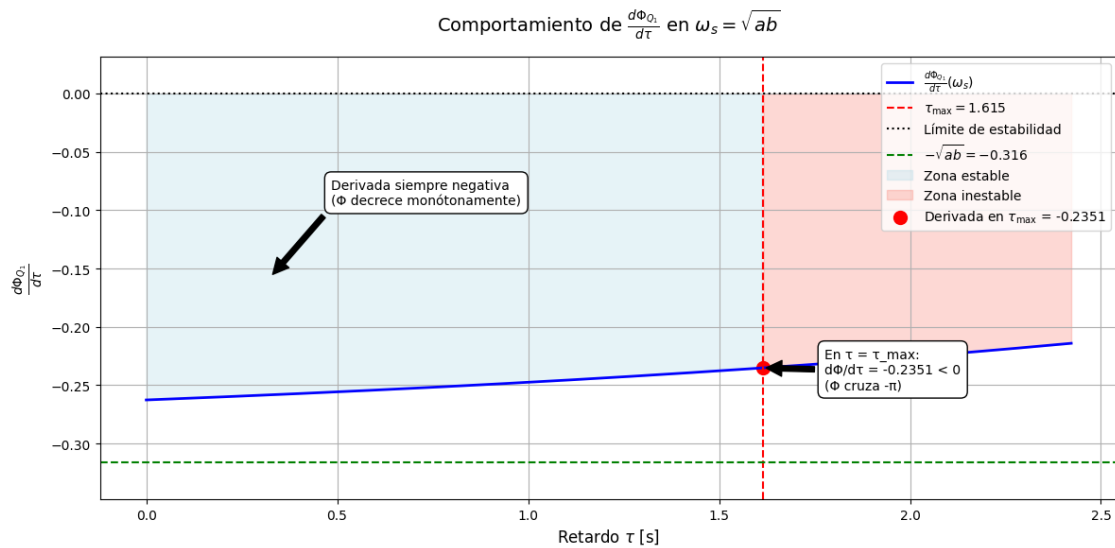
    plt.tight_layout()
    plt.show()

    # Explicación de las condiciones
    print("\nAnálisis de la Derivada:")
    print("1. La derivada es siempre negativa para todo  $\tau > 0$ ")
    print(f"2. En  $\tau = 0$ :  $\frac{d\Phi}{d\tau} = \{self.phase\_derivative(0):.4f\}$ ")
    print(f"3. Cuando  $\tau \rightarrow \tau_{max}$ :  $\frac{d\Phi}{d\tau} \rightarrow \{derivative\_at\_tau\_max:.4f\}$ ")
    print("4. La condición se 'rompe' conceptualmente cuando:")
    print("    -  $\tau > \tau_{max}$ : La fase  $\Phi(\tau_s)$  cruza  $\tau = 0$  (pero la derivada sigue
    siendo negativa)")
    print("    - La monotonidad ( $\frac{d\Phi}{d\tau} < 0$ ) garantiza que el cruce es
    único y permanente")

    # Ejecutar el análisis
    if __name__ == "__main__":
        analyzer = DerivativeAnalysis(a=0.2, b=0.5)

```

```
analyzer.plot_derivative_breakdown()
```



Análisis de la Derivada:

1. La derivada es siempre negativa para todo $\tau \geq 0$
2. En $\tau = 0$: $d\phi/d\tau = -0.2626$
3. Cuando $\tau \rightarrow \tau_{\max}$: $d\phi/d\tau \rightarrow -0.2351$
4. La condición se 'rompe' conceptualmente cuando:
 - $\tau > \tau_{\max}$: La fase $\phi(\tau)$ cruza $-\pi$ (pero la derivada sigue siendo negativa)
 - La monotonidad ($d\phi/d\tau < 0$) garantiza que el cruce es único y permanente

[]: